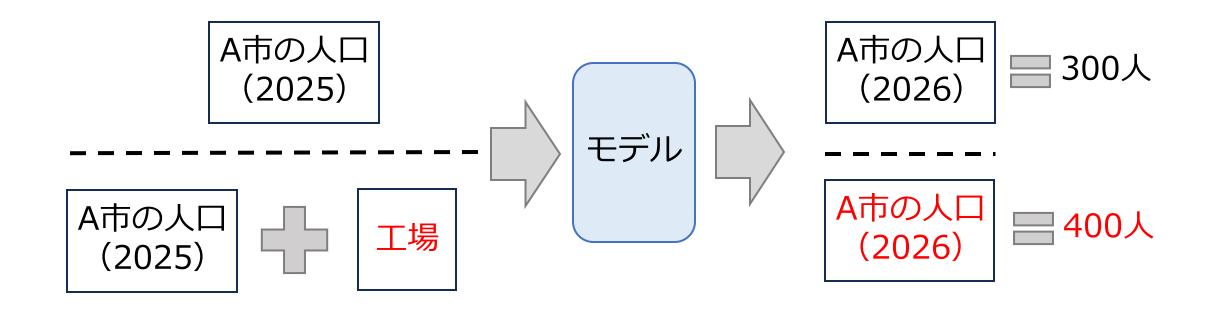
成果発表

2025/9/19 熊本大学大学院 自然科学教育部 M1 氏原 涼太

課題の趣旨

- ・課題の趣旨
 - 人口とイベントの関係をモデル化
 - 将来のシナリオから人口を予測
 - ・例) 2026年A市に工場ができた場合の人口の変化を予測

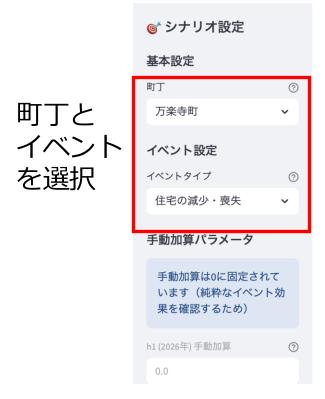


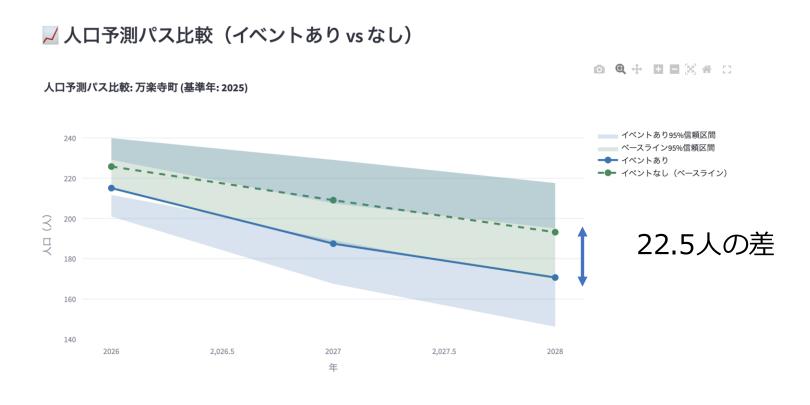
評価軸

- 評価軸
 - ・再現性
 - データ, コード, 手順が明確で第三者が再現可能
 - 説明可能性
 - イベント寄与の内訳を説明可能
 - ・精度の妥当性
 - ・ 単純ベースラインに対して、同等以上の安定性

成果物

• ダッシュボード (一部)





データ選定

- 熊本県熊本市
 - ・町長単位で収集、モデル化
 - 1998年~2025年
- 選定理由
 - 地域に対する知識がある
 - 例1) A町にショッピングモールが建った
 - 例2) 何年に地震があった外国人が増えた
 - 知識に基づくモデル設計が可能

データ前処理

- ・20??年の政令市化に伴う表記揺れ
 - 例 1) A町→A町(東区)
 - 例 2) NULL→B町
 - 例 3) C町~~丁目→C町
- ・表記揺れの統一
 - A町(東区), A町(西区)はA町として扱う
 - B町は学習からは除外
 - C町~~丁目はC町として扱う
 - ・最終的に669町丁 X 28年 の人口データ

データ前処理

- 異常値を検出
 - 自然減少以外の人口の変動を検知
 - 方法を説明
- イベントデータ
 - ・ 年次, 町丁に基づく出来事
 - 約260件
 - 公的資料・公開情報を整理

イベントマンション・アパート竣工大型商業施設開業学校・病院等新設・・・

モデル設計

- モデル1: 二方向固定効果モデル
 - ・単純なイベントだけの効果を推定
 - 予測値(i,t)=町丁iらしさ + 年tらしさ + イベントの効果

$$y_t^i = \alpha_i + \gamma_t + \beta$$

 y_t^i :予測値

 α_i :地区 i らしさ

 γ_t :年 t らしさ

β:イベント効果

- 最小二乗法で α_i , γ_t , β を推定
 - $\alpha_i = -10$: 町丁 i は毎年-10人ずつ減っている
 - $\gamma_t = 20$: 年 t は全町丁で平均20人増えている
 - $\beta = 30$: あるイベントが起きると30人増える

モデル設計

- ・モデル2: LightGBM
 - ・イベントを抜いた自然増減を捉え、将来を予測
 - 勾配ブースティング決定木(GBDT)の改良版
 - ・ 勾配降下法 + アンサンブル学習 + 決定木
- 選定理由
 - ・非線形・相互作用を拾える
 - 解釈しやすい
 - ・ 学習・推論が高速

LightGBMの図

特徴量設計

- 特徴量
 - 人口(前年度, 今年度)
 - イベント(マンション・アパート竣工など)
 - 時系列ラグ:イベントが何年後まで効果があるか
 - 外国人人口

分析設計

- •目的変数
 - 人口增減率

$$r_t^i = \frac{\hat{y}_t^i - \hat{y}_{t-1}^i}{\hat{y}_{t-1}^i}$$

 \hat{y}_t^i : t 町の i 年の人口

 r_t^i : t 町の i 年の人口増減率

• 将来予測の算出方法

$$y_t^i = \hat{y}_{t-1}^i (1 + r_t^i)$$

 y_t^i : t 町の i年の人口予測値

- 人口の大きさを考慮した予測が可能
 - 例) 1000人から1100人 と 100人から200人は訳が違う

学習

- 学習方式
 - 時系列クロスバリデーション
 - 学習期間が一年ずつ伸びていく
 - (ステップ1) 1999年-2017年→2018年を予測
 - (ステップ2) 1999年-2018年→2019年を予測
- 損失関数
 - Huber損失
 - 外れ値にロバスト

$$L_{\delta}(y) = \begin{cases} \frac{1}{2}(y - \hat{y})^2 & (|y - \hat{y}| \le \delta) \\ \delta(|y - \hat{y}| - \frac{\delta}{2}) & (|y - \hat{y}| > \delta) \end{cases}$$

評価方法

- 評価指標
 - ・ 強みが異なる4つの指標で総合的に評価

評価指標	値範囲	目安	意味
\overline{MAE}	0~無限	小さいほど良い	誤差の絶対値の平均
RMSE	0~無限	小さいほど良い	誤差の二乗の平均の平方根
\overline{MAPE}	0~無限	小さいほど良い	実際の値に対して何%ずれているか
R^2	-無限~1	大きいほど良い	1:予測と実測値が同じ 0:平均値で予測したのと同じ 負:平均値予測より悪い

評価方法

- ・比較対象(ベースライン)
 - ランダムウォーク(ドリフトなし)
 - ・最低ライン比較対象

$$N_t^i = \widehat{N}_{t-1}^i$$

- 移動平均
 - ファ

$$N_t^i = \frac{1}{k} \sum_{j=1}^k \widehat{N}_{t-j}^i$$

結果

- 精度
 - ベースラインに対して全ての指標で高い性能

モデル	$MAE \downarrow$	$RMSE \downarrow$	$MAPE \downarrow$	$R^2 \uparrow$
ランダムウォーク	21.88	44.67	2.55	-1.01
移動平均	19.01	37.71	1.90	-0.30
LightGBM	2.62	11.08	0.70	0.87

結果

- 将来予測のデモを紹介
 - 図

課題

- ・構造変化年の外れ(住居表示変更・再開発・災害直後)への補 正が未実装
- ・**将来イベントデータの運用設計**(更新頻度・責任部署・入力様 式)
- 評価設計の強化(W-MAPEの徹底、人口ビン別%誤差の可視化)

まとめ

- 課題
 - 人口とイベントの関係をモデル化
- •目的

補足資料

二方向効果モデル

- 最小二乗法
 - ・ 残差二乗和(RSS)を最小にする係数を求める

$$RSS(\alpha, \gamma, \beta) = \sum_{i,t} \left(\hat{y}_{i,t} - \left(\alpha_i A_i + \gamma_t D_t + \beta E_{i,t} \right) \right)^2$$

• 残差 $u = Y - X\theta$

$$X = \begin{bmatrix} A_1 & D_1 & E_{1,1} \\ A_1 & D_2 & E_{1,2} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ A_n & D_2 & E_{n,2} \end{bmatrix}$$

$$\theta = \begin{bmatrix} \alpha \\ \gamma \\ \beta \end{bmatrix}$$

 $\hat{y}_{i,t}$:実測値

 α_i :町丁iらしさ

 A_i :町丁の0/1

 γ_t :年 t らしさ

 D_t :年の0/1

β:イベント効果

 $E_{i,t}$:イベントの0/1

二方向効果モデル

• 残差二乗和(RSS)を最小化=微分が0

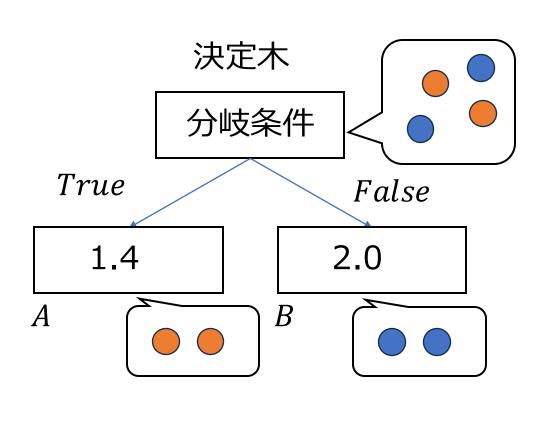
$$RSS(\theta) = (Y - X\theta)'(Y - X\theta)$$

$$\frac{dRSS(\theta)}{d\theta} = (Y - X\theta)'(Y - X\theta)$$
$$= -2X'Y + 2X'X\theta = 0$$

• $\theta = (X'X)^{-1}X'Y$ を解くと、イベント効果 β を推定可能

• 決定木:葉ノード=出力値

• GBDT:葉ノード=残差

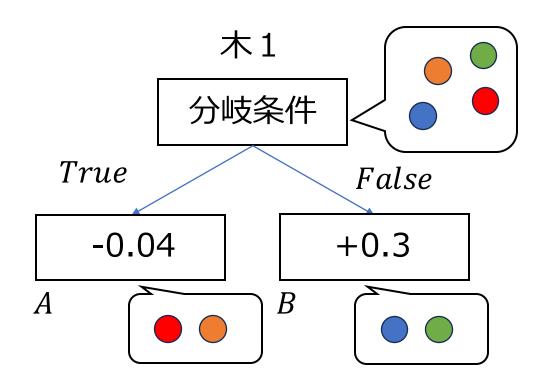


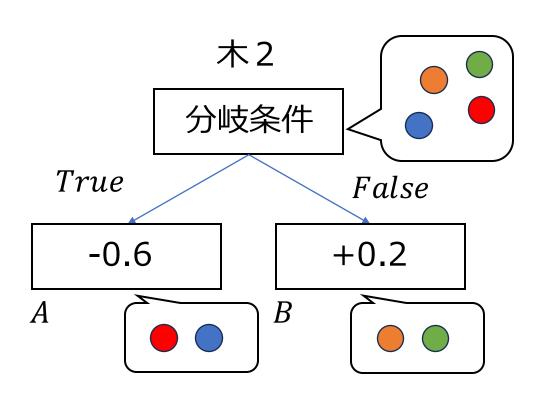
実測値の平均=1.5 **GBDT** 分岐条件 True False -0.1+0.5B

- GBDT: 決定木+アンサンブル学習+勾配降下法
 - ・ の実測値=1.6

● の計算式=1.5-0.04-0.6=1.4

実測値の平均=1.5





• 分岐の決定法

• 分岐: $x_{i,j} < t_j$

- ・特徴量分繰り返す
 - 1. 閾値 *t_i* を変動
 - 2. 損失 L を計算

例)平均二乗誤差 $L = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_{i,j} - \bar{y}_j)^2$

• *L*が最も小さい(特徴量,閾値)のペア=分岐

• 葉の出力

• 出力:

c = 1.703

- 全データの平均値 F_0 を計算
- 分岐終了
 - 残差 *r* を計算
 - r に学習率 γ をかけて, F_0 に足す

$$r_k = \frac{1}{cout(Leef_k)} \sum_{i \in Leef_k} y_i - F_0$$

$$F_1(x) = F_0 + \gamma r_{k \in Leef_k}$$

- 2本目以降
 - ・新しい決定木に従って出力

$$F_n(x) = F_{n-1} + \gamma r_{k \in Leef_k}$$

損失関数

Huber損失

- \bullet 閾値 δ が大きいほど外れ値に強い
- 重い外れのあるデータにロバスト
 - 政令市化による町丁区域の変更などに対応

$$L_{\delta}(y) = \begin{cases} \frac{1}{2} (y - \hat{y})^2 & (|y - \hat{y}| \le \delta) \\ \delta \left(|y - \hat{y}| - \frac{\delta}{2} \right) & (|y - \hat{y}| > \delta) \end{cases}$$

y:予測值

ŷ:実測値

 δ : 閾値($0\sim1$)

- MAE (Mean Absolute Error: 平均絶対誤差)
 - 計算式

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \widehat{y}_i|$$

• 範囲:0~無限 / 小さいほど良い

• 強み:ハズレ値に引っ張られにくい

・弱み:大外しを強く罰しない

- RMSE(Root Mean Squared Error:二乗平均平方根誤差)
 - 計算式

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \widehat{y}_i)^2}$$

• 範囲:0~無限 / 小さいほど良い

・強み:大外しに敏感

弱み:少しの外れ値で数字が大きくなりやすい

- MAPE (Mean Absolute Percentage Error: 平均絶対パーセント誤差)
 - 計算式

$$MAPE = \frac{100}{n} \sum_{i=1}^{n} \left| \frac{y_i - \widehat{y}_i}{y_i} \right|$$

• 範囲:0%~無限% / 小さいほど良い

• 強み:スケールに依存しない

弱み: yが小さいと爆発

- R² (決定係数)
 - 計算式

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \widehat{y}_{i})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \overline{y}_{i})^{2}}$$

• 範囲:-無限~1 / 大きいほど良い

強み:モデルが分散をどれだけ説明したかを表す

・弱み:集計の仕方で値がぶれる

- アブレーション外国人~~

モデル	MAE ↓	RMSE ↓	MAPE ↓	R^2 ↑
フルモデル	21.88	44.67	2.55	-1.01
移動平均	19.01	37.71	1.90	-0.30
LightGBM	2.62	11.08	0.70	0.87