

SX127x 驱动使用说明

修	改记录	1
	简介	
	硬件连接	
	软件下载	

修改记录

类型	修改内容	修改人	日期	软件版本
Α	初稿版本	杨宾	2020/09/04	-

类型: A-新增 M-修改 D-删除

1. 简介

这个例程是移植 semtech 官方的 ping-pong 例程到 stm32f103c8 开发板上的 demo 实现了 ping-pong 通信

2. 硬件连接

测试需要两个模组(一主一从),硬件连接相同

射频模组使用 RA01(H)/02

MCU 使用 STM32F103C8

接线

接电脑端的(接仪器):

PA_9 UART1_TX

PA_10 UART1_RX

共用的:

PA_4 //1278 的 spi 片选引脚

PA_5 SPI1_SCK

PA_6 SPI1_MISO

PA_7 SPI1_MOSI

PB_0 //DIO0 引脚

PB_1 //DIO1 引脚

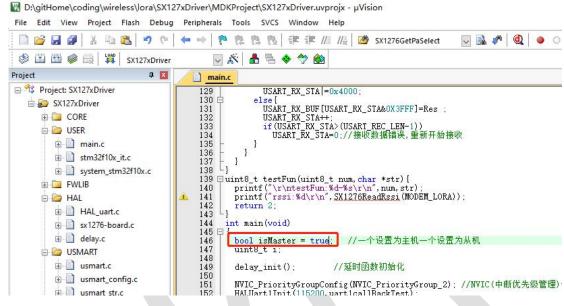
PB_10 //1278 的复位引脚

表单编号: B&T-QR-EN-002 版本: B2 保存期限: 5年 生效日期: 2014年7月4日



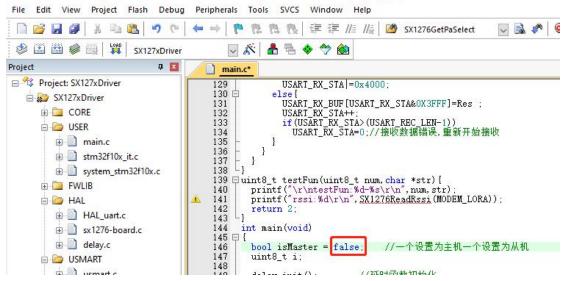
3. 软件下载

- (1) 使用 keil 打开 MDKProject/SX127xDriver.uvprojx
- (2) 确认 main 函数中的 isMaster 为 true



直接编译下载到模组1中作为主机

(3) 将 main 函数中的 isMaster 修改为 flase,然后编译下载到模组 2 中作为从机 [wighthome(coding),wireless(lora),5x12/xDriver(vi)DxProject(5x12/xDriver,uvprojx - µvision



(4) 此时打开串口(主机先上电,从机后上电)可以看到如下 log,表示模组已经开始了ping-pong 通信



