Пусть  $X_i=eta_1+ieta_2+arepsilon_0+\ldots+arepsilon_i,\,i=0,1,\ldots,n$  — расстояния, которое проехал трамвай за і секунд по показанию датчика. Здесь  $eta_1$  начальное расстояние,  $\beta_2$  — скорость трамвая,  $\varepsilon_0$  — ошибка начального показания датчика. Трамвай едет с постоянной скоростью, и через каждую секунду датчик фиксирует расстояние, которое проехал трамвай. Отсчет времени идет от предыдущего замера, причем отсчет происходит с ошибкой. Для  $i=1,\ldots,n$  величина  $arepsilon_i$  есть ошибка приращения расстояния, то есть  $arepsilon_i=arepsilon_i^teta_2$ , где  $arepsilon^{\wedge}_i$ t}\_i — ошибка отсчета времени. Все ошибки  $arepsilon_i$ независимы и распределены по закону  $N(0,\sigma^2)$ . Сведите задачу к линейной модели и найдите оценки наименьших квадратов для начального расстояния  $eta_1$  и скорости  $eta_2$ , а также несмещенную оценку для  $\sigma^2$  , из которой выразим оценку дисперсии отсчета времени.

```
In [30]: import scipy.stats as stats
          import pandas as pd
          import matplotlib.pyplot as plt
         import numpy as np
          import pylab
          import seaborn as sns
          %matplotlib inline
```

In [36]: data = pd.read csv('Regression.csv') data[:5]

Out[36]:

	104.9407
0	118.0170
1	133.1054
2	143.4023
3	155.9753
4	171.7617

In [37]: | data=data.values

Сводим задачу к линейной модели, как в теоретической задаче 9.2. Введем случайную величину  $Y:Y_0=X_0,Y_1=X_1-X_0,Y_2=X_2-X_1$  и так далее, получим, что тогда вектор ошибок будет распределен нормально. Получим  $(X_0,\frac{X_N-X_0}{n})=(eta_1^*,eta_2^*),$ 

```
\sigma^{2*} = rac{1}{n-1}(\sum_{i=1}^n (X_i - X_{i-1})^2 - rac{(X_n - X_0)^2}{n}) - несмещенная.
```

```
In [48]: def do_task():
    n = len(data_list)
    beta_1 = data_list[0]
    beta_2 = (data_list[n - 1] - data_list[0]) / n
    diffs = np.array([data_list[0] if i == 0 else data_list[i] - data_list[i - 1] for i in range(n)])
    sig_2 = (1. / (n - 1)) * (np.sum(diffs ** 2) - (data_list[n-1] - data_list[0])**2 / n)
    dispers_time = sig_2 / beta_2**2
    return [beta_1, beta_2, sig_2, dispers_time]
```

```
In [49]: beta_1, beta_2, sig_2, dispers_time = do_task()
```

```
In [50]: print("Beta_1:", beta_1, "Beta_2:", beta_2,"Sigma^2: ", sig_2,"Time dispersion: ", dispers_time)
Beta 1: 104.9407 Beta 2: 13.9189515 Sigma^2: 13.429290934 Time dispersion: 0.0693170448485
```

Вывод. Мы свели задачу к линейной модели. Получили оценки:  $\beta_1$ -начальное положение трамвая 104.9407,  $\beta_2$  - скорость трамвая, около 14, ошибка приращения расстояния ~ 13.4, оценка дисперсии отсчета времени~ 0.07.

```
In [ ]:
```