Rapport TP X01 TP3

Aurélien Valade

1 Intruction et structure du code

Le but de ce TP est de résoudre le problème suivant : trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ tel que

$$\begin{cases} u - \nabla (A(x, y)\nabla u) = f & \text{sur } \Omega \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega. \end{cases}$$
 (1)

La structure du code ainsi que l'arrangement des dossiers ont été un peu modifiés. Tous les *.msh se trouvent dans le dossier geoms/ avec un executable bash pour en créer à volonté.

De plus, le corps de la routine principale se trouve maintenant dans principal_dirichlet_aux.m, cependant le fichier script est toujours bien principal_dirichlet.m.

Un code de calcul formel rédigé en python a été ajouté.

2 Solution exacte

3 Solution au problème homogénéisé

3.1 Les problèmes de cellule

Question 1. Montrer que le problème suivant est bien posé:

Trouver $u \in V$ tel que

$$\forall v \in V, \quad \int_{Y} A \nabla u \nabla v = -\int_{Y} A e_{i} \nabla v \tag{2}$$

avec

$$V = \left\{ \psi \in H^1_{\#}(Y), \quad \int_Y \psi = 0 \right\}$$
 (3)

On pose

$$a(u,v) = \int_{Y} A\nabla u \nabla v, \quad l(v) = \int_{Y} Ae_{i} \nabla v$$
 (4)

On a bien a(u, v) et l(v) (bi)linéaires. Montrons que a(u, v) continue

$$\left| a(u,v) \right| = \left| \int_{Y} A \nabla u \nabla v \right| \tag{5}$$

$$\leq ||A\nabla u||_{L^2} ||\nabla v||_{L^2}$$
 Cauchy Schwarz (6)

$$\leq \beta ||\nabla u||_{L^2} ||\nabla v||_{L^2}$$
 A bornée (7)

$$\leq \beta \, ||u||_{H^{1}_{\#}} \, ||v||_{H^{1}_{\#}} \qquad \qquad ||\cdot||_{L^{2}} < ||\cdot||_{H^{1}_{\#}} \tag{8}$$

(9)

Montrons que l(v) est continue

$$|l(v)| = \left| \int_{Y} Ae_{i} \nabla v \right|$$
 définition (10)

$$\leq ||Ae_i||_{L^2} ||\nabla v||_{L^2}$$
 Cauchy Schwarz (11)

$$\leq \beta_i ||\nabla v||_{L^2}$$
 A bornée, donc Ae_i aussi (12)

$$\leq \eta_i ||v||_{H^1_{\#}}$$
 $||\cdot||_{L^2} < ||\cdot||_{H^1_{\#}}$ (13)

Montrons que a(u, v) est coercive

$$a(u,u) = \int_{Y} A \nabla u \nabla u \tag{14}$$

$$\geq \xi \int_{V} \nabla u^{2}$$
 A minorée par ξ (15)

$$\geq \xi \left\| \nabla u \right\|_{L^2}^2 \tag{16}$$

$$\geq \zeta ||u||_{H^1_{\mu}}^2$$
 Pointcaré dans V (17)

avec $\zeta = (C^2 + 1)\xi$, C étant la constante de poincaré associée à V.

Question 2. De même pour le problème modifié

Soit $\eta > 0$. Trouver $u \in V$ tel que

$$\forall v \in V, \quad \int_{Y} A \nabla u \nabla v + \eta \int_{Y} u v = -\int_{Y} A e_{i} \nabla v \tag{18}$$

On pose

$$a(u,v) = \int_{Y} A\nabla u \nabla v + \eta \int_{Y} uv \quad l(v) = \int_{Y} Ae_{i} \nabla v$$
 (19)

On remarque que l(v) reste la même que dans la question 1, il n'est donc pas nécéssaire de refaire les calculs.

Montrons que a est toujours continue sous cette forme :

$$\left| a(u,v) \right| \le \left| \int_{Y} A \nabla u \nabla v \right| + \eta \left| \int_{Y} uv \right|$$
 ineg. triang (20)

$$\leq ||A\nabla u||_{L^2} ||\nabla v||_{L^2} + \eta ||u||_{L^2} ||v||_{L^2}$$
 Cauchy Schwarz (21)

$$\leq \beta \, ||\nabla u||_{L^2} \, ||\nabla v||_{L^2} + \eta \, ||u||_{L^2} \, ||v||_{L^2} \qquad \qquad \text{A born\'ee} \qquad \qquad (22)$$

$$\leq \beta ||u||_{H^{1}_{\#}} ||v||_{H^{1}_{\#}} + \eta ||u||_{H^{1}_{\#}} ||v||_{H^{1}_{\#}} \qquad ||\cdot||_{L^{2}} < ||\cdot||_{H^{1}_{\#}}$$
 (23)

$$\leq (\beta + \eta) ||u||_{H^{1}_{\mu}} ||v||_{H^{1}_{\mu}} \tag{24}$$

Montrons maintenant que a est toujours coercive

$$a(u,u) = \int_{Y} A\nabla u \nabla u + \eta \int_{Y} u^{2}$$
(25)

$$\geq \xi \int_{V} \nabla u^{2} + \eta ||u||_{L^{2}}^{2} \qquad A \text{ minor\'ee par } \xi.$$
 (26)

$$\geq \xi ||\nabla u||_{L^{2}}^{2} + \eta ||u||_{L^{2}}^{2} \tag{27}$$

$$\geq \min(\xi, \eta) \left| \left| u \right| \right|_{H^{1}_{\#}}^{2} \tag{28}$$

Quand η est assez petit, il gouverne la coercivité de a. Cette propriété tend à disparaitre quand η tend vers 0.

4 Q2

On onsidère uniquement $V_h \subset H_0^1(\Omega)$ de dimension finie, donc entièrement décrit par sa base $(\omega_I)_{1 \leq I \leq N}$. Le problème se ramène donc à

$$a(u, \omega_I) = l(\omega_I) \quad \forall 1 \le I \le N.$$
 (29)

Si on projète u sur la base des (ω_I) :

$$u_h = \sum_{1}^{N} u_h^I \omega_I \tag{30}$$

on retrouve le problème variationel entièrement discrétisé :

$$\sum_{J} u_h^J a(\omega_I, \omega_J) = l(\omega_I) \quad \forall 1 \le J \le N.$$
(31)

En posant les matrices et les vecteurs:

$$U \in \mathbb{R}^N, \quad U_I = u_h^I, \tag{32}$$

$$L \in \mathbb{R}^N, \quad L_I = \int f\omega_I,$$
 (33)

$$\mathbb{K} \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad \mathbb{K}_{IJ} = \int A \nabla \omega_I \nabla \omega_J,$$
 (34)

$$\mathbb{M} \in \mathbb{R}^{N \times N}, \quad \mathbb{M}_{IJ} = \int \omega_I \omega_J,$$
 (35)

on peut écrire le système sous forme matricielle :

$$(\mathbb{M} + \mathbb{K})U = L. \tag{36}$$

5 Q3-Q4-Q5-Q6

On peut se ramener à un problème de taille $N^0=\dim(V_h^0)$ en considérant la matrice

$$\mathbb{A} = \mathbb{M} + \mathbb{K} \in \mathbb{R}^{N \times N} \tag{37}$$

$$\mathbb{A}^0 \in \mathbb{R}^{N^0 \times N^0} \tag{38}$$

$$\mathbb{P} \in \mathbb{R}^{N^0 \times N} \tag{39}$$

$$\mathbb{A}^0 = \mathbb{P}\mathbb{A}\mathbb{P}^T, \ L^0 = \mathbb{P}L, \ U^0 = \mathbb{P}U \tag{40}$$

On construit la matrice \mathbb{P} de la manière suivante

$$\mathbb{P} = Id_N \text{ priv\'ee des lignes } i < N \text{ telles que } Refneu(i) \neq 0.$$
 (41)

Une fois le système $\mathbb{A}^0U^0=L^0$ inversé, on peut retrouver U par la formule $U=\mathbb{P}^TU^0$.

6 Q7

En utilisant le code de calcul formel, on trouve que

$$f(x,y) = (1+5\pi^2)\cos(\pi x)\cos(2\pi y) \quad \forall x,y \in \Omega.$$

$$(42)$$

7 Q8

Pour toute fonction

$$u = \sum_{I} u(S(I))\omega_{I} \tag{43}$$

$$U = (u(S(I)))_I \in \mathbb{R}^N \tag{44}$$

on a que

$$||u||_{L^2}^2 = \langle u, u \rangle \tag{45}$$

$$= \sum_{I} \sum_{J} U_{I} U_{J} \langle \omega_{I}, \omega_{J} \rangle \tag{46}$$

$$=\sum_{I}\sum_{J}U_{I}U_{J}\mathbb{M}_{IJ}\tag{47}$$

$$= U^T \mathbb{M}U \ge 0$$
 car \mathbb{M} définie positive (48)

et de même,

$$||u||_{\text{semi }H_0^1}^2 = \langle \nabla u, \nabla u \rangle \tag{49}$$

$$= \sum_{I} \sum_{J} U_{I} U_{J} \langle \nabla \omega_{I}, \nabla \omega_{J} \rangle \tag{50}$$

$$\approx \sum_{I} \sum_{J} U_{I} U_{J} |\mathbb{K}_{IJ}| \qquad \text{Équivalence car } \mathbb{K}_{IJ} = \langle A \nabla \omega_{I}, \nabla \omega_{J} \rangle$$
 (51)

$$= |U^T \mathbb{K}U| \ge 0$$
 en valeur absolue car \mathbb{K} n'est pas définie positive (52)

On peut donc lancer le programme et calculer les erreurs normalisées

$$err_{L^2} = \frac{||u_h - \pi_h u||_{L^2}}{||\pi_h u||_{L^2}}$$
(53)

$$err_{\text{semi }H_0^1} = \frac{||u_h - \pi_h u||_{\text{semi }H_0^1}}{||\pi_h u||_{\text{semi }H_0^1}}$$
 (54)

tracées en Figure 1

Pour ce qui du calcul de la fonction f(x,y), grace au code python de calcul formel, on peut trouver que pour

$$A(x,y) = \sin(\alpha \pi x)\sin(\alpha \pi y) + 2 \tag{55}$$

et si on veut garder comme solution

$$u(x,y) = \sin(\pi x)\sin(2\pi y) \tag{56}$$

il faut poser

$$f(x,y) = -2\pi^2 \alpha \sin(\pi x) \sin(\pi \alpha x) \cos(2\pi y) \cos(\pi \alpha y) -$$

$$\pi^2 \alpha \sin(2\pi y) \sin(\pi \alpha y) \cos(\pi x) \cos(\pi \alpha x) +$$

$$5\pi^2 (\sin(\pi \alpha x) \sin(\pi \alpha y) + 2) \sin(\pi x) \sin(2\pi y) +$$

$$\sin(\pi x) \sin(2\pi y).$$

$$(57)$$

Figure 1: Erreur normalisée pour la norme L2 et erreur normalisée pour la norme H1 pour un problème de dirichlet avec A constante (haut), A variable (bas).

8 Q8

Montrons que le problème $a(u,v)=l(u) \quad \forall v \in V_\#^h$ est bien posé dans

$$H^{1}_{\#}(\Omega) = \left\{ f \in H^{1}(\Omega), \text{tq } f \text{ est } L \text{ p\'eriodique} \right\}$$
 (58)

On a bien a(u, v) et l(v) (bi)linéaires. Montrons que a(u, v) continue

$$|a(u,v)| \le \left| \int A \nabla u \nabla v \right| + \left| \int uv \right|$$
 ineg. triang (59)

$$\leq \beta \left| \int \nabla u \nabla v \right| + \left| \int uv \right|$$
 A bornée (60)

$$\leq \beta ||\nabla u||_{L^2} ||\nabla v||_{L^2} + ||u||_{L^2} ||v||_{L^2}$$
 Cauchy Schwarz (61)

$$\leq \beta ||u||_{H^{1}_{\#}} ||v||_{H^{1}_{\#}} + ||u||_{H^{1}_{\#}} ||v||_{H^{1}_{\#}} \qquad ||\cdot||_{L^{2}} < ||\cdot||_{H^{1}_{\#}}$$
 (62)

$$\leq (\beta + 1) ||u||_{H^{1}_{\#}} ||v||_{H^{1}_{\#}} \tag{63}$$

On a évidement l(v) continue comme $f, v \in H^1_{\#}(\Omega)$.

On a évidement l(v) continue comme $f, v \in H^1_\#(\Omega)$. Montrons que a(u, v) est coercive

$$|a(u,u)| \ge \left| \int A(\nabla u)^2 \right| + \left| \int u^2 \right| \tag{65}$$

$$\geq \max(A) \left| \int (\nabla u)^2 \right| + \left| \int u^2 \right| \tag{66}$$

(64)

$$\geq \xi \left| \int (\nabla u)^2 \right| + \left| \int u^2 \right| \tag{67}$$

$$\geq \min(\xi, 1) ||u||_{H^1_{\#}} \tag{68}$$

9 Q9

On peut se ramener à un problème dans $V_h^\#$ en considérant la matrice

$$\mathbb{A} = \mathbb{M} + \mathbb{K} \in \mathbb{R}^{N \times N} \tag{69}$$

$$\mathbb{P} \in \mathbb{R}^{N \times N} \text{ inversible} \tag{70}$$

$$\mathbb{A}^{\#} = \mathbb{P}^{-1} \mathbb{A}^{\#} \mathbb{P}, \ L^{\#} = \mathbb{P}^{-1} L, \ U^{\#} = \mathbb{P}^{-1} U \tag{71}$$

On construit la matrice \mathbb{P} de la manière suivante

$$\forall I, J \in [1, N]^2 \quad \mathbb{P}_{IJ} = \begin{cases} 4\delta_{IJ} & \text{si } S(I) \text{ est sur un angle} \\ 2\delta_{IJ} & \text{si } S(I) \text{ est sur un bord} \\ \delta_{IJ} & \text{sinon} \end{cases}$$
 (72)

Une fois le système $\mathbb{A}^0 U^0 = L^0$ inversé, on peut retrouver U par la formule $U = \mathbb{P}^{-1} U^{\#}$.

Figure 2: Erreur normalisée pour la norme L2 et erreur normalisée pour la norme H1 pour un problème périodique avec A constante (haut), A variable (bas)

10 Q10

Pour ce qui du calcul de la fonction f(x,y), grace au code python de calcul formel, on peut trouver que pour

$$A(x,y) = \sin(\alpha \pi x)\sin(\alpha \pi y) + 2 \tag{73}$$

et si on veut garder comme solution

$$u(x,y) = \cos(\pi x)\cos(2\pi y) \tag{74}$$

il faut poser

$$f(x,y) = \pi^2 \alpha \sin(\pi x) \sin(\pi \alpha y) \cos(2\pi y) \cos(\pi \alpha x) - 2\pi^2 \alpha \sin(2\pi y) \sin(\pi \alpha x) \cos(\pi x) \cos(\pi \alpha y) + 5\pi^2 (\sin(\pi \alpha x) \sin(\pi \alpha y) + 2) \cos(\pi x) \cos(2\pi y) + \cos(\pi x) \cos(2\pi y).$$

$$(75)$$