



**UNIVERSIDAD NACIONAL  
AUTÓNOMA DE MÉXICO**



**FACULTAD DE INGENIERÍA**

**ORGANIZACIÓN Y ARQUITECTURA DE COMPUTADORAS**

**PROYECTO FINAL**

**ROMERO ANDRADE VICENTE**

**29 DE ENERO DE 2021**

# Índice

<b>Índice</b>	<b>1</b>
<b>Introducción</b>	<b>2</b>
<b>Descripción del programa</b>	<b>3</b>
<b>Desarrollo</b>	<b>5</b>
Programa ASM	5
Unidad de detenciones, registros internos y anticipaciones	6
Instrucciones	9
LDAA(IMM)	10
CISC	10
RISC	10
LDAB(IMM)	12
CISC	12
RISC	13
LDX(IMM)	14
CISC	14
RISC	15
XABA(INH)	15
CISC	15
RISC	17
ADDA(ind,x)	17
CISC	17
RISC	19
SUBB(ind,x)	20
CISC	20
RISC	21
CPX(EXT)	21
CISC	21
RISC	23
BNE	23
CISC	23
RISC	24
BRA	26
CISC	26
RISC	27
INCX	27
CISC	27

RISC	28
XPAR(ind,x)	29
CISC	29
RISC	30
JMP(EXT)	32
CISC	32
RISC	32
Contenido en memoria CISC	33
Contenido en memoria RISC	35
Memoria Instrucciones	35
Memoria Datos	37
<b>Resultados</b>	<b>37</b>
<b>Conclusiones</b>	<b>39</b>
<b>Referencias</b>	<b>39</b>

## Introducción

Durante este curso se vieron temas de arquitectura de computadoras, estos tienen la finalidad de poder diseñar hardware como lo son un procesador que sirva para un propósito general y específico según sea el caso.

Para este curso se tomó como base el microprocesador M68HC11 el cual forma parte de la familia de microcontroladores de Motorola derivados de los famosos 6800. Este microcontrolador en su diseño original tiene una arquitectura von neumann, además de ser del tipo CISC con instrucciones de longitud variable compatibles con los derivados 6800.

Para este proyecto se hará uso de 2 versiones clónicas de este microcontrolador, el primero en su versión CISC y el segundo en su versión RISC. Para esto se harán uso de diferentes conceptos vistos a lo largo de curso y se intentará implementar las instrucciones para el manejo de interrupciones que se encuentran en el libro de texto de la materia, además de que para el caso de RISC se desarrollarán las unidades de detección y anticipación para resolver problemas de accesos múltiples a memoria.

Se hará uso del programa Quartus en su versión 20.x tanto para el desarrollo del código como para las simulaciones.

## Descripción del programa

El programa a desarrollar es el siguiente:

*Programa que recorre un vector de números en 8 bits, suma los impares y resta los pares guardando el resultado en el índice X.*

El algoritmo es el siguiente:

- Definir inicio vector contenido en la memoria
- Definir fin del vector contenido en la memoria
- Asignar localidad de memoria que guardara resultado de la operación del programa
- Asignar acumulador A para guardar suma de los impares
- Asignar acumulador B para guardar suma de los pares
- Recorrer vector en memoria
  - ¿La Localidad en memoria es par?
    - Restar contenido y guardar en acumulador B
  - ¿La Localidad en memoria es impar?
    - Sumar contenido y guardar en acumulador A
  - ¿El apuntador es igual al final del vector?
    - Volver al inicio de recorrer
- Sumar acumulador A y B y guardar contenido en índice X.

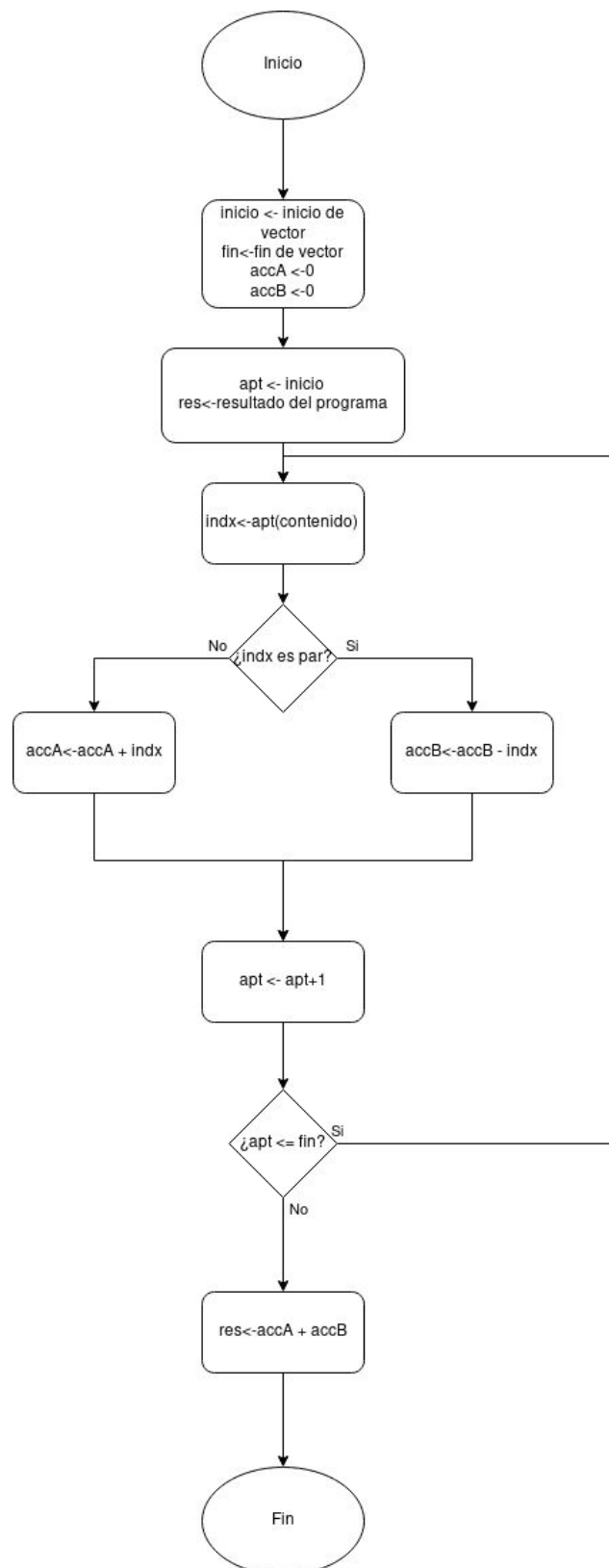


Diagrama de flujo del programa propuesto

## Desarrollo

Para el desarrollo de esta práctica se realizará primero el programa en lenguaje ensamblador, este servirá para el análisis de las instrucciones que se utilizaran y se van a implementar en la arquitectura.

### Programa ASM

```
vector db 02, 04, 05, 01, 02, 06, 07, 09 ;La suma de este vector
debe ser 9
fin db 1;

.inicio
    LDAA 0x00 ;Asignar cero al acumulador A
    LDAB 0xFF ;Asignar FF al acumulador B
    LDX #(vector) ;Este sera el apuntador y se le metera la
direccion inicial del vector
.rutina
    XPAR ;Compara el contenido que apunta X, si c=1 es impar
si c = 0 es par
    BLO 3
    JMP .par ;Este ira a la rutina
    ADDA 0,X ;Suma de numero impar y guardo en ACCA
    INX ;Incrementa el apuntador
    CPX #(fin) ;fin del vector
    BEQ 3 ;Si IX == #(fin) entonces .suma
    JMP .rutina
    JMP .suma ; Va a suma
.par
    SUBB 0,X ;Resta de numero par y guardo en ACCB
    INX ;Incrementa el apuntador
    CPX #(fin) ;Comparacion con fin de vector
    BEQ 3 ;Si IX == #(fin) entonces .suma
    JMP .rutina ;Si el apuntador no es igual al fin de la rutina z!=0
entonces regreso a .rutina
.suma
    XABA ; Suma de ACCA + ACCB y se guarda en X
    JMP .inicio ;Loop infinito
```

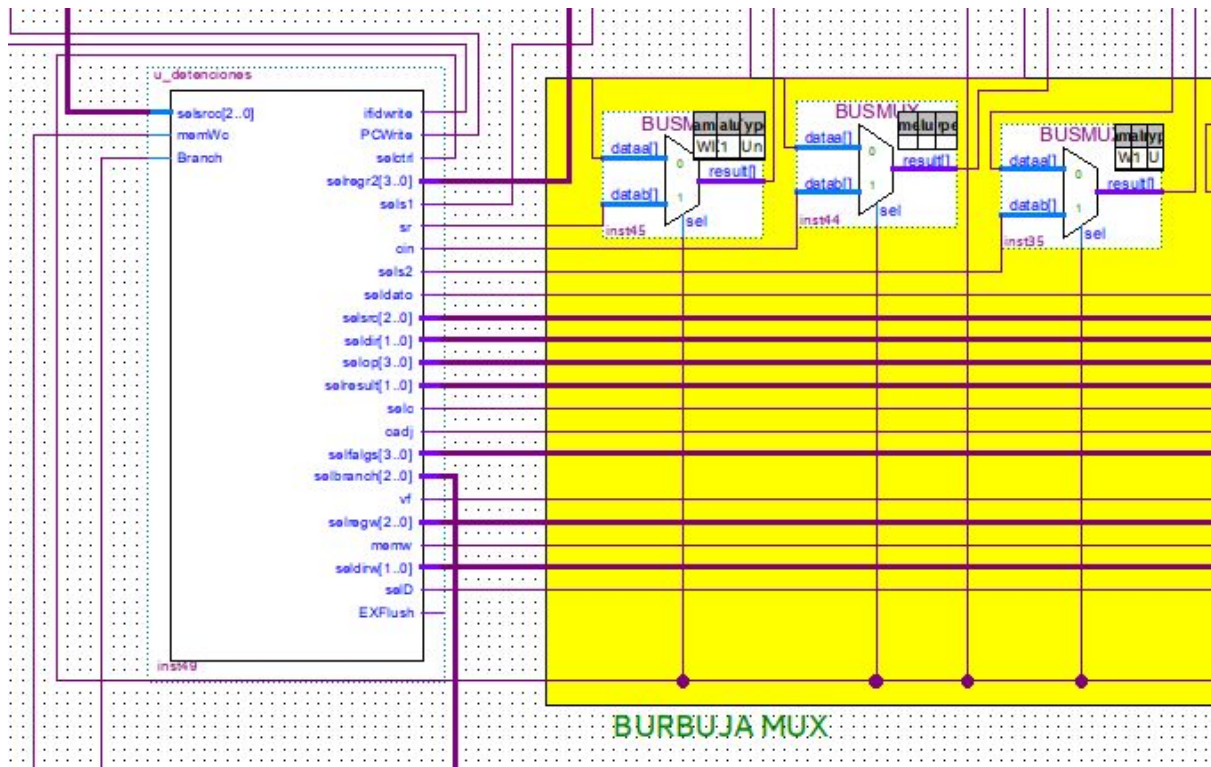
## Unidad de detenciones, registros internos y anticipaciones

Esta unidad tiene la finalidad de poder controlar los accesos múltiples a memoria, riesgos generados por saltos y señales de salida generadas por la unidad de detenciones.

Su tabla de verdad es la siguiente:

Condiciones de entrada				Señales de salida				
SelSrcs	EX/WB MemW	EX/WB Branch	EX/WB isBranch	PCWrite	IF/IDWrite	SelID	SelCtrl	EXFlush
2,4,5	1	0	0	0	0	1	1	0
No Importa	0	1	1	1	1	0	1	1
Combinación no presente en la tabla				1	1	0	0	0

### Tabla de verdad de detenciones

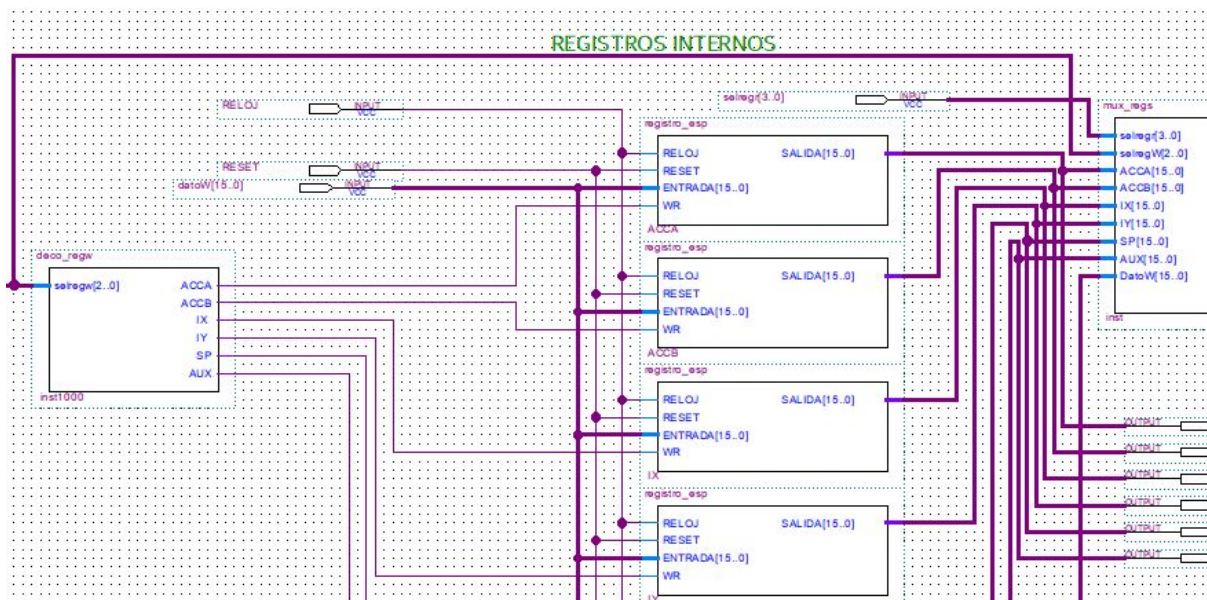


Unidad de detenciones

Condiciones de entrada		Señales de salida		Condiciones de entrada		Señales de salida	
SelRegR	EX/WB SelRegW	D1	D2	SelRegR	EX/WB SelRegW	D1	D2

1	1	DatoW	ACCB	9	2	0	DatoW
1	4	ACCA	DatoW	A	3	0	DatoW
2	4	DatoW	IX	B	6	0	DatoW
2	2	ACCB	DatoW	C	1	DatoW	SP
3	4	DatoW	IY	C	6	ACCA	DatoW
3	3	ACCB	DatoW	D	4	DatoW	SP
4	1	DatoW	0	D	6	ACCB	DatoW
5	4	DatoW	0	E	2	DatoW	SP
6	1	DatoW	IX	E	6	IX	DatoW
6	2	ACCA	DatoW	F	3	DatoW	SP
7	1	DatoW	IY	F	6	IY	DatoW
7	3	ACCA	DatoW				
8	5	DatoW	0				

Tabla de verdad Registros internos



Logica de registros internos

Condiciones de entrada		Señales de salida		Condiciones de entrada		Señales de salida	
SelRegR	EX/WB SelRegW	D1	D2	SelRegR	EX/WB SelRegW	D1	D2

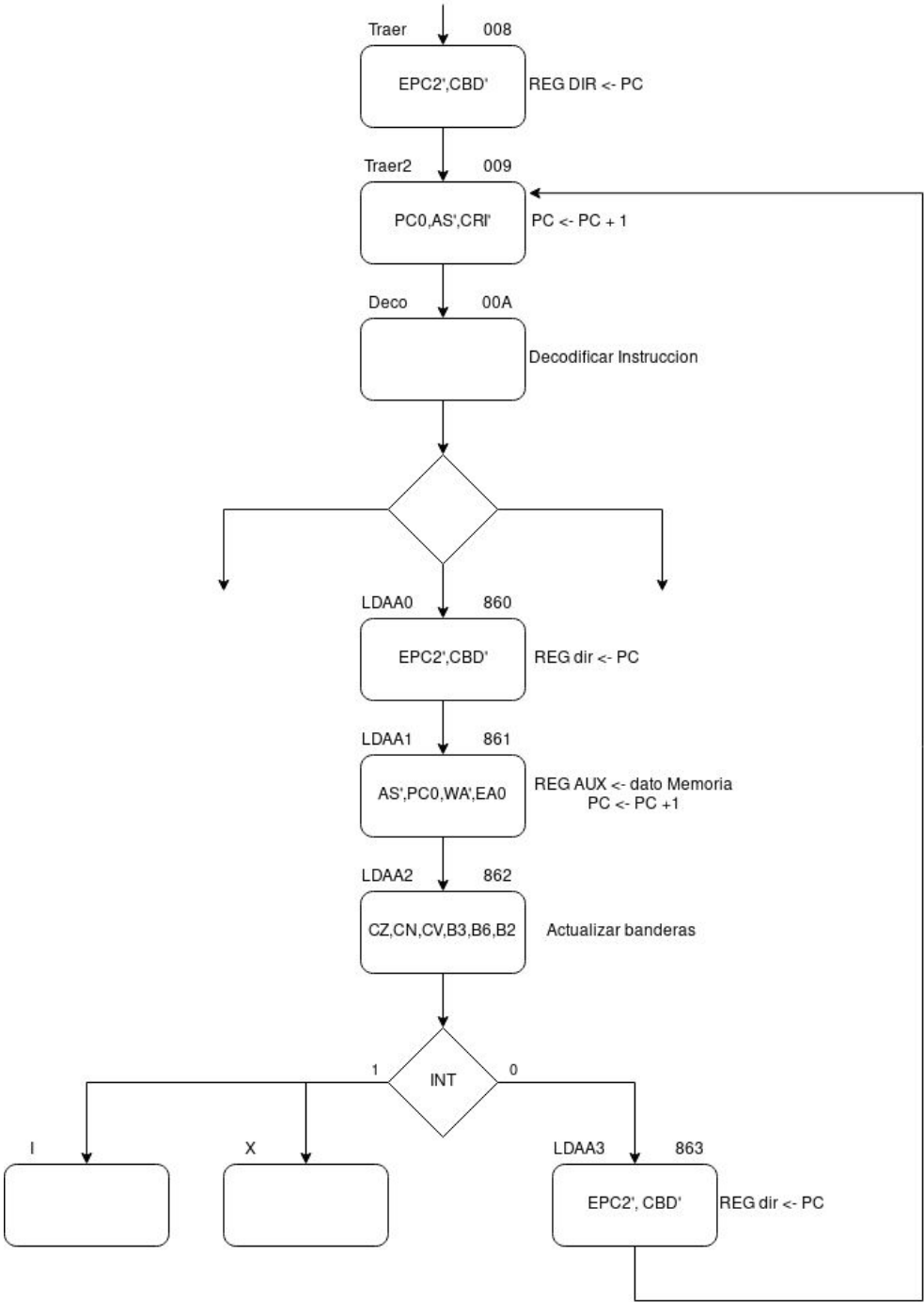






LDA(Imm)

CISC



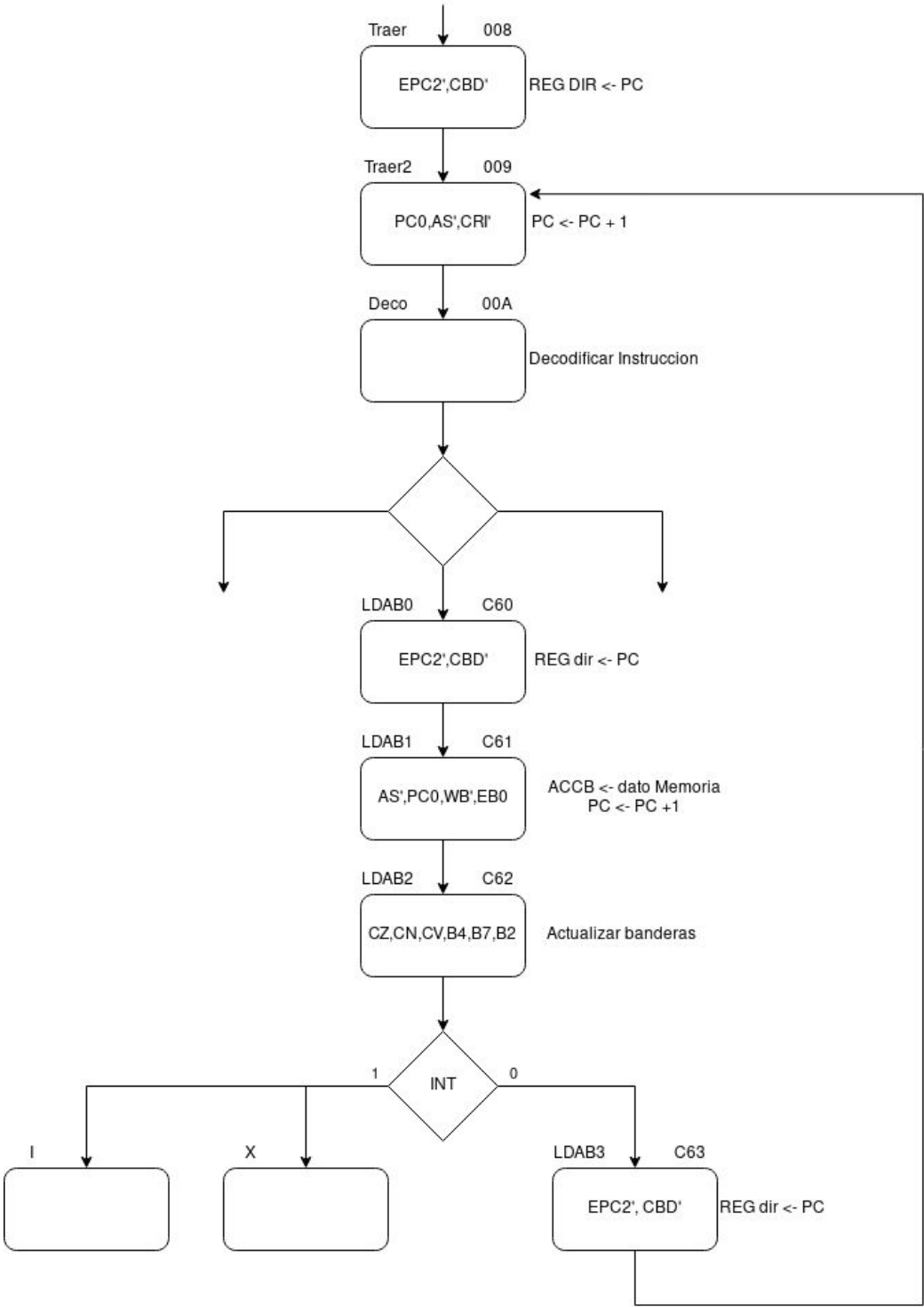
RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	3
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	4
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	1
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	1
	MemW	0
	SelDirW	0

En esta instrucción se hace uso del operador D1 y D5 para los cálculos en la UPA, esto es conveniente ya que D1 vale 0 (SelRegR=0) y D5 es el contenido inmediato contenido en la instrucción, se realiza un OR en la tercera etapa de la ejecución y este devuelve las banderas que se van a actualizar N, Z y V=0. Al final en la etapa 4 se guarda el resultado en ACCA

LDAB(IMM)

CISC



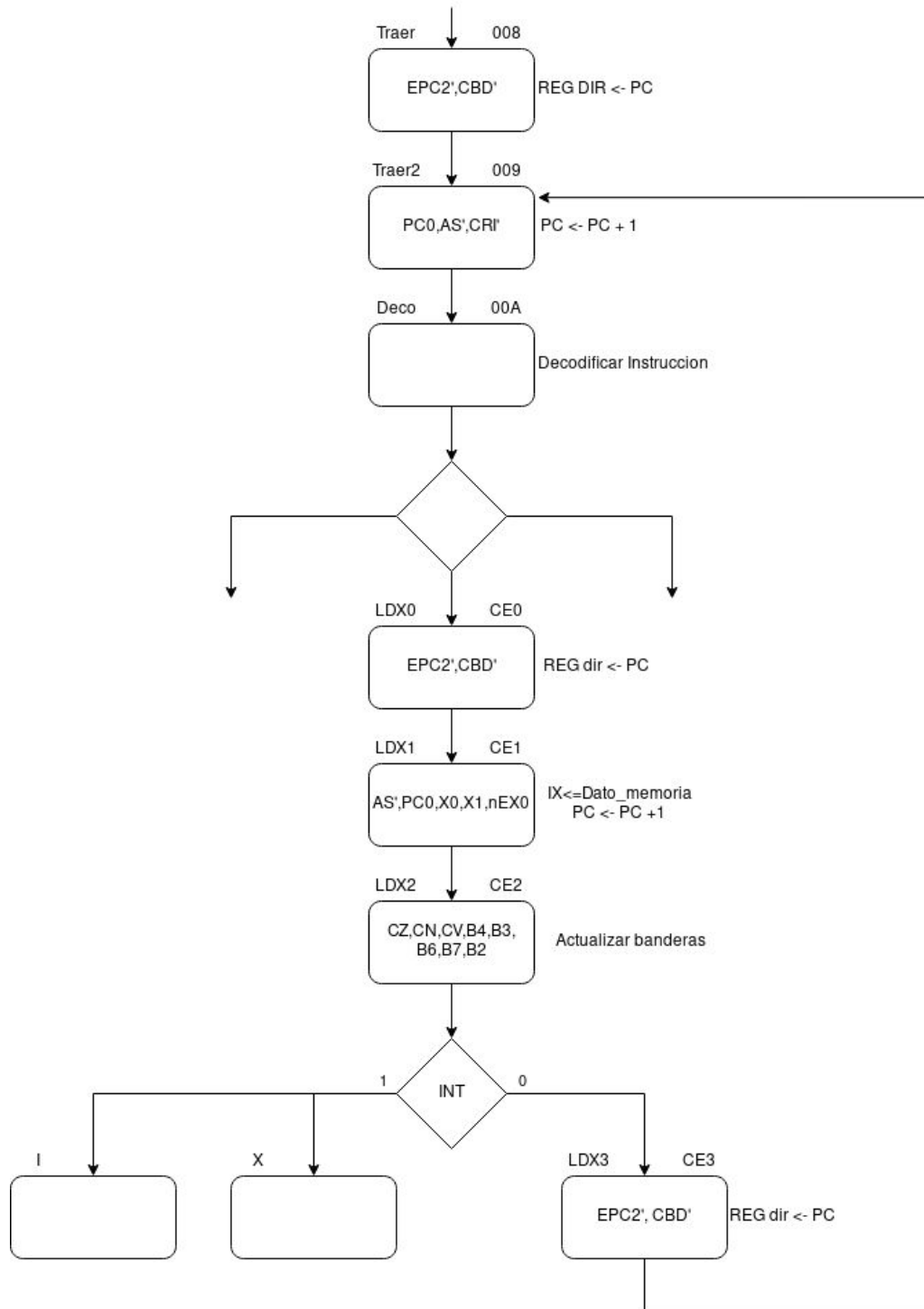
## RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	3
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	4
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	1
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	4
	MemW	0
	SelDirW	0

Esta instrucción tiene el mismo funcionamiento que la del ACCA(IMM) solo que SelRegW apunta a ACCB.

# LDX(IMM)

CISC



## RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	3
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	4
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	1
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	2
	MemW	0
	SelDirW	0

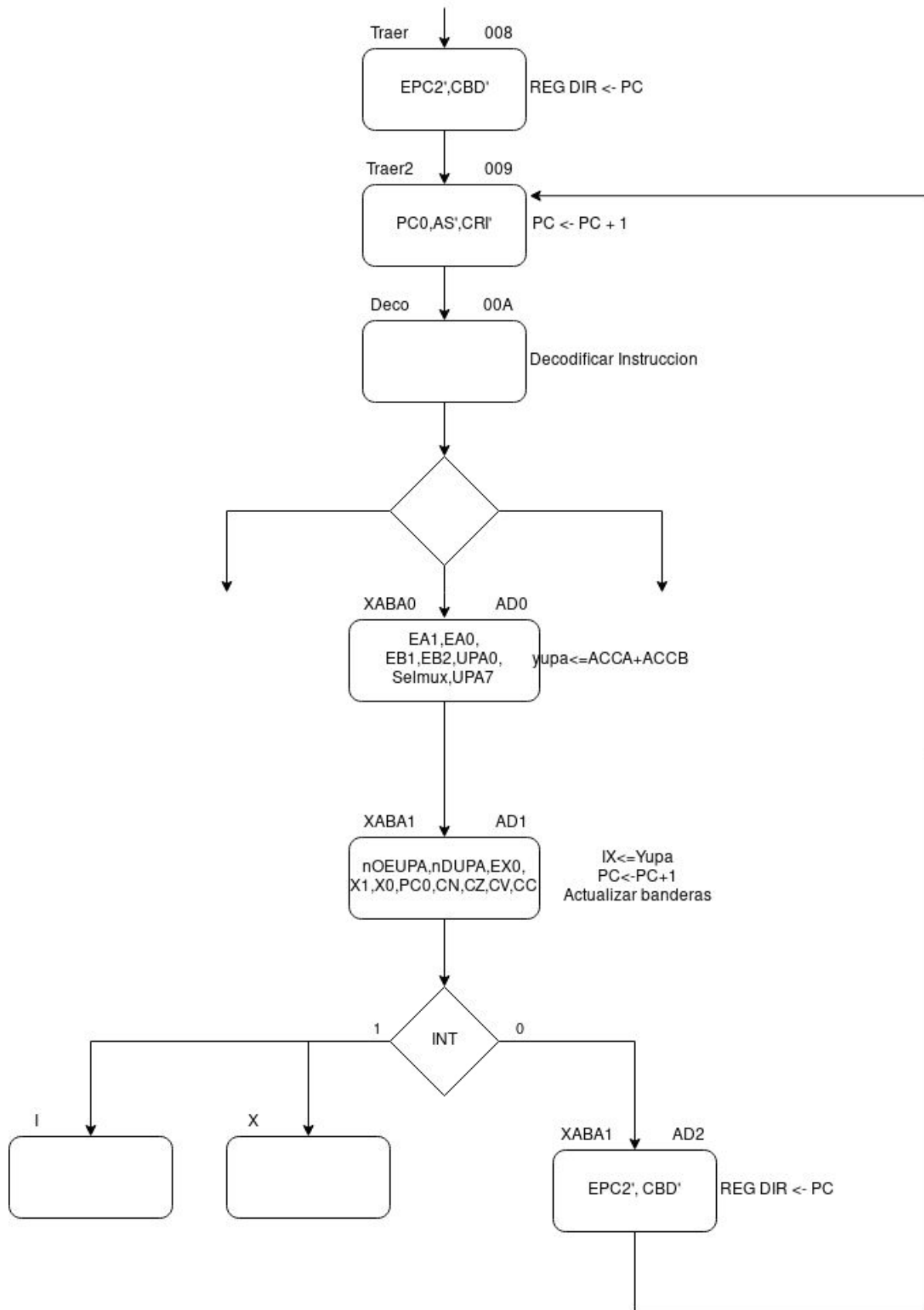
Esta instrucción tiene el mismo funcionamiento que la del ACCA(IMM) solo que SelRegW apunta a IX.

### XABA(INH)

Instrucción que suma lo que está en ACCA y ACCB y lo guarda en el índice X.  
`IX<- ACCA + ACCB`



CISC



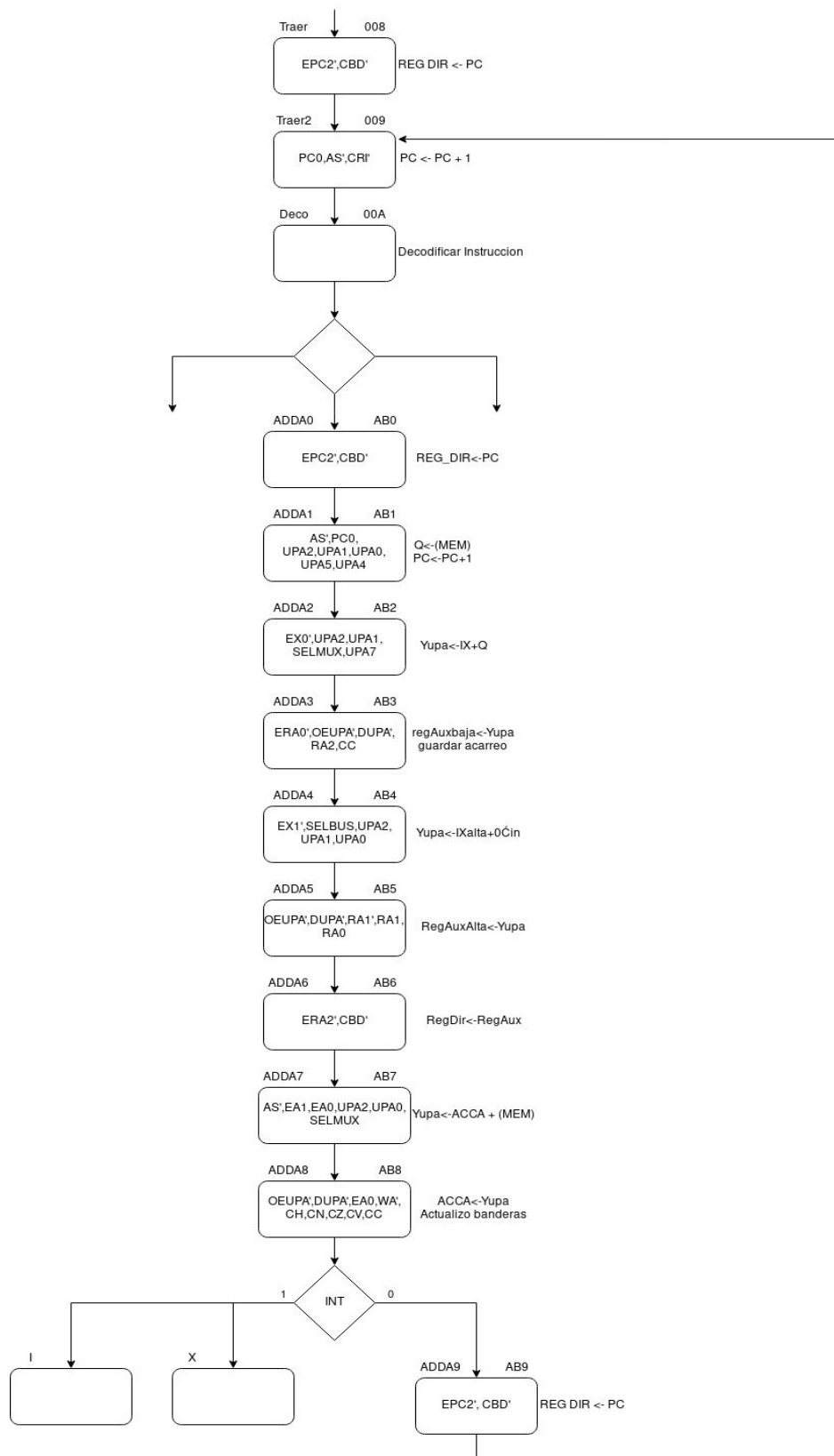
## RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	1
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	1
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	1
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	2
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	2
	MemW	0
	SelDirW	0

Con SelRegR=1 se leen los registro ACCA y ACCB, por defecto D1 y D2 son los operandos seleccionados anteriormente, para esto se selecciona SelScrs=1 para que sean usados en la etapa de ejecución. En la etapa de ejecución los operandos son procesador por la UPA la cual se hace la operación Suma con el acarreo, pero como esta suma no debe tener variaciones no deseadas se fuerza a que el acarreo sea 0 y para esto se seleccion que el acarreo venga de Cadj=0 con SelC=1, se procesan las banderas correspondientes al CCR y se evita el branch. En la etapa de ejecución se guarda el resultado en IX.

ADDA(ind,x)

ACCA <= ACCA + (Memoria)



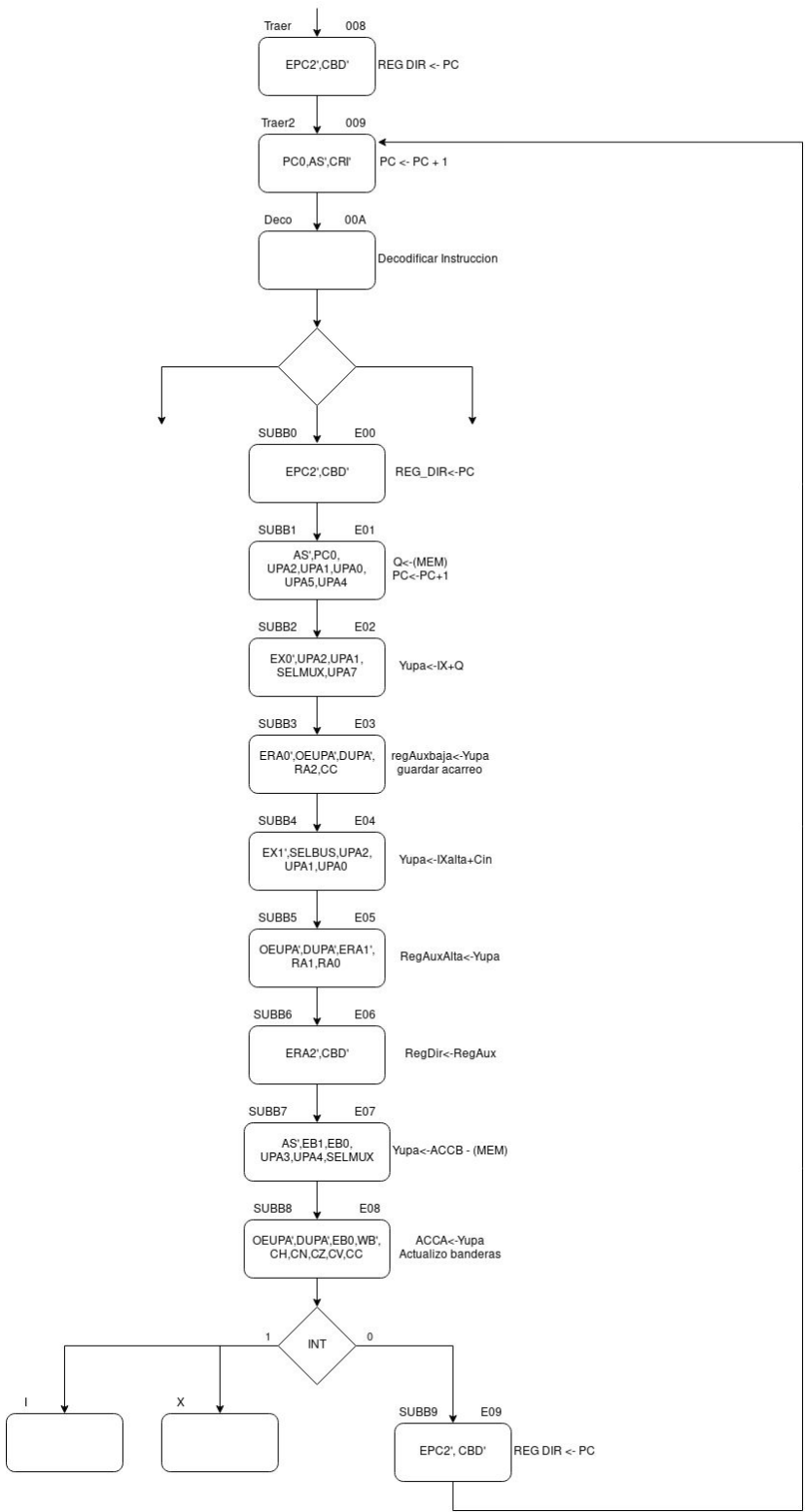
## RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	6
	SelS1	1
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	2
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	1
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	2
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	1
	MemW	0
	SelDirW	0

Como esta instrucción usa direccionamiento indexado, es necesario que se procese la suma del contenido de IX(SelRegR=6) con el desplazamiento y se obtenga el valor del ACCA, esta instrucción a diferencia de las anteriores hace uso del resultado del sumador/restador para calcular la dirección efectiva del dato que se va a leer en memoria, por esto se selecciona S1 para que pase la dirección de memoria con el contenido de D2 (IX), para que sea suma se pone en el S/R = 1 y selDir =0 para procesar exitosamente el la dirección de memoria. Las etapas que siguen son el mismo proceso que se siguió en la instrucción de acceso inmediato. Para la etapa de ejecución se guarda el resultado en ACCA.

SUBB(ind,x)

CISC

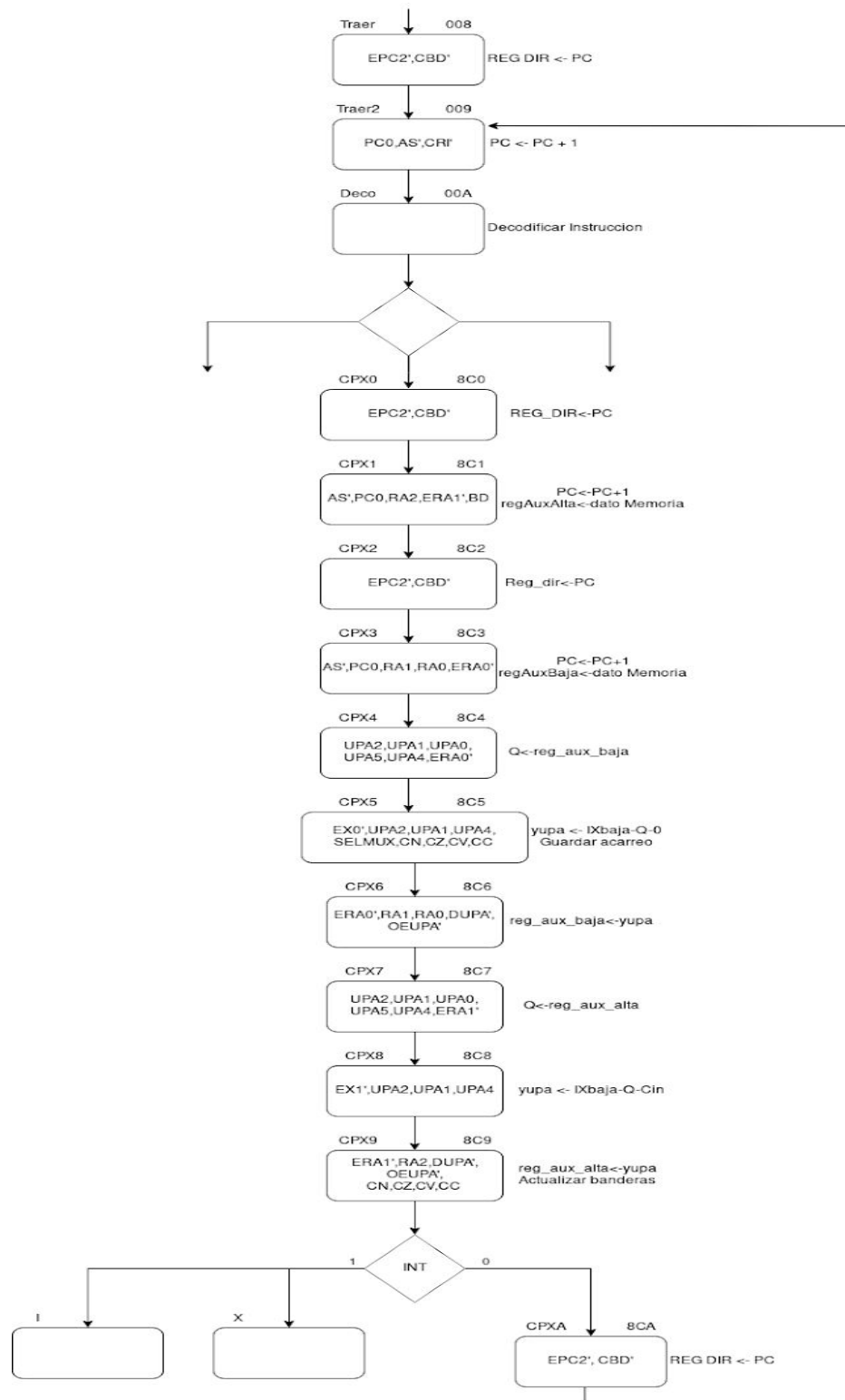


# RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	2
	SelS1	1
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	2
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	2
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	2
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	4
	MemW	0
	SelDirW	0

CPX(EXT)

(IX)-(M:M+1)



# RISC

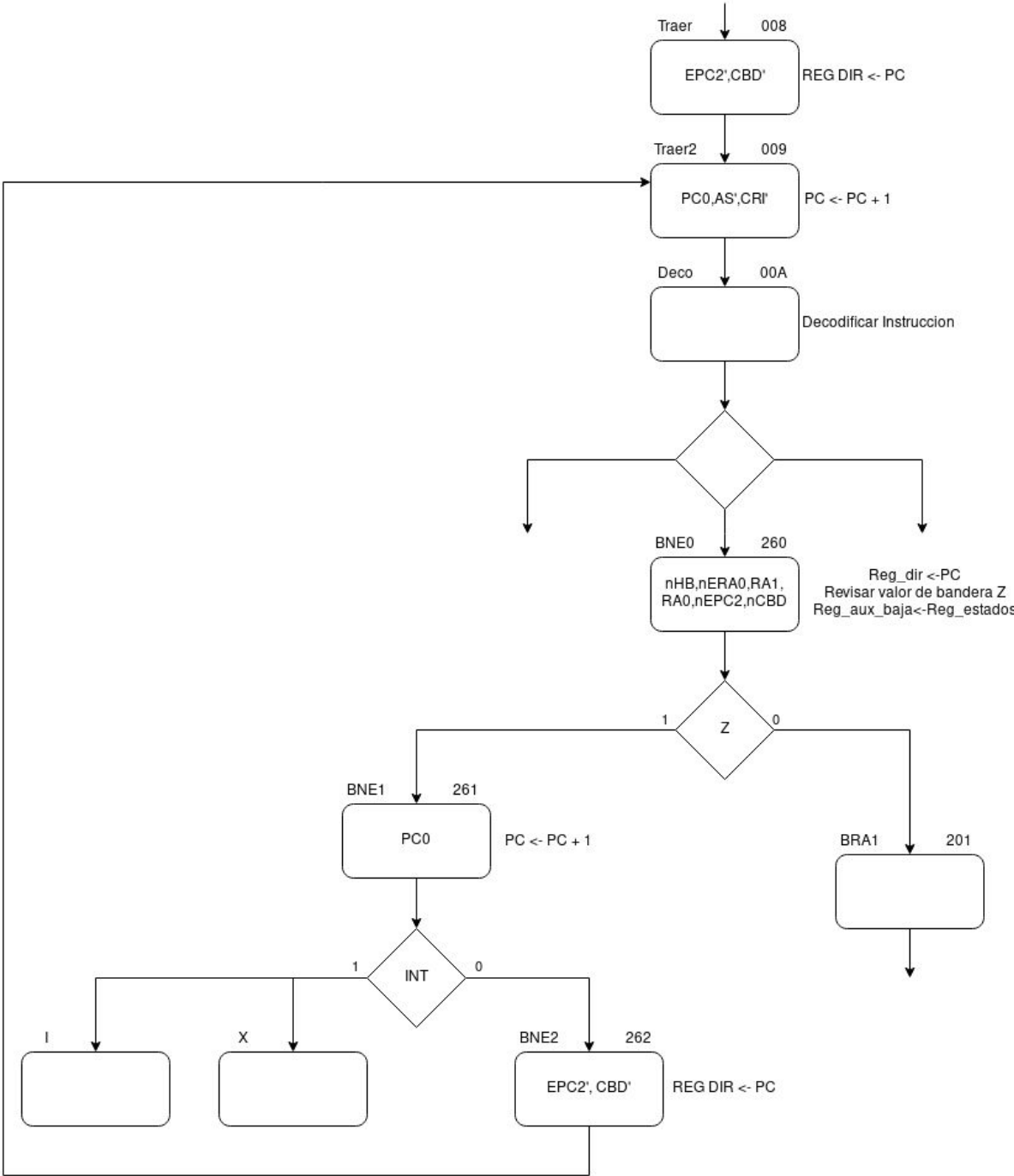
Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	E
	SelS1	1
	Sr	0
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	3
	SelDir	1
Etapa 3	SelOp	2
	SelResult	0
	SelC	1
	Cadj	1
	SelFlags	3
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	0
	MemW	0
	SelDirW	0

BNE

PC<=PC+0x0002



CISC



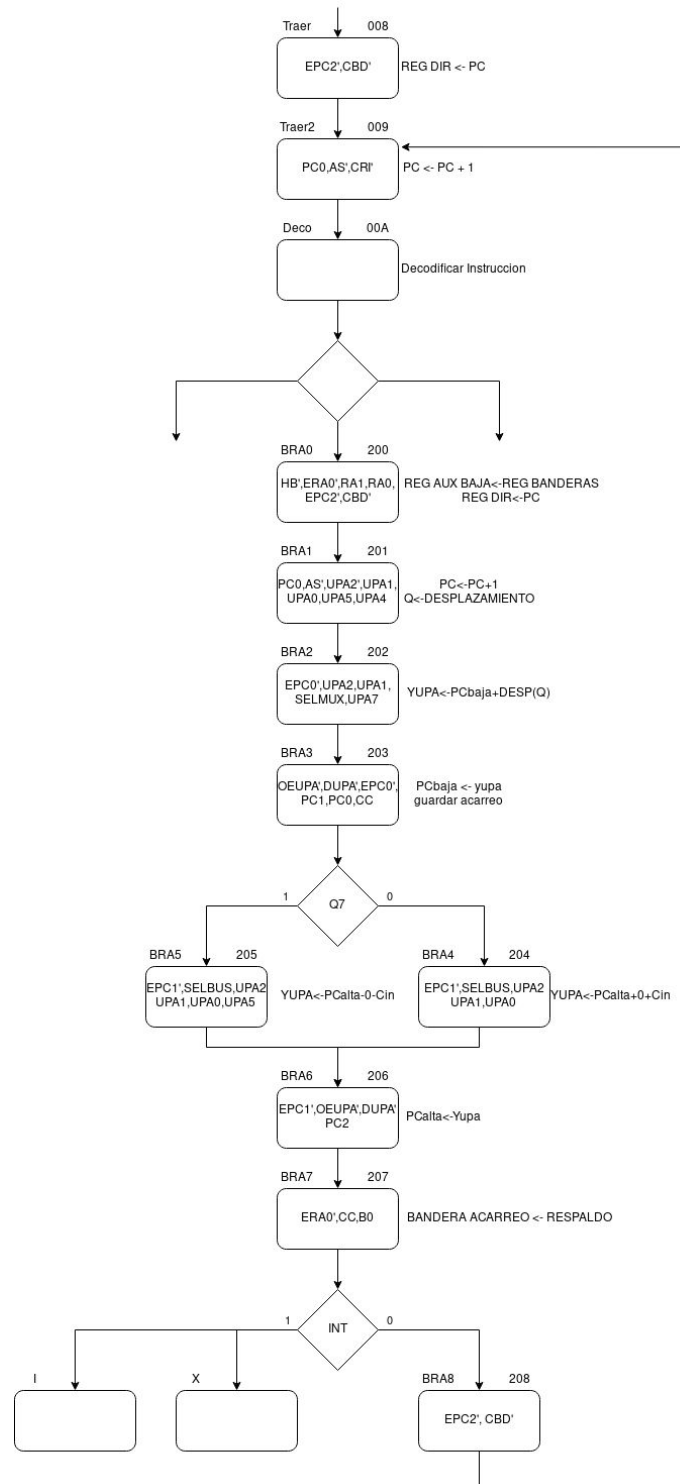
RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0

	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	1
	SelDato	0
	SelScrs	5
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	1
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	0
	SelBranch	2
	VF	0
Etapa 4	SelRegW	0
	MemW	0
	SelDirW	0

# BRA

CISC



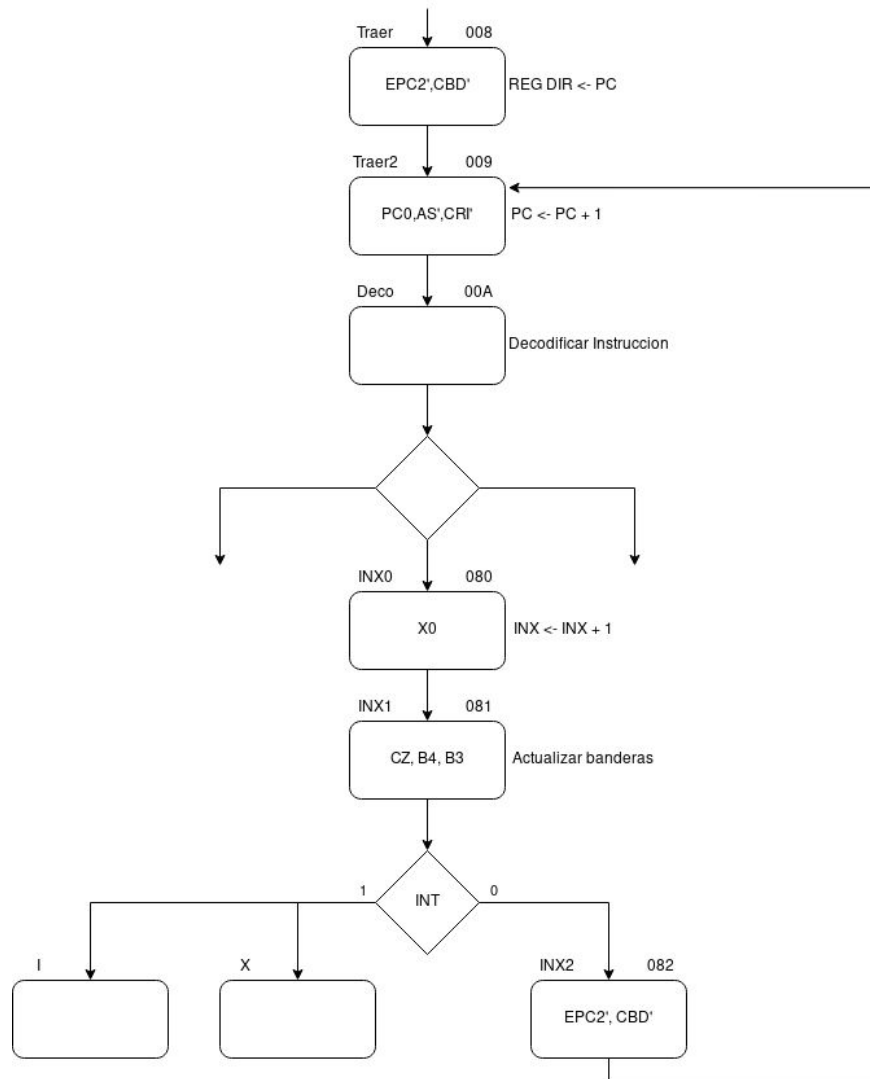
# RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	1
	SelDato	0
	SelScrs	5
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	1
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	0
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	0
	MemW	0
	SelDirW	0

INCX

IX <= IX+0x0001

## CISC



## RISC

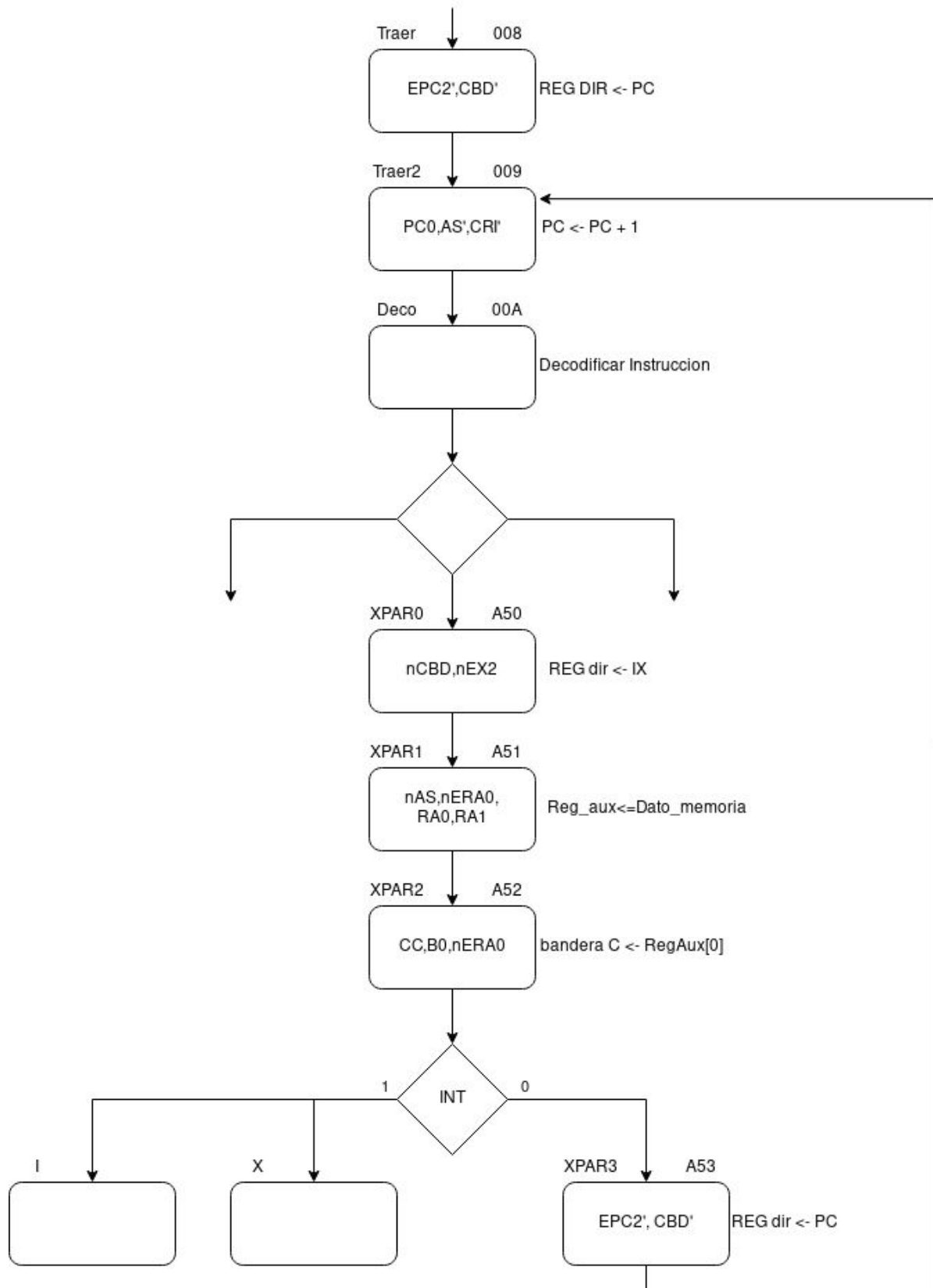
Etapas	Señal de control	Valor
Etapas 2	SeIRegR	E
	SeIS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SeIS2	0
	SeIDato	1
	SeIScrs	3

	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	1
	SelResult	1
	SelC	1
	Cadj	1
	SelFlags	C
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	2
	MemW	0
	SelDirW	0

Esta instrucción recibe el registro IX para su lectura y una dirección de memoria que siempre debe ser 0x0000, al hacer la suma se añade el acarreo Cadj=1 y SelC=1, al final se guarda el resultado en IX.

XPAR(ind,x)

Instrucción que defina si la localidad que apunta el índice X es par o no. Actualiza la bandera C el cual sirve para saber si es par o no por medio de otra instrucción.



Para esta instrucción se compara el valor del último bit del dato a comparar, el cual corresponde con la bandera C que está conectado al bus de datos interno.

RISC

IX>>1

IX[0] = C

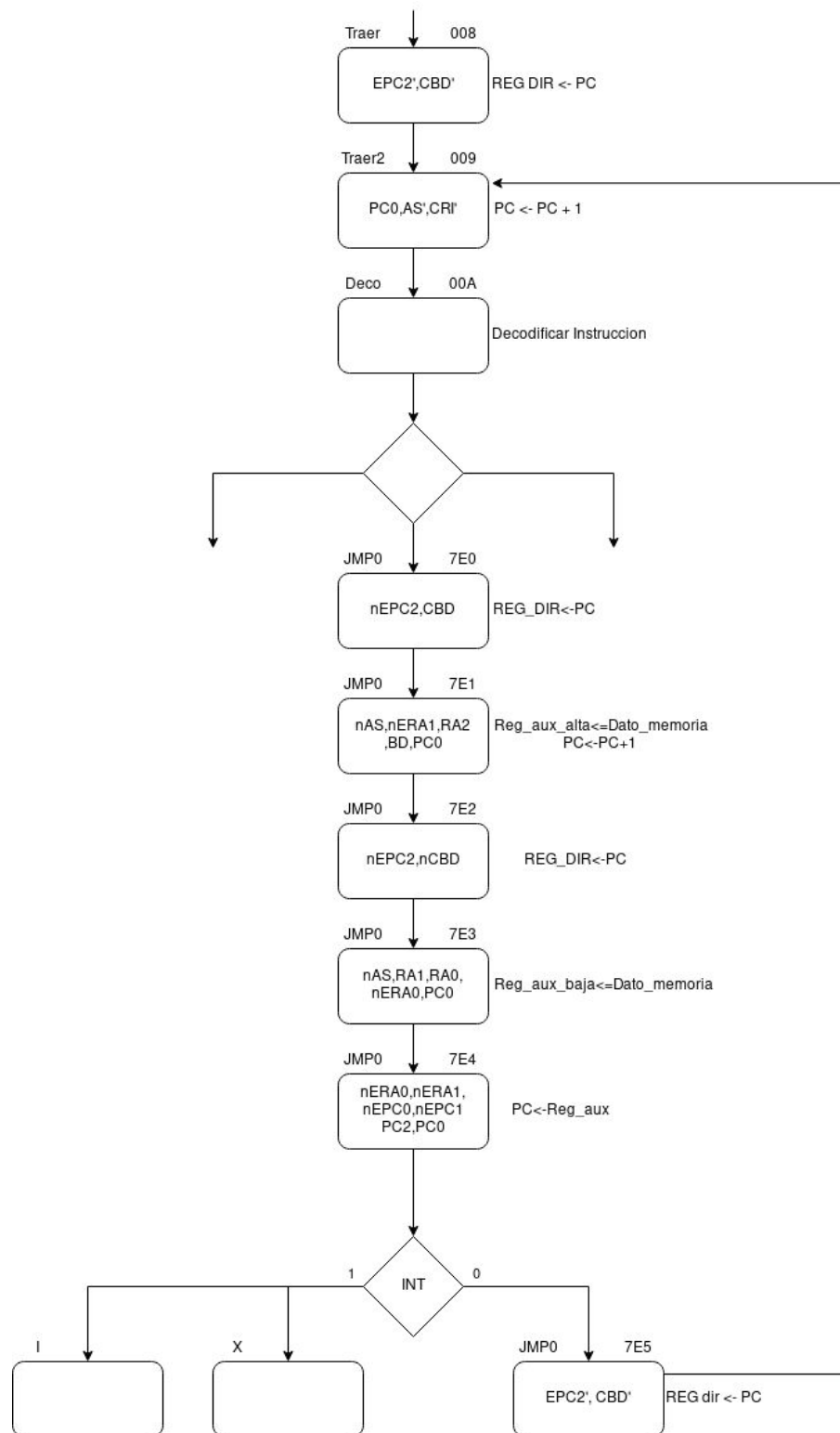
Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	E
	SelS1	0
	Sr	1
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	1
	SelScrs	4
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	9
	SelResult	0
	SelC	1
	Cadj	0
	SelFlags	4
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	0
	MemW	0
	SelDirW	0

Esta instrucción hace un corrimiento a la derecha quedando el bit que indica paridad en el valor de la bandera C, la cual es actualizada según el valor de este.



# JMP(EXT)

CISC



RISC

Etapa	Señal de control	Valor
Etapa 2	SelRegR	0
	SelS1	0
	Sr	0
	Cin	0
	SelS2	0
	SelDato	0
	SelScrs	3
	SelDir	0
Etapa 3	SelOp	4
	SelResult	1
	SelC	0
	Cadj	0
	SelFlags	0
	SelBranch	0
	VF	1
Etapa 4	SelRegW	0
	MemW	0
	SelDirW	0

### Contenido en memoria CISC

DIRECCIÓN (HEX)	CONTENIDO (HEX)	DESCRIPCIÓN
0x0000	7E	JMP
0x0001	00	Dirección de inicio de programa
0x0002	0D	Dirección de inicio de programa

0x0003	00	Variable res
0x0004	09	vector[0]
0x0005	04	vector[1]
0x0006	05	vector[2]
0x0007	01	vector[3]
0x0008	02	vector[4]
0x0009	06	vector[5]
0x000A	07	vector[6]
0x000B	09	vector[7]
0x000C	01	fin (Solo importa para reservar la dirección)
0x000D	86	instrucción LDAA
0x000E	00	Valor 0
0x000F	C6	instrucción LDAB
0x0010	FF	Valor FF
0x0011	CE	instrucción LDX
0x0012	04	(0x03) es la dirección inicial del vector
0x0013	A5	.rutina XPAR
0x0014	25	BLO
0x0015	03	0x00
0x0016	7E	JMP
0x0017	00	00
0x0018	26	.par
0x0019	AB	ADDA
0x001A	00	0,X
0x001B	08	INX
0x001C	8C	CPX
0x001D	0C	\$(fin)

0x001E	27	BEQ
0x001F	03	0x01
0x0020	7E	JMP
0x0021	00	00
0x0022	13	.rutina
0x0023	7E	JMP
0x0024	00	00
0x0025	30	.suma
0x0026	E0	<b>.par</b> SUBB
0x0027	00	0,X
0x0028	08	INX
0x0029	8C	CPX
0x002A	0C	\$(fin)
0x002B	27	BEQ
0x002C	03	0x03
0x002D	7E	JMP
0x002E	00	00
0x002F	13	.rutina
0x0030	AD	<b>.suma</b> XABA
0x0031	7E	JMP
0x0032	00	00
0x0033	0C	Dirección de la etiqueta .inicio

## Contenido en memoria RISC

### Memoria Instrucciones

Dirección	ID	Código	HH	LL	Descripción
-----------	----	--------	----	----	-------------

0x0000	00	CE	00	03	LDX #vector (0x0000)
0x0001	00	86	00	20	LDAA 0x0000
0x0002	00	C6	00	FF	LDAB 0x00FF
0x0003	00	A5	00	00	<b>.rutina</b> XPAR
0x0004	00	25	00	03	BLO 0x00
0x0005	00	01	00	00	NOP
0x0006	00	01	00	00	NOP
0x0007	00	7E	00	15	JMP .par
0x0008	00	AB	00	00	ADDA 0,X
0x0009	00	80	00	00	INCX
0x000A	00	8C	00	08	CPX fin
0x000B	00	27	00	04	BEQ 0x00
0x000C	00	01	00	00	NOP
0x000E	00	01	00	00	NOP
0x000F	00	73	00	03	JMP .rutina
0x0010	00	01	00	00	NOP
0x0011	00	01	00	00	NOP
0x0012	00	73	00	1F	JMP .suma
0x0013	00	01	00	00	NOP
0x0014	00	01	00	00	NOP
0x0015	00	E0	00	00	<b>.par</b> SUBB 0,X
0x0016	00	80	00	00	INCX
0x0017	00	8C	00	08	CPX fin
0x0018	00	27	00	00	BEQ 0x00
0x0019	00	01	00	00	NOP
0x001A	00	01	00	00	NOP
0x001B	00	7E	00	03	JMP .rutina
0x001C	00	01	00	00	NOP

0x001D	00	01	00	00	NOP
0x001F	00	AD	00	00	.suma XABA
0x0020	00	7E	00	00	.fin JMP 0x0000
0x0021	00	01	00	00	NOP
0x0022	00	01	00	00	NOP

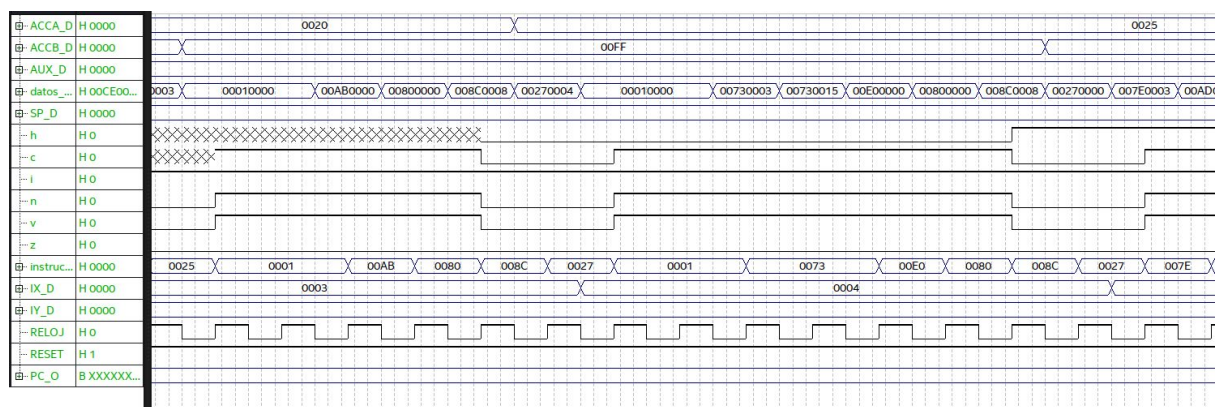
#### Memoria Datos

Dirección	HH	LL	Descripción
0x0000	0x00	0x02	vector[0]
0x0001	0x00	0x04	vector[1]
0x0002	0x00	0x05	vector[2]
0x0003	0x00	0x01	vector[3]
0x0004	0x00	0x02	vector[4]
0x0005	0x00	0x06	vector[5]
0x0006	0x00	0x07	vector[6]
0x0007	0x00	0x09	vector[7]
0x0008	0x00	0x01	fin

## Resultados

En esta simulación se puede ver que la arquitectura CISC pudo correr de manera satisfactoria el programa, Se puede observar como en el us 1.24 está en retorno al inicio. El resultado de la operación se guardó en IX y vale 0F.





## Simulación RISC 2

En esta simulación se puede observar como BLO(25) salta directamente a ADDA(AD) el cual toma el valor en memoria de la dirección que apunta IX(5) y da como resultado 25, inmediatamente después se ejecuta INCX(80) el cual aumenta en una unidad IX pasando de 03 a 04, se ejecuta la instrucción CPX para comparar el contenido de IX(04) con el valor de la dirección final del arreglo (08), como no es así la bandera Z se queda en 0 y el branch no se ejecuta.

## Conclusiones

En este proyecto se implementó lo visto en clase de teoría y laboratorio, para esto se implementó la arquitectura MC68HC11 en sus versiones CISC y RISC, por lo que se enfrentó a muchos problemas que fueron resueltos en el desarrollo del proyecto. Para la versión CISC fue el armar las cartas ASM de cada una de las instrucciones, estas requieren un conocimiento paso a paso de las microinstrucciones en cada ciclo de reloj, estas tienen una duración de ciclos variables pero con la ventaja de que es más flexible con las instrucciones que se pueden crear. La versión RISC consiste en diseñar las instrucciones según su etapa del ciclo fetch, esto permite que todas las instrucciones tengan una duración en ciclos de reloj constante además de poder aprovechar de una forma óptima el tiempo de ejecución de los componentes que no se estén usando durante el ciclo fetch, una de sus desventajas principales es el que todas las instrucciones tienen un tamaño de palabra igual por lo que es un desperdicio de memoria de instrucción, pero la mayor desventaja son los problemas de múltiples accesos simultáneos a memoria de lectura y escritura además de los saltos los cuales pueden ser solucionados mediante adiciones a la arquitectura original.

## Referencias

Savage Carmona, J., Vazquez Rodriguez, G., & Chavez Rodriguez, N. E. (2017). DISEÑO DE MICROPROCESADORES. Universidad Nacional Autónoma de México Facultad de Ingeniería.

Olivo, Á. G., & Martínez, J. P. (2007). *Diseño de procesadores con VHDL*. Universitat d'Alacant (Publicacions).



