

Рассматривается следующая параметрическая модель: X_1, \dots, X_N — выборка из распределения $N(\theta, 1)$. Известно, что θ близко к нулю: с вероятностью не менее 0.95 выполнено неравенство $|\theta| < 0.5$.

Сгенерируем выборку размера 100 из распределения Коши с нулевым параметром сдвига и с параметром масштаба, равным 1. При $N = 100$ используем эту выборку в качестве X_1, \dots, X_N для описанной выше модели. Посчитаем байесовские оценки (для одного априорного распределения, учитывающего описанное выше свойство распределения параметра θ) и оценки максимального правдоподобия для всех $n \leq 100$. Построим графики абсолютной величины отклонения этих оценок от истинного значения параметра $\theta_0 = 0$ в зависимости от n .

```
In [1]: import scipy.stats as stats
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
import pylab
import seaborn as sns
%matplotlib inline
```

В модели $N(\theta, 1)$, сопряженным распределением является $N(\frac{\sum X_i + \frac{a}{\sigma^2}}{n + \sigma^{-2}}, \frac{1}{n + \sigma^{-2}})$, где априорное распределение $N(a, \sigma^2)$. Нам нужно оценить параметры априорного распределения, учтя условие $P(|\theta| < 0.5) \geq 0.95$. Возьмем $a = 0$. Воспользуемся правилом 2х сигм, знаем, что вероятность того что случайная величина лежит в интервале $P(x \in (-2\sigma, 2\sigma)) = 0.9544$. Выразим σ^2 .

```
In [8]: sig_2 = (0.5 / 2) ** 2
print(sig_2)
```

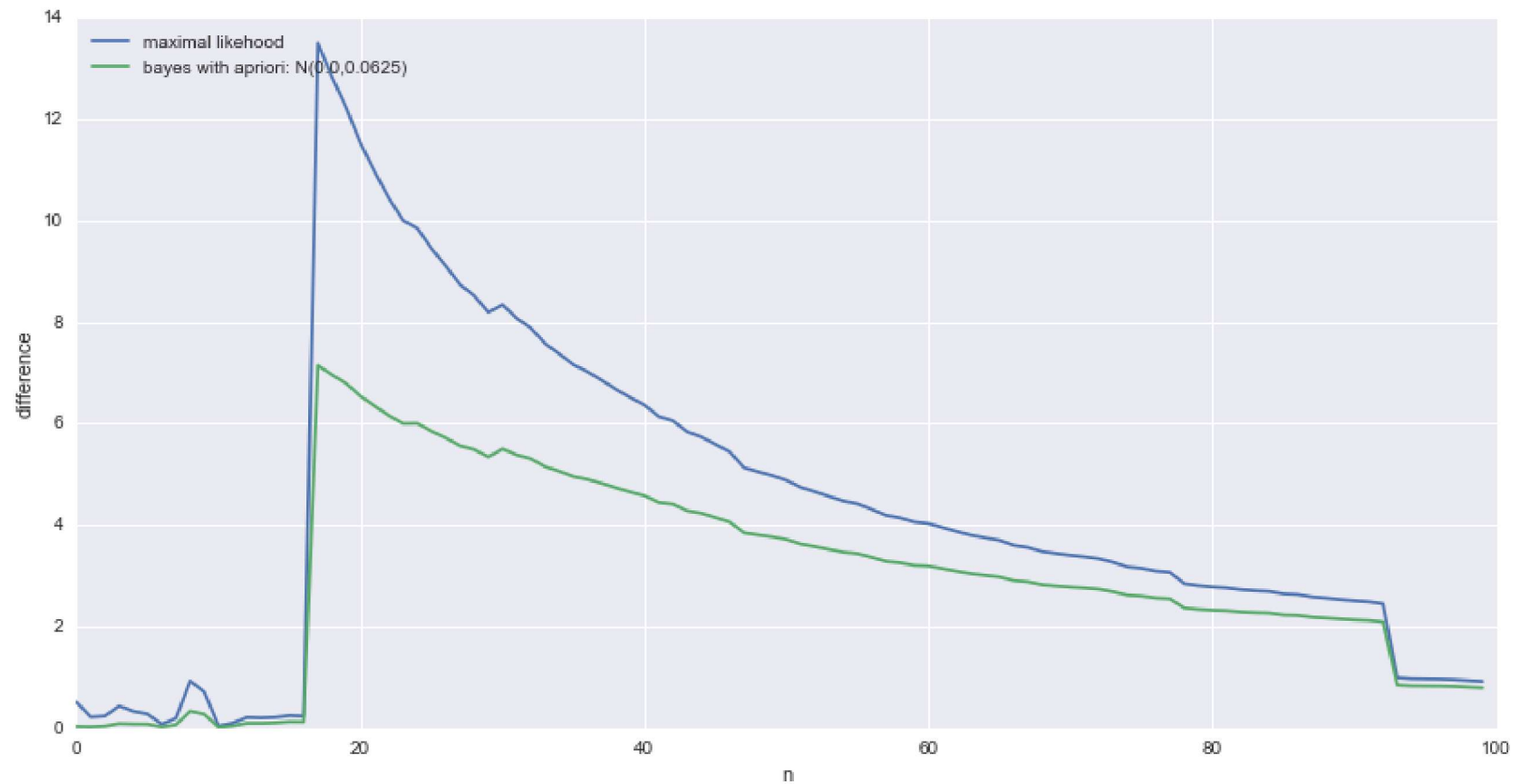
```
0.0625
```

Возьмем это как параметр априорного распределения. (Это наше предположение о том, какой должна быть σ^2)

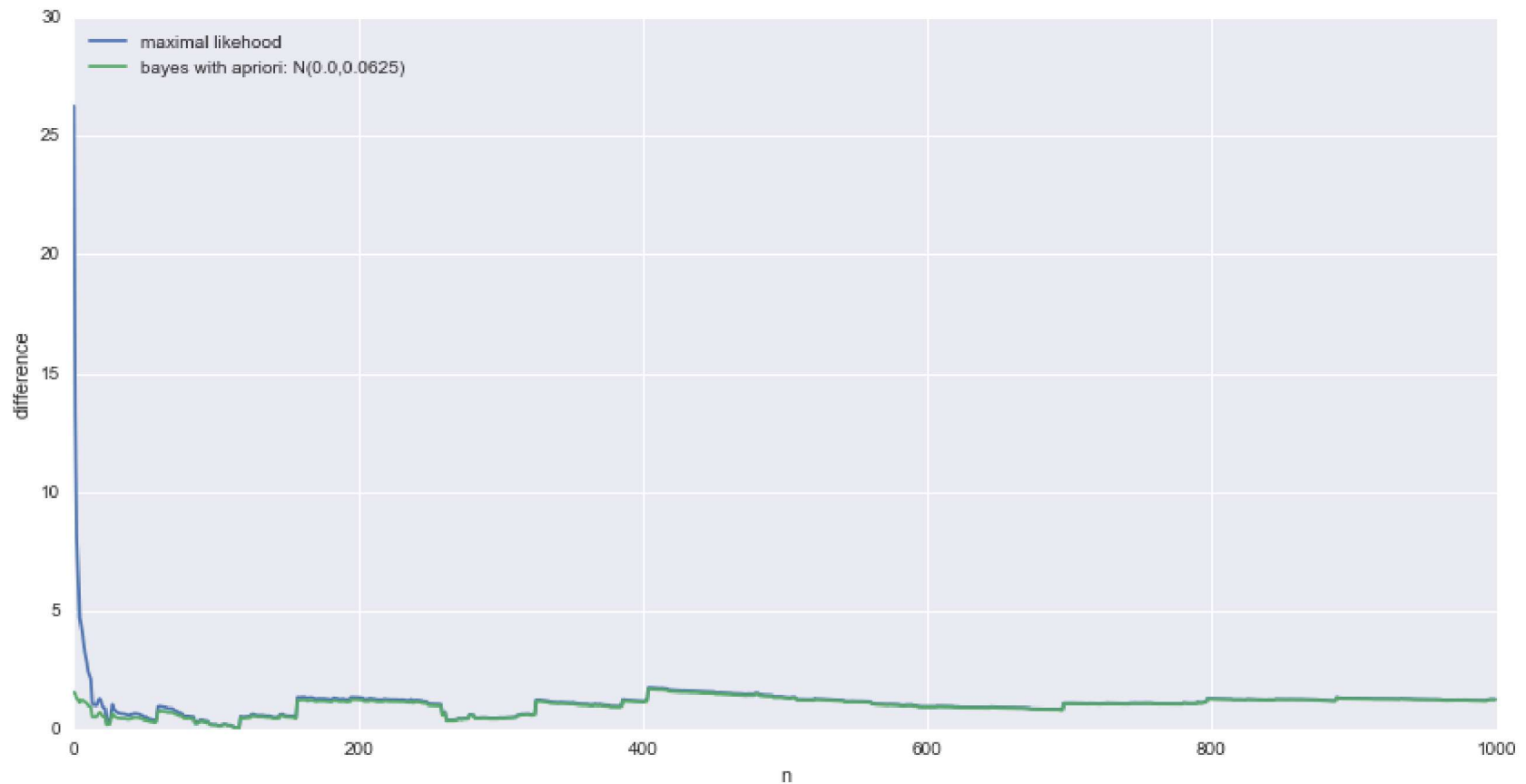
```
In [10]: def bayesian_estimate_mean(a, sig_2):
    return (lambda X: (np.sum(X) + a / sig_2) / (len(X) + 1. / sig_2),
            "bayes with apriori: N(" + str(a) + ", " + str(sig_2) + ")")
def likelihood_mean():
    return (lambda X: (np.average(X)), "maximal likelihood")
```

```
In [21]: def do_task(estimations, N=100, real_val=0):
        sample = stats.cauchy.rvs(size=N)
        x = np.arange(0,N,1)
        y = np.zeros(N)
        fig = plt.figure(figsize=(14,7))
        for estim, label in estimations:
            for n in range(N):
                y[n] = np.abs(estim(sample[:n + 1])) - real_val
            plt.plot(x, y, label=label)
        plt.xlabel("n")
        plt.ylabel("difference")
        plt.legend(fontsize=10,loc=2)
        plt.show()
```

```
In [22]: do_task(estimations=[
        likelihood_mean(),
        bayesian_estimate_mean(0.,sig_2)
    ])
```



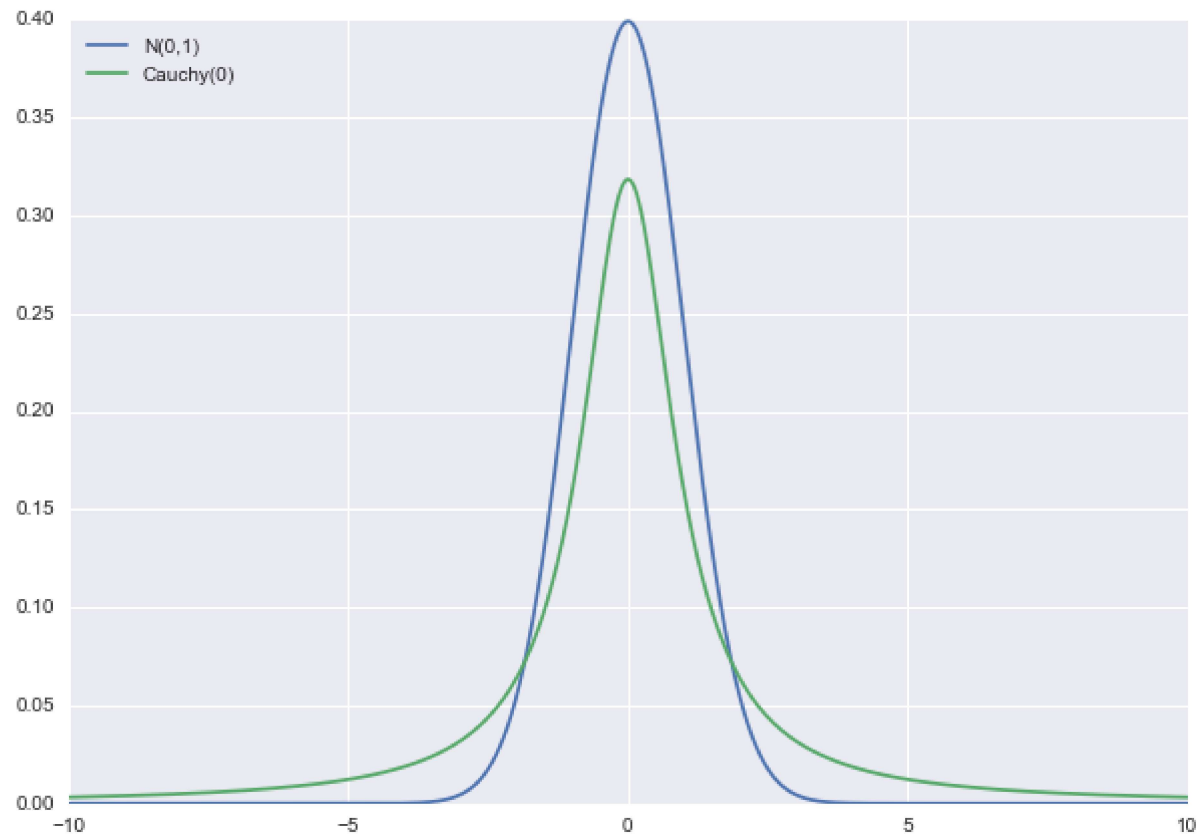
```
In [23]: do_task(estimations=[
            likelihood_mean(),
            bayesian_estimate_mean(0.,sig_2)
        ],N=1000)
```



Как видим, оценки максимального правдоподобия и байесовская едут себя одинаково, обе сильно смещены, от правильного ответа, это и не удивительно, потому, что мы оцениваем выборку из другого распределения, для наглядности построим графики распределений $N(0, 1)$, $Cauchy(0)$

```
In [26]: x = np.arange(-10,10,0.005)
```

```
In [27]: fig = plt.figure(figsize=(10,7))
plt.plot(x,stats.norm.pdf(x), label="N(0,1)")
plt.plot(x,stats.cauchy.pdf(x), label="Cauchy(0)")
plt.legend(fontsize=10,loc=2)
plt.show()
```



Видно, что распределения похожи, но у нормального дисперсия(ширина графика) меньше.

Вывод. Если неправильно взять априорное распределение(даже казалось бы совсем немного не угадать, как в нашем примере), то ответ может быть совсем неправильным и неожиданным. Таким образом нужно всегда проверять свои предположение о виде априорного распределения. А оценка максимального правдоподобия ведет себя так же как байесовская, в нашем примере, и на маленькой выборке(до 20) элементов, они даже давали похожий на правду ответ.

In []: