

齐全伟

教育背景

电话: 13023226121

邮箱: sjtuqqw@sjtu.edu.cn

性别: 男

GPA: 3.7/4.0

求职意向: 后端开发暑期实习生



上海交通大学	机器人焊接智能化	硕士	2020.9 - 2023.3
山东大学	材料成型及控制工程	本科	2012.9 - 2016.6

专业技能

- 熟悉 C++ 开发语言, 熟悉 QT 开发
- 熟悉常用数据结构(链表、栈、队列、树等)及常用算法
- 了解操作系统, 熟悉进程间通信、内存管理、死锁等
- 了解 TCP/IP 协议, 熟悉 TCP 三次握手、四次挥手、流量控制、拥塞控制等
- 了解 Linux 下网络编程、I/O 多路复用、epoll、socket 等
- 了解 MySQL 数据库, 熟悉 MySQL 索引、事务、锁机制等

项目经历

- **基于点云配准的焊接工件精定位软件** 上海柏楚电子科技股份有限公司 2021.03 - 2022.02

软件介绍: 实现了 3D 相机手眼标定以及焊接工件精定位功能。软件使用 C++ 语言开发, 使用 QT 进行界面设计, 使用 PCL、opencv、Eigen 等开源库, 使用 ICP、NDT 等点云配准算法进行焊接工件精定位。

主要工作:

1. 封装相机类, 使用单例模式保证相机对象的唯一性
2. 封装配准算法类, 提供几种不同的配准算法及参数调整功能
3. 通过共享内存实时读取机器人末端坐标, 实现 3D 相机拍照时同步获取机器人末端坐标
4. 与控制软件配合, 使用 Socket 通信传输三维坐标控制机器人运动

- **基于 Linux 的轻量级 Web 服务器** 2022.02 - 2022.03

项目描述: 该项目是为学习 Linux 网络编程知识, 在 Linux 环境下使用 C++ 开发语言来搭建 Web 服务器, 服务器支持一定数量的客户端并发访问并及时响应, 支持客户端访问服务器的图片、视频等资源。

主要工作:

1. 使用 socket 实现不用主机之间的通信
2. 使用 epoll 实现 I/O 多路复用, 采用模拟 Proactor 的事件处理模式
3. 实现线程池, 使用一个工作队列解除了主线程和工作线程的耦合关系
4. 使用有限状态机解析 HTTP 请求报文, 支持解析 GET 和 POST 请求
5. 实现同步/异步日志系统, 记录服务器运行状态

自我评价

有一定的团队协作经验, 同时具备独立解决问题的能力, 能积极学习岗位所需的知识技能、按时完成任务。读研期间获优秀团员、一等学业奖学金。