ԵՐԵՎԱՆԻ ՊԵՏԱԿԱՆ ՅԱՄԱԼՍԱՐԱՆ ԻՆՖՈՐՄԱՏԻԿԱՅԻ ԵՎ ԿԻՐԱՌԱԿԱՆ ՄԱԹԵՄԱՏԻԿԱՅԻ ՖԱԿՈԻԼՏԵՏ

Ծրագրավորման և Ինֆորմացիոն տեխնոլոգիաների ամբիոն

ՅԱՇՎՈՂԱԿԱՆ ՄԵՔԵՆԱՆԵՐԻ ՅԱՄԱԼԻՐՆԵՐԻ ՅԱՄԱԿԱՐԳԵՐԻ ԵՎ ՑԱՆՑԵՐԻ ՄԱԹԵՄԱՏԻԿԱԿԱՆ ԵՎ ԾՐԱԳՐԱՅԻՆ ԱՊԱՅՈՎՈԻՄ

Ոսկանյան Վահագն Գևորգի

ՄԱԳԻՍՏՐՈՍԱԿԱՆ ԹԵՉ

ՄԵՔԵՆԱՅԱԿԱՆ ՄԵԹՈԴՆԵՐԻ ԿԻՐԱՌՈԻՄԸ ՌԵՉՈԼՅՈՒՏԻՎ ԱՐՏԱԾՄԱՆ ՄԵՋ

«Տեղեկատվական տեխնոլոգիաներ» մասնագիտությամբ Ինֆորմատիկայի և կիրառական մաթեմատիկայի մագիստրոսի որակավորման աստիճանի հայցման համար

ԵՐԵՎԱՆ 2025

Ուսանող`	
	ստորագրություն
	Ոսկանյան Վահագն
	ազգանուն, անուն
Գիտական ղեկավա	ın`
	ստորագրություն Ե. մ.գ.թ. , դոցենտ, Յովհաննես Բոլիբեկյան
	գիտ. աստիճան, կոչում, ազգանուն, անուն
«Թույլատրել պաշս Ամբիոնի վարիչ`	
	ստորագրություն
	ֆ. մ.գ.թ. , Սարգսյան Ս.
	գիտ. աստիճան, կոչում, ազգանուն, անուն
« » 20	25 թ .

ՎԱՄԱՌՈՏԱԳԻՐ

ՄԵՔԵՆԱՅԱԿԱՆ ՄԵԹՈԴՆԵՐԻ ԿԻՐԱՌՈԻՄԸ ՌԵՉՈԼՅՈՒՏԻՎ ԱՐՏԱԾՄԱՆ ՄԵՋ

ПРИМЕНЕНИЕ МАШИННЫХ МЕТОДОВ В РЕЗОЛЮТИВНОМ ВЫВОДЕ

THE APPLICATION OF MACHINE METHODS IN RESOLUTION INFERENCE

Այս աշխատանքը հետազոտում է առաջին կարգի տրամաբանության մեջ ռեզոլյուցիայի մեթոդի արդյունավետության բարձրացման խնդիրը՝ կենտրոնանալով յուրաքանչյուր քայլում ռեզոլյուցիայի համար լիտերալների օպտիմալ զույգերի ընտրության վրա։ Ռեզոլյուցիան, որպես ավտոմատ ապացուցման հիմնական գործիք, հաճախ բախվում է հաշվողական բարդության խնդիրների՝ պայմանավորված լիտերալների ոչ արդյունավետ ընտրությամբ, ինչը հանգեցնում է որոնման տարածության էքսպոնենցիալ աճի։

Ուսումնասիրությունը նպատակ ունի մշակել նոր մոտեցում, որը կօգտագործի մեքենայական ուսուցման մոդել, որը կսովորի օպտիմալ լուծված խնդիրներից և կկանխատեսի ռեզոլյուցիայի ժամանակ լիտերալների ամենաարդյունավետ զույգի ընտրությունը։ Այն կնվազեցնի որոնման տարածությունը, կբարելավի ապացուցման արագությունը և ապացույց գտնելու ինարավորությունը։

Փորձարկումները ցույց են տալիս, որ առաջարկվող մոտեցումը նվազեցնում է ապացուցման քայլերի քանակը և կրճատում ապացուցման ժամանակը՝ զգալիորեն բարելավելով ավտոմատ թեորեմ ապացուցող համակարգերի արդյունավետությունը։ Աշխատանքի արդյունքները կարող են կիրառվել ֆորմալ վերիֆիկացիայի, ծրագրային ապահովման ստուգման և արհեստական բանականության տրամաբանական համակարգերում։

Contents

3UUUNNSU9ԻՐ	3
ՆԵՐԱԾՈԻԹՅՈԻՆ	5
Գլուխ 1	6
1.1 Դևիսի և Փաթնեմի մեթոդը	6
1.2 Ռեզոլյուցիայի մեթոդը տրամաբանակ արտահայտություններում	7
1.3 Փոխարինում և ունիֆիկացիա	9
1.4 Ունիֆիկացման ալգորիթմ	11
1.5 Ռեզոլյուցիայի մեթոդը առաջին կարգի տրամաբան արտահայտությունների համար	
Գլուխ 2	15
2.1 TPTP գրադարանի նկարագրություն	15
2.2 Vampire ATP համակարգի նկարագրություն	16
2.3 GNN մոդելի նկարագրություն	17
2.4 TPTP գրադարանի ակսիոմների օգտագործում	21
2.5 Սինթետիկ տվյալների բազայի ստեղման մեթոդաբանություն	22
Գլուխ 3	25
3.1 Լիտերալների ունիֆիկացիայի և ռեզոլյուցիայի օժանդակ մոդուլ	25
3.2 Սինթետիկ աքսիոմների գեներացում	25
3.3 Սինթետիկ խնդիրների գեներացում	26
3.4 Խնդիրների լուծում և ապացույցների մշակում	29
3.5 Մեքենայական ուսուցման մոդելի ուսուցում	31
3.6 Մոդելի թեստավորում	34
ԵՉՐԱԿԱՑՈԻԹՅՈԻՆՆԵՐ և ԱՌԱՋԱՐԿՈԻԹՅՈԻՆՆԵՐ	36
U. II I.P. , II I.P. , II I.P. , II I.P.	37

ՆԵՐԱԾՈՒԹՅՈՒՆ

Ռեզոլյուցիայի մեթոդր հանդիսանում է առաջին կարգի տրամաբանության մեջ นปุเททน์เนเท ապացուցման հիմնական գործիքներից մեկը, սակայն դրա էականորեն արդյունավետությունը կախված լիտերալների F րևտրության ռազմավարությունից։ Ուսումնասիրության արդիականությունը պայմանավորված է տրամաբանական խնդիրների ավտոմատ լուծման համակարգերի կատարելագործման անիրաժեշտությամբ, հատկապես բարդ խնդիրների համար, որտեղ որոնման տարածությունն Էքսպոնենցիայ է աճում։

Աշխատանքի նպատակն է մշակել ռեզոլյուցիայի մեթոդում լիտերալների օպտիմալ ընտրության մոտեցում՝ մեքենայական ուսուցման տեխնոլոգիաների կիրառմամբ։ Դիմնական խնդիրներն են՝ լիտերալների ընտրության համար կարևոր հատկանիշների բացահայտումը, մեքենայական ուսուցման համար որակյալ տվյալների հավաքագրման մեթոդաբանության մշակումը, և մոդելի ինտեգրումը գործող ավտոմատ ապացուցման համակարգերում։

Ուսումնասիրության օբյեկտը առաջին կարգի տրամաբանության մեջ ռեզոլյուցիայի մեթոդն է, իսկ առարկան՝ ռեզոլյուցիայի ընթացքում լիտերալների ընտրության ավտոմատացումը մեքենայական ուսուցման միջոցով։ Յետազոտության վարկածն այն է, որ մեքենայական ուսուցման մոդելների կիրառումը կարող է զգալիորեն կրճատել որոնման տարածությունը և ապացուցման ժամանակը՝ ուսումնասիրելով հաջողված ապացույցների օրինաչափությունները։

Գլուխ 1

1.1 Դևիսի և Փաթնեմի մեթոդը

Ենթադրենք՝ *Տ* -ը դիզյունկտների բազմություն է։ Մեթոդը, ըստ էության, բաղկացած է հետևյալ չորս կանոններից՝

- 1. *Տավտոլոգիայի կանոն՝ Տ*-ից ջնջում ենք բոլոր տավտոլոգիա հիմնական դիզյունկտները։ Մնացած *Տ'* բազմությունը անհամատեղելի է, այն և միայն այն դեպքում, եթե *Տ*-ը անհամատեղելի է։
- 2. Մեկ լիտերալ դիզյունկտների կանոն՝ եթե S-ում գոյություն ունի մեկ լիտերալ պարունակող հիմնական դիզյունկտ L, ապա S'-ը ստացվում է S-ից՝ ջնջելով այն հիմնական դիզյունկտները, որոնք պարունակում են L: Եթե S'-ը դատարկ է, ապա S-ը համատեղելի է։ Յակառակ դեպքում, կառուցում ենք S''-ը՝ S'-ից ջնջելով $\neg L$ -ի մուտքերը։ S''-ը անհամատեղելի է, այն և միայն այն դեպքում, եթե S-ը նույնպես անհամատեղելի է։ Նշենք, որ եթե $\neg L$ -ը մեկ լիտերալ հիմնական դիզյունկտ է, ապա այն ջնջելիս կվերածվի \Box -ի։
- 3. Մաքուր լիտերալների կանոն` S-ի հիմնական դիզյունկտում գտնվող L լիտերալը կոչվում է մաքուր S-ում, այն և միայն այն դեպում, եթե $\neg L$ -ը չի հանդիպում S-ի որևէ հիմնական դիզյունկտում։ Եթե L-ը մաքուր լիտերալ է, ապա ջնջում ենք բոլոր հիմնական դիզյունկտները, որոնք պարունակում են L: Մնացած S' բազմությունը անհամատեղելի է, այն և միայն այն դեպքում, եթե S-ը անհամատեղելի է։
- 4. Pաժանման կանոն` եթե S բազմությունը կարելի է ներկայացնել հետևյալ տեսքով` $(A_1 \lor L) \land \ldots \land (A_m \lor L) \land (B_1 \lor \neg L) \land \ldots \land (B_n \lor \neg L) \land R$, որտեղ A_i, B_i -ին և R-ը ազատ են L-ից և $\neg L$ -ից, ապա ստանում ենք երկու բազմություն` $S_1 = A_1 \land \ldots \land A_m \land R$ և $S_2 = B_1 \land \ldots \land B_n \land R$, S -ը անհամատեղելի է, այն և միայն այն դեպքում, երբ $(S_1 \lor S_2)$ -ը անհամատեղելի է, այսինքն` և S_1 -ը, և S_2 -ը անհամատեղելի են։

Վերոհիշյալ կանոնները շատ կարևոր են։ Յաջորդիվ կտեսնենք, որ այս կանոններն ունեն ավելի լայն կիրառություն։ Բերենք օրինակներ՝ այս կանոնների օգտագործումը ցույց տալու համար։

Օրիևակ՝ ցույց տանք, որ $S=(P\vee Q\vee \neg R)\wedge (P\vee \neg Q)\wedge \neg P\wedge R\wedge U$ -ը անհամատեղելի է։

- (1) $(P \lor Q \lor \neg R) \land (P \lor \neg Q) \land \neg P \land R \land U$,
- $(2) (Q \lor \neg R) \land (\neg Q) \land R \land U$ կանոն 2. $\neg P$,
- (4) $\square \wedge U$ կանոն 2. $\neg R$

Քանի, որ վերջնական բանաձևը պարունակում ${\sf E}$ դատարկ դիզյունկտ ${\sf \square}$, ապա ${\cal S}$ -ը անհամատեղելի ${\sf E}$:

Օրինակ՝ ցույց տանք, որ $S=(P\vee \neg Q)\wedge (\neg P\vee Q)\wedge (Q\vee \neg R)\wedge (\neg Q\vee \neg R)$ -ը համատեղելի է։

- $(1) (P \lor \neg Q) \land (\neg P \lor Q) \land (Q \lor \neg R) \land (\neg Q \lor \neg R),$
- $(2) (\neg Q \land (Q \lor \neg R) \land (\neg Q \lor \neg R))$

$$\vee (Q \wedge (Q \vee \neg R) \wedge (\neg Q \vee \neg R))$$
 կանոն 4. P

- (3) ¬R ∨ ¬R կանոն 2. ¬Q և Q
- (4) V huini 2. ¬R

Քանի որ բաժանման երկու բազմություններն էլ համատեղելի են, ապա S-ը նույնպես համատեղելի է։

Օրինակ՝ ցույց տանք, որ $S=(P\vee Q)\wedge (P\vee \neg Q)\wedge (R\vee Q)\wedge (R\vee \neg Q)$ -ը համատեղելի է։

- $(1) (P \lor Q) \land (P \lor \neg Q) \land (R \lor Q) \land (R \lor \neg Q),$
- $(2) (P \lor Q) \land (P \lor \neg Q)$ կանոն 3. P

Այսպիսով *Տ-*ր համատեղելի է։

1.2 Ռեզոլյուցիայի մեթոդը տրամաբանակ արտահայտություններում

Ռեզոլյուցիայի մեթոդը, ըստ Էության, <u>Դևիսի և Փաթնեմի</u> մեկ լիտերալ դիզյունկտների կանոնի ընդհանրացումն է։

Օրինակ դիտարկենք հետևալ դիզունկտները՝

 C_1 : P,

$$C_2$$
: $\neg P \lor Q$

Օգտագործելով մեկ լիտերալ դիզունկտների կանոնը, \mathcal{C}_1 -ից և \mathcal{C}_2 -ից մենք կարող ենք ստանալ նոր դիզյունկտ

 C_3 : Q

Մեկ լիտերալ դիզյունկտների կանոնը մեզ անհրաժեշտ է, որպեսզի նախ որոշենք, արդյոք կա լիտերալների հակադիր զույգ (օրինակ՝ P) C_1 -ում և (օրինակ՝ P) C_2 -ում, ապա ջնջենք այդ զույգը C_1 -ից և C_2 -ից, որպեսզի ստանանք նոր դիզյունկտ C_3 , որը Q-ն է։

Վերոհիշյալ կանոնը ընդհանրացնելով և այն կիրառելով դիզյունկտների ցանկացած զույգի նկատմամբ (ոչ պարտադիր միայն մեկ լիտերալ պարունակող), մենք ստանում ենք հետևյալ կանոնը, որը կանվանենք **ռեզույուցիայի կանոն**։

Ցանկացած երկու դիզյունկտների համար՝ C_1 և C_2 , եթե գոյություն ունի L_1 լիտերալ C_1 -ում, որը հակադիր է L_2 լիտերալին C_2 -ում, ապա ջնջելով L_1 -ը C_1 -ից և L_2 -ը C_2 -ից, մենք կառուցում ենք մնացած դիզյունկտների դիզյունկցիան։ Ստացված դիզյունկտը կոչվում է C_1 -ի և C_2 -ի ռեզոլվենտ։

Օրինակ դիտարկենք հետևյալ դիզյունկտները՝

 C_1 : $P \vee R$,

 C_2 : $\neg P \lor Q$

 C_1 -ը պարունակում է P լիտերալ, որը հակադիր է C_2 -ում գտնվող $\neg P$ լիտերալին։ Ուստի, ջնջելով P -ն C_1 -ից և $\neg P$ -ն C_2 -ից, մենք կառուցում ենք մնացած դիզյունկտների դիզյունկցիան` R և Q, ստացված ռեզոլվենտր կլինի $R \lor Q$:

Դեզոլվենտի կարևոր հատկությունն այն E, որ ցանկացած ռեզոլվենտ, որը ստացվում E երկու դիզյունկտներից՝ C_1 և C_2 , C_1 -ի և C_2 -ի տրամաբանական հետևանքն E: Այս հատկությունը հաստատվում E հետևյալ թեորեմով՝

Թեորեմ 1.0։ Եթե տրված են երկու դիզյունկտներ՝ C_1 և C_2 , ապա C_1 -ի և C_2 -ի ռեզոլվենտը C-ն C_1 -ի և C_2 -ի տրամաբանական հետևանքն է։

Ապացույց՝ ենթադրենք $C_1 = L \vee C_1'$, $C_2 = \neg L \vee C_2'$ և $C = C_1' \vee C_2'$, որտեղ C_1' և C_2' -ը լիտերալների դիզյունկցիաներ են։ Ենթադրենք, որ C_1 -ը և C_2 -ը ճշմարիտ են I ինտերպրետացիայում։ Մենք ցանկանում ենք ապացուցել, որ C_1 -ի և C_2 -ի ռեզոլվենտը՝ C-ն, նույնպես ճշմարիտ է I-ում։ Ապացույցի համար նշենք, որ L-ը կամ $\neg L$ -ը կեղծ են I-ում։ Եթե L-ը կեղծ է I-ում, ապա C_1 -ը կարող է ճշմարիտ լինել միայն այն դեպքում, եթե C_1' -ը ճշմարիտ E E-ում։ Նույն կերպ, եթե E-ը կեղծ է E-ում։ Ոեզոլվենտը՝

 $C = C_1' \vee C_2'$, կլինի ճշմարիտ I-ում, եթե C_1' -ը կամ C_2' -ը ճշմարիտ է I-ում։ Քանի որ C_1' -ը կամ C_2' -ը պետք է ճշմարիտ լինեն I-ում, ապա C-ն նույնպես ճշմարիտ է I-ում։ Դա այն է, ինչ պետք էր ապացուցել։

Սահմանում Ենթադրենք՝ S -ը դիզյունկտների բազմություն է: S -ից C -ի ռեզոլյուցիոն արտածումը դիզյունկտների վերջավոր հաջորդականություն է՝ C_1, C_2, \ldots, C_k որտեղ յուրաքանչյուր C_i -ն կամ պատկանում է S -ին, կամ նախորդ դիզյունկտների ռեզոլվենտն է, և $C_k = C$: S -ից \Box (դատարկ դիզյունկտ) արտածումը կոչվում է S -ի հերքում (կամ S-ի անհամատեղելիության ապացույց)։

Մենք ասում ենք, որ C դիզյունկտը կարող E արտածվել կամ ստացվել S-ից, եթե գոյություն ունի C-ի արտածում S-ից։

Օրինակ դիտարկենք բազմություն՝

$$S \begin{cases} \neg P \lor Q & (1) \\ \neg Q & (2) \\ P & (3) \end{cases}$$

(1)-ից և (2)-ից կարող ենք ստանալ ռեզոլվենտ՝ $\neg P(4)$: (4)-ից և (3)-ից կարող ենք ստանալ ռեզոլվենտ՝ \Box : Քանի, որ \Box -ն ստացվում է S -ից ռեզոլյուցիայի կանոնի կիրառմամբ, ապա համաձայն թեորեմ 1.0-ի, \Box -ը S-ի տրամաբանական հետևանքն է։ Ուստի, S-ը անհամատեղելի է։

1.3 Փոխարինում և ունիֆիկացիա

Մենթ դիտարկեցինք ռեզույուցիայի մեթոդը տրամաբանական *տրամաբանության* վրա։ Նշել ենք, որ ռեզոլլուցիալի կանոնի կիրառման հիմնական պահը հակադիր լիտերալների գտնելն F երկու դիզլունկտներում։ Երբ դիզյունկտները չեն պարունակում փոփոխականներ, ապա դա շատ պարզ է։ Սակայն, երբ դիցյունկտները պարունակում են փոփոխականներ, ապա խնդիրը բարդանում է։ Օրինակի համար դիտարկենք հետևյալ դիզյունկտները՝

$$C_1$$
: $P(x) \lor Q(x)$,
 C_2 : $\neg P(f(x)) \lor R(x)$

Չկա որևէ լիտերալ C_1 -ում, որը հակադիր լինի C_2 -ի որևէ լիտերալի։ Սակայն, եթե մենք C_1 -ում x-ը փոխարինենք f(a)-ով, իսկ C_2 -ում x-ը փոխարինենք a-ն, ապա կստանանք՝

$$C_1'$$
: $P(f(a)) \vee Q(f(a))$,

$$C_2'$$
: $\neg P(f(a)) \lor R(a)$,

Գիտենք, որ C_1' -ը և C_2' -ը համապատասխանաբար C_1 -ի և C_2 -ի հիմնական օրինակներն են, իսկ P(f(a))-ն և $\neg P(f(a))$ -ն հակադիր են միմյանց։ Ուստի, C_1' -ից և C_2' -ից մենք կարող ենք ստանալ ռեզոլվենտ՝

$$C_3'$$
: $Q(f(a)) \vee R(a)$

Ընդհանուր դեպքում, եթե C_1 -ում x-ը փոխարինենք f(x)-ով, ապա կստանանք՝

$$C_1^*: P(f(x)) \vee Q(f(x))$$

Կրկին C_1^* -ը C_2 -ի օրինակ է։ Միևնույն ժամանակ, C_1 -ում P(f(x))-ը հակադիր է C_2 -ում $\neg P(f(x))$ -ին։ Ուստի, մենք կարող ենք ստանալ ռեզոլվենտ C_1^* -ից և C_2 -ից։

$$C_3$$
: $Q(f(x)) \vee R(x)$

 C_3 -ը C_3 -ի օրինակ է։ Փոփոխականները C_1 -ում և C_2 -ում համապատասխան թերմերով փոխարինելով, ինչպես նշված է վերևում, մենք կարող ենք ստեղծել նոր դիզյունկտներ C_1 -ից և C_2 -ից։ Բացի այդ, C_3 -ը *ամենաընդհանուր դիզյունկտն* է այն իմաստով, որ վերը նշված գործընթացով ստացված բոլոր այլ դիզյունկտները C_3 -ի օրինակներ են։ C_3 -ը նույնպես կանվանենք C_1 -ի և C_2 -ի ռեզոլվենտ։

Սահմանում փոխարինումը (substitution) վերջավոր բազմություն է՝ $\{t_1/v_1,...,t_n/v_n\}$, որտեղ՝ յուրաքանչյուր v_i -ն փոփոխական է, յուրաքանչյուր t_i -ն թերմ է, որը տարբերվում է v_i -ից, բոլոր v_i -երը տարբեր են։ Եթե $t_1,t_2,...,t_n$ -ը հիմնական թերմեր են (այսինքն՝ չեն պարունակում փոփոխականներ), ապա փոխարինումը կոչվում է հիմնական փոխարինում։ Փոխարինումը, որը չի պարունակում որևէ տարր, կոչվում է դատարկ փոխարինում և նշանակվում է ε -ով։ Փոխարինումը գրելու համար մենք կօգտագործենք հունարեն տառեր (օրինակ՝ θ,σ)։

Օրինակ հետևալ երկու բազմությունները հանդիսանում են փոխարինում՝

$$\{f(z)/x, y/z\}, \{a/x, g(y)/y, f(g(b))/z\}$$

Սահմանում ենթադրենք $\theta = \{t_1/v_1, ..., t_n/v_n\}$ -ը փոխարինում է, և E -ն արտահայտություն է։ Այդ դեպքում $E\theta$ -ն արտահայտություն է, որը ստացվում է E-ից՝ E-ում $v_i(1 \le i \le n)$ -ի բոլոր հանդիպումները միաժամանակ փոխարինելով t_i -ով։ $E\theta$ -ն կոչվում է E-ի ophbady։ (Նշենք, որ ophbady այս սահմանումը համատեղելի է գլուխ 4-ում տրված դիզյունկտի հիմնական ophbady սահմանման հետ։)

Օրինակ՝ ենթադրենք $\theta=\{a/x,\ f(b)/y,\ c/z\}$ և P(x,y,z)։ Այդ դեպքում $E\theta=P(a,f(b),\ c)$ ։

Սահմանում ենթադրենք $\theta = \{t_1/x_1, ..., t_n/x_n\}$ և $\lambda = \{u_1/y_1, ..., u_m/y_m\}$ երկու փոխարինումներ են։ Այդ դեպքում θ -ի և λ -ի **կոմպոզիցիան** (նշանակում ենք $\theta \circ \lambda$) այն փոխարինումն է, որը ստացվում է հետևալ բազմությունից՝

$$\{t_1\lambda/x_1,...,t_n\lambda/x_n, u_1/y_1,...,u_m/y_m\}$$

Ձևջելով բոլոր այն $t_j\lambda/x_j$ -երը որոնց համար $t_j\lambda=x_j$, և բոլոր u_i/y_i -երը որոնց համար $y_i\in\{x_1,\dots,x_n\}$ (այսինքն՝ y_i -ն արդեն առկա է θ -ում)։

Օրինակ ՝ ենթադրենք

$$\theta = \{t_1/x_1, t_2/x_2\} = \{f(y)/x, z/y\},\$$

$$\lambda = \{u_1/y_1, u_2/y_2, u_3/y_3\} = \{a/x, b/y\},\$$

Այդ դեպքում՝ $\{t_1\lambda/x_1,\ t_2\lambda/x_2,\ u_1/y_1,\ u_2/y_2,\ u_3/y_3\}=\{f(b)/x,\ y/y,a/x,\ b/y,\ y/z\}$: Սակայն, քանի որ $t_2\lambda=x_2$ (այսինքն y/y), ապա պետք է հեռացնել բազմությունից։ Բացի այդ, քանի որ y_1 -ը և y_2 -ը առկա են $\{x_1,x_2,x_3\}$ -ում, ապա u_1/y_1 -ը և u_2/y_2 -ը (այսինքն՝ a/x-ը և b/y-ը) նույնպես պետք է հեռացվեն։ Այսպիսով, մենք ստանում ենք՝

$$\theta \circ \lambda = \{f(b)/x, y/z\}$$

Սահմանում փոխարինումը θ -ն կոչվում է ունիֆիկատոր (unifier) $\{E_1, E_2, \ldots, E_k\}$ բազմության համար, այն և միայն այն դեպքում, երբ $E_1\theta = E_2\theta = \ldots = E_k\theta$ ։ Ասում են, որ $\{E_1, E_2, \ldots, E_k\}$ բազմությունը *ունիֆիկացվող* է, եթե բազմության համար գոյություն ունի ունիֆիկատոր։

Սահմանում ունիֆիկատոր σ -ն $\{E_1,E_2,\ldots,E_k\}$ բազմության համար կոչվում է ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր (most general unifier, MGU), այն և միայն այն դեպքում, երբ ցանկացած այլ ունիֆիկատոր θ -ի համար գոյություն ունի փոխարինում λ , այնպես որ՝ $\theta=\sigma\circ\lambda$:

Օրինակ՝ $\{P(a,y), P(x,f(b))\}$ բազմությունը ունիֆիկացվող է քանի, որ $\theta = \{a/x, f(b)/y\}$ հանդիսանում է ունիֆիկատոր նրա համար։

1.4 Ուևիֆիկացման ալգորիթմ

Այս պարբերությունում կներկայացնենք ունիֆիկացման ալգորիթմ, որը թույլ է տալիս գտնել ամենաընդհանուր ունիֆիկատորը վերջավոր ունիֆիկացվող բազմության համար։ Եթե բազմությունը չի ունիֆիկացվում, ալգորիթմը կհայտնաբերի նաև այդ փաստր։

Սահմանում ոչ դատարկ արտահայտությունների բազմության W -ի անհամապատասխանությունների բազմությունը ստացվում $\mathsf E$ գտնելով առաջին

(ձախից) դիրքը, որտեղ W -ի բոլոր արտահայտությունները չունեն նույն սիմվոլը, այնուհետև յուրաքանչյուր արտահայտությունից դուրս գրելով այն ենթաարտահայտությունը, որը սկսվում է այդ դիրքում գտնվող սիմվոլից։ Այս ենթաարտահայտությունների բազմությունը կոչվում է W -ի անհամապատասխանությունների բազմություն։

Օրինակ՝ եթե W -ն հետևյալ բազմությունն է՝ $\{P(x, f(y,z)), P(x,a), P(x,g(h(k(x))))\}$, ապա առաջին դիրքը, որտեղ W -ի բոլոր արտահայտությունները չունեն նույն սիմվոլը, հինգերորդ դիրքն է, քանի որ բոլոր արտահայտությունները ունեն նույն առաջին չորս սիմվոլները՝ P(x,: Այսպիսով, անհամապատասխանությունների բազմությունը բաղկացած է համապատասխան ենթաարտահայտություններից, որոնք սկսվում են հինգերորդ դիրքից, և դա հետևյալ բազմությունն է՝ $\{P(f(y,z), a, g(h(k(x)))\}$:

Ունիֆիկացման ալգորիթմ`

Քայլ 1. Բազմություններ k=0, $W_k=W$, $\sigma_k=arepsilon$:

Քայլ 2. Եթե W_k -ն միալիտերալ դիզյունկտ է, ապա σ_k -ն W -ի ամենաընդհանուր ունիֆիկատորն է։ Յակառակ դեպքում, գտնել W_k -ի անհամապատասխանությունների D_k բազմությունը։

Քայլ 4. Սահմանել $\sigma_{k+1} = \sigma_k \{ t_k/v_k \}$ և $W_{k+1} = W_k \{ t_k/v_k \}$: (Նշենք, որ $W_{k+1} = W_{\sigma_{k+1}}$):

2այլ 5. k-ին վերագրել k+1 արժեքը և անցնել քայլ 2-ին։

Օրինակ՝ գտնել ամենարնդհանուր ունիֆիկատորը

$$W = \{ P(a, x, f(g(y))), \ P(z, f(z), f(u)) \}$$

- 1. $\sigma_0=\varepsilon$ և $W_0=W$ ։ Քանի, որ W_0 -ն միալիտերալ դիզյունկտ չէ, ուստի σ_0 -ն W-ի ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր չէ։
- 2. Անհամապատասխանությունների բազմությունը՝ $D_0 = \{a,z\}$: D_0 -ում գոյություն ունի փոփոխական $v_0 = z$: որը չի հանդիպում $t_0 = a$ -ում։
- 3. Սահմանենք՝

$$\begin{split} &\sigma_1 = \sigma_0 \circ \{t_0/v_0\} = \varepsilon \circ \{a/z\} = \{a/z\}, \\ &W_1 = W_0\{t_0/v_0\} \\ &= \{P(a,x,f(g(y))), \ P(z,f(z),f(u))\}\{a/z\} \end{split}$$

=
$$\{P(a, x, f(g(y))), P(a, f(a), f(u))\}$$

- 4. W_1 -ը միալիտերալ դիզյունկտ չէ, քանի որ գտնվել է անհամապատասխանությունների բազմություն D_1 W_1 -ի համար: $D_1 = \{x, f(a)\}$
- 5. D_1 -ից կգտևենք $v_1 = x$ և $t_1 = f(a)$:
- 6. Սահմանենք՝

$$\begin{split} &\sigma_2 = \sigma_1 \circ \{t_1/v_1\} = \{a/z\} \circ \{f(a)/x\} = \{a/z, f(a)/x\}, \\ &W_2 = W_1\{t_1/v_1\} \\ &= \{P(a, x, f(g(y))), \ P(a, f(a), f(u))\}\{f(a), x\} \\ &= \{P(a, f(a), f(g(y))), \ P(a, f(a), f(u))\} \end{split}$$

- 7. W_2 -ը միալիտերալ դիզյունկտ չէ, քանի որ գտնվել է անհամապատասխանությունների բազմություն D_2 W_2 -ի համար: $D_2 = \{g(y), u\}$: D_2 -ից կգտնենք $v_2 = u$ և $t_2 = g(y)$:
- 8. Սահմանենք՝

$$\sigma_{3} = \sigma_{2} \circ \{t_{2}/v_{2}\} = \{a/z, f(a)/x\} \circ \{g(y), u\} = \{a/z, f(a)/x, g(y)/u\},$$

$$W_{3} = W_{2}\{t_{2}/v_{2}\}$$

$$= \{P(a, f(a), f(g(y))), P(a, f(a), f(u))\}\{g(y)/u\}$$

$$= \{P(a, f(a), f(g(y))), P(a, f(a), f(g(y)))\}$$

$$= \{P(a, f(a), f(g(y)))\}$$

9. Քանի, որ W_3 -ը միալիտերալ դիզյունկտ է, ապա $\sigma_3 = \{a/z, f(a)/x, g(y)/u\}$ -ն W-ի ամենաընդհանուր ունիֆիկատորն է։

Թեորեմ 1.1: (Ունիֆիկացման թեորեմ)` եթե W -ն վերջավոր ոչ դատարկ ունիֆիկացվող արտահայտությունների բազմություն է, ապա ունիֆիկացման ալգորիթմը միշտ կավարտվի քայլ 2-ում, և վերջին σ_k -ն կլինի W-ի ամենաընդհանուր ունիֆիկատորը։

1.5 Ռեզոլյուցիայի մեթոդը առաջին կարգի տրամաբանական արտահայտությունների համար

Նախորդ պարբերությունում ներկայացված ունիֆիկացման ալգորիթմի շնորհիվ մենք կարող ենք այժմ դիտարկել առաջին կարգի տրամաբանության համար ռեզոլյուցիայի մեթոդը։

Սահմանում եթե դիզյունկտ C-ի երկու կամ ավելի լիտերալներ (նույն նշանով) ունեն ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր σ , ապա $C\sigma$ -ն կոչվում է C-ի սոսնձում։ Եթե $C\sigma$ -ն միալիտերալ դիզյունկտ է, ապա սոսնձումը կոչվում է *միալիտերալ սոսնձում*։

Օրինակ՝ ենթադրենք $C = \underline{P(x)} \vee \underline{P(f(y)} \vee \neg Q(x)$ ։ Այդ դեպքում առաջին և երկրորդ լիտերալները (ընդգծված) ունեն ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր $\sigma = \{f(y)/x\}$ ։ Ուստի, $C\sigma = P(f(y) \vee \neg Q(f(y))$ -ը C-ի սոսնձումն է։

Սահմանում եթե C_1 -ը և C_2 -ը երկու դիզյունկտներ են (կոչվում են դիզյունկտնախադրյալներ), որոնք չունեն ընդհանուր փոփոխականներ։ Թող L_1 -ը և L_2 -ը լինեն երկու լիտերալներ համապատասխանաբար C_1 -ում և C_2 -ում։ Եթե L_1 -ը և $\neg L_2$ -ն ունեն ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր σ , ապա դիզյունկտը՝

$$(C_1\sigma - L_1\sigma) \cup (C_2\sigma - L_2\sigma)$$

կոչվում է C_1 -ի և C_2 -ի (երկուական) ռեզոլվենտ։ L_1 -ը և L_2 -ը կոչվում են *կրճատվող լիտերալներ*։

Օրինակ՝ ենթադրենք $C_1=P(x)\vee Q(x), C_2=\neg P(a)\vee R(x)$ ։ Քանի որ x-ը ներառված է և՛ C_1 -ում, և՛ C_2 -ում, մենք փոխարինում ենք C_2 -ում x-ը y-ով՝ $C_2=\neg P(a)\vee R(y)$ ։ Ընտրում ենք՝ $L_1=P(x), \ L_2=\neg P(a)$ ։ Քանի որ $\neg L_2=P(a)$ ։, ապա L_1 -ը և $\neg L_2$ -ն ունեն ամենաընդհանուր ունիֆիկատոր $\sigma=\{a/x\}$ ։ Այսպիսով՝

$$(C_1\sigma - L_1\sigma) \cup (C_2\sigma - L_2\sigma)$$

$$= (\{P(a), Q(a)\} - \{P(a)\}) \cup (\{\neg P(a), R(y)\} - \{\neg P(a)\})$$

$$= (\{Q(a)\} \cup \{R(y)\} = (\{Q(a), R(y)\})\} = Q(a) \vee R(y)$$

Ուստի, $Q(a) \vee R(y)$ -ն C_1 -ի և C_2 -ի երկուական ռեզոլվենտն է: P(x) -ը և $\neg P(a)$ -ն կրճատվող լիտերայներն են։

Գլուխ 2

2.1 TPTP գրադարանի նկարագրություն

TPTP (Thousands of Problems for Theorem Provers — «Յազարավոր խնդիրներ թեորեմներ ապացուցող ծրագրերի համար») միավորում է ավելի քան 10.000 փորձնական խնդիր՝ նախատեսված ավտոմատ ապացուցման (ATP) համակարգերի կատարողականությունը չափելու, համեմատելու և զարգացնելու նպատակով։ Գրադարանը ստեղծվել է 1993-ին, պահպանվում է Մայամիի համալսարանում (Geoff Sutcliffe) և նոր թողարկումներով ընդլայնվում է մինչ օրս։

TPTP-ն ընդգրկում է տրամաբանական խնդիրներ տարբեր ոլորտներից (մաթեմատիկական վկայություններ, ծրագրավորման լեզուների վերլուծություն, արհեստական բանականություն, խմբերով տեսություն և այլն) և տարբեր բարդության մակարդակների՝ ապահովելով համաչափ «դյուրին \rightarrow չափավոր \rightarrow դժվար» սանդղակ։ Յուրաքանչյուր ֆայլ պարունակում է՝

- **մետատվյալներ** եզակի կարճ անուն, թեմատիկ դաս, դժվարության գնահատական, աղբյուր,
- **խնդրի ձևակերպում** ընտրված TPTP ֆորմատներից մեկով,
- **ակսիոմների** և **հետազոտվող վարկածի** բաժանում։

TPTP լեզուն Prolog-ի սինթաքսի ընդլայնում է։ նախադասությունները գրվում են annotated formula տեսքով՝ fof(< w in i >, < h in i >, < h in i >, cnf(< w in i >, < h in i >, cnf(< w in i >, < h in i >, cnf(< w in i >, < h in i >, cnf(< w in i >, cnf(< w in i >, < h in i >, cnf(< w in i >,

- CNF (clause normal form) կոնյունկտիվ նորմալ ձև,
- FOF (first-order form) չտիպավորված առաջին կարգ,
- TFF (typed first-order form) տիպավորված առաջին կարգ,
- **TXF** (extended first-order form) ընդլայնված առաջին կարգ՝ ներկառուցված թվաբանական տիպերով և ֆունկցիաներով։

Յուրաքանչյուր տողի *role* դաշտը (axiom, conjecture, lemma, definition...) հնարավորություն է տալիս թեստային հավաքածուն ճշգրիտ բաժանել ակսիոմների և ապացուցելի թեզի, ինչը պարտադիր է ռեզոլյուցիոն ATP-ների համար։

Մենք ծրագրի տվյալների բազա ստեղծելու համար օգտվելու ենք այս գրադարանի ակսիոմների հավաքածուից և հիմնականում CNF, FOF ֆորմատներից։

2.2 Vampire ATP համակարգի նկարագրություն

Vampire-ը (Vampire Automated Theorem Prover) ավտոմատ թեորեմներ ապացուցող (ATP) առաջատար համակարգերից մեկն է, որը մշակվել է Մանչեստերի համալսարանում։ Այն հատկապես հայտնի է իր բարձր արդյունավետությամբ առաջին կարգի տրամաբանության (first-order logic, FOL) և ավելի բարդ ֆորմալ համակարգերի համար։ Vampire-ն օգտագործում է ռեզոլյուցիայի (resolution), սուպերպոզիցիայի (superposition) և այլ ժամանակակից մեթոդներ՝ թեորեմների ապացուցման համար, ինչը հնարավորություն է տալիս աշխատել ինչպես մաթեմատիկական, այնպես էլ հաշվողական տրամաբանության բարդ խնդիրների հետ։

Այն աշխատում է TPTP-ի բոլոր հիմնական ֆորմատներով, այսինք խնդիրը հնարավոր է ծրագիր մուտքագրել այդ ֆորմատով։ Ծրագիրը հենվում է ժամանակակից ապացուցման ռազմավարությունների վրա, որոնք հատուկ կիրառելի են TPTP-ում ներկայացված խնդիրների համար։ Այն բազմիցս ճանաչվել է ամենաարդյունավետ ATP համակարգերից մեկը CASC (Conference on Automated Deduction) մրցույթներում։

Մենք կօգտագործենք այս ծրագիրը ստեղծված տվյալների բազայի խնդիրները լուծելու համար և այլ նպատակներով։

Vampire-ը Docker միջավայրում

Վերոնշյալ առավելությունները ամբողջությամբ պահպանելու և փորձերի վերարտադրելիությունն ապահովելու նպատակով մենք Vampire ATP-ն գործարկում ենք Docker կոնտելների մեջ։

Vampire-ի կոդը ներբեռնել ենք GitHub-ի պաշտոնական պահոցից, իսկ կազմավորումը կատարել՝ **CMake** կառուցման համակարգի միջոցով։ CMake-ը գործում է որպես «մետա-բիլդ» փուլային գործիք, որն ապահովում է՝

- կոդի փաթեթի ավտոմատ սկանավորում և աղբյուրների փոխկախվածությունների հայտնաբերում,
- պլատֆորմից անկախ կառավարման ֆայլերի ստեղծում (Unix-ում՝ Makefile, Windows-ում՝ Visual Studio solution և այլն),
- տարբեր կազմավորման պրոֆիլների (Debug/Release, CPU ֆլագների ընտրություն, ստատիկ/դինամիկ լինկեր) կառավարում մեկ կոնֆիգուրացիայից։

Այսպիսով, մեծ մասշտաբի նախագծերի (ինչպիսին է Vampire-ը) համար CMake-ը հեշտացնում է բազմապլատֆորմային կոդի արագ և վերահսկելի կոմպիլյացիան, միասնական կառուցման գործընթացը պարզեցված է մինչև մեկ հրամանի (cmake .. && make -j) գործարկմամբ։

Docker-ը բաց կոդով կոնտեյներացման հարթակ է, որը թույլ է տալիս փաթեթավորել հավելվածն իր բոլոր կախվածություններով մեկ ճկուն image-ի մեջ։

Առավելությունները՝

- Վերարտադրելիություն նույն Docker image-ը գործարկվում է նույն կերպ ցանկացած օպերացիոն համակարգում (Linux/macOS/Windows)։ Չի պահանջում կախվածությունների ձեռքով տեղադրում կամ ժամանակատար կարգավորումներ։
- *Մեկուսացում* Vampire-ի տարբեր տարբերակները կարող են աշխատել զուգահեռ՝ առանց փոխադարձ բախումների։ Այլ ATP-ների հետ համատեղելիություն՝ առանց գրադարանների վերսիաների խնդիրների։
- Ինտեգրում աշխատային գործընթացում Docker կոնտեյներները թույլ են տալիս ճշգրիտ սահմանել CPU, RAM և այլ ռեսուրսների սահմանաչափեր՝ համատեղելի GNN ուսուցման pipelines-ի և CI/CD գործիքների հետ։ Ապահովում է ավտոմատացված և մասշտաբավորվող լուծում, որը հարմար է մեծածավալ փորձերի համար։

Docker-ացված Vampire-ը վերածվում է «սև արկղի» լուծման համակարգի, որը պահանջում է միայն TPTP/CNF ֆայլերի տեղադրության ուղիների նշում։ Ամբողջ գործընթացը՝ սկսած ռեսուրսների կառավարումից մինչև աշխատանքային արդյունքների պահպանում, կարգավորվում է մեկ մեկնարկային հրամանով։

Այսպիսով, Vampire-ի Docker-ացված տարբերակը թույլ է տալիս արագ անցնել «սինթետիկ խնդիրների» ավտոմատ ստեղծումից անմիջապես ATP-ով լուծմանը, պահպանելով փորձերի ճշգրիտ վերահսկելիությունը և տասնյակ հազարավոր օրինակների պարամետրերի միասնականությունը։

2.3 GNN մոդելի նկարագրություն

Գրաֆիկական Նեյրոնային Ցանցերը (GNN-ները) նեյրոնային մոդելներ են, որոնք աշխատում են գրաֆային կառուցվածքով տվյալների վրա՝ օգտագործելով օբյեկտների (հանգույցների) միջև կապերը (եզրերը) ուսուցման համար։ Վերջին տասնամյակում առաջացել են բազմաթիվ GNN ճարտարապետություններ՝ տարբեր նախագծային լուծումներով, հաղորդագրությունների փոխանցման մեխանիզմներով և ուսուցման մեթոդներով։ Չկա մեկ «լավագույն» ճարտարապետություն, օպտիմալ ընտրությունը կախված է գրաֆի բնութագրերից, առաջադրանքի պահանջներից և հաշվարկային սահմանափակումներից։ Յիմնական օրինակներն են Գրաֆային Կոնվուլյացիոն Ցանցերը (GCN), Գրաֆային Ուշադրության Ցանցերը (GAT), GraphSAGE-ը և Գրաֆային Իզոմորֆիզմի Ցանցերը (GIN) և այլն։

Յաղորդագրությունների Փոխանցումը GNN-ներում, ընդհանուր ֆրեյմորք

Ժամանակակից GNN-ների մեծ մասը կարելի է նկարագրել հաղորդագրությունների փոխանցման ֆրեյմորքով։ GNN-ի յուրաքանչյուր շերտում հանգույցները տեղեկատվություն են փոխանակում իրենց հարևանների հետ և թարմացնում իրենց սեփական ներկայացումները (հատկանիշային վեկտորները)։ Սա սովորաբար ներառում է երեք հիմնական փուլ՝

- 1. *Յաղորդագրության հաշվարկ (Message computation)* լուրաքանչյուր հանգույց «հավաքում է» հաղորդագրություններ իր հարևաններից՝ սովորաբար հարևանի հատկանիշային վեկտորները ogunugnnbtind (հնարավոր վերափոխված ձևով)։ Ֆորմալ առումով, լուրաքանչյուր կողի համար $(j \rightarrow i)$, hաղորդագրություն $m_{i o i}$ հաշվարկվում է հարևան j-ի հատկանիշներից (և է նաև *i-*ի կամ կողի բնութագրերից)։ Օրինակ, հաղորդագրություն կարող է լինել ուղղակի h_i (հարևանի ընթացիկ ներկայացումը), կամ ավելի բարդ ֆունկցիա՝ $m_{i \to i} = f_e(h_i, h_i, e_{ii})$, որը ներառում է նաև կողի բնութագրերը e_{ii} -ին։
- 2. *Ագրեգացում (Aggregation)* հանգույց i-ի բոլոր հարևաններից ստացված հաղորդագրությունները միավորվում են մեկ համակցված հաղորդագրության մեջ։ Ագրեգացումը պետք է լինի փոխակերպումներին անփոփոխ (կարգից անկախ)։ Տարածված տարբերակներն են՝ գումարում, միջինացում, առավելագույն արժեքի ընտրություն։ Օրինակ՝ կարելի է գումարել բոլոր հարևանների հաղորդագրությունները $\sum_{j\in N(i)} m_{j\to i}$, կամ հաշվել դրանց միջինը։ Արդյունքում ստացվում է հանգույց i-ի համար միավորված հարևանության տեղեկատվություն։
- 3. Թարմացում (Update) ագրեգացված հաղորդագրությունն այնուհետև օգտագործվում է հանգույցի սեփական ներկայացումը (embedding) թարմացնելու համար։ Սովորաբար դա արվում է՝ միավորելով այն հանգույցի ընթացիկ ներկայացման հետ նեյրոնային ցանցի միջոցով (թարմացման ֆունկցիա)։ Օրինակ, թարմացումը կարող է լինել պարզ պերսեպտրոն՝ $h_i^{(new)} = \sigma(W \cdot [h_i^{(old)} \| AGG(\{m_{j \to i}\})])$ կամ ավելի բարդ ֆունկցիա, ինչպիսին է gated recurrent unit-ը (GRU)։ Որտեղ, σ -ն ոչ գծային ակտիվացիայի ֆունկցիա է (օր. ReLU, sigmoid), $\| \cdot \|$ -ը նշանակում է վեկտորների կոնկատենացիա (միավորում), W-ը ուսուցվող կշիռների մատրիցն է։ Որոշ ձևակերպումներում թարմացումը գրվում է հետևյալ կերպ՝ $h_i^{(k+1)} = COMBINE(h_i^{(k)}, AGG_{j \in N(i)}(m_{j \to i}^{(k)})$ ։ Այստեղ COMBINE-ը սովորաբար նեյրոնային ցանց է, որը միավորում է հանգույցի նախկին վիճակն ու հարևաններից ստացված ագրեգացված տեղեկատվությունը։

Մի քանի հաղորդագրությունների փոխանցման շերտեր (layers) կիրառելով՝ GNNհանգույց աստիճանաբար տալիս, nn յուրաքանչյուր ներառի տեղեկատվություն հատվածներից գրաֆի ավելի հեռավոր (hանգույցի k հարևանները k շերտերից hետո)։ Այս ունիվերսալ Ŀ, ֆրելմորքը կոնկրետ ճարտարապետությունները հիմնականում տարբերվում են՝ ինչպես են հաշվարկվում և ագրեգացվում հաղորդագրությունները, ինչպես է կատարվում թարմացումը։ Ստորև մենք կքննարկենք հիմնական GNN տարբերակները՝ ըստ այս չափանիշների, ինչպես նաև դրանց ուսուցման մեթոդներն ու գործնական դիտարկումները։

Գրաֆային Կոնվոլյուցիոն Ցանցեր (GCN)

GCN-ները կիրառում են շերտեր, որոնք յուրաքանչյուր հանգույցի հատկանիշները միջինացնում են իր 1-հոպ հարևանների հատկանիշների հետ (ներառյալ self-loop-երը)՝ կիրառելով ուսուցվող գծային փոխակերպում։ Ֆորմալ բանաձև` $H^{(l+1)} = \sigma(\widetilde{D}^{-\frac{1}{2}}\widetilde{A}\widetilde{D}^{-\frac{1}{2}}H^{(l)}W^{(l)})$, որտեղ՝ $\widetilde{A} = A + I$ -ին և \widetilde{D} -ն աստիճանների մատրիցն է (degree matrix)։ Այս գործողությունը գրաֆի վրա կիրառում է սպեկտրալ ցածրահաճախային ֆիլտր, որը հարթեցնում է ազդանշանները՝ հարևան հանգույցների հատկանիշները համադրելով։

Ուժեղ կողմերը՝

- Պարզություն և արագություն յուրաքանչյուր շերտ հիմնված է հազվադեպ (sparse) մատրից-վեկտոր բազմապատկման վրա, 2-3 շերտերը սովորաբար բավարար են համասեռ (homophilous) տվյալների համար, ինչպիսիք են՝ մեջբերումների գրաֆերը (citation networks), սոցիալական ցանցերը։
- Յուսալի բազային մոդել չնայած իր հասակին (առաջարկվել է 2016թ.), GCN-ը հաճախ գերազանցում է ավելի բարդ մոդելներին չափավոր չափի հանգույցների դասակարգման (node classification) խնդիրներում, երբ գրաֆը ունի հստակ համասեռություն։

Սահմանափակումները`

- *Միատեսակ հարևանների կշռում* բոլոր հարևանները հավասարապես են ազդում հանգույցի վրա (բացի աստիճանի նորմալացումից)։
- *Բացակայում են ներկառուցված կողերի հատկանիշներ կամ կապի տեսակներ* հետերոգեն գրաֆների համար անհրաժեշտ է լրացուցիչ ինժիներինգ։
- Յիպերիարթեցում (over-smoothing) շատ շերտեր (>4) հանգեցնում են հանգույցների ներկայացումների միանմանության (ձգտում են դեպի նույն ենթատարածությունը)։

GCN մոդելը հիմևականում օգտագործվում է, երբ գրաֆը փոքրից միջին չափի է, կողերի հատկանիշները հետաքրքիր չեն, մեկնաբանելիությունը առաջնային նշանակություն չունի։

GraphSAGE (Նմուշառում և Ագրեգացում)

GraphSAGE-ը լուծում է GCN-ի կողմից բաց թողնված երկու գործնական խնդիր՝ մասշտաբայնությունն ու ինդուկտիվ ընդհանրացումը։ Յուրաքանչյուր շերտում այն ընտրում է հարևանների ֆիքսված քանակի ենթաբազմություն յուրաքանչյուր թիրախային հանգույցի համար և կիրառում է դասավորությունից անկախ ագրեգատոր (միջին, առավելագույն ագրեգացում կամ LSTM)՝ այդ հատկանիշների վրա։ Յանգույցի սեփական ներկայացումը (embedding) այնուհետև միավորվում է ագրեգացված վեկտորի հետ և անցնում ուսուցվող փոխակերպման միջով։

Սահմանափակելով հարևանության չափը՝ մինի-խմբաքանակի հիշողությունն ու հաշվարկները մնում են սահմանափակված, նույնիսկ միլիոնավոր հանգույցներ ունեցող գրաֆերի դեպքում։ Ստոխաստիկությունը նաև հանդես է գալիս որպես կանոնակարգում։

Ուժեղ կողմերը՝

- Վեբ-մասշտաբի ուսուցում օգտագործվում է արդյունաբերական համակարգերում, ինչպիսին է Pinterest-ի PinSAGE-ը՝ միլիարդավոր կողերով գրաֆերի վրա ուսուցման համար։
- *Ինդուկտիվություն* սովորած պարամետրերը ֆունկցիաներ են, ոչ թե հանգույցհատուկ վեկտորներ. դրանք ընդհանրացնում են անտեսանելի հանգույցների կամ նույնիսկ նոր գրաֆերի համար կանխատեսման փուլում։

Սահմանափակումները`

- *Տեղեկատվության հնարավոր կորուստ* կարևոր հարևաններ կարող են բաց թողնվել, եթե նմուշի չափը չափազանց փոքր է։
- Յիպերպարամետրերի ճշտում պետք է սահմանել՝ fan-out (հարևանների քանակը) յուրաքանչյուր շերտի համար, ագրեգատորի տեսակը, խորությունը (շերտերի քանակը), բացասական նմուշառման (negative-sampling) ռազմավարությունը։
- Կողերի հատկանիշները դեռ պահանջում են հատուկ հաղորդագրության ֆունկցիաներ:

GraphSAGE-ը սովորաբար առաջին ընտրությունն է՝ հսկայական կամ զարգացող գրաֆերի համար և այն իրավիճակների համար, որտեղ անհրաժեշտ են cold-start հանգույցների ներկայացումներ (embeddings)։

Գրաֆային Ուշադրության Ցանցեր (GAT)

GAT-ը փոխարինում է միատեսակ միջինացումը ինքնա-ուշադրության (self-attention) մեխանիզմով։ Յուրաքանչյուր կողի համար սահմանվում է ուսուցվող կշիռ՝

$$a_{ij} = softmax_j(LeakyReLU(a^T[Wh_i \parallel Wh_j]))$$

Յարևանների հաղորդագրությունները դառնում են կշռված գումարներ՝

$$h_i^{(l+1)} = \sigma(\sum_i a_{ij} W h_i)$$

Բազմագլուխ ուշադրությունը (multi-head) կայունացնում է ուսուցումը՝ միավորելով մի քանի անկախ գլուխերի արդյունքները (միջինացում կամ concatenation)։

Ուժեղ կողմերը՝

- *Անիզոտրոպ ագրեգացում* մոդելը կարող է անտեսել աղմկոտ հարևաններին կամ ընդգծել ազդեցիկներին։
- *Մեկնաբանելիություն* սովորած $\{\alpha_{ij}\}$ կշիռները ցույց են տալիս, թե որ կողերն են ազդել կանխատեսման վրա։
- *Աշխատում է հերերոֆիլիայի պայմաններում* քանի որ կշիռները կախված են հատկանիշների նմանությունից, GAT-ը չի պահանջում, որ կապված հանգույցները ունենան նույն պիտակը։

Սահմանափակումները՝

- *Ծախսեր* ուշադրության գնահատականները հաշվարկվում են յուրաքանչյուր նմուշառված կողի համար։ Յիշողության և ուշացման պահանջները մեծանում են հարևանների քանակի և ուշադրության գլուխների թվի հետ։
- *Մասշտաբավորման ինարքներ են պահանջվում* արտադրական համակարգերում հաճախ համատեղում են GAT-ը GraphSAGE-ի ոճի հարևանների նմուշառման հետ։
- Կողերի հատկանիշներն ըստ դիզայնի բացակայում են գոյություն ունեն ընդլայնումներ, ինչպիսին է edge-conditioned attention մեխանիզմը։

GAT-ը ընտրվում է երբ, հարևանների կարևորությունը խիստ անհավասար է, կարող ենք թույլ տալ հավելյալ հաշվարկային ծախսեր (ուշադրության մեխանիզմը ավելի ծանր է, քան GCN/GraphSAGE-ը) կամ արդեն կիրառում եք հարևանների նմուշառում (օգտագործելով միայն կարևոր հարևաններ՝ հաշվարկները օպտիմիզացնելու համար)։

2.4 TPTP գրադարանի ակսիոմների օգտագործում

Մեր մոդելի ուսուցման համար տվյալների բազայի ստեղծումը սկսվում է **TPTP** գրադարանի **Axioms** պանակից ստանդարտ ակսիոմատիկ ֆայլերի (.ax) ընտրությամբ։ Այս ֆայլերը հանդիսանում են անփոփոխ գիտելիքի բազա, որոնք Vampire ATP համակարգի միջոցով վերափոխվում են մեքենայական մշակման համար օպտիմալ ձևաչափի։

Ընտրված ակսիոմների բազան պատահականորեն բաժանվում է երկու մասի՝

- Ուսուցման համար (70%)՝ մոդելի վերապատրաստման նպատակով,
- Ստուգման համար (30%)՝ մոդելի արդյունավետությունը գնահատելու համար։

Այս բաժանումն ապահովում է մոդելի կատարողականության օբյեկտիվ գնահատում։

Յուրաքանչյուր .ax ֆայլ փոխանցվում է Vampire-ի **Clausify** ռեժիմին՝ հետևյալ հրամանի օգնությամբ՝

vampire --mode clausify --input problem.ax --output problem_ax_claused.txt

Այս գործընթացում առաջին կարգի տրամաբանության (FOF/TFF) արտահայտությունները ավտոմատ կերպով փոխակերպվում են *Կոնյունկտիվ Նորմալ Ձևի* (CNF), որը հանդիսանում է մեր մոդելի հիմնական մուտքային ձևաչափը։ Ստացված *problem_ax_claused.txt* ֆայլերը պահպանվում են *Axioms_clausified* պանակում որպես տվյալների բազայի անփոփոխ հիմք։

2.5 Սինթետիկ տվյալների բազայի ստեղման մեթոդաբանություն

Յետազոտական աշխատանքում կիրառվում է «Forward Proposer» ալգորիթմը սինթետիկ թեորեմների ստեղծման համար, հետևյալ մոտեցմամբ՝

1. Նախնական տվյալների պատրաստում

- Ընտրվում է TPTP գրադարանի 10 հիմնական տիրույթներից (դաշտերի տեսություն, երկրաչափություն, խմբերի տեսություն և այլն) մեկի որևէ ակսիոմների բազա պարունակող .ax ֆայլ։
- Բոլոր ակսիոմները փոխակերպվում են կոնյունկտիվ նորմալ ձևի (CNF)՝ օգտագործելով Vampire ATP համակարգը։

2. Գծային ռեզոլյուցիայի կիրառում

- Ենթադրենք $C_0 \dots C_N$ -ը դիզյունկտների հաջորդականություն \vdash :
- Գործընթացը սկսվում է C_0 դիզյունկտից, որը պատահականորեն ընտրվում է ակսիոմների բազայից։
- Յուրաքանչյուր $t=1\dots N$ քայլի համար՝
 - \circ Վերցվում է նախորդ \mathcal{C}_{t-1} դիզյունկտը։

- o Իրականացվում է ռեզոլյուցիա ցանկացած այլ դիզյունկտի հետ, որի հետ հնարավոր է այն իրականացնել։
- \circ Ստեղծվում է նոր C_t դիզյունկտ, որը հանդիսանում է նախորդ երկու դիզյունկտների ռեզոլվենտը։
- \circ Յնարավորության դեպքում, նախ կիրառվում է ֆակտորիզացիա C_{t-1} -ի վրա։

Քանի որ յուրաքանչյուր նոր դիզյունկտ պարտադիր մասնակցում է հաջորդ քայլում, ապացույցի ծառը դառնում է ուղիղ գիծ (այստեղից էլ «գծային» անվանումը)։ Այնուամենայնիվ, գծային ռեզոլյուցիան պահպանում է ամբողջականությունը, այսինքն՝ տեսականորեն այն կարող է հանգել ցանկացած դիզյունկտի, որին կարող է հանգել լրիվ ռեզոլյուցիան։

3. Դիզյունկտի չափի օպտիմալացում

Միատեսակ նմուշառումը ռեզոլյուցիաների հանգեցնում է դիզյունկտի չափի արագ աճի։ Այդ պատճառով ամեն մի թույլատրելի եզրակացություն գնահատվում է ըստ ստացվող դիզյունկտի չափի (սինվոլների քանակով) և ընտրվում է soft-max բաշխմամբ՝

$$P(i) = \frac{exp(-|C_i|/T)}{\sum_j exp(-|C_j|/T)}$$

Որտեղ T-ն ջերմաստիճանն է, $|C_i|$ -ին եզրակացություն i-ից ստացված դիզյունկտի սինվոլների քանակը։ Որքան ցածր է T-ն, այնքան բարձր է նախապատվությունը կոմպակտ դրույթներին։ Որքան բարձր է T-ն, այնքան ավելի մեծ է հետազոտության հնարավորությունը։

4. Խնդրի ձևակերպում

- N քայլերից հետո վերջնական C_N դիզյունկտը դառնում է ապացուցման թեզ, որը Vampire ATP-ն պետք է լուծի ռեզոլուցիաներ անելով։
- Ստացվում է վավեր խնդիր՝ $Axioms \vdash C_N$:

5. Պարամետրերի տեղադրում

- Յուրաքանչյուր տիրույթի համար ընտրվում են օպտիմալ N և T արժեքներ՝
 - o Գեներացվում է 1 միլիոն թեկնածու թեորեմ։
 - o Չափվում է դժվարությունը Vampire ATP-ի միջոցով։
 - o Մերժվում են պարամետրերը, եթե միջին դիզյունկտի չափը > 64 նիշ։

- Պահպանվում են միայն այն տարբերակները, որոնք տալիս են ≥500,000
 ունիկալ թեորեմ։
- o Ընտրվում է ամենադժվար տարբերակը սահմանված պայմաններում։

6. Ուսուցման կորպուսի ստեղծում

- Ընտրված պարամետրերով գեներացնում եմ տասնյակ միլիոններով սինթետիկ խնդիրներ։
- Այս մոտեցումն ապահովում է՝
 - o Վավերություն (բոլոր թեորեմները ապացուցելի են կառուցվածքով)
 - o Կառավարելի ուսուցման ծրագիր (N-ը վերահսկում է ապացույցի խորությունը)
 - o Shրույթի լրիվ ծածկույթ (բոլոր սիմվոլները գալիս են ակսիոմներից)

Այս մոտեցումը հնարավորություն է տալիս ստեղծել լայնածավալ և բազմաբնույթ ուսուցման տվյալներ, որոնք զգալիորեն գերազանցում են TPTP-ի խնդիրների քանակն ու բազմագանությունը։

Գլուխ 3

3.1 Լիտերալների ունիֆիկացիայի և ռեզոլյուցիայի օժանդակ մոդուլ

Խնդիրներ գեներացնելու ընթացքում գործարկվում է հատուկ օժանդակ մոդուլ, որը կատարում է Ռոբինսոնի ունիֆիկացիայի դասական ալգորիթմը և դրան հաջորդող ռեզոլյուցիայի գործողությունը։

Ալգորիթմի էական քայլերը՝

- *Թերմերի տարանջատում* յուրաքանչյուր լիտերալ տրոհվում է ֆունկցիայի անվան, արգումենտների և (եթե կա) ժխտման նշանի վրա։
- Փոփոխականների փոխարինում փոփոխական-թերմ զույգերի համար հաշվարկվում է ամենաընդհանուր ունիֆիկատորը (MGU)՝ խուսափելով ցիկլերից (occurs-check) և կուտակելով արդեն գտնված համապատասխանությունները։
- *Ֆունկցիոնալ համեմատություն* համարվում են նույն արմատ անուն ունեցող և նույն արգումենտային երկարություն ունեցող թերմերը, որոնց արգումենտների վրա միևնույն ալգորիթմը կիրառվում է ռեկուրսիվ։
- *Ռեզոլյուցիա* եթե լիտերալների զույգը լրացնում են իրար (օր. P(a) և ¬P(a) կամ տիպավորված ունիֆիկացվող տարբերակ), դրանք հեռացվում են իրենց դիզյունկտներից, իսկ մնացորդը միավորվում է մեկ նոր դիզյունկտի մեջ։

Սույն մոդույր pipeline-ում խաղում է երկու դեր՝

- *Lիտերալների զույգերի ֆիլտրում* այն արագ որոշում է, արդյոք տվյալ երկու լիտերալները ունիֆիկացվում են թե ոչ, եթե այո, ապա վերադարձնում է ամենաընդհանուր ունիֆիկատորը։
- *Նոր դիզյունկտների կառուցում* գեներացված շղթայի $C_0 \to C_1 \to \cdots \to C_N$ յուրաքանչյուր քայլում հենց այս մեխանիզմով է ստացվում հաջորդ դիզյունկտը (ռեզոլվենտը)։

3.2 Սինթետիկ աբսիոմների գեներացում

Դիզյունկտների բազան ստեղծվում է ոչ միայն TPTP գրադարանի առկա ակսիոմներից, այլ նաև սինթետիկ եղանակով գեներացված աքսիոմների միջոցով։ Սինթետիկ աքսիոմների ավտոմատ գեներացիան հնարավորություն է տալիս ստեղծել բազմազան և վերահսկելի բարդության թեստային տվյալներ որոնք չեն վերաբերվում կոնկրետ ոլորտի։

Սինթետիկ աքսիոմների ստեղծման համար մշակվել է հատուկ Python մոդուլ (generate_axioms.py), որը թույլ է տալիս՝

- Գեներացնել տարբեր քանակի պրեդիկատային սիմվոլներ, փոփոխականներ և հաստատուններ։
- Կարգավորել դիզյունկտների նվազագույն և առավելագույն երկարությունը։
- Կարգավորել պրեդիկատների և ֆունկցիաների առավելագույն արգումենտների քանակը։

Գեներատորը կառուցում է ոչ տրիվիալ դիզլունկտներ, խուսափելով՝

- Յակասություններից նույն դիզյունկտի ներսում (օրինակ՝ $p(X) \mid \neg p(X)$):
- Միևևույն լիտերալի կրկնություններից։
- Բազմաթիվ հաստատունների առկայությունից նույն դիզյունկտում, ինչը կարող է հանգեցնել անարդյունավետ ռեզոլյուցիայի։

Գեներացված աքսիոմները պահպանվում են ստանդարտ TPTP .ax ֆայլերում՝ fof(...) ֆորմատով, օրինակ՝

```
fof(u1, axiom, (pred1(X0) | ~pred2(X0,X1))).
fof(u2, axiom, (pred3(X2,X1) | pred2(X0,func_f(X1)) | ~pred4(X0))).
```

3.3 Սինթետիկ խնդիրների գեներացում

ՔԱՅԼ 1 - աքսիոմների ներբեռնում։

Ծրագիրը բացում է տրված TPTP ֆորմատի աքսիոմների ֆայլը (օրինակ՝ CAT001.ax_claused.txt-ի նման) և փոխանցում է օժանդակ մոդուլի առաջին ֆունկցիային։ Այն կարդում է ամբողջ բովանդակությունը որպես տեքստ, հեռացնում է %-ով սկսվող մեկնաբանությունները, ապա յուրաքանչյուր cnf(...) տրամաբանական տողը բաժանում է անուն-դեր-լիտերալներ բաղադրիչների։ Արդյունքում ստացվում է Python-ի «դիզյունկտների ցանկ», որը պահվում է հիշողության մեջ՝ հետագա քայլերում հեշտությամբ մշակելու համար։

ՔԱՅL 2 - դիզյունկտային շղթայի կառուցում։

Յիմնական սցենարի ֆունկցիան ընտրում է պատահական \mathcal{C}_0 աքսիոմ և սկսում է հաջորդականություն կառուցել՝

• Արագորեն որոնում է բոլոր հնարավոր ռեզոլվենցիաները C_0 -ի և մնացած աքսիոմների միջև։

- Յավանականությունների հիման վրա ընտրում է մեկ «առաջնահերթ» ելք՝ ստանալով C_1 դիզյունկտը։
- Նույն գործընթացը կրկնում է մինչև հասնում է նախորոշված N երկարությանը (օրինակ՝ 10 քայլ)

Այսպես ձևավորվում է $C_0 \to C_1 \to \cdots \to C_N$ շղթան, որտեղ յուրաքանչյուր հաջորդ դիզյունկտ սովորաբար նվազեցնում է լիտերալների քանակը և պահպանում է տրամաբանական հետևողականությունը նախորդների նկատմամբ։

ՔԱՅL 3 - վարկածի ժխտում։

Վերջնակա C_N դիզյունկտը ստանալուց հետո այն տրոհվում է առանձին լիտերալների։ Յուրաքանչյուր լիտերալ ժխտվում է (օր. $p(X) \rightarrow \neg p(X)$), և այդ նոր, մեկական դիզյունկտները ֆայլում գրանցվում են «negated_conjecture» դերով։ Ստացված ֆայլում այս մասը կունենա հետևյալ տեսքը՝

 $cnf(cn_neg1, negated_conjecture, (\neg p(X))).$

Այս քայլը անիրաժեշտ է, որպեսզի ապացուցումը կատարվի հերքման (refutation) սխեմայով՝ ակսիոմներին ավելացնելով վարկածի ժխտումն ու ցուցադրելով, որ միասնական բազմությունը անբավարարելի է։

ՔԱՅL 4 - խնդրի ձևավորում TPTP ֆորմատով։

ԿՆՁ-ի բերված աքսիոմներն ու նոր ստեղծված ժխտված վարկածը միավորվում են դասավորվում են cnf(...) կառուցվածքով։ Արդյունքում ստացվում է լիարժեք .p ֆորմատի խնդիր, որը կարելի է անմիջապես փոխանցել Vampire-ին։

ՔԱՅL 5 - ռեզոլյուցիայի ենթակա զույգերի ցուցակ։

Դիզյունկտների բազմությունն արդեն պատրաստ է, և ծրագիրը հերթով ստուգում է դրանցում եղած բոլոր լիտերալ-զույգերը։ Ամեն մի զույգ, որի լիտերալները լրացնում են իրար (օրինակ՝ P և $\neg P$) և անհրաժեշտության դեպքում, ունիֆիկացվում են, ավելացվում են «resolvable_pairs» ցանկում։ Յուրաքանչյուր նման գրառում պարունակում է՝

- clauseA_index, literalA_index առաջին դիզյունկտում լիտերալի դիրքը,
- clauseB_index, literalB_index երկրորդ դիզյունկտում լրացուցիչ լիտերալի դիրքը

Այս ցանկը հանդիսանում է բոլոր հնարավոր «քայլերի» ամբողջական նկարագրությունը, որոնք ապացուցիչը կարող է կատարել տվյալ վիճակում։ Դետագայում այս հավաքածուն ծառայում է որպես թեկնածու դասակարգում GNN-ի համար, որտեղ մոդելը պետք է սովորի տարբերակել «լավագույն» (best_pair) և «այլ» հնարավորությունները։

ՔԱՅԼ 6 - պիտակավորված JSONL գրառում։

Ամբողջ գործընթացն ամփոփվում և պահպանվում է կոմպակտ JSON տողի տեսքով՝

```
{"clauses":[...], "resolvable_pairs":[...], "best_pair":{...}}
```

Նման գրառումները պահվում են Res_Pairs/...jsonl ֆայլում, հետևելով «մեկ տող = մեկ խնդիր» սկզբունքին։ Այս մոտեցումն ապահովում է՝

- **Յստակ պիտակավորում** «best_pair»-ը հանդիսանում է դրական օրինակ մոդելի ուսուցման համար։ «resolvable_pairs»-ի մյուս տարրերը ծառայում են որպես բացասական/չեզոք օրինակներ։
- **Արդյունավետ մշակում** JSONL ֆորմատը թույլ է տալիս աճող ձևաչափով աշխատել։ Յամատեղելի է PyTorch/TensorFlow data loader-ների հետ առանց ամբողջ ֆայլը հիշողություն բեռնելու։
- **Ընդլայնելիություն** նոր խնդիրների ավելացումն իրականացվում է ֆայլի վերջում նոր տող ավելացնելով։ Պահպանվում է տվյալների ամբողջականությունն ու կառուցվածքը։

Քանի որ տվյալների գեներացման պահին դեռևս անհայտ է, թե որ լիտերալ-զույգը կհանգեցնի արդյունավետ ռեզոլյուցիայի, «best_pair» դաշտը սկզբում ստեղծվում է դատարկ ({}) / null արժեքով։

ՔԱՅԼ 7 - TPTP պատճենի պահպանում։

Նույն խնդիրը պահպանվում է նաև առանձին՝ TPTP ֆորմատով, որպեսզի ցանկացած պահի հնարավոր լինի վերահաստատել ապացուցման գործընթացը և տվյալների ամբողջականությունը։ Պահպանվում է Gen_Problems/ պանակում որպես .p ֆայլ։

ՔԱՅL 8 - բազմակի գեներացիա։

Գլխավոր ցիկլը (for k in range(num_examples)) համակարգված կերպով նորից անցնում L ՔԱՅL 1 \to ՔԱՅL 7 ճանապարհը՝ յուրաքանչյուր կրկնության համար փոփոխելով՝

- *Շղթայի երկարություն (N)* փոփոխական ապացուցման խորություն
- *Ձերմաստիճան (T)* տարբերակում է պատահական ընտրության աստիճանը
- *Աքսիոմների ենթաբազմություն* օգտագործում է տարբեր թեմատիկ խմբեր (SET, ALG, ...)

• *Սերմի արժեք (random.seed(k))* - ապահովում է եզակիություն և կրկնությունների բացառում

Վերջնական արդյունքը հանդիսանում է՝

- Յավասարակշռված խնդիրների հավաքածու՝ պարունակելով
 - 。 30% հեշտ օրինակներ
 - 。 50% միջին դժվարության օրինակներ
 - 。 20% բարդ օրինակներ
- Ուսուցման օպտիմալ պայմաններ՝ ապահովելով
 - օ Մոդելի կայուն ուսուցում
 - Չկողմնակալված կանխատեսումներ
 - Լայն թեմատիկ ծածկույթ

Այս իտերատիվ գործընթացը հնարավորություն է տալիս ստեղծել տարբեր դժվարության մակարդակի խնդիրներ, որոնք անհրաժեշտ են մեքենայական ուսուցման մոդելի համակողմանի զարգացման համար։

ՔԱՅԼ 9 - արդյունքների օգտագործում։

Գեներացիայի ավարտից հետո յուրաքանչյուր օրինակ ստացվում է երկու զուգահեռ ձևաչափով՝

- TPTP/CNF փաթեթ CNF ֆորմատով աքսիոմներ և ժխտված վարկածներ՝ պատրաստ Vampire-ին փոխանցելու համար։
- JSONL պիտակավորված ֆայլեր պատրոաստ GNN մոդելի supervised ուսուցման, fine-tune կամ վերաորակավորման համար։

3.4 Խնդիրների լուծում և ապացույցների մշակում

Այս ենթաբաժինը ներկայացնում է pipeline-ի այն քայլը, որը ավտոմատ կերպով գործարկում է Vampire ATP-ն սինթետիկ խնդիրների հավաքածուի վրա և յուրաքանչյուր խնդրի համար ստացված ապացույցի պատասխանից դուրս է բերում ընտրված զույգը, որպես «best_pair» լիտերալ-զույգ։ Վերջինս պիտակավորվում է տվյալների JSONL ֆայլում և հետագայում ծառայում է մոդելի ուսուցման համար։

ՔԱՅԼ 1 - Խնդիրների լուծում։

solve_problems_ATP.py սկրիպտը հնարավորություն է տալիս մեկ սեղմումով լուծել Gen_Problems/ պանակի բոլոր .p ֆայլերը և արդյունքները պահպանել Output/ պանակում որպես <basename>_solved.txt ֆայլեր։

Այն լուծում է խնդիրները օգտագործելով մեր ստեղծած Vampire ATP-ի Docker image-ը և գործարկում է այն, որպես Docker կոնտեյներ։ Սկրիպտի հիմնական ֆունկցիան է run_docker_solve_command()-ը, որը՝

- Ստեղծում է output_dir (եթե այն գոլություն չունի)։
- Կազմում է Docker իրամանը երկու bind-mount թղթապանակներով (մուտքային և ելքային), որոնք վերցվում են հիմնական համակարգչից։
- Կոնտեյների ներսում for ցիկլով կանչում է`./vampire --mode casc --proof_extra full t 100, որտեղ ընտրված --proof_extra full ռեժիմը ապահովում է լրացուցիչ մետատվյալները ապացույցի մեջ որպեսզի հետագայում կարողանանք ապացույցից դուրս բերել Vampire ATP-ի կողմից ընտրված «best_pair» լիտերալ-զույգերը։

ՔԱՅL 2 - Ապացույցների մշակում։

Այս փուլում գործարկվում է extract_literals_from_solution.py ֆայլը, որը՝

- Սկանավորում է ապացույցը ներքևից վերև (Vampire ATP-ում լուծման քայլերի հերթականությունն այդպիսին է), գտնում առաջին ռեզոլուցիոն քայլը։ Այդ տողում նշված է ռեզոլվենտը և այն դիզյունկտների իդենտիֆիկատորները որոնք ընտրվել եին ռեզոլուցիայի համար։ Յաջորդող տողերում գրված են նաև այդ դիզյունկտների ամբողջական տեսքո։
- Ապացույցից ստացված դիզյունկտների իդենտիֆիկատորներով գտնում է այդ դիզյունկտները Res_Pairs/ պանակում զետեղված այդ խնդրի .jsonl տիպի ֆայլում։ Եթե համընկնում չի գտնվում, ապա կատարվում է դանդաղ O(n) տեքստային համեմատություն, որը համեմատում է դիզյունկտների ամբողջական տեքստերը։
- Քանի, որ Vampire ATP-ում նշված չէ թե դիզյունկտների կոնկրետ, որ լիտերալներն են մասնակցել ռեզոլուցիայի համար ծրագիրը ունենալով սկզբնական դիզյունկտները և ստացված ռեզոլվնտը ստուգում է թե որ լիտերալներն են բացակայում և ստանում է թե դիզյունկտների որ լիտերալներն են ունիֆիկացվել։
- Գտևում է այդ լիտերալների ինդեքսները .jsonl ֆայլում։
- Ստուգում է արդյոք .jsonl ֆայլի «resolvable_pairs» ցանկը պարունակի տվյալ զույգը, թե ոչ։ Եթե ոչ, ապա ավելացնում է։
- «best_pair» նշում է դուրս բերված դիզյունկտների և լիտերալների ինդեքսները, որպես լավագույն ընտրություն։

Յաշվարկային բարդությունը $O(N \times L)$ է։ Այստեղ N-ը ապացույցում գրված դիզյունկտների թիվն է, իսկ L-ը մեկ դիզյունկտի միջին լիտերալների քանակը։ Միջին ապացույց (\sim 200 դիզյունկտ) մշակվում է < 0.1 վարկյանում։

Արդյունքում .jsonl ֆայլերում հայտնվում է «best_pair» դաշտը, որը մատնանշում է տվյալ խնդրում լավագույն ռեզոլյուցիոն զույգը։

3.5 Մեբենայական ուսուցման մոդելի ուսուցում

Այս բաժինը ներկայացնում է լիտերալների ընտրության խնդրի լուծման համար գրաֆային նեյրոնային ցանցի (GNN) մոդելի ուսուցման գործընթացը։ GNN մոդելը նախատեսված է ռեզոլյուցիայի ընթացքում լավագույն լիտերալ-զույգի ընտրության համար՝ հիմնվելով դիզյունկտների կառուցվածքային հատկանիշների վրա։

ՔԱՅԼ 1 - Լիտերալների ներկայացում։

Մեր մոդելում յուրաքանչյուր լիտերալ ներկայացվում է թվային հատկանիշների վեկտորի տեսքով, որը ներառում է՝

- Լիտերալի նշանը (դրական/բացասական) 1 բիթ,
- Պրեդիկատի իդենտիֆիկատորը ամբողջ թիվ (ինդեքս),
- Արգումենտների տիպերը (max_args=8) յուրաքանչյուրը կոդավորված հետևյալ կերպ՝
 - o 0՝ փոփոխական (օր.՝ X, Y),
 - o 1՝ hաստատուն (օր.՝ a, b),
 - o 2՝ ֆունկցիոնալ թերմ (օր.՝ f(x)),
 - -1՝ լրացնող արժեք (padding), եթե արգումենտների քանակը 8-ից պակաս
 է,
- Պրեդիկատի ներկառուցում (embedding) հում ինդեքսը փոխարինվում է 16 չափանի սովորելի ներկառուցմամբ։

Այս եղանակով յուրաքանչյուր լիտերալ վերածվում է 25 չափանի թվային վեկտորի, որը պահպանում է նրա իմաստաբանական (սեմանտիկ) հատկությունները։

ՔԱՅԼ 2 - Գրաֆի կառուցում։

Խնդրի գրաֆային ներկայացման hամար կիրառվում է հետևյալ մոտեցումը**՝**

• Գագաթներ (Vertices) - գրաֆի յուրաքանչյուր գագաթ համապատասխանում է մեկ լիտերալի։ Յուրաքանչյուր գագաթի հատկանիշները լիտերալի վեկտորային ներկայացումն է։

- Կողեր (Edges) գրաֆի կողերը ստեղծվում են այն լիտերալների զույգերի միջև, որոնք կարող են ռեզոլյուցիայի ենթարկվել։ Կողերն ունեն երկկողմանի բնույթ, որը հեշտացնում է հաղորդագրությունների փոխանցումը գրաֆում։
- *Պիտակներ (Labels)* յուրաքանչյուր կող ունի երկուական պիտակ՝ 1 (լավագույն զույգ) կամ 0 (ոչ լավագույն զույգ)։ Այս պիտակները վերցվում են «best_pair» դաշտից, որը լրացվել է Vampire ATP-ի լուծումներից։

Յավաքածուի յուրաքանչյուր նմուշ փոխակերպվում է վերոնշյալ գրաֆի, որը հետո օգտագործվում է GNN մոդելի ուսուցման համար։

ՔԱՅԼ 3 - Մոդելի ճարտարապետություն։

Մեր ռեզոլյուցիայի համար մշակվել է հատուկ GraphSAGE հիմքով GNN մոդել։ Այն ունի հետևյալ կառուցվածքը՝

- Յաղորդագրությունների փոխանակում (Message Passing) երկու SAGEConv 2երտ, որոնք լիտերալների հատկանիշները տարածում են գրաֆի կողերի միջոցով։ Յուրաքանչյուր գագաթ հավաքում է տեղեկատվություն իր հարևաններից՝ ստեղծելով ավելի հարուստ ներկայացում։
- Կողերի դասակարգում (Edge Classification) կողերի դասակարգման MLP (Multi-Layer Perceptron), որը վերցնում է երկու հարևան գագաթների հատկանիշների կոնկատենացիան և կանխատեսում է, թե արդյոք տվյալ կողը պետք է ընտրվի որպես ռեզոլյուցիայի լավագույն թեկնածու։

Մոդելի ներքին չափերը ներառում են՝

- Գագաթի հատկանիշների չափը՝ 25 (լիտերալի ներկայացումը)։
- Թաքնված շերտի չափը՝ 64 (hարուստ ներկայացման hամար)։
- Ելքային չափր՝ 2 (երկու դաս՝ լավագույն/ոչ լավագույն)։

ՔԱՅԼ 4 - Ուսուցման գործընթաց։

Ուսուցումն իրականացվում է հետևյալ քայլերով՝

- *Տվյալների բաժանում* տվյալների հավաքածուն բաժանվում է ուսուցման (80%) և թեստավորման (20%) բազմությունների՝ մոդելի ընդհանրացումը գնահատելու համար։
- Պարտիաների ձևավորում (Batching) գրաֆները խմբավորվում են պարտիաների մեջ (batch_size=8)՝ զուգահեռ մշակման համար, ինչը զգալիորեն արագացնում է ուսուցումը։
- Կշռված կորուստի ֆունկցիա քանի որ տվյալները անհավասարակշիռ են (դրական օրինակները շատ ավելի քիչ են, քան բացասականները), օգտագործվում է կշռված խաչաձև էնտրոպիայի ֆունկցիա՝ weight=[1.0, 3.0], որը ավելի մեծ կարևորություն է տալիս դրական օրինակներին։

• *Օպտիմիզացիա* - Adam օպտիմիզատորն օգտագործվում է մոդելի պարամետրերի թարմացման համար, հիմնականում 1e-3 կամ 1e-4 ուսուցման արագությամբ (learning rate):

ՔԱՅL 5 - Checkpoint-երի պահպանում և fine-tuning։

Ուսուցման գործընթացի կարևոր մասն է մոդելի checkpoint-երի պահպանումը, որը թույլ է տալիս՝

- Պահպանել լավագույն մոդելը ուսուցման ընթացքում։
- Շարունակել ուսուցումը նախկինում պահպանված վիճակից։
- Իրականացնել fine-tuning՝ նոր տվյալների վրա հիմնվելով։

Այս մոտեցումը հատկապես արդյունավետ է տարբեր թեմատիկ ոլորտների ռեզոլյուցիոն խնդիրների համար։ Օրինակ, մենք կարող ենք նախապես ուսուցանել մոդելը ընդհանուր խնդիրների վրա, ապա fine-tune անել այն կոնկրետ տիրույթի (օր.՝ հավասարությունների թեորիա, բազմությունների թեորիա և այլն) խնդիրների համար։

ՔԱՅL 6 - Մետրիկաների մոնիտորինգ և վերլուծություն։

Ուսուցման ընթացքում մենք հետևում ենք հետևյալ մետրիկաներին՝

- Կորուստի արժեք (Loss) ցույց է տալիս, թե որքան հեռու է մոդելը օպտիմալ լուծումից։
- *Ուսուցման ճշգրտություն (Training Accuracy)* մոդելի կատարողականը ուսուցման տվյալների վրա։
- *Թեստային ճշգրտություն (Test Accuracy)* մոդելի կատարողականը թեստային տվյալների վրա։

Մոդելը սովորաբար ուսուցանվում է 10-30 էպոխաների ընթացքում, կախված տվյալների քանակից և բարդությունից։ Վերջնական մոդելն ունի մոտ 85-95% ճշգրտություն թեստային բազմության վրա՝ ցույց տալով լավ ընդհանրացում նոր, չտեսնված խնդիրների համար։

ՔԱՅL 7 - Բազմապլատֆորմային համատեղելիություն։

Մոդելը մշակվել է այնպես, որ կարողանա աշխատել տարբեր հարթակներում՝

- CPU-ի վրա՝ սահմանափակ ռեսուրսներով միջավայրերում։
- GPU-ի վրա՝ արագացված ուսուցման համար (CUDA միջոցով)։

Սա ապահովում է, որ մեքենայական ուսուցման մոդելը կարող է օգտագործվել տարբեր համակարգիչների վրա, ներառյալ աշխատակայաններ և սերվերային պլատֆորմներ։

ՔԱՅL 8 - Պրեդիկատների ավտոմատ հավաքագրում։

Նկատի ունենալով, որ տարբեր խնդիրներ կարող են պարունակել տարբեր պրեդիկատներ, մոդելի ուսուցման համակարգը ներառում է ավտոմատ պրեդիկատների հավաքագրման մեխանիզմ։ Այն՝

- Տվյալների հավաքածուից դուրս է բերում բոլոր եզակի պրեդիկատները։
- Ստեղծում է պրեդիկատ-ինդեքս համապատասխանեցման բառարան։

Այս մոտեցումը թույլ է տալիս մոդելին հարմարվել տարբեր պրեդիկատների հավաքածուների և նոր, չտեսնված պրեդիկատների հետ՝ պահպանելով հնարավորին մոդելի ընդհանրացման հատկությունը։

3.6 Մոդելի թեստավորում

Այս բաժինը ներկայացնում է մոդելի արդյունավետության գնահատումը։ Թեստավորման հիմնական նպատակն է պարզել, թե որքանով է մոդելով ուղղորդված լիտերալների ընտրությունը գերազանցում ստանդարտ (կույր) մոտեցումը ապացուցման գործընթացում։

Թեստավորումը հիմնված է երկու տարբեր մոտեցումների համեմատության վրա՝

- Կույր ռեզոլյուցիա (Brute-force resolution) այս մոտեցումը փորձում է բոլոր հնարավոր լիտերալների զույգերը հերթականությամբ՝ առանց որևէ մեթոդի կիրառության կամ առաջնահերթության։
- GNN-ուղղորդված ռեզոլյուցիա (GNN-guided resolution) այս մոտեցումը կիրառում է մեր ուսուցանված մոդելը յուրաքանչյուր քայլում լավագույն լիտերայների զույգը ընտրելու համար։

Երկու մոտեցումների համար կիրառվում են միևնույն սահմանափակումները՝

- Առավելագույն ռեզոլվենտի չափ՝ 8 լիտերալ։
- Ժամային սահմանափակում՝ 30 վայրկյան յուրաքանչյուր խնդրի համար։
- Միևնույն թեստային խնդիրների հավաքածու։

Անհրաժեշտության դեպքում մենք կարող ենք փոփոխել այս պարամետրերը։ Այս կերպ ապահովվում է համեմատության արդարությունը և հիմնավորվածությունը։

Թեստավորման տվյալները պահվում են JSONL ֆորմատով, որի կառուցվածքը նման է մոդելի ուսուցման համար օգտագործված ֆորմատին, որտեղ առկա են միայն դիզունկտները։ Թեստավորումն իրականացվել է այն խնդիրների և աքսիոմների վրա, որոնք չեն օգտագործվել մոդելի ուսուցման ընթացքում։

Յավաքածուն ընտրվել է այնպես, որ լինի բավականաչափ բազմազան և ներառի տարբեր տիպի ռեզոլյուցիայի խնդիրներ՝

- Յեշտ խնդիրներ, որոնք երկու մոտեցումներն էլ կարող են լուծել արագ։
- Միջին բարդության խնդիրներ, որտեղ լիտերալների ճիշտ ընտրությունը կարող է Էականորեն ազդել արդյունավետության վրա։
- Բարդ խնդիրներ, որոնք կարող են լուծվել միայն լիտերալների խելամիտ ընտրության դեպքում։

Թեստավորման համար մշակվել է compare_solvers.py սկրիպտը, որն իրականացնում է հետևյալ գործողությունները՝

- Նախապես ուսուցանված GNN մոդելի բեռնում։
- Թեստային տվյալների հավաքածուի ֆայլերի հերթական մշակում։
- Յուրաքանչյուր խնդրի լուծում երկու մոտեցումներով։
- Արդյունքների գրանցում և վիճակագրության հավաքում։

Մոդելի թեստավորման ժամանակ կիրառվում են հետևյալ ցուցանիշները՝

- *Ապացուցման հաջողություն (Proof success)* արդյոք ալգորիթմը կարողանում է գտնել ապացույցը սահմանված ժամանակի ընթացքում։
- *Ռեզոլյուցիայի քայլերի քանակ (Resolution steps)* քանի ռեզոլյուցիայի քայլ է պահանջվում ապացույցը գտնելու համար։

Թեստավորման արդյունքում ստացվում են հետևյալ հիմնական բնութագրերը՝

- *Լուծված խնդիրների քանակ* GNN-ուղղորդված մոտեցումը կարողանում է լուծել նույնքան կամ ավելի շատ խնդիրներ, քան կույր մոտեցումը։
- *Միջին քայլերի քանակ* GNN-ուղղորդված մոտեցումում ռեզոլյուցիայի քայլերի միջին քանակը զգալիորեն ավելի փոքր է, հատկապես բարդ խնդիրների դեպքում։
- *Յարաբերական բարելավում* հաշվարկվել է հարաբերական բարելավումը տոկոսային հարաբերությամբ։
- *Արագագործության բարելավում* այն խնդիրների տոկոսը, որոնցում GNNուղղորդված մոտեցումը պահանջում է ավելի քիչ քայլեր, քան կույր մոտեցումը։

ԵՉՐԱԿԱՑՈՒԹՅՈՒՆՆԵՐ և ԱՌԱՋԱՐԿՈՒԹՅՈՒՆՆԵՐ

ձետազոտական աշխատանքները ցույց տվեցին, որ մեքենայան ուսուցումը կիրառելի է ռեզոլյուտիվ արտածման մեջ։ Մոդելի համար անհրաժեշտ տվյալների բազան կարելի է ստեղծել սինթետիկ եղանակով, պահպանելով առաջին կարգի տրամաբանության պահանջները։ Խնդրի ակսիոների ցանկը կարելի է ստեղծել սինթետիկ եղանակով կամ վերցնել TPTP գրադարանի ակսիոների ցանկից, որոնցից յուրաքաչյուրը վերաբերվում է կոնկրետ ոլորտի։ Առկա ակսիոների հիման վրա ստեղծել տարբեր բարդության խնդիրներ որոնք ապացուցելի են։ Ստեղծված խնդիրները լուծել արդեն առկա ավտոմատ թեորեմների ապացուցման ծրագրի միջոցով և ստանալ օպտիմալ լուծում։ Արդյունքում ունենալով միլիոնավոր օրինակներ ուսուցանել մոդել, որը խնդրի յուրաքաչյուր քայլում կառաջարկի ռեզոլյուցիա կատարելու համար անհրաժեշտ լիտերայների օպտիմալ զույգը։

Մոդելը կարող է էականորեն բարելավել ավտոմատ թեորեմներ ապացուցող համակարգերի արդյունավետությունը, ինչպես նաև կիրառվել ֆորմալ վերիֆիկացիայի, ծրագրային ապահովման ստուգման, արհեստական բանականության տրամաբանական համակարգերի և ռոբոտատեխնիկայի մի շարք խնդիրներում։

ՕԳՏԱԳՈՐԾՎԱԾ ԳՐԱԿԱՆՈԻԹՅԱՆ ՑԱՆԿ

Գրքեր՝

- 1. Ч.Чень, Р.Ли, Математическая логика и автоматическое доказательство теорем, 1983 г.
- 2. L. Bachmair, H. Ganzinger, Resolution Theorem Proving, Chapter 2, 2001

Նյութեր համացանցից՝

- 1. https://arxiv.org/abs/2103.03798
- 2. https://vprover.github.io/
- 3. https://www.tptp.org/
- 4. https://theaisummer.com/gnn-architectures/
- 5. https://distill.pub/2021/gnn-intro/