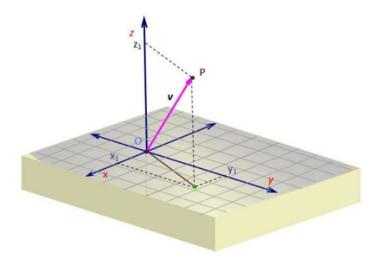
# **VECTORES**



## Criterio de desempeño

Analizar, y aplicar el concepto de vectores y su representacion geométrica, para su cálculo y su posterior estudio en la geometria analitica en el espacio utilizando sus propiedades de y las diferentes estrategias algebraicas, mostrando habilidades en la resolución de problemas de la vida cotidiana todo dentro de un margen de respeto y cordialidad.

#### Contenido analitico

- 1. Vectores
- 2. representación Geométrica de los Vectores.
- 3. Modulo de un Vector
- 4. Paralelismo y Ortogonalidad de Vectores
- 5. Producto Escalar y Vectorial . Angulo entre Vectores
- 6. Proyecciones y vectores componentes

#### Introducción

Los científicos emplean el término vector para indicar una cantidad (por. ej., un desplazamiento, velocidad o fuerza) que tiene magnitud y dirección. Un vector se representa por lo común mediante una flecha o un segmento de recta dirigido. La longitud de la flecha representa la magnitud del vector y la flecha apunta en la dirección del vector.

Un vector se denota por medio de una letra con una flecha sobre la letra  $\overrightarrow{v}$ . Por ejemplo, suponga que una partícula se mueve a lo largo de un segmento de recta del punto A al punto B. El vector de desplazamiento  $\overrightarrow{v}$ , correspondiente, mostrado en la figura tiene punto inicial A (la cola) y el punto terminal B (la punta) y esto se indica escribiendo  $\overrightarrow{v} = \overrightarrow{AB}$ .



Para evitar confusión con la notación para intervalos abiertos o puntos, se usaran simbolos como  $\langle a_1, a_2 \rangle$  para vectores en el plano, y para vectores en el espacio  $\langle a_1, a_2, a_3 \rangle$ 

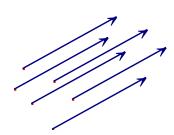
**Definition** El vector 
$$\overrightarrow{PQ}$$
 entre dos puntos  $P = (x_1, y_1, z_1)$  y  $Q = (x_2, y_2, z_2)$   $\overrightarrow{PQ} = \langle x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1 \rangle$ 

Si  $\vec{v}$  es un vector en el plano cuyo punto inicial es el origen y cuyo Definition punto final es  $(v_1, v_2, v_3)$  entonces el vector  $\vec{v}$  queda dado mediante sus componentes de la siguiente manera

$$v = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$$

Las coordenadas  $v_1, v_2$  y  $v_3$  son las componentes de  $\vec{v}$ . Si el punto inicial y el punto final están en el origen, entonces  $\vec{v}$  es el vector cero (o vector nulo) y se denota por  $\overrightarrow{0} = \langle 0, 0, 0 \rangle$ 

Es importante notar que un vector se puede representar por medio de muchos segmentos de recta dirigidos diferentes, todos apuntando en la misma dirección y todos de la misma longitud que los denominaremos vectores equivalentes.



El espacio vectorial  $V_3$  de dimensión 3 (o tridimensional) es el conjunto de todos las ternas ordenados  $\langle x, y, z \rangle$  de números reales, llamados vectores sujetos a los siguientes axiomas

\*Adición de vectores. Si se tiene  $\overrightarrow{a}=\langle a_1,a_2,a_3\rangle$  y  $\overrightarrow{b}=\langle b_1,b_2,b_3\rangle$ , entonces  $\overrightarrow{a+b} = \langle a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3 \rangle$ 

\*Multiplicación de vectores por escalar. Si  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  y c es un escalar, entonces  $\overrightarrow{ca} = \langle ca_1, ca_2, ca_3 \rangle$ 

Se define el vector  $\overrightarrow{0} = \langle 0, 0, 0 \rangle$  y el vector opuesto  $\overrightarrow{a} = \langle -a_1, -a_2, -a_3 \rangle$ El siguiente teorema relaciona las propiedades de la suma y multiplicación por escalar.

Sea  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  vectores arbitrarios d y e escalares Theorem

\* 
$$\overrightarrow{a} + \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} + \overrightarrow{a}$$

\* 
$$\overrightarrow{a} + \overrightarrow{b} = \overrightarrow{b} + \overrightarrow{a}$$
  
\*  $\overrightarrow{a} + (\overrightarrow{b} + \overrightarrow{c}) = (\overrightarrow{a} + \overrightarrow{b}) + \overrightarrow{c}$ 

\* 
$$\overrightarrow{a} + \overrightarrow{0} = \overrightarrow{a}$$

$$\vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$$

$$*e(\overrightarrow{a}+\overrightarrow{b}) = \overrightarrow{ea}+\overrightarrow{eb}$$

\* 
$$(e+d)\overrightarrow{a} = \overrightarrow{ea} + \overrightarrow{da}$$

\* 
$$1\overrightarrow{a} = \overrightarrow{a}$$

\* 
$$0\vec{a} = \vec{0}$$

**Exercise** Hallar el simétrico del punto A = (4, -2) respecto de M = (2, 6).

**Example** Denotamos por B = (x,y) al simétrico de A, luego se cumple que  $\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{MB}$ 

Sustituyendo los valores de los puntos, obtenemos dos ecuaciones correspondientes a las coordenadas de los vectores  $\langle -2, 8 \rangle = \langle x-2, y-6 \rangle$ 

Resolvemos ambas ecuaciones y obtenemos B = (0, 14).

La magnitud o longitud del vector  $\vec{v}$  es la longitud en cualquiera de sus representaciones, y se denota por el símbolo  $\|\vec{v}\|$ 

La longitud del vector bidimensional  $\vec{a} = \langle a_1, a_2 \rangle$  es

$$\|\overrightarrow{a}\| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2}$$

La longitud del vector tridimensional  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$ 

$$\|\vec{a}\| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + a_3^2}$$

**Example** Sea  $\overrightarrow{a} = \langle 4, 0, 3 \rangle$  y  $\overrightarrow{b} = \langle -2, 1, 5 \rangle$  encuentre  $\|\overrightarrow{a}\|$  y los vectores  $\overrightarrow{a+b}, \overrightarrow{a-b}, \overrightarrow{3b}$  y  $\overrightarrow{2a+5b}$ .

Tres vectores en  $V_3$  juegan un papel especial.

$$i = \langle 1, 0, 0 \rangle$$
  $j = \langle 0, 1, 0 \rangle$   $k = \langle 0, 0, 1 \rangle$ 

Estos vectores i,j y k se denominan vectores base estándar. Tienen longitud 1 y apuntan en las direcciones de los ejes positivos x,y y z. De manera similar, en dos dimensiones se define  $i = \langle 1,0 \rangle, j = \langle 0,1 \rangle$ 

Sea  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  entonces se puede escribir  $\vec{a} = a_1 i + a_2 j + a_3 k$  (mostrar esta aseveración).

**Theorem** Sean  $\overrightarrow{u}, \overrightarrow{v} \in V_3$  con  $\overrightarrow{u} = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle$   $\overrightarrow{v} = \langle v_1, v_2, v_3 \rangle$ 

\* Igualdad de vectores

Si 
$$\overrightarrow{u} = \overrightarrow{v}$$
 entonces  $u_1 = v_1$ ;  $u_2 = v_2$ ;  $u_3 = v_3$ 

\* Longitud de un multiplo escalar

Sea  $\overrightarrow{v}$  un vector y sea c un escalar. Entonces

 $\|\overrightarrow{cv}\| = |c| \|\overrightarrow{v}\|$  donde |c| es el valor absoluto de c.

\* Vector unitario en la dirección de  $\vec{v}$ 

Si  $\vec{v}$  es un vector distinto de cero, entonces el vector

$$\vec{u} = \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|} = \frac{1}{\|\vec{v}\|} \vec{v}$$

tiene longitud 1 y tiene la misma dirección que  $\vec{v}$ .

**Example** Hallar vector unitario

- a) en la dirección del vector  $\vec{v} = \langle 8, -10 \rangle$
- b) en la dirección del punto A(2,-5) al punto B(4,3)

**Example** Dado  $\overrightarrow{a} = \langle -2, 2 \rangle$ ,  $\overrightarrow{b} = \langle 3, -2 \rangle$  y  $\overrightarrow{c} = \langle 5, -4 \rangle$  encontrar los escalares h, k tales que :

$$\vec{c} = \vec{ha} + \vec{kh}$$

**Example** Determine un vector que tenga la misma dirección que (2,4,2) pero de longitud 6.

**Definition** Dos vectores distintos de cero  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  son paralelos, si existe algún escalar c tal que

$$\overrightarrow{u} = \overrightarrow{cv}$$

**Example** El vector  $\vec{w}$  tiene punto inicial (2,-1,3) y punto final (-4,7,5) ¿Cuál de los vectores siguientes es paralelo a  $\vec{w}$ ?

a) 
$$u = (3, -4, -1)$$

b) 
$$v = \langle 12, -16, 4 \rangle$$

#### Producto Escalar

**Definition** Si  $\vec{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle y \ \vec{b} = \langle b_1, b_2, b_3 \rangle$ , entonces el producto escalar o producto punto de  $\vec{a}$  y  $\vec{b}$  es el número  $\vec{a} \cdot \vec{b}$  dado por

$$\overrightarrow{a} \cdot \overrightarrow{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3$$

Así, para hallar el producto escalar de  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$  se multiplican las componentes correspondientes y se suman. El resultado no es un vector. Es un número real, es decir, un escalar, a veces se llama producto punto (o producto interior). Aunque la definión anterior se da para vectores tridimensionales, el producto escalar de vectores en  $V_n$  se define de un modo similar.

**Example** Hallar los siguientes productos

a) 
$$(3,5,7) \cdot (-3,8,6)$$

b) 
$$(i - 3j + 6k) \cdot (j - 7k)$$

**Theorem** (Propiedades del producto escalar) Sean  $\overrightarrow{u}$ ,  $\overrightarrow{v}$  y  $\overrightarrow{w}$  vectores en el plano o en el espacio y sea c un escalar.

1. 
$$\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v} = \overrightarrow{v} \cdot \overrightarrow{u}$$

2. 
$$\overrightarrow{u} \cdot (\overrightarrow{v} + \overrightarrow{w}) = \overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v} + \overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{w}$$

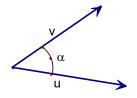
3. 
$$c(\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}) = \overrightarrow{cu} \cdot \overrightarrow{v} = \overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{cv}$$

4. 
$$\overrightarrow{0} \cdot \overrightarrow{v} = 0$$

5. 
$$\overrightarrow{v} \cdot \overrightarrow{v} = \|\overrightarrow{v}\|^2$$

### Ángulo entre vectores

El ángulo entre dos vectores distintos de cero es el ángulo  $\alpha$ ,  $0 \le \alpha \le \pi$  entre sus respectivos vectores en posición canónica o estándar, como se muestra en la figura .



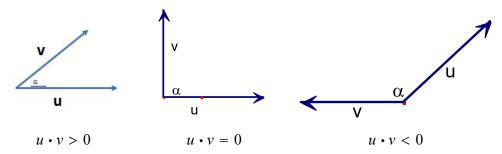
El siguiente teorema muestra cómo encontrar este ángulo usando el producto

escalar. (Observar que el ángulo entre el vector cero y otro vector no está definido).

**Theorem** Si  $\alpha$  es el ángulo entre dos vectores distintos de cero  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ , entonces

$$\cos \alpha = \frac{\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}}{\|\overrightarrow{u}\| \|\overrightarrow{v}\|}$$

Se puede considerar  $\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}$  como medida del grado al que  $\overrightarrow{u}$  y  $\overrightarrow{v}$  apuntan en la misma dirección. El producto escalar  $\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v}$  es positivo si  $\overrightarrow{u}$  y  $\overrightarrow{v}$  apuntan en la misma dirección general, 0 si son perpendiculares y negativo si apuntan en direcciones opuestas generalmente



En el caso extremo donde  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  apuntan exactamente en la misma dirección, se tiene  $\alpha = 0$ , así que  $\cos \alpha = 1$  y entonces  $\vec{u} \cdot \vec{v} = ||\vec{u}|| ||\vec{v}||$ 

Los vectores no nulos  $\overrightarrow{u}$  y  $\overrightarrow{v}$  se llaman perpendiculares u ortogonales si el ángulo entre ellos es  $\alpha=\frac{\pi}{2}$ . Entonces

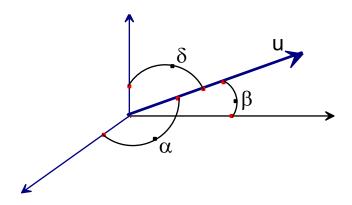
$$u \cdot v = \|u\| \|v\| \cos \frac{\pi}{2} = 0$$

y a la inversa si  $u \cdot v = 0$ , entonces  $\cos \alpha = 0$ , por lo tanto,  $\alpha = \frac{\pi}{2}$ .

En consecuencia, se tiene el siguiente método para determinar si dos vectores son ortogonales.

$$\overrightarrow{u}$$
 y  $\overrightarrow{v}$  son ortogonales si y solamente si  $\overrightarrow{u} \cdot \overrightarrow{v} = 0$ 

Los **ángulos directores** de un vector  $\vec{u}$  diferente de cero son los ángulos  $\alpha, \beta$  y  $\gamma$  (en el intervalo  $[0,\pi)$ ) que un vector  $\vec{u}$  forma con los ejes positivos x,y y z



Los cosenos de estos ángulos directores,  $\cos \alpha$ ,  $\cos \beta$  y  $\cos \delta$ , se llaman **cosenos directores** de un vector  $\vec{u}$ . Si aplicamos la medida de ángulos con el vector i y el vector  $\vec{u}$ , se obtiene

$$\cos \alpha = \frac{\overrightarrow{u} \cdot i}{\|\overrightarrow{u}\| \|i\|} = \frac{u_1}{\|\overrightarrow{u}\|}$$
 #

de igual se manera se optiene

$$\cos \beta = \frac{u \cdot j}{\|u\| \|j\|} = \frac{u_2}{\|\overrightarrow{u}\|} \quad \cos \delta = \frac{\overrightarrow{u} \cdot k}{\|\overrightarrow{u}\| \|k\|} = \frac{u_3}{\|\overrightarrow{u}\|}$$

los cosenos directores cumplen

$$\cos^2\alpha + \cos^2\beta + \cos^2\delta = 1$$

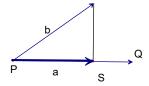
**Example** Mostrar la igualdad anterior.

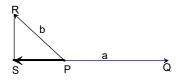
Usando las igualdades anteriores se puede escribir

$$\overrightarrow{u} = \langle u_1, u_2, u_3 \rangle = \langle ||u|| \cos \alpha, ||u|| \cos \beta, ||u|| \cos \delta \rangle$$
$$= ||u|| \langle \cos \alpha, \cos \beta, \cos \delta \rangle$$

**Example** Encuentre los ángulos de dirección del vector (1,2,3)

En la figura se muestran las representaciones  $\overrightarrow{PQ}$  y  $\overrightarrow{PR}$  de dos vectores  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$  con el mismo punto inicial P. Si S es el pie de la perpendicular de R a la recta que contiene a  $\overrightarrow{PQ}$ , entonces el vector con representación  $\overrightarrow{PS}$  se llama vector proyección de  $\overrightarrow{b}$  sobre  $\overrightarrow{a}$  y se denota por  $proy_ab$ . Puede pensarlo como una sombra de  $\overrightarrow{b}$  en el vertor  $\overrightarrow{a}$ .





proyat

La *proyección escalar* de  $\overrightarrow{b}$  sobre  $\overrightarrow{a}$  (llamada también la componente de  $\overrightarrow{b}$  a lo largo de  $\overrightarrow{a}$ ) se define como la magnitud de la proyección vectorial, que es el número  $\|b\|\cos\theta$  donde  $\theta$  es el ángulo entre los vectores a y b.

Proyección escalar de  $\vec{b}$  sobre  $\vec{a}$ :

$$comp_a b = \frac{\overrightarrow{a} \cdot \overrightarrow{b}}{\|a\|}$$

Proyección vectorial de  $\vec{b}$  sobre  $\vec{a}$ :

$$proy_a b = \frac{\overrightarrow{a} \cdot \overrightarrow{b}}{\|\overrightarrow{a}\|^2} \overrightarrow{a}$$

**Example** Halle la proyección escalar y la proyección vectorial de  $\langle 1, 1, 2 \rangle$  sobre a  $\langle 2, 3, 1 \rangle$ .

### Producto Vectorial o Producto Cruz

El producto cruz  $\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b}$  de dos vectores  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$ , a diferencia del producto escalar, es un *vector*. Por esta razón se llama producto vectorial. Note que  $\overrightarrow{a \times b}$  se define sólo cuando  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$  son vectores *tridimensionales*.

**Definition** Si  $\overrightarrow{a} = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$  y  $\overrightarrow{b} = \langle b_1, b_2, b_3 \rangle$  entonces el producto  $\overrightarrow{a \times b}$  es el vector

$$\overrightarrow{a \times b} = \langle a_2b_3 - a_3b_2, a_3b_1 - a_1b_2, a_1b_2 - a_2b_1 \rangle$$

Existe una similitud de la definion de  $\overrightarrow{a \times b}$  con la de un determinante, y probablemente la forma mas sencilla de defininir un producto vectorial

$$\overrightarrow{a \times b} = \begin{vmatrix} i & j & k \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix}$$

**Example**  $Si \overrightarrow{a} = \langle 5, 6, 7 \rangle \ y \overrightarrow{b} = \langle -2, 5, 7 \rangle \ hallar \overrightarrow{a \times b}.$ 

**Example** Mostrar que el vector  $\overrightarrow{a \times b}$  es perpendicular al vector  $\overrightarrow{a}$  y al vector  $\overrightarrow{b}$ .

#### Propiedades algebraicas del producto vectorial

Si  $\vec{a}$ ,  $\vec{b}$ ,  $\vec{c}$  son vectores y d un escalar, entonces

1. 
$$\overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b} = -\overrightarrow{b} \times \overrightarrow{a}$$

**2**. 
$$(\overrightarrow{da}) \times \overrightarrow{b} = d(\overrightarrow{a \times b}) = \overrightarrow{a \times (db)}$$

**3**. 
$$\overrightarrow{a} \times (\overrightarrow{b+c}) = \overrightarrow{a \times b} + \overrightarrow{a \times c}$$

**4**. 
$$(\overrightarrow{a+b}) \times \overrightarrow{c} = \overrightarrow{a \times c} + \overrightarrow{b \times c}$$

**5**. 
$$\overrightarrow{a} \cdot (\overrightarrow{b \times c}) = (\overrightarrow{a \times b}) \cdot \overrightarrow{c}$$

**6**. 
$$\overrightarrow{a} \times (\overrightarrow{b \times c}) = (a \cdot c)\overrightarrow{b} - (a \cdot b)\overrightarrow{c}$$

Estas propiedades se pueden demostrar si se escriben los vectores en términos de sus componentes y se usa la definición de un producto cruz. Se dejan las demostraciones como ejercicios.

### Propiedades geometricas del producto vectorial

Si  $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$  son vectores distintos de cero en el espacio y d un escalar, entonces

**1**.  $\vec{a} \times \vec{b}$  es ortogonal tanto a  $\vec{a}$  como a  $\vec{b}$ .

**2**. 
$$\|\overrightarrow{a \times b}\| = \|\overrightarrow{a}\| \|\overrightarrow{b}\| \sin \theta$$

3.  $\overrightarrow{a \times b} = 0$  si y solo si  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$  son multiplos escalares uno de otro es decir, paralelos.

**4**.  $\|\overrightarrow{a \times b}\|$  =Area del paralelogramo que tiene a los vectores  $\overrightarrow{a}$  y  $\overrightarrow{b}$  como lados adyacentes.

**5**.  $\left| \overrightarrow{c} \cdot \left( \overrightarrow{a \times b} \right) \right| = \text{Volumen de un paralepipedo}$ 



**Example** Calcular el volumen del paralepipedo cuyos lados son los vectores

(1,6,8),(-3,2,6) y (0,7,8).

**Example** Mostrar que el cuadrilátero con vértices en los puntos siguientes es un paralelogramo y calcular su área

$$A = (5,2,0)$$
  $B = (2,6,1)$   $C = (2,4,7)$   $D = (5,0,6)$ 

.

## **Ejercicios Resueltos**

**1**. Encuentre el vector unitario en dirección del vector 2i - j - 2k Solución:

$$\|2i-j-2k\| = \|(2,-1,-2)\| = \sqrt{(2)^2+(-1)^2+(-2)^2} = \sqrt{4+1+4} = \sqrt{9} = 3$$
 Por lo tanto en vector solo cambia de longitud con el producto de un escalar, como su tamaño es 3 cuando se divida entre 3 tendremos un vector unitario  $\frac{1}{3}\langle 2,-1,-2\rangle = \left\langle \frac{2}{3},-\frac{1}{3},-\frac{2}{3}\right\rangle = \frac{2}{3}i-\frac{1}{3}j-\frac{2}{3}k$ 

**2**. Sea el punto  $P(x_1,y_1)$  y la recta L: ax+by+c=0, demostrar que la distancia del punto P a la recta L es  $\frac{|ax_1+by_1+c|}{\sqrt{a^2+b^2}}$ , luego usar la fórmula para hallar la distancia del punto (1,2) a la recta 3x+4y-1=0. Solución:

Sea la recta  $L = \left\{ \left(0, \frac{-c}{b}\right) + \alpha(b, -a) \right\}$  sea  $\overrightarrow{v} = (b, -a)$  un vector que esta sobre la recta L, sea  $\overrightarrow{w} = \left(x_1, y_1 + \frac{c}{b}\right)$  un vector que va desde un punto cualquiera de la recta al punto P, entonces la distancia del punto a la recta será igual a  $\|\overrightarrow{w} - proy_{\overrightarrow{v}}\overrightarrow{w}\|$  es decir

$$\begin{aligned} & \left\| \overrightarrow{w} - \frac{\overrightarrow{w} \cdot \overrightarrow{v}}{\|\overrightarrow{v}\|^{2}} \overrightarrow{v} \right\| = \left\| \left\langle x_{1}, y_{1} + \frac{c}{b} \right\rangle - \frac{\left\langle x_{1}, y_{1} + \frac{c}{b} \right\rangle \cdot \left\langle b, -a \right\rangle}{\|\left\langle b, -a \right\rangle\|^{2}} \left\langle b, -a \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \left\langle x_{1}, \frac{by_{1} + c}{b} \right\rangle - \frac{\left\langle x_{1}, \frac{by_{1} + c}{b} \right\rangle \cdot \left\langle b, -a \right\rangle}{a^{2} + b^{2}} \left\langle b, -a \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \left\langle x_{1}, \frac{by_{1} + c}{b} \right\rangle - \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \left( \frac{b^{2}x_{1} - aby_{1} - ac}{b} \right) \left\langle b, -a \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \left\langle x_{1}, \frac{by_{1} + c}{b} \right\rangle - \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \left\langle b^{2}x_{1} - aby_{1} - ac, -\frac{ab^{2}x_{1} - a^{2}by_{1} - a^{2}c}{b} \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \right\| \left\| \left\langle a^{2}x_{1} + b^{2}x_{1} - b^{2}x_{1} + aby_{1} + ac, -\frac{a^{2}by_{1} + b^{3}y_{1} + a^{2}c + cb^{2} + ab^{2}x_{1} - a^{2}by_{1} - a^{2}c}{b} \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \right\| \left\| \left\langle a^{2}x_{1} + aby_{1} + ac, \frac{b^{3}y_{1} + cb^{2} + ab^{2}x_{1}}{b} \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \right\| \left\| \left\langle a^{2}x_{1} + aby_{1} + ac, \frac{b^{2}y_{1} + cb + abx_{1}}{b} \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \right\| \left\| \left\langle a^{2}x_{1} + aby_{1} + ac, \frac{b^{2}y_{1} + cb + abx_{1}}{b} \right\rangle \right\| = \\ & = \left\| \frac{1}{a^{2} + b^{2}} \right\| \left\| \left\langle a, b \right\rangle \right\| = \frac{\left| ax_{1} + by_{1} + c \right|}{\left(\sqrt{a^{2} + b^{2}}\right)^{2}} \sqrt{a^{2} + b^{2}} = \frac{\left| ax_{1} + by_{1} + c \right|}{\left(\sqrt{a^{2} + b^{2}}\right)} \\ & dist((1,2), 3x + 4y - 1 = 0) = \frac{\left| 3(1) + 4(2) - 1 \right|}{\left(\sqrt{3^{2} + 4^{2}}\right)} = \frac{10}{5} = 2 \end{aligned}$$

**3**. Demostrar que el punto  $\frac{1}{2}(\vec{p}+\vec{q})$  es el punto medio del segmento que une los puntos  $\vec{p}$  y  $\vec{q}$ . Solución: