

Étape C

Génération de code

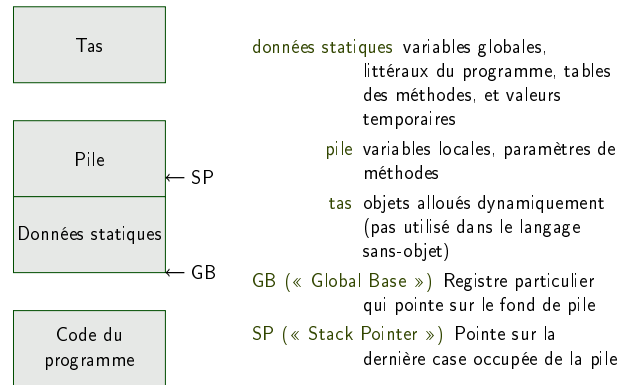
Projet GL

Ensimag
Grenoble INP

3 décembre 2023



Organisation de la mémoire à l'exécution dans IMA



Analogie/Différences avec l'assembleur x86 (Pentium)

- zone statique IMA = sections .data, .rodata et .bss en ELF x86.
- SP \approx %esp (%rsp en 64 bits)
- GB n'a pas d'équivalent en x86

Principes de la génération de code pour expressions

- Évaluation de gauche à droite (sémantique de Deca)
- Calcul du résultat dans un registre banalisé $\geq R2$, en utilisant d'autres registres pour sauvegarde des résultats de sous-expressions.
- Registres R0 et R1 = registres scratch (modifiables par les appels de méthodes), pas utilisés pour sauvegarder le résultat de sous-expressions.
- RMAX autorisé : X-1 si option -r X, ou 15 sinon.
- Si plus de registre disponible, utiliser PUSH et POP pour sauvegarde des résultats sur la pile (c-à-d. des "temporaires").
NB : attention à prise en compte dans calcul du TSTO (cf. plus loin).

Exemple de l'affectation

```
<codeExp(Assign Ident symb e|, n)>
:= <codeExp(e, n)> // calcul de e dans Rn (avec n ∈ 2..MAX)
  STORE Rn, @symb
```

Génération de code naïve pour expressions arithmétiques

Opérande d'une expression atomique

Mnémonique d'un opérateur binaire

```
<dval(IntLiteral n)> := #n
<dval(Identifier symb)> := @symb
<dval( _ | _ | _ )> := ⊥
```

```
<mnemo(Plus)> := ADD
<mnemo(Minus)> := SUB
<mnemo(Mult)> := MUL
```

Code pour calculer e dans Rn (utilisant uniquement R0 et Rn ... RMAX)

```
<codeExp(e, n)>
avec <dval(e)> ≠ ⊥
:= LOAD <dval(e)>, Rn
```

```
<codeExp(op| e1 e2|, n)>
avec <dval(e2)> ≠ ⊥ et n = MAX
:= <codeExp(e1, n)>
  PUSH Rn ; sauvegarde
  <codeExp(e2, n)>
  LOAD Rn, R0
  POP Rn ; restauration
  <mnemo(op)> R0, Rn
```

```
<codeExp(op| e1 e2|, n)> avec <dval(e2)> = ⊥ et n < MAX
:= <codeExp(e1, n)>
  <codeExp(e2, n+1)>
  <mnemo(op)> Rn+1, Rn
```

Exercice 1 : évaluation d'expression

On considère le programme suivant :

```
{
  int x = 1;
  int y = 2;
  int z;
  z = 2 * x - 3 * y;
}
```

Question



Dessiner la pile

Question

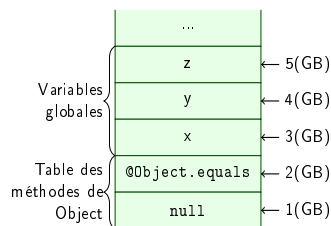


Écrire l'assembleur généré

Exercice 1 : évaluation d'expression

• Source Deca :

```
{
  int x = 1;
  int y = 2;
  int z;
  z = 2 * x - 3 * y;
}
```



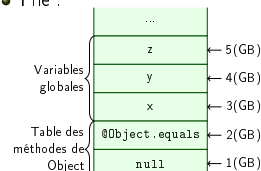
Rem : Table de méthodes de Object pas nécessaire sans objet.

Exercice 1 : évaluation d'expression

• Source Deca :

```
{
  int x = 1;
  int y = 2;
  int z;
  z = 2 * x - 3 * y;
}
```

• Pile :



• Code généré (RMAX ≥ R3) :

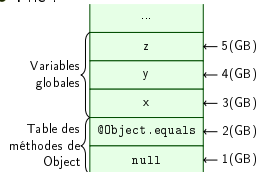
```
; int x = 1
LOAD #1, R2
STORE R2, 3(GB)
; int y = 2
LOAD #2, R2
STORE R2, 4(GB)
; z = 2 * x - 3 * y
LOAD #2, R2
MUL 3(GB), R2
LOAD #3, R3
MUL 4(GB), R3
SUB R3, R2
STORE R2, 5(GB)
```

Exercice 1 : évaluation d'expression

● Source Deca :

```
{
    int x = 1;
    int y = 2;
    int z;
    z = 2 * x - 3 * y;
}
```

● Pile :



● Code généré (RMAX=R2) :

```
; int x = 1
LOAD #1, R2
STORE R2, 3(GB)
; int y = 2
LOAD #2, R2
STORE R2, 4(GB)
; z = 2 * x - 3 * y
LOAD #2, R2
MUL 3(GB), R2
PUSH R2 ; sauvegarde
LOAD #3, R2
MUL 4(GB), R2
LOAD R2, R0
POP R2 ; restauration
SUB R0, R2
STORE R2, 5(GB)
```

Documentation

- Sémantique de Deca : II-[Sémantique]
- Machine abstraite : II-[MachineAbstraite]
- Conventions de liaison : II-[ConventionsLiaison]
- Algorithmes de génération de code : IV-[Gencode]
- Outil fourni : ima (interpréteur de la machine abstraite), plus un metteur au point (voir IV-[Ima])
- À faire : I-[Consignes] (étape C)

Algorithmes et implantation de la génération de code

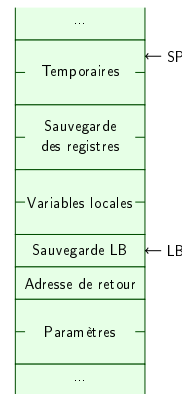
IV-[Gencode]

● Génération de code en deux passes :

- ▶ Passe 1 : construction de la table des méthodes de chaque classe
 - ★ Pas utile pour le langage sans-objet.
 - ★ cf. IV-[Exemple]
- ▶ Passe 2 : génération de code pour
 - ★ le programme principal
 - ★ chaque classe : initialisation des objets et codage des méthodes
 - ★ messages d'erreurs pour les erreurs à l'exécution

● Parcours d'arbre en utilisant le patron « interprète », basé sur la grammaire d'arbres.

Bloc d'activation d'un appel de procédure



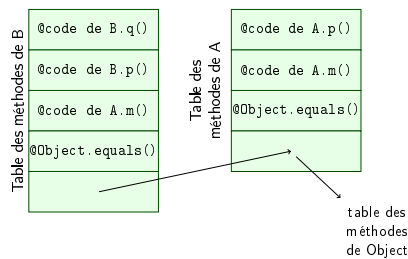
SP Pointeur de Pile, qui pointe sur le sommet de pile. (analogie avec l'assembleur x86 : SP ≈ %esp, ou %rip en 64 bits)

LB base locale, qui permet d'accéder aux paramètres, variables locales et temporaires dans la pile. (analogie avec l'assembleur x86 : LB ≈ %ebp, ou %rbp en 64 bits)

Table des méthodes

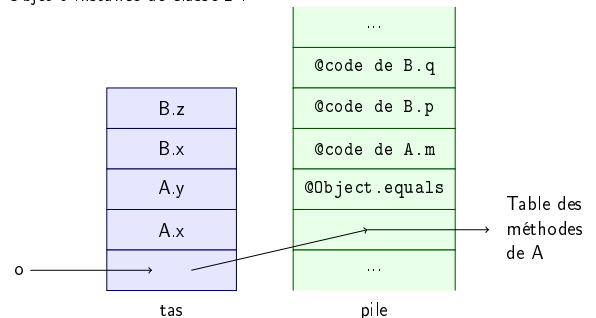
```
class A {
    int x;
    int y;
    void m() { }
    void p() { }
}

class B extends A {
    int x;
    int z;
    void p() { }
    void q() { }
}
```



Codage d'un objet

Objet o instance de classe B :



Exercice 2 : programme d'exemple

```
class Point2D {
    int x; // Abscisse
    int y; // Ordonnée
    // Deplace ce point
    // de a en diagonale.
    void diag(int a) {
        x = x + a;
        y = y + a;
    }
}

class Point3D extends Point2D {
    int z; // Hauteur
    // On redefinit la methode diag,
    // pour tenir compte de z
    void diag(int a) {
        x = x + a;
        y = y + a;
        z = z + a;
    }
}
```

```
{
    Point2D p1, p2;
    Point3D p3;

    p1 = new Point2D();
    p1.diag(1);

    p3 = new Point3D();
    p3.diag(2);

    p2 = p3;
    p2.diag(3);

    println("p3.z = ", p3.z);
}
```

- 1 Qu'affiche le programme ?
- 2 Dessiner l'état de la pile et du tas
- 3 Ecrire le code généré pour ce programme Deca

Exercice 2(a) : Sémantique du programme

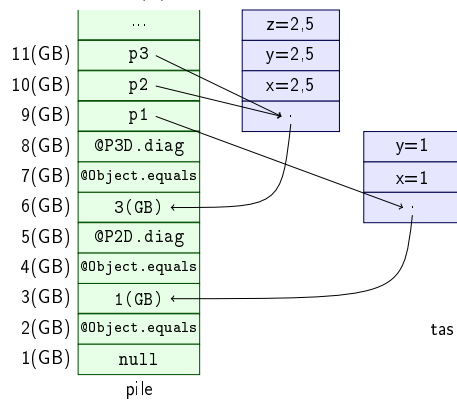
```
{
    Point2D p1, p2;
    Point3D p3;

    p1 = new Point2D(); // p1 initialise a zero :
                        // p1.x = 0; p1.y = 0
    p1.diag(1);         // p1.x = 1; p1.y = 1;

    p3 = new Point3D(); // p3 initialise a zero :
                        // p3.x = 0; p3.y = 0; p3.z = 0
    p3.diag(2);         // p3.x = 2; p3.y = 2; p3.z = 2

    p2 = p3;           // p2 et p3 representent le meme point
    p2.diag(3);        // Liaison dynamique : Appel de Point3D.diag
                        // p2.x = 5; p2.y = 5; p2.z = 5
    println("p3.z = ", p3.z); // p3.z = 5
}
```

Exercice 2(b) : état de la pile et du tas



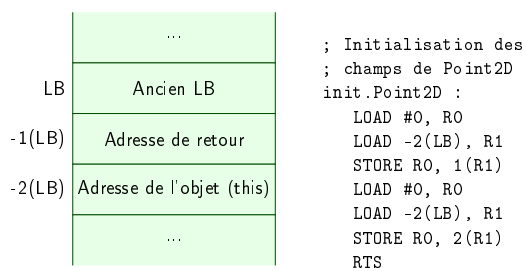
Construction des tables de méthodes

```

ADDSP #11 (8 pour tables des methodes + 3 variables globales)
; Construction de la table des methodes de Object
LOAD #null, R0
STORE R0, 1 (GB)
LOAD code.Object.equals, R0
STORE R0, 2 (GB)
; Construction de la table des methodes de Point2D
LEA 1 (GB), R0
STORE R0, 3 (GB)
LOAD code.Object.equals, R0
STORE R0, 4 (GB)
LOAD code.Point2D.diag, R0
STORE R0, 5 (GB)
; Construction de la table des methodes de Point3D
LEA 3 (GB), R0
STORE R0, 6 (GB)
LOAD code.Object.equals, R0
STORE R0, 7 (GB)
LOAD code.Point3D.diag, R0
STORE R0, 8 (GB)

```

Initialisation à 0 des champs de Point2D



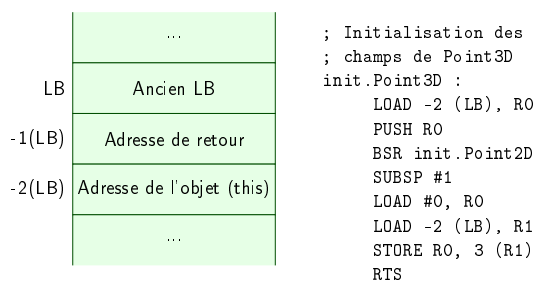
Code de la méthode diag de Point2D

```

; Code de la methode diag
; dans la classe Point2D
code.Point2D.diag :
; Sauvegarde des registres
PUSH R2
PUSH R3
; x = x + a
LOAD -2 (LB), R2
LOAD -2 (LB), R3
LOAD 1 (R3), R3
ADD -3 (LB), R3
STORE R3, 1 (R2)
; y = y + a
LOAD -2 (LB), R2
LOAD -2 (LB), R3
LOAD 2 (R3), R3
ADD -3 (LB), R3
STORE R3, 2 (R2)
; Restauration des registres
POP R3
POP R2
RTS

```

Initialisation à 0 des champs de Point3D



Code de la méthode diag de Point3D

```

; Code de la methode diag
; dans la classe Point3D
code.Point3D.diag :
; Sauvegarde des registres
PUSH R2
PUSH R3
; x = x + a
LOAD -2 (LB), R2
LOAD -2 (LB), R3
LOAD 1 (R3), R3
ADD -3 (LB), R3
STORE R3, 1 (R2)
; y = y + a
LOAD -2 (LB), R2
LOAD -2 (LB), R3
LOAD 2 (R3), R3
ADD -3 (LB), R3
STORE R3, 2 (R2)
; z = z + a
LOAD -2 (LB), R2
LOAD -2 (LB), R3
LOAD 3 (R3), R3
ADD -3 (LB), R3
STORE R3, 3 (R2)
POP R3
POP R2
RTS

```

Code du programme principal (1)

```

; p1.diag(1);
ADDSP #2
; empile p1
LOAD 9 (GB), R2
STORE R2, 0 (SP)
; empile 1
LOAD #1, R2
STORE R2, -1 (SP)
; appel de méthode
LOAD 0 (SP), R2
; objet null dans
; appel de méthode ?
CMP #null, R2
BEQ dereferencement_null
; adresse de la
; méthode diag de p1.
LOAD 0 (R2), R2
BSR 2 (R2)
SUBSP #2
; p3 = new Point2D();
; (allocation + initialisation)
NEW #3, R2
BOV tas_plein
LEA 3 (GB), R0
STORE R0, 0 (R2)
PUSH R2
BSR init.Point2D
POP R2
STORE R2, 9 (GB)

```

Code du programme principal (2)

```

; p3.diag(2);
ADDSP #2
; empile p3
LOAD 11 (GB), R2
STORE R2, 0 (SP)
; empile 2
LOAD #2, R2
STORE R2, -1 (SP)
; appel de méthode
LOAD 0 (SP), R2
; objet null
; dans appel de methode ?
CMP #null, R2
BEQ dereferencement_null
; adresse de la
; méthode diag de p3.
LOAD 0 (R2), R2
BSR 2 (R2)
SUBSP #2

```

Code du programme principal (3)

```

; p2 = p3;
LOAD 11 (GB), R2
STORE R2, 10 (GB)

; p2.diag(3);
; Liaison dynamique :
; Appel de Point3D.diag
;
; Comme précédemment

; println("p3.z = ", p3.z);
; affiche : "p3.z = 5"
WSTR "p3.z = "
LOAD 11 (GB), R2
; objet null dans
; selection de champ ?
CMP #null, R2
BEQ dereferencement_null
LOAD 3 (R2), R2
LOAD R2, R1
WINT
WNL
HALT
```

Problème du TSTO

Lignes à ajouter aux extraits de code ci-dessus pour tester les débordements de pile :

```

code.Point2D.diag :
TSTO #2
BOV pile_pleine
; construction de la
; table des méthodes
code.Point3D.diag :
TSTO #2
BOV pile_pleine
TSTO #15 ; (11 pour le
; "ADDSP #11"
; + 4 pour le programme
; principal)
init.Point3D :
; pour pouvoir appeler
; init.Point2D: BOV pile_pleine
TSTO #3
BOV pile_pleine
```

Récapitulatif des erreurs à l'exécution

II [Semantique]

- erreurs de débordement :
 - ▶ pile
 - ▶ tas
 - ▶ arithmétique (sur flottants, inclus la division par 0.0)
- division entière par 0 et reste de la division entière par 0
- sortie de méthode sans passer par "return"
- conversion de type impossible
- déréférencement de null
- erreur de lecture (RINT et on ne tape pas un entier; RFLOAT et on ne tape pas un flottant)
- accès à des variables non initialisées (non traité : si on y accède ima donne un message d'erreur).