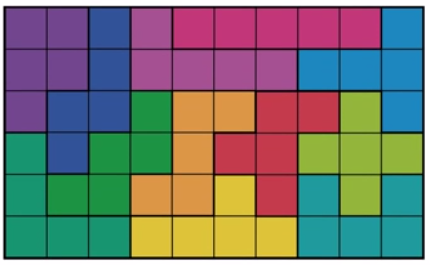
PENToMINOS

Memoria del proyecto



Juan Carlos Utrilla Martín – utri1990@gmail.com

Carmen Rosal Malvar – rosalmalvar9@gmail.com

https://www.linkedin.com/in/juancarlosutrilla/ – https://www.linkedin.com/in/carmen-rosal-malvar-7a91b7130/

Contenido

[1. Decisiones de diseño 2](#_Toc485676376)

[2. Entorno tecnológico 4](#_Toc485676377)

[3. Desarrollo de la implementación 5](#_Toc485676378)

[3.1. mapa.py 5](#_Toc485676379)

[3.2. ficha.py 7](#_Toc485676380)

[3.3. fichas.py 8](#_Toc485676381)

[3.4. rellenarmapa.py 10](#_Toc485676382)

[3.5. principal.py 11](#_Toc485676383)

[3.6. problema\_espacio\_estados.py 17](#_Toc485676384)

[3.7. Búsqueda\_espacio\_estados.py 17](#_Toc485676385)

[4. Pruebas realizadas 18](#_Toc485676386)

[4.1. Algoritmo de búsqueda en profundidad 19](#_Toc485676387)

[4.2. Algoritmo de búsqueda en anchura 19](#_Toc485676388)

[4.3. Algoritmo de búsqueda óptima 20](#_Toc485676389)

[4.4. Algoritmo de Primero el mejor 21](#_Toc485676390)

[4.5. Algoritmo de A estrella (A\*) 22](#_Toc485676391)

[4.6. Conclusiones de rendimiento 25](#_Toc485676392)

[5. Mejoras futuras 26](#_Toc485676393)

[6. Bibliografía 27](#_Toc485676394)

# Decisiones de diseño

La idea a desarrollar en este problema es un mapa al que, a medida que avance el algoritmo, irá colocando las fichas de una forma determinada hasta que el número de casillas desmarcadas sea menor o igual que 4. Además, se le da libertad al usuario para elegir el tamaño del mismo, aportando una mayor interacción por parte de este.

En este problema, un estado es un mapa con una serie de fichas colocadas. En cada estado se guarda la ficha que se acaba de colocar, el tipo, el lugar que ocupa dentro de su tipo y se actualizan las coordenadas con la ficha recién añadida. De este modo, el estado inicial es un mapa vacío y el final es aquel que tenga todos sus huecos rellenos menos 4 o menos.

Para representar la posición que ocupa cada coordenada dentro de un mapa se ha considerado como coordenada (0, 0) aquella casilla situada en la esquina superior-izquierda, tal y como se muestra en el siguiente ejemplo:

|  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| |  |  |  | | --- | --- | --- | | (0,0) | (0,1) | (0,2) | | (1,0) | (1,1) | (1,2) | | (2,0) | (2,1) | (2,2) | | |  |  |  | | --- | --- | --- | | x |  |  | |  |  |  | |  |  |  | |

Si queremos representar de forma gráfica la ficha F cuyas coordenadas son (0,1), (0,2), (1,0), (1,1), (2,1) quedaría de la siguiente forma:

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | x | x |
| x | x |  |
|  | x |  |

Para hacernos una idea de cómo representar las posiciones que ocupa una ficha, nos hemos inspirado en un código desarrollado en Python sobre nuestro problema Pentominos.

Dentro de cada ficha podemos observar los siguientes datos:

* Entre comillas simples se encuentra el tipo de ficha (**'F'**)
* El siguiente número sirve para representar el lugar que ocupa dentro de ese tipo. Como se tiene que considerar tanto los giros y como las simetrías, ésta es la forma en la que se ha decidido diferenciar.
* Las coordenadas de las que se compone.

Se ha desarrollado una mejora en el algoritmo a la hora de determinar todas las acciones del problema, eliminando directamente aquellas acciones que nunca se puedan realizar para un mapa, en donde, por ejemplo, para una determinada posición no podamos colocar una ficha concreta.

Cuando se comenzó a modelar el funcionamiento de nuestro problema, se planteó la idea de tener dos acciones: ponerFicha y quitarFicha. Nos dimos cuenta de que no era necesario tener dos acciones ya que lo único que nos interesa es un conjunto de fichas colocadas en el mapa tomando como referencia unas coordenadas (x, y) y, por tanto, no tiene ningún sentido la acción quitarFicha. En su lugar, nos quedamos con la acción ponerFicha que posteriormente se renombró a RellenarMapa.

Otro detalle a destacar es la heurística usada. Se considera mejor aquellos casos que dejen menos huecos encerrados en el tablero, definiendo hueco encerrado como aquel que está vacío y tiene las casillas de su derecha, izquierda, arriba y abajo ocupada.

# Entorno tecnológico

El lenguaje de programación que se va a utilizar en el proyecto es Python en su versión 3.6.1. Puede descargarse aquí: <https://www.python.org/downloads/release/python-361/>

El IDE sobre el que realizaremos tanto el desarrollo como las prácticas es JetBrains Pycharm Community Edition 2017. Puede descargarse aquí: <https://www.jetbrains.com/pycharm/download/download-thanks.html?platform=windows&code=PCC>

Para realizar las pruebas en distintos ordenadores sin tener que montar en cada uno de ellos un entorno de desarrollo completo. PyInstaller es una herramienta multiplataforma diseñada para convertir ficheros .py de Python en ficheros ejecutables de Windows, Linux, MAC OS X, Solaris y AIX, simplificando en gran medida la preparación del entorno de pruebas. Puede descargarse aquí: <http://www.pyinstaller.org/downloads.html>.

Un posible problema que podríamos habernos encontrado es que la versión de PyInstaller para Python 3.6 está en desarrollo. Aun así, no nos hemos encontrado con ningún inconveniente. El entorno sobre el que se ha probado es Windows.

Para mejorar el rendimiento del proyecto, hemos elevado la prioridad asignada a dichos procesos para que el procesador ejecute más rápido dicho proceso y aquellos procesos que tengan una prioridad alta indiscutiblemente tendrán más procesador dedicado para su fin.

,

# Desarrollo de la implementación

## mapa.py

Este script contiene la clase Mapa. Esta clase será utilizada para definir el estado de nuestro problema, en nuestro caso, un mapa y contiene los siguientes métodos:

* **Constructor**: recibe como parámetros el número de filas y de columnas y crea el mapa (una matriz) y una lista para las fichas que se van colocando en el problema.

**def** \_\_init\_\_(self, filas, columnas):  
 self.map = [([0] \* columnas) **for** i **in** range(filas)]  
 self.filas = filas  
 self.columnas = columnas  
 self.fichasColocadas = {}

* **numeroFilas**: método que devuelve el número de filas del mapa.

**def numeroFilas**(self):  
 **return** self.filas

* **numeroColumnas**: método que devuelve el número de columnas del mapa.

**def numeroColumnas**(self):  
 **return** self.columnas

* **valorCasilla**: método que devuelve si una ficha está ocupada o no.

**def valorCasilla**(self, fila, columna):  
 **return** self.map[fila][columna]

* **marcarCasilla**: método que marca una casilla del mapa.

**def marcarCasilla**(self, fila, columna):  
 **if** self.map[fila][columna] == 1:  
 **raise** ValueError("ERROR, la casilla ya está marcada")  
  
 self.map[fila][columna] = 1

* **desmarcarCasilla**: método que desmarca una casilla del mapa.

**def desmarcarCasilla**(self, fila, columna):  
 **if** self.map[fila][columna] == 0:  
 **raise** ValueError("ERROR, la casilla ya está desmarcada")  
  
 self.map[fila][columna] = 0

* **anadirFicha**: método que añade una ficha en el mapa.

**def anadirFicha**(self, x,y, ficha):  
 # Comprobamos que las variables de entrada son del tipo que

# se espera y si podemos añadir la ficha...  
 **if** isinstance(ficha, fic.Ficha)

**and** isinstance(x, int)

**and** isinstance(y, int)

**and** self.verificarFichaEnMapa(x, y, ficha):  
 # ...añado la ficha y su posición en la lista

# fichasColocadas  
 self.fichasColocadas['(' + str(x) + ',' + str(y) + ')']

= ficha

# Por cada posición de la ficha seleccionada...  
 **for** tupla **in** ficha.listaPosiciones:  
 # ...marco la casilla correspondiente  
 self.marcarCasilla(x + tupla[0], y + tupla[1])  
 **else**:  
 print("No puedo añadir la ficha")

* **verificarFichaEnMapa**: método que verifica si podemos añadir una ficha en nuestro mapa comprobando si la ficha se sale de los límites del mapa o si las casillas donde se quiere colocar están ocupadas.

**def verificarFichaEnMapa**(self, x, y, ficha):  
  
 # Si no corresponden con las instancias...  
 **if** isinstance(ficha, fic.Ficha)

**and** isinstance(x, int)

**and** isinstance(y, int):  
  
 # Recorre cada una de las casillas de la ficha...  
 **for** tupla **in** ficha.listaPosiciones:  
  
 # ...comprobamos que no nos salimos del mapa ...  
  
 **try**:  
 **if** x + tupla[0] > self.numeroColumnas()

**or**

y + tupla[1] > self.numeroFilas():  
 **return False** # ...no puedo incluir la ficha  
 # ...y si la casilla ya se encuentra marcada...  
 **elif** self.map[x + tupla[0]][y + tupla[1]] == 1:  
 **return False** # ...no puedo incluir la ficha  
 # Si salta este error...  
 **except** IndexError:  
 # ... es que estamos comprobando posiciones

# fuera del mapa (que no existe)  
 **return False  
 else**:  
 **return False** # En caso de que todas las posiciones estén desmarcadas,

# entonces puedo añadir la ficha.  
 **return True**

* **mostrarMapa**: método que muestra el mapa por pantalla.

# Muestra en pantalla el mapa  
**def mostrarMapa**(self):  
 print("Número filas: " + str(self.numeroFilas()))  
 print("Número columnas: " + str(self.numeroColumnas()))  
  
 **for** i **in** range(0, self.numeroFilas(), 1):  
  
 print("+------" \* self.numeroColumnas() + "+")  
  
 **for** j **in** range(0, self.numeroColumnas(), 1):  
 **if** self.map[i][j] == 1:  
  
 # Compruebo cada ficha colocada...  
 **for** posicionRef, ficha **in**

self.fichasColocadas.items():  
 **for** tupla **in** ficha.listaPosiciones:  
 **if** (int(posicionRef[1]) + tupla[0],

int(posicionRef[3]) + tupla[1])

== (i,j):  
 valorCasilla = str(ficha.letraFicha)

+ str(ficha.numero)  
 **else**:  
 valorCasilla = " "  
  
 print("| " + valorCasilla + " ", end="")  
  
 print("|")  
  
 print("+------" \* self.numeroColumnas() + "+")

* **numCasillasMarcadas**: método que calcula el número de casillas que están marcadas en el mapa.

**def numCasillasMarcadas**(self):  
 contador = 0 # Cuenta el nº casillas marcadas  
  
 **for** i **in** self.map:  
 **for** j **in** i:  
 **if** j == 1:  
 contador += 1  
  
 **return** contador

* **numCasillasDesmarcadas**: método que calcula el número de casillas que están desmarcadas en el mapa.

**def numCasillasDesmarcadas** (self):  
 **return** (self.numeroFilas() \* self.numeroColumnas())

– self.numCasillasMarcadas()

## ficha.py

Este script contiene la clase Ficha. Esta clase será utilizada para representar el tipo Ficha que tendrá cualquier ficha del problema. Contiene los siguientes métodos:

**Constructor**: crea una ficha del juego. Recibe como parámetros el tipo, el lugar que ocupa dentro de su tipo y sus coordenadas.

**def** \_\_init\_\_(self, letraFicha, numero, listaPosiciones):  
 self.letraFicha = letraFicha  
 self.numero = numero  
 self.listaPosiciones = listaPosiciones

* **mostrarFicha**: método que dibuja una ficha por pantalla. Este método nos ha permitido encontrar de forma más fácil e intuitiva ciertos errores y solucionarlos rápidamente.

**def mostrarFicha**(self):  
 **for** i **in** range(0, 5, 1):  
 **for** j **in** range(0, 5, 1):  
 **if** (i, j) **in** self.listaPosiciones:  
 print(" x ", end="")  
 **else**:  
 print(" ", end="")  
  
 print("")

## fichas.py

Este script contiene la clase auxiliar Fichas. En ella, definimos todas y cada una de las fichas, incluyendo giros y simetrías, que tendrá nuestro problema. Contiene los siguientes métodos:

* **Constructor**: define todas y cada una de las fichas. Se ha implementado en un diccionario de fichas para facilitar la búsqueda de fichas del conjunto con sus giros y simetrías.

**def** \_\_init\_\_(self):  
 self.dicFichas = {

# Ficha F

'F0': fic.Ficha('F',0, [(0,1),(0,2),(1,0),(1,1),(2,1)] ),  
 'F1': fic.Ficha('F',1, [(0,1),(1,0),(1,1),(1,2),(2,2)] ),  
 'F2': fic.Ficha('F',2, [(0,1),(1,1),(1,2),(2,0),(2,1)] ),  
 'F3': fic.Ficha('F',3, [(0,0),(1,0),(1,1),(1,2),(2,1)] ),  
 'F4': fic.Ficha('F',4, [(0,1),(1,0),(1,1),(2,1),(2,2)] ),  
 'F5': fic.Ficha('F',5, [(0,2),(1,0),(1,1),(1,2),(2,1)] ),  
 'F6': fic.Ficha('F',6, [(0,0),(0,1),(1,1),(1,2),(2,1)] ),  
 'F7': fic.Ficha('F',7, [(0,1),(1,0),(1,1),(1,2),(2,0)] ),

# Ficha I  
 'I0': fic.Ficha('I',0, [(0,0),(0,1),(0,2),(0,3),(0,4)] ),  
 'I1': fic.Ficha('I',1, [(0,0),(1,0),(2,0),(3,0),(4,0)] ),

# Ficha L  
 'L0': fic.Ficha('L',0, [(0,0),(1,0),(2,0),(3,0),(3,1)] ),  
 'L1': fic.Ficha('L',1, [(0,0),(0,1),(0,2),(0,3),(1,0)] ),  
 'L2': fic.Ficha('L',2, [(0,0),(0,1),(1,1),(2,1),(3,1)] ),  
 'L3': fic.Ficha('L',3, [(0,3),(1,0),(1,1),(1,2),(1,3)] ),  
 'L4': fic.Ficha('L',4, [(0,0),(0,1),(1,0),(2,0),(3,0)] ),  
 'L5': fic.Ficha('L',5, [(0,0),(1,0),(1,1),(1,2),(1,3)] ),  
 'L6': fic.Ficha('L',6, [(0,1),(1,1),(2,1),(3,0),(3,1)] ),  
 'L7': fic.Ficha('L',7, [(0,0),(0,1),(0,2),(0,3),(1,3)] ),

# Ficha N   
 'N0': fic.Ficha('N',0, [(0,1),(1,0),(1,1),(2,0),(3,0)] ),  
 'N1': fic.Ficha('N',1, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,2),(1,3)] ),  
 'N2': fic.Ficha('N',2, [(0,1),(1,1),(2,0),(2,1),(3,0)] ),  
 'N3': fic.Ficha('N',3, [(0,0),(0,1),(1,1),(1,2),(1,3)] ),  
 'N4': fic.Ficha('N',4, [(0,0),(1,0),(2,0),(2,1),(3,1)] ),  
 'N5': fic.Ficha('N',5, [(0,2),(0,3),(1,0),(1,1),(1,2)] ),  
 'N6': fic.Ficha('N',6, [(0,0),(1,0),(1,1),(2,1),(3,1)] ),  
 'N7': fic.Ficha('N',7, [(0,1),(0,2),(0,3),(1,0),(1,1)] ),

# Ficha P  
 'P0': fic.Ficha('P',0, [(0,1),(1,0),(1,1),(2,0),(2,1)] ),  
 'P1': fic.Ficha('P',1, [(0,0),(0,1),(1,0),(1,1),(1,2)] ),  
 'P2': fic.Ficha('P',2, [(0,0),(0,1),(1,0),(1,1),(2,0)] ),  
 'P3': fic.Ficha('P',3, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,1),(1,2)] ),  
 'P4': fic.Ficha('P',4, [(0,0),(0,1),(1,0),(1,1),(2,1)] ),  
 'P5': fic.Ficha('P',5, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,0),(1,1)] ),  
 'P6': fic.Ficha('P',6, [(0,0),(1,0),(1,1),(2,0),(2,1)] ),  
 'P7': fic.Ficha('P',7, [(0,1),(0,2),(1,0),(1,1),(1,2)] ),

# Ficha T  
 'T0': fic.Ficha('T',0, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,1),(2,1)] ),  
 'T1': fic.Ficha('T',1, [(0,2),(1,0),(1,1),(1,2),(2,2)] ),  
 'T2': fic.Ficha('T',2, [(0,1),(1,1),(2,0),(2,1),(2,2)] ),  
 'T3': fic.Ficha('T',3, [(0,0),(1,0),(1,1),(1,2),(2,0)] ),

# Ficha U

'U0': fic.Ficha('U',0, [(0,0),(0,2),(1,0),(1,1),(1,2)] ),  
 'U1': fic.Ficha('U',1, [(0,0),(0,1),(1,0),(2,0),(2,1)] ),  
 'U2': fic.Ficha('U',2, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,0),(1,2)] ),  
 'U3': fic.Ficha('U',3, [(0,0),(0,1),(1,1),(2,0),(2,1)] ),

# Ficha V  
 'V0': fic.Ficha('V',0, [(0,0),(1,0),(2,0),(2,1),(2,2)] ),  
 'V1': fic.Ficha('V',1, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,0),(2,0)] ),  
 'V2': fic.Ficha('V',2, [(0,0),(0,1),(0,2),(1,2),(2,2)] ),  
 'V3': fic.Ficha('V',3, [(0,2),(1,2),(2,0),(2,1),(2,2)] ),

# Ficha W

'W0': fic.Ficha('W',0, [(0,0),(1,0),(1,1),(2,1),(2,2)] ),  
 'W1': fic.Ficha('W',1, [(0,1),(0,2),(1,0),(1,1),(2,0)] ),  
 'W2': fic.Ficha('W',2, [(0,0),(0,1),(1,1),(1,2),(2,2)] ),  
 'W3': fic.Ficha('W',3, [(0,2),(1,1),(1,2),(2,0),(2,1)] ),

# Ficha X  
 'X0': fic.Ficha('X',0, [(0,1),(1,0),(1,1),(1,2),(2,1)] ),

# Ficha Y  
 'Y0': fic.Ficha('Y',0, [(0,1),(1,0),(1,1),(2,1),(3,1)] ),  
 'Y1': fic.Ficha('Y',1, [(0,2),(1,0),(1,1),(1,2),(1,3)] ),  
 'Y2': fic.Ficha('Y',2, [(0,0),(1,0),(2,0),(2,1),(3,0)] ),  
 'Y3': fic.Ficha('Y',3, [(0,0),(0,1),(0,2),(0,3),(1,1)] ),  
 'Y4': fic.Ficha('Y',4, [(0,1),(1,1),(2,0),(2,1),(3,1)] ),  
 'Y5': fic.Ficha('Y',5, [(0,0),(0,1),(0,2),(0,3),(1,2)] ),  
 'Y6': fic.Ficha('Y',6, [(0,0),(1,0),(1,1),(2,0),(3,0)] ),  
 'Y7': fic.Ficha('Y',7, [(0,1),(1,0),(1,1),(1,2),(1,3)] ),

# Ficha Z  
 'Z0': fic.Ficha('Z',0, [(0,0),(0,1),(1,1),(2,1),(2,2)] ),  
 'Z1': fic.Ficha('Z',1, [(0,2),(1,0),(1,1),(1,2),(2,0)] ),  
 'Z2': fic.Ficha('Z',2, [(0,1),(0,2),(1,1),(2,0),(2,1)] ),  
 'Z3': fic.Ficha('Z',3, [(0,0),(1,0),(1,1),(1,2),(2,2)] )  
 }

* **dibujarFichas**: método que dibuja las fichas en pantalla de un tipo concreto. Este método ha sido utilizado únicamente para verificar si las coordenadas de cada ficha, introducidas de forma manual, se han añadido correctamente.

**def dibujarFichas**(self, tipoFicha):  
 # Por cada una de las fichas del tipo indicado...  
 **for** ficha **in** self.dicFichas[tipoFicha]:  
 # ...iremos dibujandolo casilla a casilla si corresponde  
 **for** i **in** range(0, 5, 1):  
 **for** j **in** range(0, 5, 1):  
 **if** (i,j) **in** ficha:  
 print(" x ", end="")  
 **else**:  
 print(" ", end="")  
  
 print("")

* **listadoFichas**: método que lista por pantalla todas las fichas disponibles.

**def listadoFichas**(self):  
 **for** keys, values **in** self.dicFichas.items():  
 print(keys)  
 print(values)

* **cogerFicha**: método que se utiliza para coger una ficha de todas las disponibles. Este método tiene dos implementaciones.

**def cogerFicha**(self, ficha):  
 **return** self.dicFichas[ficha]  
  
**def cogerFicha**(self, ficha, numero):  
 **return** self.dicFichas[str(ficha)+str(numero)]

## rellenarmapa.py

Este script contiene la clase RellenarMapa que herede de la clase Acción. En ella, se define la única acción que tiene el problema y, como acción que es, se deben redefinir los métodos: es\_aplicable, aplicar y opcionalmente coste. Contiene los siguientes métodos:

* **Constructor**: recibe como parámetros las coordenadas x, y a partir de la cual se colocará la ficha y la ficha correspondiente.

**def** \_\_init\_\_(self, x, y, ficha):  
 nombre = 'Ficha {} en pos.({},{})'.format(ficha, x, y)  
 super().\_\_init\_\_(nombre)  
 self.x = x  
 self.y = y  
 self.ficha = ficha

* **es\_aplicable**: método redefinido que devuelve cuando la acción es aplicable.

**def es\_aplicable**(self, estado):  
 # El mapa tiene los huevos vacíos de una ficha a partir de

# las coordenadas (x, y) y no se sale del mapa  
 **return** estado.verificarFichaEnMapa(self.x, self.y,

self.ficha)

* **aplicar**: método redefinido que aplica la acción al estado, es decir, añade la ficha en el mapa en la posición (x, y).

**def aplicar**(self, estado):

# Copia el estado actual   
 nuevo\_estado = copy.deepcopy(estado)

# Definimos el nuevo estado sobre esa copia  
 nuevo\_estado.anadirFicha(self.x, self.y, self.ficha)   
  
 # El nuevo estado será el mapa actualizado  
 **return** nuevo\_estado

* **coste**: método redefinido que devuelve el coste que tiene aplicar una acción. El problema no exige que ciertas fichas tengan un coste asociado porque en nuestro caso, este coste se utiliza para comprobar que existen diferentes soluciones en nuestro problema.

**def coste\_de\_aplicar**(self, estado):  
 **if** self.ficha.letraFicha == 'I':  
 **return** 2  
 **else**:  
 **return** 1

## principal.py

En este apartado se evalúa todo el código:

# ----------------------------- MODULOS -----------------------------  
**import** Modulos.Mapa **as** map  
**import** Modulos.Fichas **as** fic  
**import** Modulos.RellenarMapa **as** accion  
**import** Modulos.problema\_espacio\_estados **as** probee  
**import** Modulos.búsqueda\_espacio\_estados **as** busquee  
**import** sys, timeit, functools  
  
# --------------- CONSTANTES Y VARIABLES GLOBALES -------------------  
menu\_actions = {} # Diccionario de menus  
fichas = fic.Fichas() # Todas las fichas del problema  
numFilas = **None** # Nº de filas del mapa  
numColumnas = **None** # Nº de columnas del mapa  
  
problemaPentominos = **None** # Representa el problema  
acciones = [] # Representa las acciones del problema  
estadoInicial = **None**

# ------------------------ MÉTODOS AUXILIARES -----------------------  
# definicionProblema: método que define el Problema Pentonimos  
**def definicionProblema**():  
 # Necesitamos indicarle a Python que queremos utilizar una

# variable global  
 **global** numFilas, numColumnas  
  
 # Mientras filas no tenga un valor asignado...  
 **while not** numFilas:  
 **try**:  
 numFilas = int(input("Elija el nº de filas: "))  
 **except** ValueError:  
 print("Los datos introducidos no son correctos")  
  
 # Mientras columnas no tenga un valor asignado...  
 **while not** numColumnas:  
 **try**:  
 numColumnas = int(input("Elija el nº de columnas: "))  
 **except** ValueError:  
 print("Los datos introducidos no son correctos")  
  
 # Mejora: eliminamos aquellas acciones que ya sabemos con certeza  
 # que no se pueden aplicar. Nos referimos a aquellas

# acciones en las que partiendo de una coordenada (x,y),

# se sale del mapa  
 **for** keys, values **in** fichas.dicFichas.items():  
 **for** x **in** range(0, numColumnas, 1):  
 **for** y **in** range(0, numFilas, 1):  
 fueraLimites = **False  
  
 for** tupla **in** values.listaPosiciones:  
 **if** x + tupla[0] > numColumnas

**or** y + tupla[1] > numFilas:  
 fueraLimites = **True** # Si la acción no está fuera de los límites...  
 **if not** fueraLimites:  
 # ...creamos la acción  
 acciones.append(accion.RellenarMapa(x, y, values))  
  
 # Necesitamos indicarle a Python que queremos utilizar una

# variable global  
 **global** estadoInicial  
 **global** problemaPentominos  
  
 mapa = map.Mapa(numFilas, numColumnas)  
 estadoInicial = mapa  
  
 problemaPentominos = probee.ProblemaEspacioEstados(  
 acciones, estadoInicial, []  
 )

# h1: heurística que cuenta el número de huecos vacíos  
**def h1**(nodo):  
 estado = nodo.estado  
  
 penalizacion = 0  
  
 **for** i **in** range(0, estado.numeroFilas(), 1):  
 **for** j **in** range(0, estado.numeroColumnas(), 1):  
 # Si la casilla está desmarcada...  
 **if** estado.valorCasilla(i, j) == 0:  
 # Calculamos los índices...  
 arriba = j - 1  
 abajo = j + 1  
 derecha = i + 1  
 izquierda = i - 1  
  
 # Comprobamos si nos salimos del rango...  
 **if** (arriba < 0)

**or** (izquierda < 0)

**or** (abajo > estado.numeroFilas() - 1)

**or** (derecha > estado.numeroColumnas() - 1):  
 **if** (arriba < 0)

**and** (izquierda < 0):  
 # Comprobamos casillas: derecha, abajo  
 **if** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1:  
 penalizacion += 1  
 **elif** izquierda < 0

**and** (abajo > estado.numeroFilas() - 1):  
 # Comprobamos casillas: derecha, arriba  
 **if** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1:  
 penalizacion += 1  
  
 **elif** (abajo > estado.numeroFilas() - 1)

**and** (derecha > estado.numeroColumnas() - 1):  
 # Comprobamos casillas: arriba, izquierda  
 **if** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1

**and** estado.valorCasilla(izquierda, j)== 1:  
 penalizacion += 1  
  
 **elif** arriba < 0

**and** (derecha > estado.numeroColumnas() - 1):  
 # Comprobamos casillas: abajo, izquierda  
 **if** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1

**and** estado.valorCasilla(izquierda, j)== 1:  
 penalizacion += 1  
 **elif** arriba < 0:  
 # Comprobamos casillas: izquierda, derecha,

# abajo  
 **if** estado.valorCasilla(izquierda, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1 \  
 **and** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1:  
 penalizacion += 1  
 **elif** izquierda < 0:  
 # Comprobamos casillas: derecha, arriba,

# abajo  
 **if** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1 \  
 **and** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1:  
 penalizacion += 1  
 **elif** abajo > estado.numeroFilas() - 1:  
 # Comprobamos casillas: arriba, izquierda,

# derecha  
 **if** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1

**and** estado.valorCasilla(izquierda, j) == 1\  
 **and** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1:  
 penalizacion += 1  
  
 **elif** derecha > estado.numeroColumnas() - 1:  
 # Comprobamos casillas: izquierda, arriba,

# abajo  
 **if** estado.valorCasilla(izquierda, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1 \  
 **and** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1:  
 penalizacion += 1

# Si no se sale del rango, comprobamos casillas:

# arriba, abajo, derecha, izquierda  
 **elif** estado.valorCasilla(derecha, j) == 1

**and** estado.valorCasilla(izquierda, j) == 1 \  
 **and** estado.valorCasilla(i, arriba) == 1

**and** estado.valorCasilla(i, abajo) == 1:  
 penalizacion += 1  
  
 **return** penalizacion  
  
# menuPrincipal: método que representa al menú principal por pantalla.  
**def menuPrincipal**():  
 # Definimos el problema  
 definicionProblema()  
  
 # Ejecuta el comando clear (limpia la consola)  
 print("\n" \* 100)  
  
 # Se muestran las opciones disponibles  
 print("+----------------- Bienvenido ------------------+")  
 print("| Por favor, elige el menu que quieres iniciar: |")  
 print("| 1. Ejecutar búsqueda informada |")  
 print("| 2. Ejecutar búsqueda no informada |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
 print("| 0. Quitar |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
  
 opcion = input(" >> ")  
 ejecutarMenu(opcion)  
 **return**

# ejecutarMenu: método que ejecuta cualquier menú de los disponibles  
**def ejecutarMenu**(opcion):  
 # Capturamos la elección  
 eleccion = opcion.lower() # Se pasa la opción a minúscula  
  
 # Si no se ha elegido nada...  
 **if** eleccion == '':  
 menu\_acciones['menuPrincipal']() # Se vuelve al menú principal  
 # En caso contrario...  
 **else**:  
 **try**:  
 menu\_acciones[eleccion]() # Se carga el menú elegido  
 **except** KeyError: # Si hemos elegido una acción que no existe  
 print ("Selección no valida, intentelo de nuevo.")  
 menu\_acciones['menuPrincipal']()  
 **return**# Menu 1: BUSQUEDA INFORMADA  
**def menuBusquedaNoInformada**():  
 print("\n" \* 100)  
 # Se muestran las opciones disponibles  
 print("+----------- BUSQUEDA NO INFORMADA -------------+")  
 print("| Elija el algoritmo que quieres ejecutar: |")  
 print("| 1. B. no Informada en profundidad |")  
 print("| 2. B. no Informada en anchura |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
 print("| 9. Volver al menú principal |")  
 print("| 0. Salir del programa |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
  
 eleccion = input(" >> ")  
  
 # Ejecutamos el algoritmo correspondiente  
 **if** eleccion.lower() == '1':  
 bProfundidad = busquee.BúsquedaEnProfundidad(detallado=**True**)  
 print("Tiempo de ejecución: %f" %

timeit.timeit(functools.partial(bProfundidad.buscar,

problemaPentominos), number=1))  
 # print("Tiempo de ejecución: %f" %

# timeit.repeat(functools.partial(bProfundidad.buscar,

# problemaPentominos), repeat=2, number=1))  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 **elif** eleccion.lower() == '2':  
 bAnchura = busquee.BúsquedaEnAnchura(detallado=**True**)  
 print("Tiempo de ejecución: %f" %

timeit.timeit(functools.partial(bAnchura.buscar,

problemaPentominos), number=1))  
 # print("Tiempo de ejecución: %f" %

# timeit.repeat(functools.partial(bAnchura.buscar,

# problemaPentominos), repeat=2, number=1))  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 **elif** eleccion.lower() == '9':  
 volver()  
 **elif** eleccion.lower() == '0':  
 salir()  
 **else**:  
 menu\_acciones['2']()  
  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 volver()  
 **return**# Menu 2: BUSQUEDA NO INFORMADA  
**def menuBusquedaInformada**():  
 print("\n" \* 100)  
 print("+------------- BUSQUEDA INFORMADA --------------+")  
 print("| Elija el algoritmo que quieres ejecutar: |")  
 print("| 1. B. Informada primero el mejor |")  
 print("| 2. B. Informada A estrella (A\*) |")  
 print("| 3. B. no Informada Óptima |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
 print("| 9. Volver al menú principal |")  
 print("| 0. Quitar |")  
 print("+-----------------------------------------------+")  
  
 eleccion = input(" >> ")  
  
 # Ejecutamos el algoritmo correspondiente  
 **if** eleccion.lower() == '1': # BUSQUEDA PRIMERO EL MEJOR  
 bPrimeroElMejor = busquee.BúsquedaPrimeroElMejor(h1,

detallado=**True**)  
 print("Tiempo de ejecución: %f" %

timeit.timeit(functools.partial(bPrimeroElMejor.buscar,

problemaPentominos), number=1))  
 # print("Tiempo de ejecución: %f" %

# timeit.repeat(functools.partial(bPrimeroElMejor.buscar,

# problemaPentominos), repeat=2, number=1))  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 **elif** eleccion.lower() == '2': # BUSQUEDA A ESTRELLA (A\*)  
 bAEstrella = busquee.BúsquedaAEstrella(h1, detallado=**True**)  
 print("Tiempo de ejecución: %f" %

timeit.timeit(functools.partial(bAEstrella.buscar,

problemaPentominos), number=1))  
 # print(("Tiempo de ejecución: %f" %

# timeit.repeat(functools.partial(bAEstrella.buscar,

# problemaPentominos), repeat=2, number=1))  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 **elif** eleccion.lower() == '3': # BUSUQEDA OPTIMA  
 bOptima = busquee.BúsquedaÓptima(detallado=**True**)  
 print("Tiempo de ejecución: %f" %

timeit.timeit(functools.partial(bOptima.buscar,

problemaPentominos), number=1))  
 # print(timeit.repeat("Tiempo de ejecución: %f" %

# functools.partial(bOptima.buscar, problemaPentominos),

# repeat=2, number=1))  
 input("Pulse una tecla para volver al menú principal")  
 **elif** eleccion.lower() == '9':  
 volver()  
 **elif** eleccion.lower() == '0':  
 salir()  
 **else**:  
 menu\_acciones['1']()  
  
 **return**# volver: método que vuelve al menu principal  
**def volver**():  
 menu\_acciones['menuPrincipal']()

# salir: método que finaliza la ejecución del programa  
**def salir**():  
 print("Desarrolladores:"  
 "\n\t· Juan Carlos Utrilla –

https://www.linkedin.com/in/juancarlosutrilla/"  
 "\n\t· Carmen Rosal Malvar –

https://www.linkedin.com/in/carmen-rosal-malvar-

7a91b7130/")  
 sys.exit()  
  
# ==========================  
# DEFINICIONES DE MENU  
# ==========================  
  
menu\_acciones = {  
 'menuPrincipal': menuPrincipal,  
 '1': menuBusquedaInformada,  
 '2': menuBusquedaNoInformada,  
 '9': volver,  
 '0': salir,  
}  
  
# Mostramos el menú de opciones  
menuPrincipal()

## problema\_espacio\_estados.py

Para definir un problema de espacio de estados Pentóminos, haremos uso de las clases de objetos proporcionadas por el script problema\_espacio\_estados.py. Este script es exactamente igual que el script facilitado en la práctica de clase excepto el método es\_estado\_final, que en lugar de verificar si el estado final coincide con alguna lista de posibles estados finales, debe cumplir la condición de que el número de casillas desmarcadas sea menor o igual que 4.

**def es\_estado\_final**(self, estado): # Devuelve si dicho estado es igual a alguno de los  
 **return** estado.numCasillasDesmarcadas() <= 4

## Búsqueda\_espacio\_estados.py

El script que implementa todos los algoritmos de búsqueda es búsqueda\_espacio\_estados.py. Coincide exactamente por el script facilitado en la práctica de clase. Aquí encontramos los siguientes algoritmos:

* **Búsqueda no informada**:
  + **Algoritmo de búsqueda en profundidad**
  + **Algoritmo de búsqueda en anchura**
* **Búsqueda informada**:
  + **Algoritmo de búsqueda primero el mejor**
  + **Algoritmo de búsqueda A estrella (A\*)**
  + **Algoritmo de búsqueda óptima**

# Pruebas realizadas

Para verificar que el algoritmo funciona de forma correcta, hemos probado cada uno de los algoritmos con unos valores de entrada determinados. Las características de los PCs en los que se han hecho las pruebas son los siguientes:

|  |  |
| --- | --- |
| Lenovo Y50-70 | |
| Sistema operativo | Windows 10 Home x64 |
| Procesador | Intel Core i7 – 4700HQ CPU @2.40 GHz |
| Memoria RAM | 12 GB |
| Tarjeta gráfica | Nvidia GeForce 860M |

|  |  |
| --- | --- |
| hp pavilion 15 notebook pc | |
| Sistema operativo | Windows 10 Home x64 |
| Procesador | Intel Core i7 – 4500HQ CPU @1.80 GHz 2.4Ghz |
| Memoria RAM | 12 GB |
| Tarjeta gráfica | Nvidia GeForce 840M |

|  |  |
| --- | --- |
| Ordenador de sobremesa – aula a4.35 | |
| Sistema operativo | Windows 10 Education x64 |
| Procesador | Intel Core i7 – 3470S CPU @2.90 GHz 2.90Ghz |
| Memoria RAM | 4 GB |
| Tarjeta gráfica | Intel HD Graphics |

## Algoritmo de búsqueda en profundidad

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Nº filas | Nº columnas | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 4 | **4** | Si | 0.100181, 0.102946, 0.249636, 0.436208, 0.647169 |
| 4 | **5** | Si | 0.326611, 0.328181, 0.910953, 1.533475, 2.451817 |
| 5 | **4** | Si | 0.251409, 0.256859, 0.280954, 0.685171, 1.272049 |
| 6 | **5** | Si | 73.255197, 96.549826, 1053.864330, 1129.397296 |
| 5 | **6** | Si | 310.540635, 375.660455, 3024.822457 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| https://lh3.googleusercontent.com/zQXJiiwYQxEvAFMqb2TiqaFGzHdcRwax53muldDjox1zfzxa3avgF3Gm9W04KeqsSxBV8DH-uH3tghnuK5yiiANGIr70-LjttACe4qmVdf5WsOPzj76y2dzKVOxQ9OwO4xrKktxt | https://lh5.googleusercontent.com/bAo1rDCuWQJxA11LgDkP4oBEYFuV9zyy87Tt0tGnrJm3CNIBg9yDh21IYlLi96YZBNhcHDVm7jDkyb6ZxEjb_iA7Bvb2eustcG_5MKba14PkGtyMils2wXh0jVJRpcr0Q5ygdv5y | https://lh3.googleusercontent.com/sh6kLYjDzbal_ZL26MuKPF8V9nVLonemcoqZAd7uEbTvyHBZV1yDuxvSmtMZrGkofbgTsNZNH7c3BwbUZRcmUZ1LJkjqXzIk9pARxs6bZ8WiwhXKfLrJZUly6uRT6PShKR9KjKAr |
| 4x4 | 4x5 | 5x4 |
| https://lh3.googleusercontent.com/b59APnI2zTT6L_070-tsfVMs9grE-bS77abZeVjXya87bxG02TK_vCCLgdXPy36HCf0iCGE2EaaV4nZ-g0WyQVaMEmrbRbjqvBmVJ3cUtChoGc9fyTWmKi_1-ct98yh83pfC2Qm3 | https://lh6.googleusercontent.com/LDRJ4pwg5jwhDmkDeleM0se0ogXEK1xNHJN7tj2ZF5-lm8Ab6xgm-vMB_r1d5LXc8f4HFjiqNNxR-sAE8WbRvLS8xfBl9nejYxfhaYTNvaf9X_0jjIydDjttLYQfhQvqQ_2zDyO6 |  |
| 5x6 | 6x5 |  |

## Algoritmo de búsqueda en anchura

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Nº filas | Nº columnas | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 4 | **4** | Si | 422.12657 |
| 4 | **5** | Si | 13943.722810, 14022.296747, 14070.748019 |
| 5 | **4** | Si | --- |
| 6 | **5** | Si | --- |
| 5 | **6** | Si | --- |

|  |  |
| --- | --- |
|  | https://lh5.googleusercontent.com/fLCU0Tr575FRPuWq8vPUDiSd2aF48629CcbMy4BziZZzjeSZM6rGitENsnxc5EDCTPNykqJEfo-n-r06cfMyO_hrYUOKi2nhDsxGQIdlHM3IlWXeRPOY1xA3S_V9e3NpSNGpXQAm |
| 4x4 | 4 x 5 |

## Algoritmo de búsqueda óptima

Estas pruebas se han realizado sobre un tablero 4x4 puesto que con uno de tamaño 5x5, el tiempo es inadmisible llegando a alcanzar horas. Solo penalizando aquellas fichas que no son las de tipo “I”, se consigue un tiempo adecuado para un tablero mayor de 4x4.

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| Peso | Fichas | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 2 | **F - P** | Si | 29.284997 |
| 10 | **F - P** | Si | 15.872313 |
| 20 | **F - P** | Si | 12.521337 |
| 30 | **F - P** | Si | 11.552087 |
| 40 | **F - P** | Si | 11.625439 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | |  |
| Peso 2 | | Peso 10 |
|  | |  |
| Peso 20 | | Peso 30 |
|  | | |
| Peso 40 |  | |

## Algoritmo de Primero el mejor

Estas pruebas se han realizado sobre un tablero 4x4 puesto que con un tamaño 5x5, el tiempo es inadmisible llegando a alcanzar horas.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Penalización heurística | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 1 | Si | 30.403050 |
| 5 | Si | 29.179225 |
| 10 | Si | 26.727795 |
| 20 | Si | 29.194846 |
| 30 | Si | 28.618878 |
| 40 | Si | 26.958050 |
| 50 | Si | 30.430099 |

|  |  |
| --- | --- |
|  |  |
| Penalización 1 | Penalización 5 |
|  |  |
| Penalización 10 | Penalización 20 |
|  |  |
| Penalización 30 | Penalización 40 |
|  |  |
| Penalización 50 |  |

## Algoritmo de A estrella (A\*)

Como se ha visto en el algoritmo de búsqueda optima, el mejor peso para las fichas F – P es 30. Por lo que realizaremos las pruebas con este peso, cambiando la penalización de la heurística.

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Penalización heurística | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 1 | Si | 11.059345 |
| 5 | Si | 11.059345 |
| 10 | Si | 10.844211 |
| 20 | Si | 10.726093 |
| 30 | Si | 22.577769 |

|  |  |
| --- | --- |
|  |  |
| Penalización 1 | Penalización 5 |
|  |  |
| Penalización 10 | Penalización 20 |
|  |  |
| Penalización 30 |  |

Tras realizar estas pruebas y ver que suele coger la ficha L, se va a probar poner peso 30 para las fichas F – P – L

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| Penalización heurística | ¿Encuentra solución? | Tiempos obtenidos (en segundos) |
| 1 | Si | 7.079604 |
| 5 | Si | 5.684545 |
| 10 | Si | 5.710219 |
| 20 | Si | 5.231794 |
| 30 | Si | 17.691536 |

|  |  |
| --- | --- |
|  |  |
| Penalización 1 | Penalización 5 |
|  |  |
| Penalización 10 | Penalización 20 |
|  |  |
| Penalización 30 |  |

## Conclusiones de rendimiento

El problema que encontramos en búsqueda en anchura es que a medida que se avanza en la profundidad del árbol de búsqueda, el número de acciones aumenta de forma exponencial (cada ficha se compara con todas las demás y para cada una de ellas).

Rendimiento en búsquedas no informadas

Con el **algoritmo de búsqueda en profundidad** se ha obtenido un gran rendimiento. Para los tamaños 4 x 4, 4 x 5 y 5 x 4 se ha obtenido un rendimiento bastante bueno, terminando la ejecución del algoritmo entre 0 y 2 segundos, pero para los tamaños 6 x 5 y 5 x 6, se ha elevado el tiempo de ejecución entre 70 y 375 segundos. Podemos considerar el algoritmo como eficaz.

Las soluciones que aparecen para tamaños con el mismo número de casillas, hemos comprobado que las soluciones salen distintas.

* **Tamaño 4 x 5**: ficha V0, V2, Z3, Z3
* **Tamaño 5 x 4**: ficha P2, P3, Z3, Y7
* **Tamaño 6 x 5**: ficha Y0, Y2, Y5, Y7, Z3, Z3

**Tamaño 5 x 6**: ficha: Y2, Y7, V2, Z0, Z3, Z3

Con el **algoritmo de búsqueda en anchura** el rendimiento no ha sido tan bueno. Para el tamaño 4 x 4, el rendimiento ha sido algo mediocre, con un tiempo de 422.12657. Si ya entramos en un tamaño 4 x 5, el tiempo se dispara a 14070 segundos. Nos encontramos ante un algoritmo ineficaz ya que los tiempos de ejecución para encontrar una solución son inadmisibles.

En cualquier algoritmo de búsqueda, si nos encontramos con áreas vacías muy grandes, las comprobaciones a realizar aumentan de forma considerable. Una vez que el mapa comienza a estar rellenarse con una serie de fichas, las comprobaciones se reducen notablemente.

Rendimiento en búsquedas informadas

Con el **algoritmo de búsqueda óptima**, el cual se tiene en cuenta el coste de las fichas, se ve cómo va mejorando el tiempo cuánto más peso tiene hasta que llega a un límite. Esto es así puesto que, si hay más diferencia entre fichas, el algoritmo las descartará más rápido (y por lo tanto aumentará su rendimiento).

Con **el algoritmo de primero el mejor**, el cual se tiene en cuenta la heurística, se esperaba que mejorara el rendimiento cuanto mayor sea la penalización al igual que pasó con el algoritmo de búsqueda óptima. Esto no sucede así, por lo que se ha analizado este caso. Al realizarse las pruebas con un algoritmo 4x4, lo más común es que exista un hueco encerrado (casilla que tiene sus cuatro lados ocupados) en la solución, por lo que si se penaliza mucho el algoritmo va a tener a buscar otra solución, tardando así más tiempo.

Con el **algoritmo A estrella**, el cual tiene en cuenta tanto la heurística como el coste, al hacer las pruebas tanto como el algoritmo de búsqueda óptima como el de primero el mejor, se ha decidido que el peso de las fichas F - P sea de 30, según los resultados del primer algoritmo nombrado. Tras las pruebas realizadas con el algoritmo primero el mejor, se ha llegado a la conclusión que depende del caso, por lo que se ha ido probando con diferentes penalizaciones. Se ha llegado a la misma conclusión, que debe ser una penalización media.

# Mejoras futuras

El mayor inconveniente que hemos encontrado al ejecutar los algoritmos de búsqueda es en mapas de grandes dimensiones, debido a que el tiempo de ejecución aumenta de forma considerable. Para solucionarlo, se plantea la posibilidad de aprovechar el paralelismo del procesador para aumentar el rendimiento del algoritmo y disminuyendo el tiempo de ejecución. Gracias a esto, podremos “exprimir” al máximo la potencia que nos ofrece el procesador. Otra posible solución relacionada es aprovechar la potencia que ofrece la GPU de nuestro PC.

La interfaz gráfica, aunque muestre de forma adecuada los datos del problema, no es demasiado atractiva para el usuario. Es por ello que se plantea mejorar la visualización de los datos utilizando la librería tkinter.

La interacción que ofrece la interfaz gráfica ejecuta los algoritmos de forma correcta, pero sólo permite modificar el tamaño del mapa. Hemos pensado en añadir nuevas funciones para aumentar la interacción por parte del usuario:

* Añadir huecos vacíos (de forma manual o aleatoria).
* Selección de fichas disponibles en el juego y la creación de nuevas fichas.
* …

Al finalizar la ejecución de los algoritmos de búsqueda, el formato de tiempo en el que se muestran los resultados es en segundos. Una mejora sería mostrar el tiempo de ejecución en el formato en que requiera el usuario (segundos, minutos, horas, …)

La heurística de nuestro problema funciona de forma correcta, pero no es suficiente para que la mejora de tiempo sea considerable. Es por ello que plantear nuevas heurísticas. Para ello hemos pensado en el análisis de determinadas áreas del mapa. Otra solución es estudiar las posibles heurísticas de otros juegos como el ajedrez, el 8-reina, entre otros y comprobar si alguna de sus heurísticas podemos adaptarlas.

# Bibliografía

Pentóminos:

* Código pentóminos: <https://github.com/KenT2/python-games/blob/master/pentomino.py>
* Explicación pentónimos: <https://www.youtube.com/watch?v=DoXs5PeXm7I>
* Puzzles y soluciones: <http://puzzler.sourceforge.net/docs/pentominoes.html>
* Video de explicación 5 x 12: <https://www.youtube.com/watch?v=_KDzLGhie7g>
* Video de explicación 4 x 15: <https://www.youtube.com/watch?v=gO8UcSb65Ow>
* A\* en 8-reina: <https://www.infor.uva.es/~calonso/IAI/TrabajoAlumnos/Algoritmo_A.pdf>
* Heurística ajedrez: <https://es.slideshare.net/GAlbertoHoyos/presentacion-funciones-heuristicas-para-el-ajedrez>
* Búsqueda en heurística: <http://www.iiia.csic.es/~pedro/busqueda6-juegos.pdf>

Python:

* Comparativa de rendimiento entre Python, Java, Net: <http://www.python.org.ar/wiki/RendimientoPythonVsJavaVsNet>
* La velocidad en Python: <https://wiki.python.org/moin/PythonSpeed>
* Consejos de rendimiento en Python: <https://wiki.python.org/moin/PythonSpeed/PerformanceTips>
* 5 proyectos que impulsan el rendimiento de Python: <http://www.javaworld.com/article/2881907/scripting-jvm-languages/5-projects-that-push-python-performance.html>
* Multiprocesamiento en Python: <http://www.juanmitaboada.com/multiprocessing-python/>
* 6 consejos para un mejor rendimiento con Python: <https://larevista.in/tecnologia/lenguajes-de-programacion/6-consejos-para-un-mejor-rendimiento-con-python/>

Pyinstaller:

* Página oficial: <http://www.pyinstaller.org/>
* <https://es.stackoverflow.com/tags/pyinstaller/info>
* <https://github.com/pyinstaller/pyinstaller/wiki>

Librerías:

* Timeit:
  + Manual de referencia: <https://docs.python.org/2/library/timeit.html>
  + <https://stackoverflow.com/questions/27695575/timeit-and-partials>
* Sys:
  + Manual de referencia: <https://docs.python.org/3/library/sys.html>
* Copy:
  + Manual de referencia: <https://docs.python.org/3/library/copy.html>
  + Copia profunda: <http://www.python-course.eu/deep_copy.php>