



Universidade Federal do Maranhão

A Universidade que Cresce com Inovação e Inclusão Social

Grafos Conceitos

Estrutura de Dados II

História

- **Problema das pontes de Königsberg (1736)**
 - A cidade é cortada pelo rio Pregel, criando ilhas na cidade.
 - Existiam sete pontes conectando as ilhas e as margens opostas do rio.
 - O problema consiste em determinar se é possível ou não fazer um passeio pela cidade começando e terminando no mesmo lugar, cruzando cada ponte exatamente uma única vez.

Königsberg

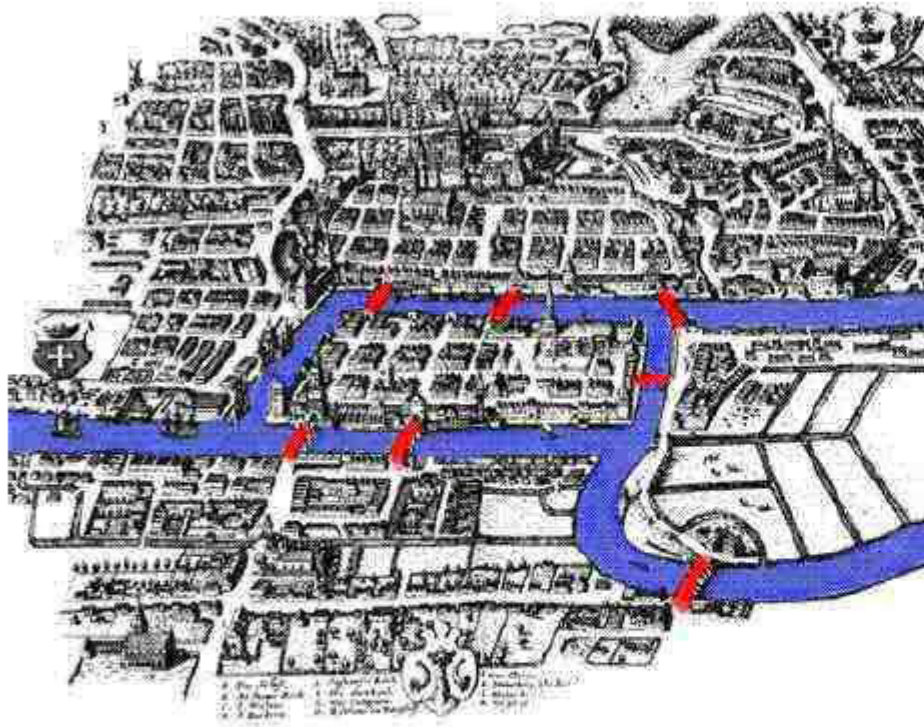
Prússia/Alemanha (1255-1946)

Kaliningrado

URSS/Rússia (1946-)



História



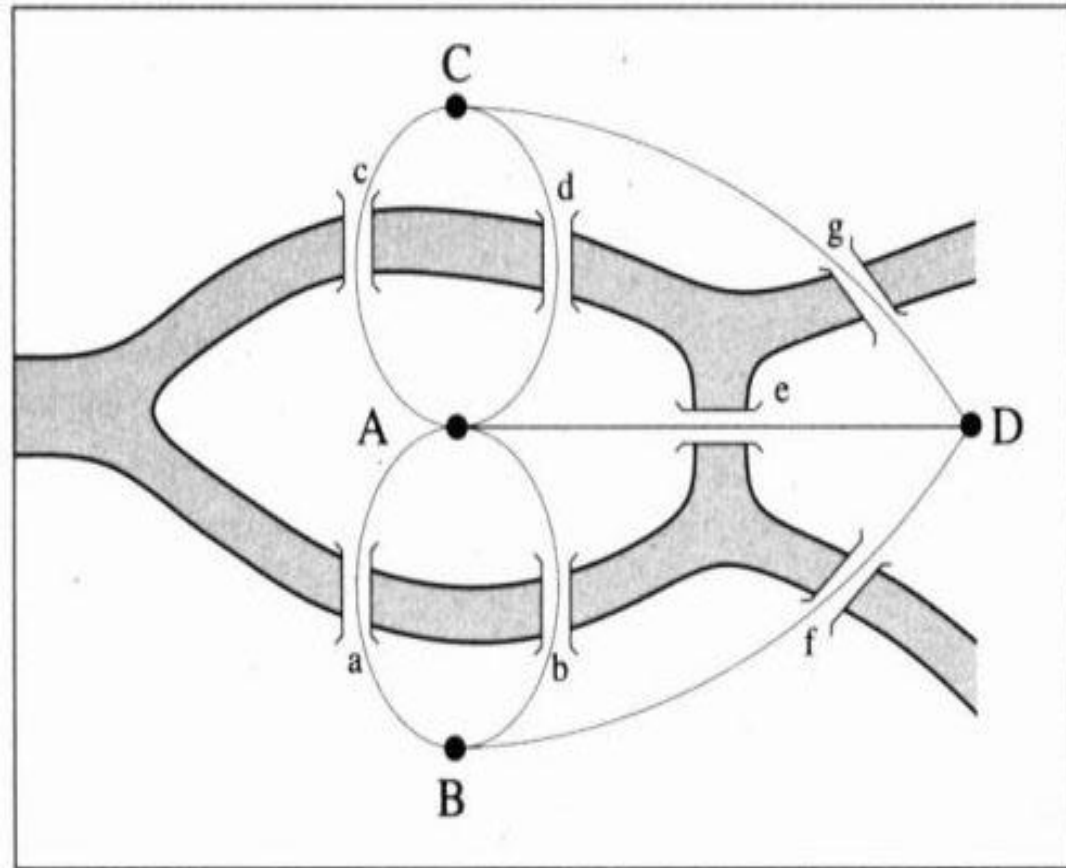
Königsberg/Kaliningrado



Leonh. Euler

1707 - 1783

História



- Euler raciocinou da seguinte maneira: ao atravessar cada ponto, são gastos exatamente duas linhas, uma para entrar no ponto e outra para sair. Para atravessar qualquer vértice, são gastas duas linhas, uma para entrar no vértice e outra para sair. Conclusão, cada vértice deve ter grau par de linhas. Acontece que o grafo das pontes de Königsberg tem pontos de grau ímpar e, portanto, o problema não pode ter solução

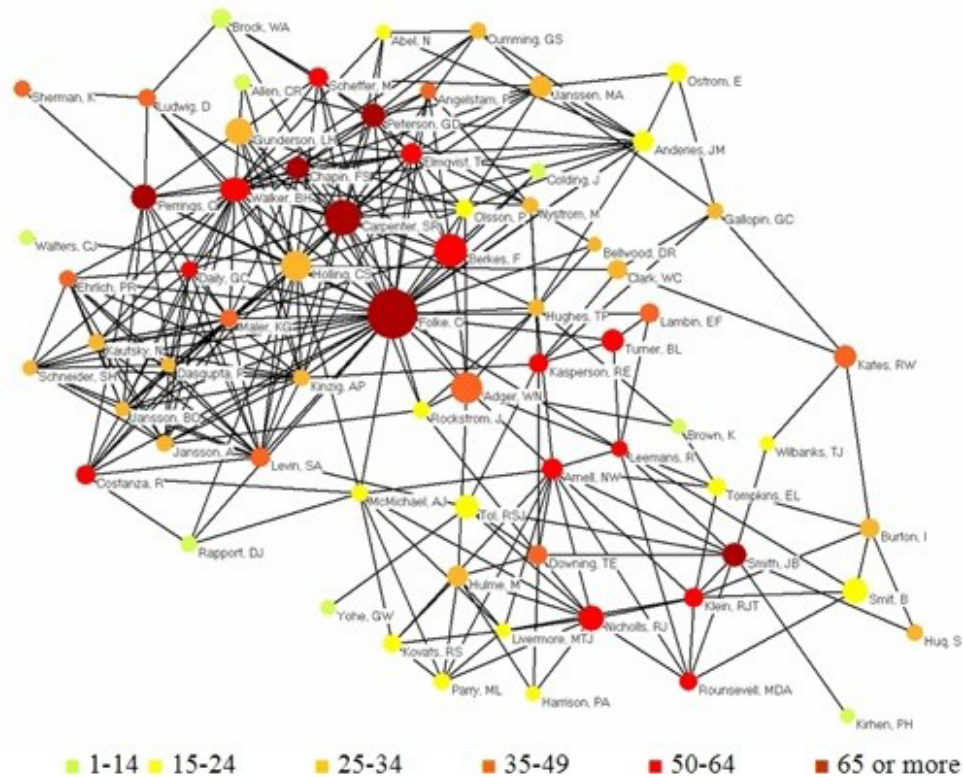
Motivação

- **Muitas aplicações em computação necessitam considerar conjunto de conexões entre pares de objetos:**
 - Existe um caminho para ir de um objeto a outro seguindo as conexões?
 - Qual é a menor distância entre um objeto e outro objeto?
 - Quantos outros objetos podem ser alcançados a partir de um determinado objeto?

Aplicações

- **Alguns exemplos de problemas práticos que podem ser resolvidos através de uma modelagem em grafos:**
 - Máquinas de busca para localizar informação relevante na Web.
 - Relação entre componentes em circuitos eletrônicos
 - Descobrir qual é o roteiro mais curto para visitar as principais cidades de uma região turística.
 - Carteiro: caminho mais curto para realizar as entregas
 - Malhas: rodoviária, ferroviária e área.
 - Caminhão da coleta de lixo
 - Representação de dependências de tabelas em banco de dados

Aplicações Redes Sociais



Co-autores



Pessoas conhecidas

Aplicações SIG

Get directions

My places

A

Liberty Grove, New South Wales

B

48 Pirrama Rd, Pyrmont NSW

Add Destination - Show options

GET DIRECTIONS

Bicycling directions are in beta.

Use caution and please report unmapped bike routes, streets that aren't suited for cycling, and other problems [here](#).

Suggested routes

Lilyfield Rd	14.9 km, 1 hour 1 min
Lyons Rd West and Lilyfield Rd	16.4 km, 1 hour 6 mins

Or take [Public Transport](#)

(Bus, one transfer)

1 hour 10 mins

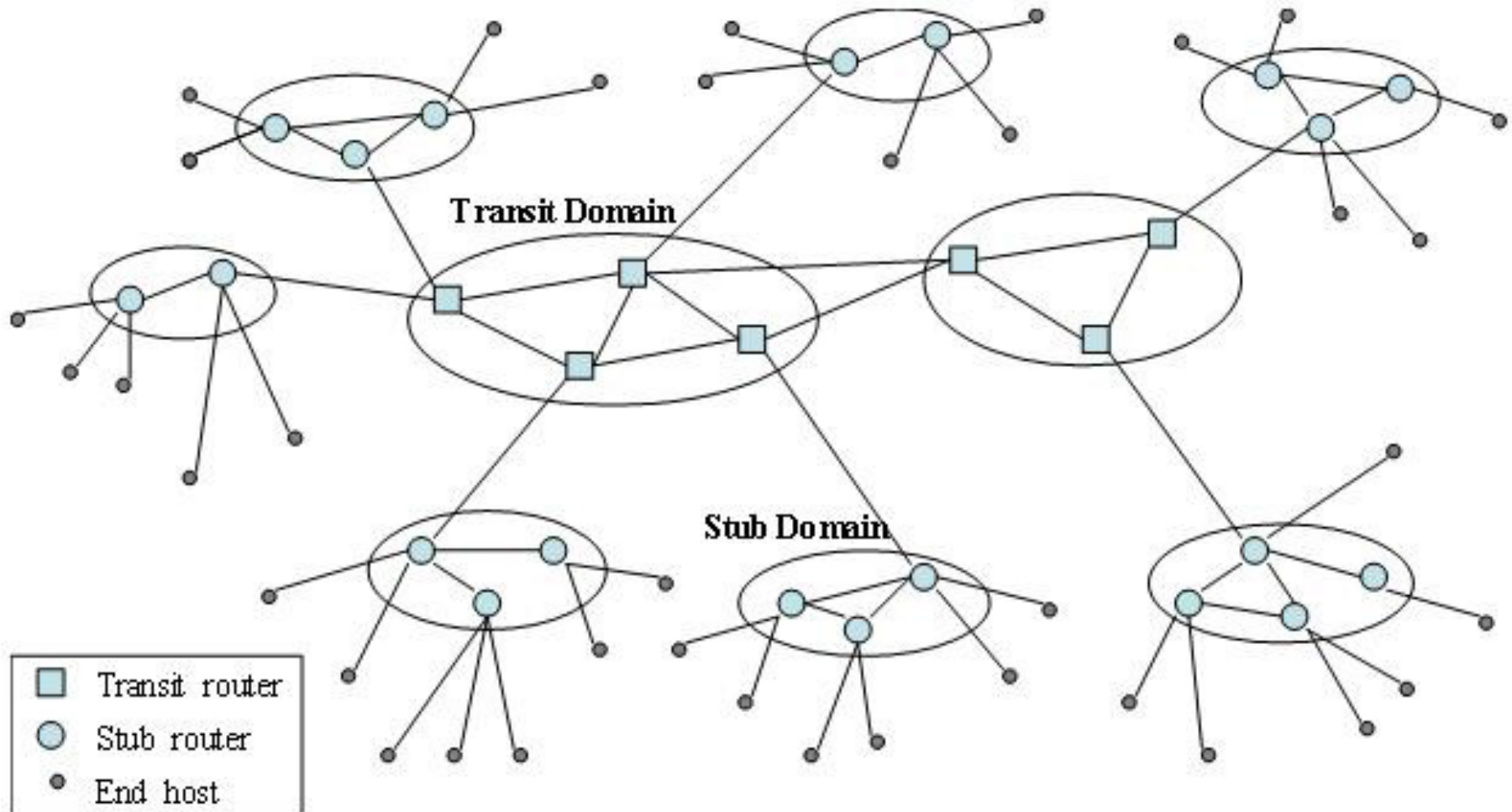
Bicycling directions to 48 Pirrama Rd, Pyrmont NSW 2009

A

Liberty Grove NSW

1. Head east

Aplicações – Redes de computadores



Introdução

- Um grafo $G=(V,E)$ consiste em um conjunto V de vértices e um conjunto E de arestas de G ;
- Uma aresta $e \in E(G)$ é representada por $e=(u,v)$ e sempre interliga dois vértices quaisquer u e v de V .
- Os grafos são uma forma de modelar os problemas.
- Muitos problemas algorítmicos são simplificados ao pensarmos neles em termos de grafos.

Introdução

- A teoria dos Grafos fornece uma linguagem para tratarmos com as propriedades dos grafos.
- Conhecer diferentes problemas algorítmicos em grafos é melhor do que entender os detalhes de algoritmos particulares em grafos.

Conteúdo

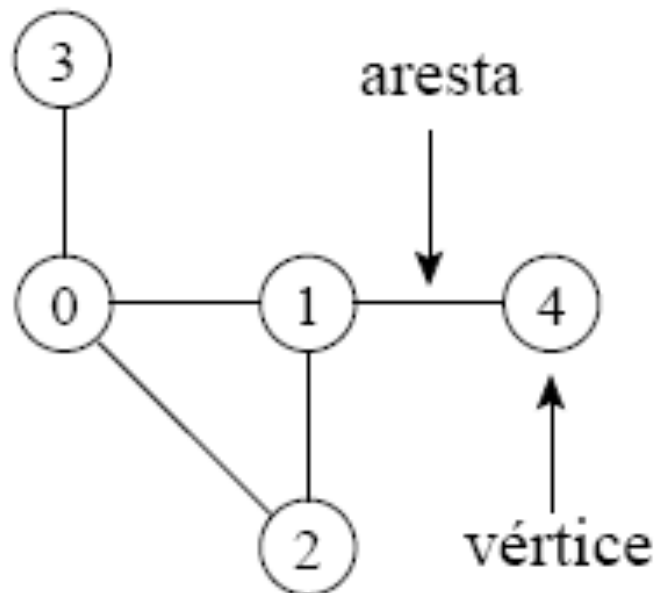
- Estruturas de dados básicas
 - Representação: Lista de Adjacências e Matriz de adjacências.
- operações para pesquisar em um grafo.
 - Pesquisa em grafo:
 - Significa acompanhar sistematicamente as arestas do grafo de modo a alcançar os vértices do grafo.
- Algoritmos mais sofisticados para: caminhos mais curtos, ordenação topológica, árvore geradora mínimo e fluxo máximo.

Observações

- Grafos podem ser utilizados para modelar uma variedade de estruturas e relações.
- Muitas aplicações de grafos podem ser reduzidas a propriedades padrão de grafos e usando algoritmos bem conhecidos.
- Busca em profundidade e busca em largura fornecem mecanismos para visitar cada aresta e cada vértice do grafo.

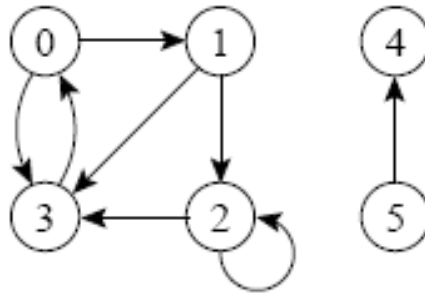
Conceitos Básicos

- **Grafo:** conjunto de vértices e arestas.
- **Vértice:** objeto simples que pode ter nome e outros atributos.
- **Aresta:** conexão entre dois vértices.



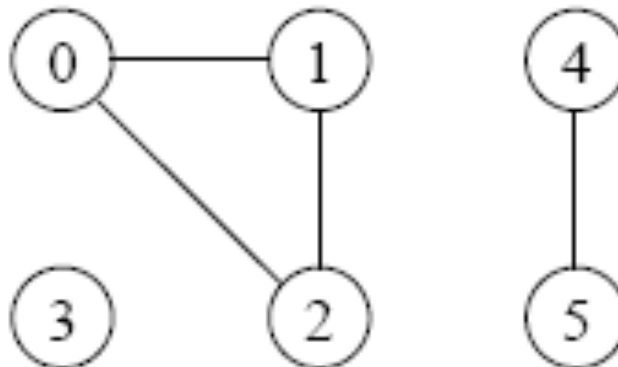
Grafos Direcionados

- Um grafo direcionado G é um par (V, E) , onde V é um conjunto finito de vértices e E é uma relação binária em V .
 - Uma aresta (u, v) sai do vértice u e entra no vértice v . O vértice v é adjacente ao vértice u .
 - Podem existir arestas de um vértice para ele mesmo, chamadas de *self-loops*.



Grafos Não Direcionados

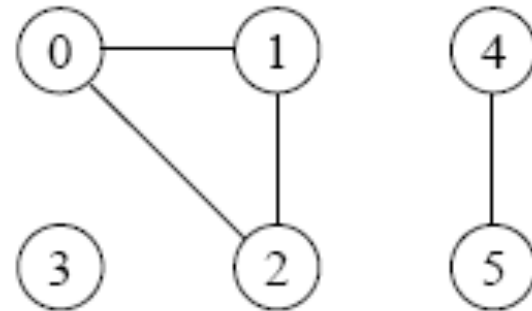
- Um grafo não direcionado G é um par (V,E) , onde o conjunto de arestas E é constituído de pares de vértices não ordenados.
 - As arestas $(u; v)$ e $(v; u)$ são consideradas como uma única aresta. A relação de adjacência é simétrica.
 - *Self-loops não são permitidos.*



Grau de um Vértice

- **Em grafos não direcionados:**
 - O grau de um vértice é o número de arestas que incidem nele.
 - Um vértice de grau zero é dito isolado ou não conectado.

Ex.: O vértice 1 tem grau 2 e o vértice 3 é isolado.

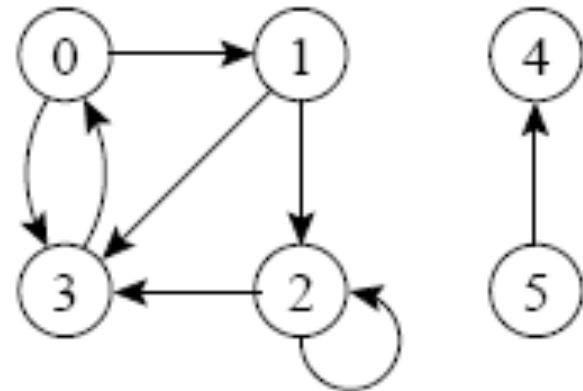


Grau de um Vértice

- **Em grafos direcionados**

- O grau de um vértice é o número de arestas que saem dele (*out-degree*) mais o número de arestas que chegam nele (*in-degree*).
 - *Arestas (in) + Arestas (out)*

Ex.: O vértice 2 tem *in-degree* 2, *out-degree* 2 e grau 4.

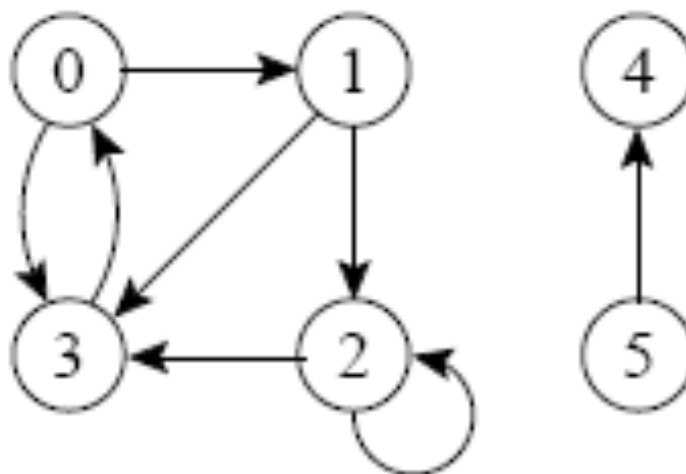


Caminho entre Vértices

- Um caminho de comprimento k de um vértice x a um vértice y em um grafo $G = (V, E)$ é uma seqüência de vértices $(v_0, v_1, v_2, \dots, v_k)$ tal que $x = v_0$ e $y = v_k$, e $(v_{i-1}, v_i) \in E$ para $i = 1, 2, \dots, k$.
- O comprimento de um caminho é o número de arestas nele, isto é, o caminho contém os vértices $v_0, v_1, v_2, \dots, v_k$ e as arestas $(v_0, v_1); (v_1, v_2), \dots, (v_{k-1}, v_k)$.
- Se existir um caminho c de x a y então y é alcançável a partir de x via c .

Caminho entre Vértices

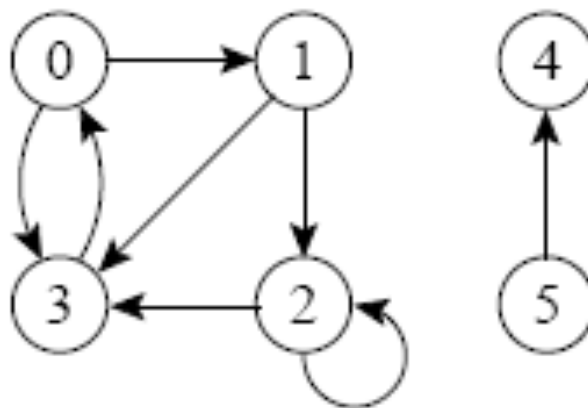
- Um caminho é simples se todos os vértices do caminho são distintos.
- Ex.: O caminho (0, 1, 2, 3) é simples e tem comprimento 3. O caminho (1, 3, 0, 3) não é simples.



- **Em um grafo direcionado:**
 - Um caminho (v_0, v_1, \dots, v_k) forma um ciclo se $v_0 = v_k$ e o caminho contém pelo menos uma aresta.
 - O ciclo é simples se os vértices v_1, v_2, \dots, v_k são distintos.
 - O *self-loop* é um ciclo de tamanho 1.
 - Dois caminhos (v_0, v_1, \dots, v_k) e $(v'_0, v'_1, \dots, v'_k)$ formam o mesmo ciclo se existir um inteiro j tal que $v'_i = v_{(i+j) \bmod k}$ para $i = 0, 1, \dots, k-1$.

Ciclos

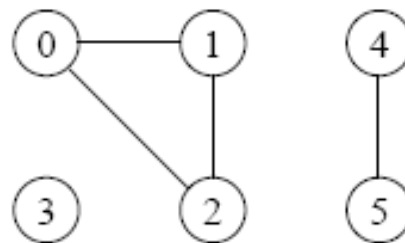
Ex.: O caminho $(0, 1, 2, 3, 0)$ forma um ciclo. O caminho $(0, 1, 3, 0)$ forma o mesmo ciclo que os caminhos $(1, 3, 0, 1)$ e $(3, 0, 1, 3)$.



Ciclos

- **Em um grafo não direcionado:**
 - Um caminho (v_0, v_1, \dots, v_k) forma um ciclo se $v_0 = v_k$ e o caminho contém pelo menos três arestas.
 - O ciclo é simples se os vértices v_1, v_2, \dots, v_k são distintos.

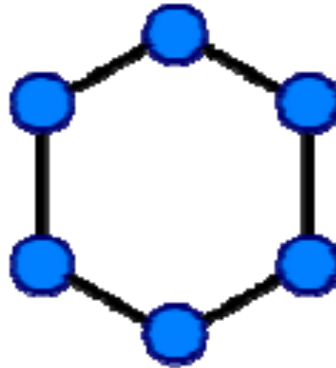
Ex.: O caminho $(0, 1, 2, 0)$ é um ciclo.



Caminho Hamiltoniano

Grafo Hamiltoniano:

- **Possui ciclo Hamiltoniano:**
 - É um ciclo em um grafo não-dirigido onde **cada vértice é visitado uma única vez** retornando ao ponto de partida.
 - Todo grafo ciclico formado por um único ciclo é Hamiltoniano

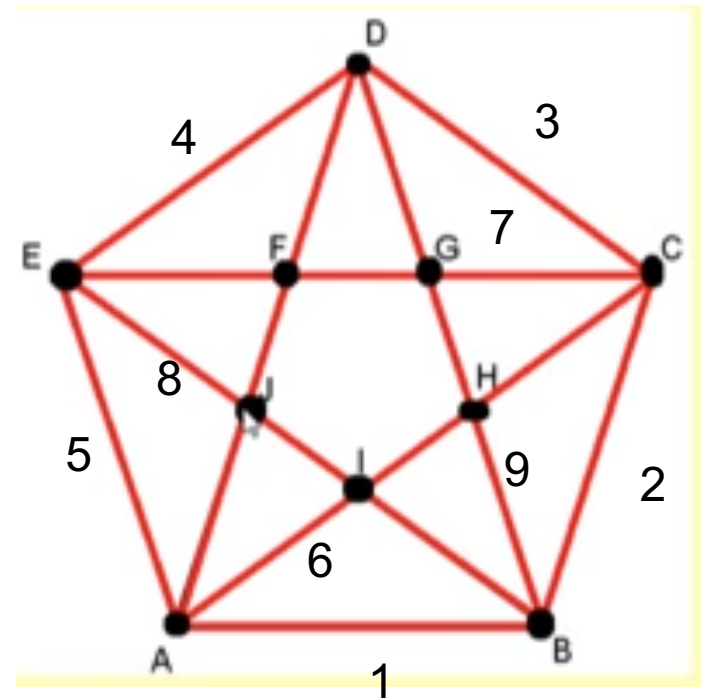
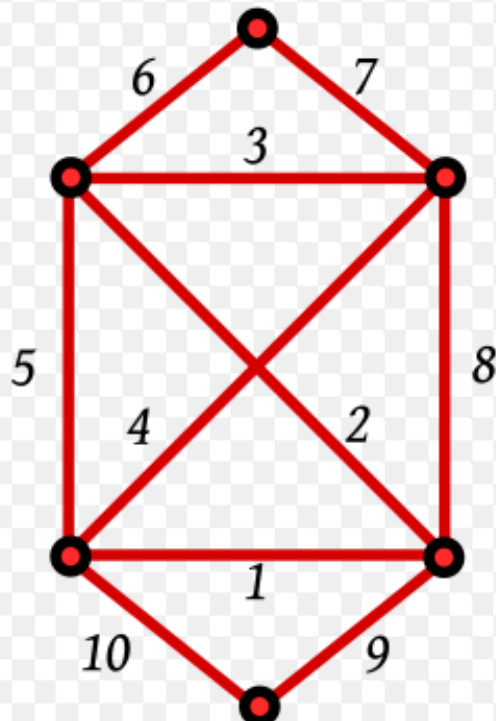


Caminho Euleriano - propriedades

- Caminho no grafo que **visita cada aresta** uma única vez iniciando e terminando no mesmo vértice.
 - Criado por Euler para resolver o problema das pontes de Königsberg.
- Um grafo não-dirigido é Euleriano se não tiver nenhum vértice de grau ímpar.
- Um grafo dirigido é Euleriano se todos os vértices tiverem grau de entrada igual ao seu grau de saída.
- Um grafo semi-Euleriano (que permite um caminho Euleriano) possui exatamente dois vértices de grau ímpar, um é o ponto de partida e outro é o ponto de chegada.

Caminho Euleriano

Ciclo euleriano

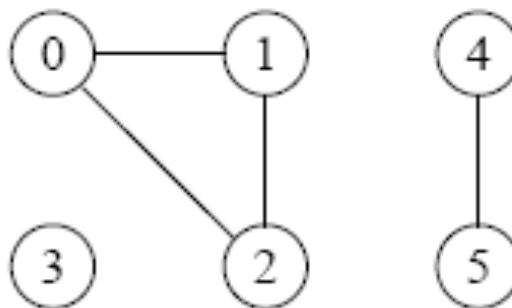


É Euleriano mas não é Hamiltoniano

Componentes Conectados

- Um grafo não direcionado é conectado se cada par de vértices está conectado por um caminho.
- Os componentes conectados são as porções conectadas de um grafo.
- Um grafo não direcionado é conectado se ele tem exatamente um componente conectado.

Ex.: Os componentes são: $\{0, 1, 2\}$, $\{4, 5\}$ e $\{3\}$.

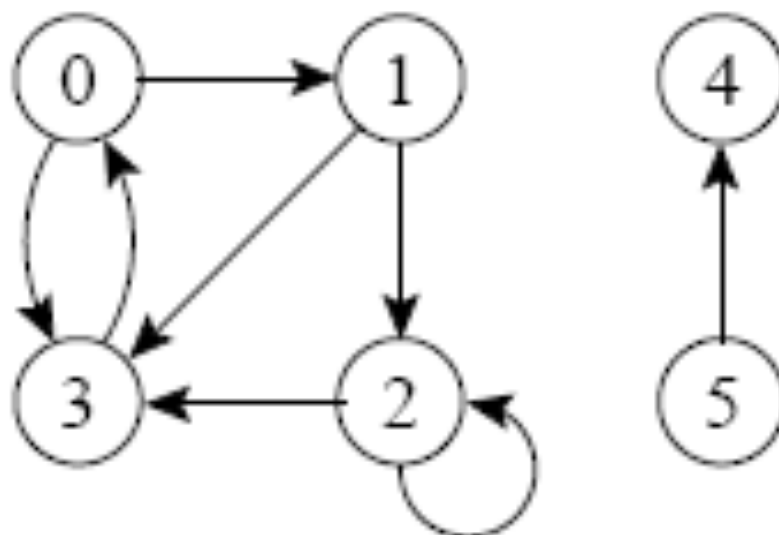


Componentes Fortemente Conectados

- Um grafo direcionado $G = (V, E)$ é fortemente conectado se cada dois vértices quaisquer são alcançáveis a partir um do outro.
- Os componentes fortemente conectados de um grafo direcionado são conjuntos de vértices sob a relação “são mutuamente alcançáveis”.
- **se existe um caminho de a para b e de b para a , para cada par a, b de vértices do grafo**
- um grafo que tem mais de um **componente** não é fortemente conexo.

Componentes Fortemente Conectados

- Ex: $\{0,1,2,3\}$ são componentes fortemente conectados. $\{4,5\}$ não o é pois o vértice 5 não é alcançável a partir do vértice 4.

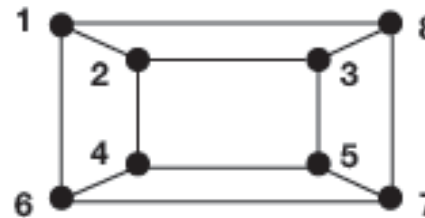
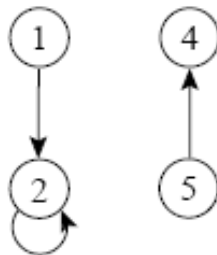
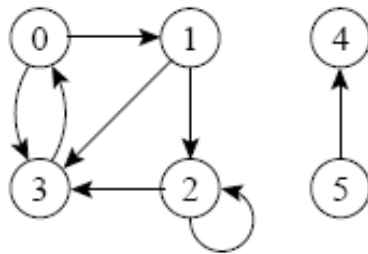


- É possível encontrar os componentes conectados utilizando a Busca em profundidade.

Subgrafos

Um grafo $G(V, E)$, $H(V', E')$ é um *subgrafo* de G se $V' \subseteq V$ e $E' \subseteq E$.

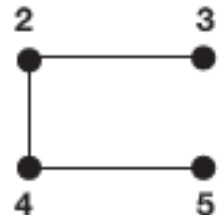
Ex.: Subgrafo induzido pelo conjunto de vértices $\{1, 2, 4, 5\}$.



(a)



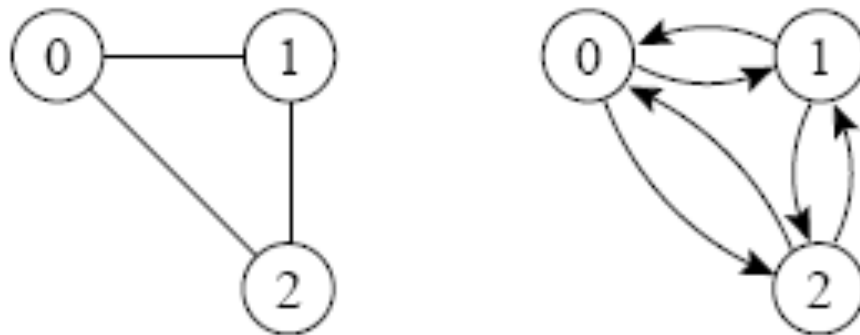
(b)



(c)

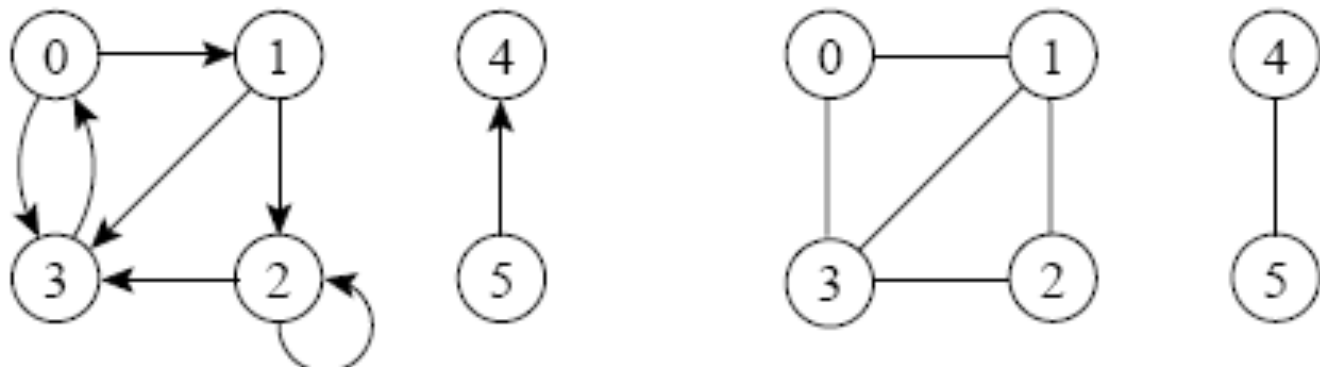
Versão Direcionada de um Grafo Não Direcionado

- A versão direcionada de um grafo não direcionado $G = (V, E)$ é um grafo direcionado $G' = (V', E')$ onde $(u, v) \in E'$ se e somente se $(u, v) \in E$.
- Cada aresta não direcionada (u, v) em G é substituída por duas arestas direcionadas (u, v) e (v, u)
- Em um grafo direcionado, um vizinho de um vértice u é qualquer vértice adjacente a u na versão não direcionada de G .



Versão Não Direcionada de um Grafo Direcionado

- A versão não direcionada de um grafo direcionado $G = (V, E)$ é um grafo não direcionado $G' = (V', E')$ onde $(u, v) \in E'$ se e somente se $u \neq v$ e $(u, v) \in E$.
- A versão não direcionada contém as arestas de G sem a direção e sem os *self-loops*. Em um grafo não direcionado, u e v são vizinhos se eles são adjacentes.



Outras Classificações de Grafos

- Grafo ponderado: possui pesos associados às arestas.
- Grafo bipartido: grafo não direcionado $G = (V, E)$ no qual V pode ser particionado em dois conjuntos V_1 e V_2 tal que $(u, v) \in E$ implica que $u \in V_1$ e $v \in V_2$ ou $u \in V_2$ e $v \in V_1$ (todas as arestas ligam os dois conjuntos V_1 e V_2).
- Hipergrafo: grafo não direcionado em que cada aresta conecta um número arbitrário de vértices.

Outras Classificações de Grafos

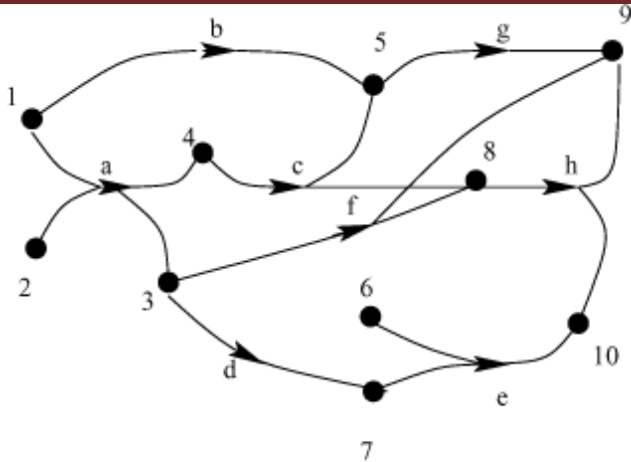
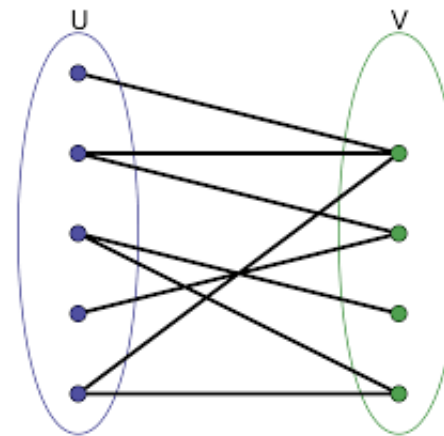
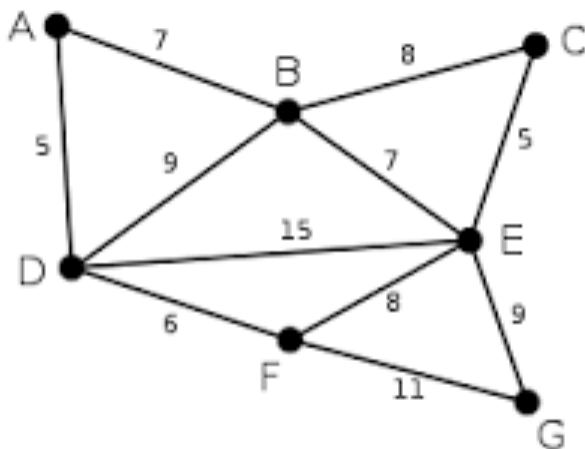


Figure 1 – Directed hypergraph $H = (V, A)$.

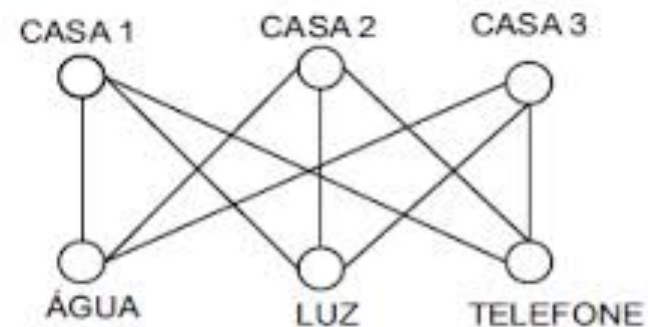
Grafo Bipartido



Grafo Ponderado



Grafo Bipartido Completo

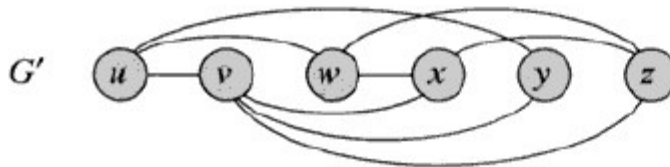
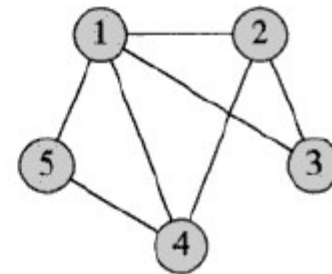
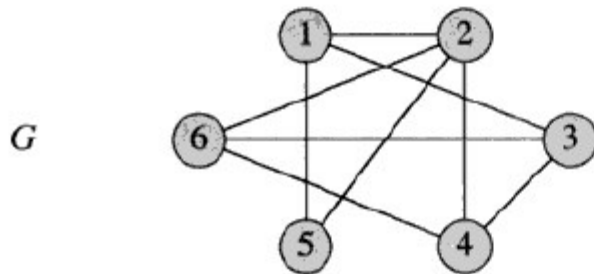


Grafos Completos

- Um grafo completo é um grafo não direcionado no qual todos os pares de vértices são adjacentes.
- Possui $(|V|^2 - |V|)/2 = |V|(|V|-1)/2$ arestas, pois do total de $|V|^2$ pares possíveis de vértices devemos subtrair $|V|$ *self-loops* e dividir por 2 (cada aresta ligando dois vértices é contada duas vezes).
- O número total de grafos diferentes com $|V|$ vértices é $2^{|V|(|V|-1)/2}$ (número de maneiras diferentes de escolher um subconjunto a partir de $|V|(|V|-1)/2$ possíveis arestas).

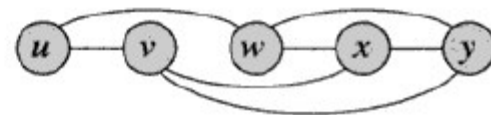
Grafos isomórficos

- Dois grafos G e G' são isomórficos se e somente se seus vértices podem ser rotulados de tal forma que as suas correspondentes adjacências sejam iguais



(a)

Isomórficos

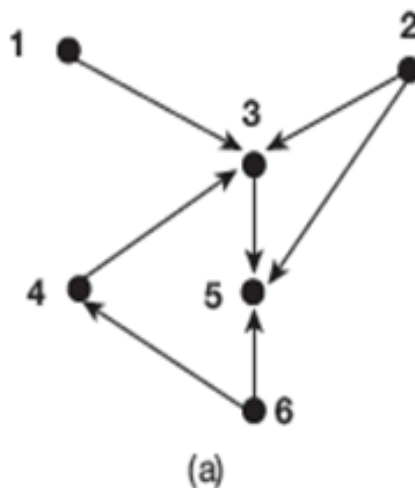


(b)

Não isomórficos

Dígrafo

- Um grafo direcionado $D(V,E)$, ou *dígrafo*, possui um conjunto não vazio de vértices V e um conjunto de arestas E , tal que para toda aresta $(u,v) \in E$ existe uma única direção de u para v .



Representação de Grafos

- **Técnicas básicas para representação de grafos:**
 - Matriz de adjacências
 - Adequada para grafos densos (i.e., $|E|$ é próximo de $|V|$)
 - Lista de adjacências
 - Adequada para grafos esparsos (i.e., $|E|$ é muito menor que $|V|$)

Representação – Matriz de Adjacências

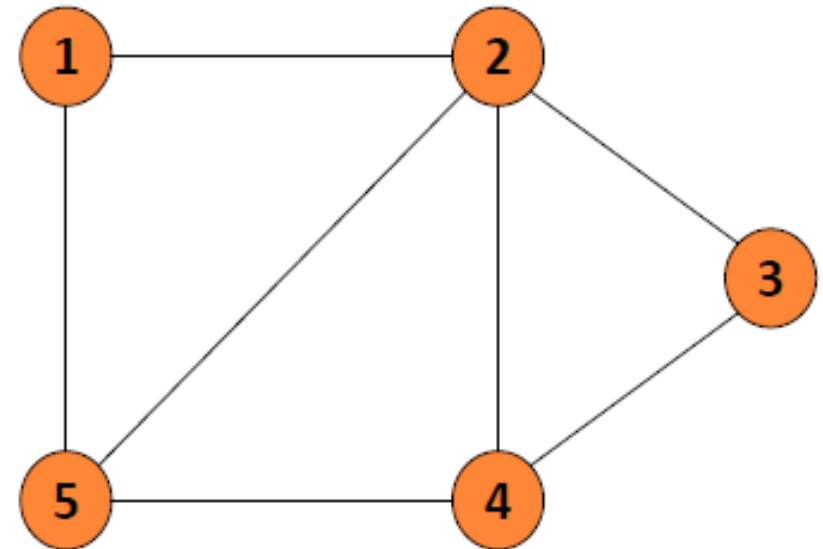
- Matriz $|V| \times |V|$ com $E = (e_{ij})$, dado que:

$$e_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{se } (i,j) \in E, \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

- A matriz de adjacências de um grafo requer memória $\Theta(|V|^2)$, independente do número de arestas
- Dado que um em um grafo não-direcionado (u,v) e (v,u) representam a mesma aresta, a matriz de adjacências de um grafo não direcionado é igual à sua transposta: $A = A^T$

Representação – Matriz de Adjacências

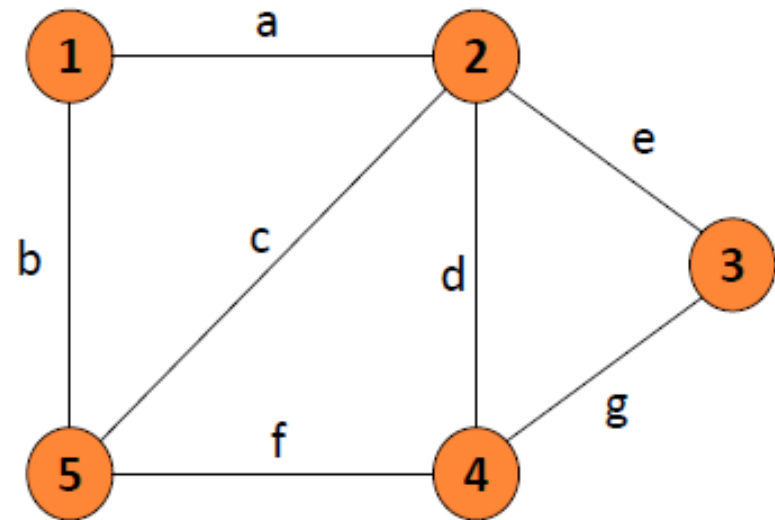
	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	1
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	1	0	1	0



Representação – Matriz de Adjacências

- **Matriz de adjacências com Peso**

	1	2	3	4	5
1	0	a	0	0	b
2	a	0	e	d	c
3	0	e	0	g	0
4	0	d	g	0	f
5	b	c	0	f	0



Arestas que não existem podem ser representadas com o valor 0 ou ∞

Representação – Matriz de Adjacências

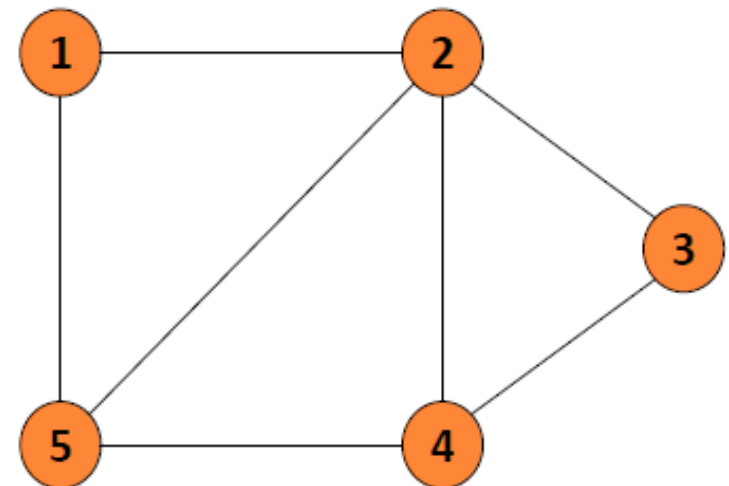
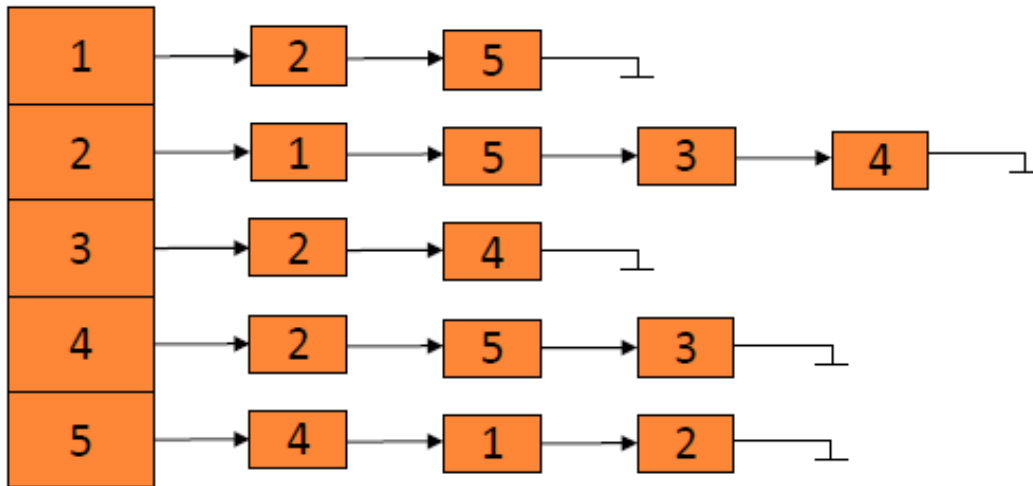
- **Considerações:**

- Exige bastante memória $O(|V|^2)$, pois geralmente os grafos são esparsos Grafos esparsos levam a matrizes esparsas
- O espaço pode ser reduzido armazenando-se apenas a matriz triangular

Representação – Lista de Adjacências

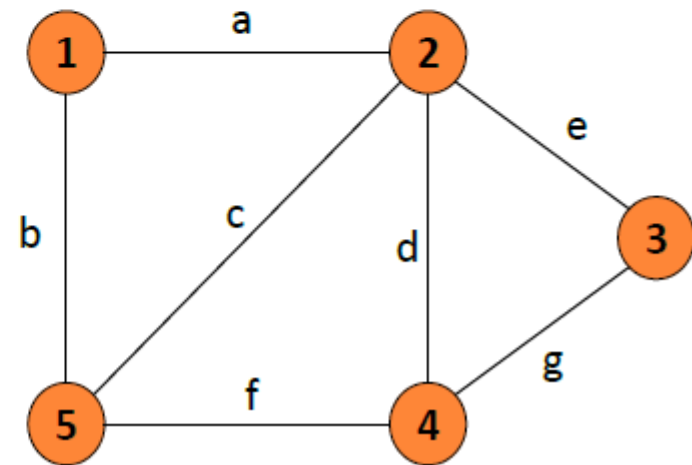
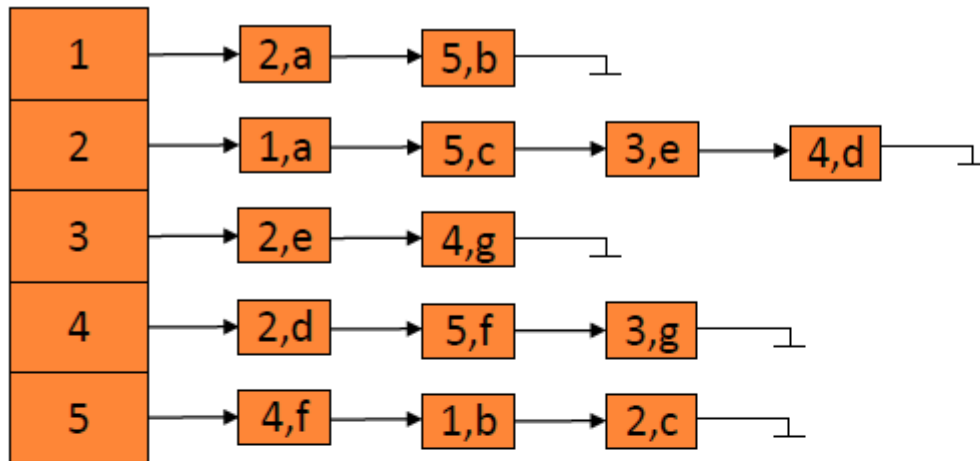
- Representação da lista de adjacências de um grafo $G = (V, E)$ consiste de um vetor de $|V|$ listas, uma para cada vértice em V
- Para cada $u \in V$, a lista de adjacências $Adj[u]$ contém ponteiros para todos os vértices v em que exista uma aresta $(u, v) \in E$
 - Se G é um grafo direcionado, a soma dos tamanhos de todas as listas de adjacências é $|E|$
 - Se G for um grafo não-direcionado, a soma dos tamanhos de todas as listas de adjacências é $2|E|$
- Quantidade de memória consumida: $O(\max(V, E)) = O(|V| + |E|)$

Representação – Lista de Adjacências



Representação – Lista de Adjacências

- **Lista de Adjacências com Pesos**

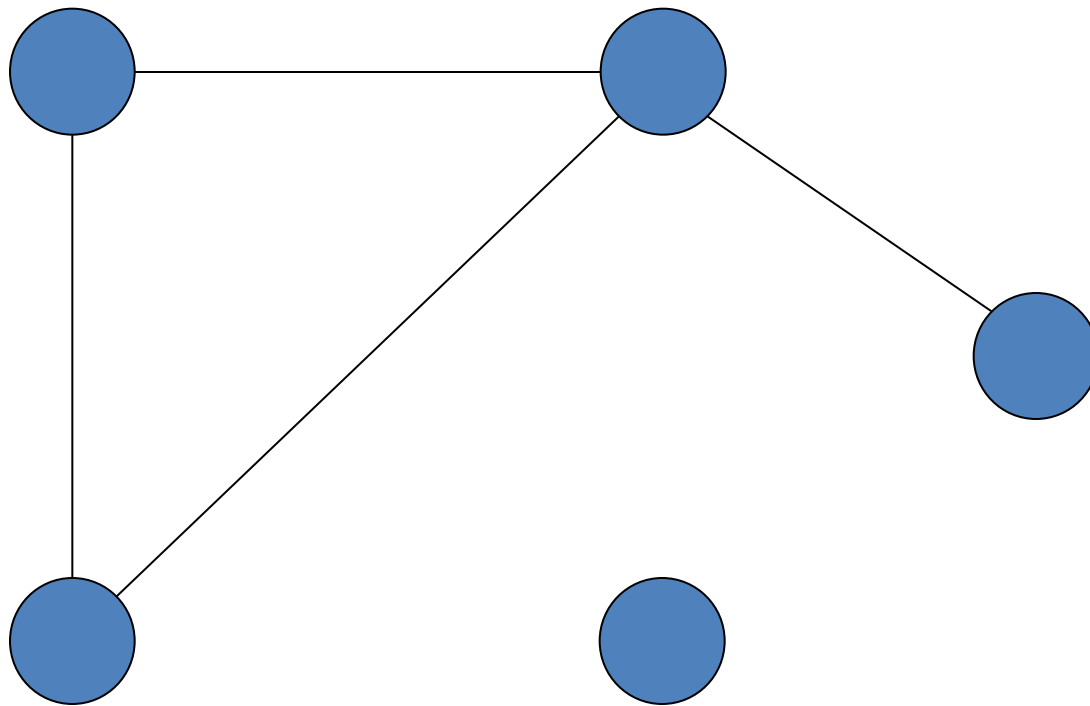


Representação – Lista de Adjacências

- **Considerações:**

- Consome menos memória
- É a forma mais simples
- Se o grafo for orientado a lista de adjacências é menor ainda
- No pior caso a busca por uma adjacência é $\Theta(n)$

Ex: O grafo de relacionamento



O grafo de relacionamento

- Se sou seu amigo, você é meu amigo?
- Sou amigo de mim mesmo?
- Quão íntimo é um amigo?

- Estou em
fama
- Quão

Grafos orientados e não-orientados

Tipos de grafos e suas aplicações

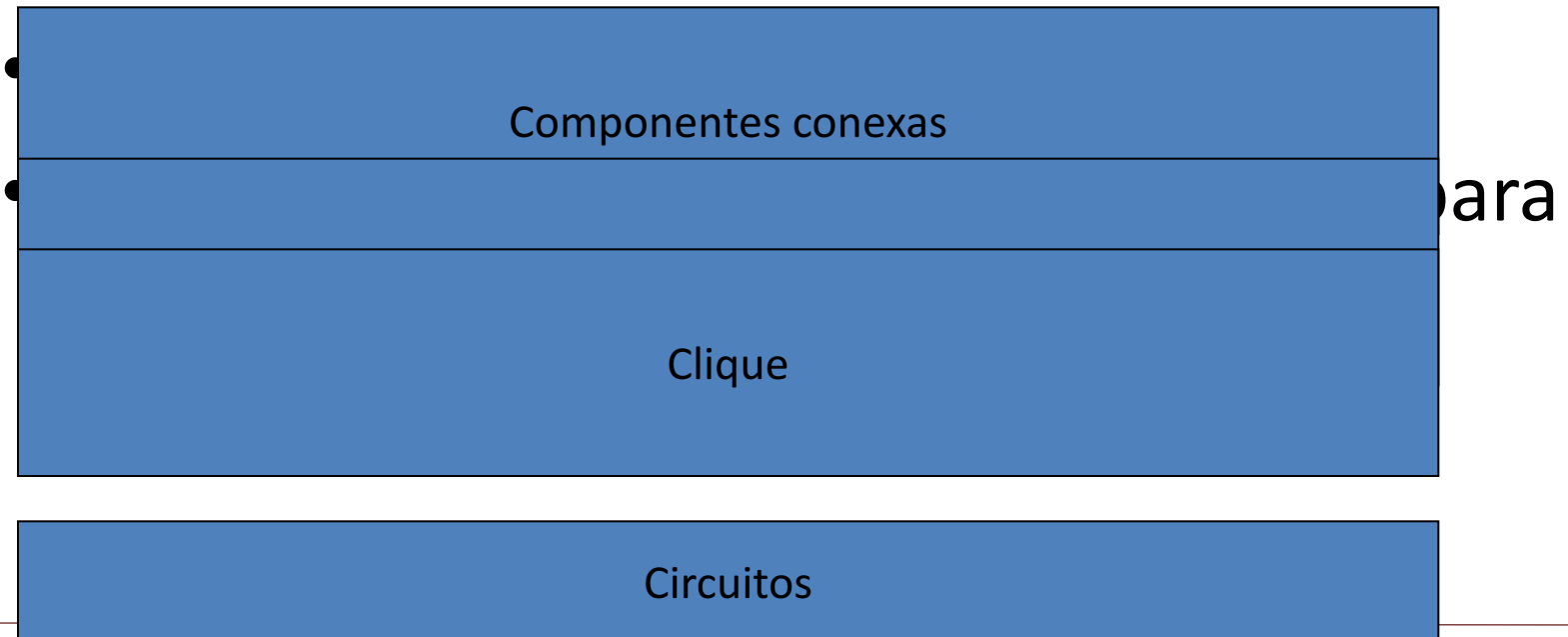
Grafos com pesos

Caminho em um grafo

Caminho mínimo

O grafo de relacionamento

- Existe um caminho de relacionamento entre quaisquer duas pessoas no mundo?
- Quem tem mais amigos? E menos?



[poscomp 2015] Exercício

Seja $G = (V, E)$ um grafo em que V é o conjunto de vértices e E é o conjunto de arestas. Considere a representação de G como uma matriz de adjacências.

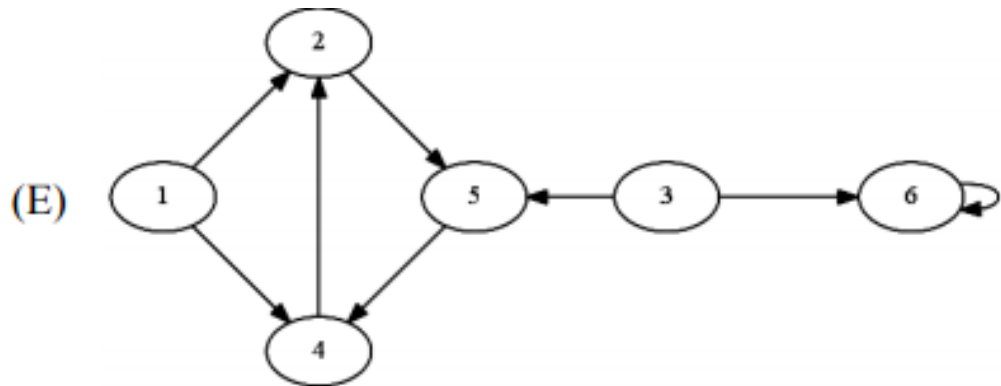
	1	2	3	4	5	6
1	0	1	0	1	0	0
2	0	0	0	0	1	0
3	0	0	0	0	1	1
4	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	1	0	0
6	0	0	0	0	0	1

O correspondente grafo orientado G é:

[poscomp 2015] Exercício

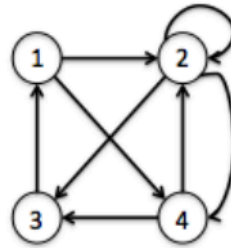
Resposta: O correspondente grafo orientado G é:

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	0	1	0	0
2	0	0	0	0	1	0
3	0	0	0	0	1	1
4	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	1	0	0
6	0	0	0	0	0	1



[Poscomp2017] Exercício

QUESTÃO 36 – Em relação ao grafo da Figura (a), as Figuras (b) e (c) representam, respectivamente,



(a)

	1	2	3	4
1	0	1	0	1
2	0	1	1	1
3	1	0	0	0
4	0	1	1	0

(b)

Vértices	
origem	destino
1	2 4
2	2 3 4
3	1
4	2 3

(c)

- A) matriz de arestas e lista de incidências.
- B) matriz de adjacências e lista de adjacências.
- C) matriz de conexões e lista de arestas.
- D) matriz de incidências e lista de vértices.
- E) matriz de vértices e lista de conexões.