Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого Институт компьютерных наук и кибербезопасности Высшая школа программной инженерии

Самостоятельная работа №2

по дисциплине «Сети и телекоммуникации»

Выполнил:Яровой В. Д.Группа:5130904/00104

Проверил: Медведев Б. М.

Содержание

1 Цель работы	Э
2 Порядок выполнения работы	Э
З Основная часть	
3.1 Функциональная схема передатчика ОФМ сигналов	4
3.2 Временные диаграммы работы передатчика ОФМ	5
3.3 Функциональная схема приемника	
3.4 Временные диаграммы работы приемника	
3.5 Вероятность ошибки приема АМ, ЧМ и ФМ сигналов	. 10
4 Вывод	. 11

1 Цель работы

Изучить способы передачи двоичных символов по каналам связи с использованием амплитудной (\mathbf{AM}) , частотной (\mathbf{YM}) и относительной фазовой $(\mathbf{\Phi M})$ модуляции путем разработки функциональной схемы передатчика и приемника, а также рассчета вероятности ошибки приема \mathbf{AM} , \mathbf{YM} и $\mathbf{\Phi M}$ сигналов.

2 Порядок выполнения работы

- 1. Разработать функциональную схему передатчика ОФМ сигналов.
- 2. Изобразить временные диаграммы работы передатчика ОФМ сигналов, содержащие случайную последовательность двоичных символов на входе передатчика и форму сигнала на выходе передатчика при скорости передачи 1200 бит/с и частоте, несущей 1800 Гц.
- 3. Разработать функциональную схему приемника, реализующего алгоритм когерентного приема.
- 4. Изобразить временные диаграммы работы приемника ОФМ сигналов, содержащие входной сигнал, соответствующий сигналу на выходе передатчика, необходимые промежуточные результаты обработки сигнала и решения о принятых символах на выходе приемника.
- 5. Рассчитать вероятность ошибки приема **AM**, **ЧМ** и **ФМ** сигналов. Построить графики зависимостей вероятности ошибки от отношения сигнал/шум в логарифмическом масштабе для вероятности ошибки. Определить выигрыш в помехоустойчивости ФМ сигналов по сравнению с **AM** и **ЧМ** для диапазона вероятности ошибки

3 Основная часть

3.1 Функциональная схема передатчика ОФМ сигналов

При $\pmb{\Phi M}$ передаче $a_k=1$ соответствует фаза несущего колебания элемента, равная 0, а передаче $a_k=0$ - противоположная фаза:

$$S_1(t) = A\sin(2\pi ft), \ S_0(t) = A\sin(2\pi ft + \pi) = -A\sin(2\pi ft)$$

При относительной фазовой модуляции ($O\Phi M$) информация о передаваемом символе закладывается в изменение фазы сигналов двух соседних элементов сигнала. Например, фаза сигнала должна изменяться скачком на 180 градусов всякий раз при передаче «0» и оставаться непрерывной (равной фазе предыдущего элемента сигнала) при передаче «1».

Передатчик **ОФМ** сигналов состоит из 2 блоков:

- 1. дифференциального кодера, который преобразует последовательность двоичных символов ak в символы $b_k = \pm 1$
- 2. модулятора, в котором символы b_k управляют изменением фазы несущего колебания при $b_k=1$ фаза несущего колебания не изменяется, при $b_k=-1$ изменяется на 180°

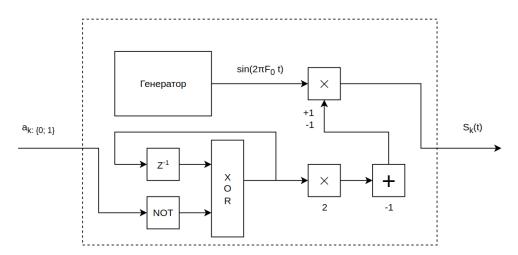
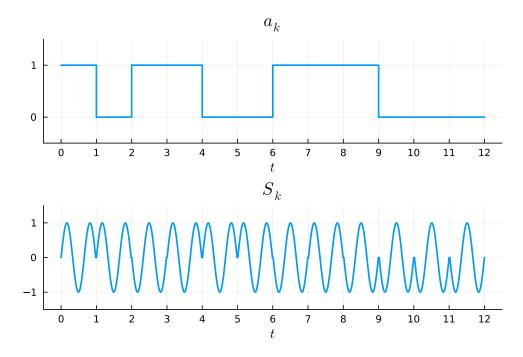


Рисунок 1: Передатчик

3.2 Временные диаграммы работы передатчика ОФМ

Нарисуем случайную последовательность двоичных символов на входе передатчика и форму сигнала на выходе передатчика:



3.3 Функциональная схема приемника

Оптимальным алгоритмом приема, обеспечивающим минимум вероятности ошибки, является алгоритм когерентного приема:

$$\max_i \left[\int_0^{T_a} x(t) s(\beta_i, t) dt - \frac{1}{2} \int_0^{T_a} \left[s(\beta_i, t) \right]^2 dt \right]$$

Где:

$$x(t) = s(\beta_i, t) + n(t)$$

Формула после преобразований:

$$\int_0^{T_a} x(t)s(\beta_i,t)dt > 0$$

Ожидаемые формы сигнала:

$$S_1(t) = A \sin(2\pi f t), \ S_0(t) = A \sin(2\pi f t + \pi) = -A \sin(2\pi f t)$$

Когерентная схема приемника включает блок формирования согласованного сигнала с одинаковой фазой как у входящего сигнала. Алгоритм определяет фазу входящего сигнала и декодирует информацию. Дифференциальный декодер сравнивает последовательные фазовые решения: разные - символ 0, иначе символ 1. Система синхронизации поддерживает согласованность между передатчиком и приемником.

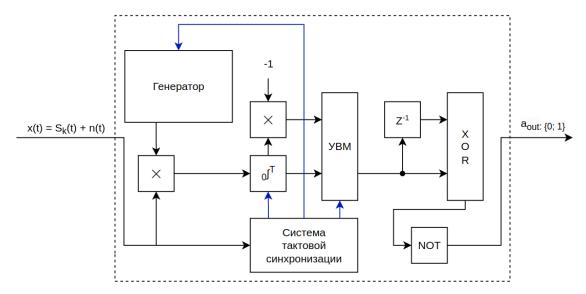


Рисунок 3: Приемник

Схему выше можно упростить:

- нам достаточно знать только одну форму сигнала с генератора
- можно считать только один интеграл
- УВМ можно заменить на элемент >, так как у увм только 2 канала на входе

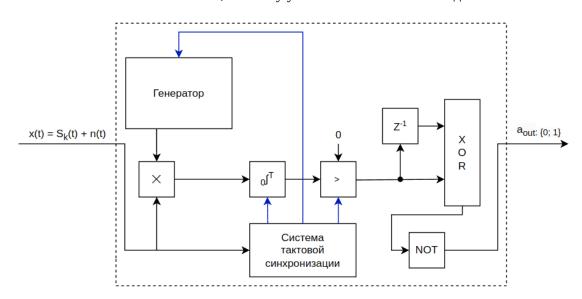


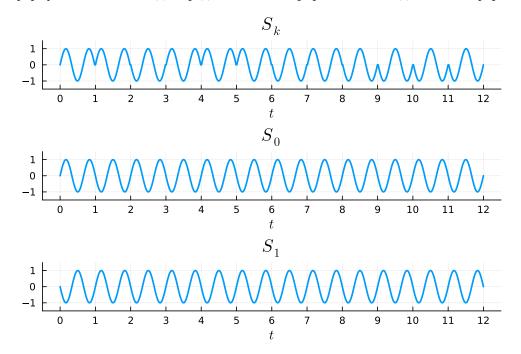
Рисунок 4: Приемник оптимизированный

Далее будем рисовать диаграмы основываясь на первой схеме приемника для большей наглядности. Если бы рисовали по 2 схеме, то кол-во графиков сократилось бы в 2 раза.

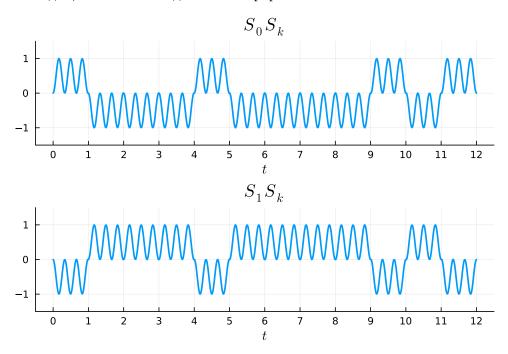
3.4 Временные диаграммы работы приемника

Время t на графиках - относительное, на самом деле оно $\frac{t}{T}$.

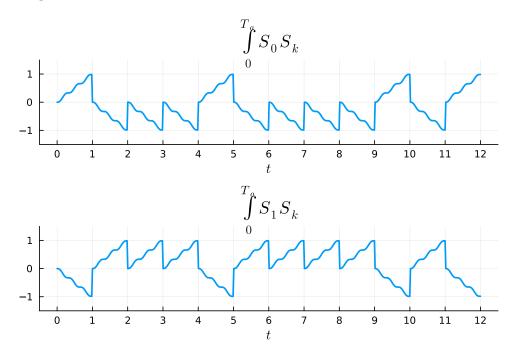
Нарисуем форму сигнала на выходе передатчика и сгенерированные ожидаемыемые формы сигнала:



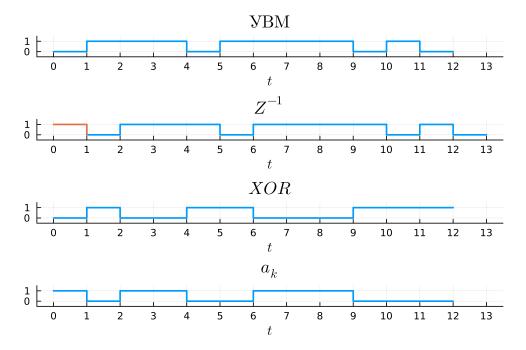
Перемножим входящий сигнал с каждым из сгенерированных:



Возьмем интегралы:



Вычислим выходной сигнал:



Из исходного сигнала a_k были приняты все значения: $a_k=a_{out}$, при условии того, что в передоваемой последовательности первый бит был равен 1

3.5 Вероятность ошибки приема АМ, ЧМ и ФМ сигналов



Для достижения одинаковой помехоустойчивости (PAM = PЧM = РФM) энергия сигналов Е при ЧМ должна быть в 2 раза, а при Φ M — в 4 раза меньше чем при AM, т.е. по пиковой мощности ЧМ обеспечивает двукратный, а Φ M четырехкратный энергетический выигрыш по сравнению с AM.

На основе полученных результатов можно заключить, что ФМ имеет наименьшую вероятность ошибки по сравнению с АМ и ЧМ, что делает его более эффективным методом передачи данных.

4 Вывод

В ходе исследования были изучены методы передачи двоичных данных через каналы связи, используя амплитудную (AM), частотную (YM) и фазовую модуляцию (PM). Были разработаны функциональные схемы для передатчика и приемника PM-сигналов, создали временные диаграммы, и провели анализ вероятности ошибки для каждого из методов при одинаковых условиях SNR (Signal-to-Noise Ratio).