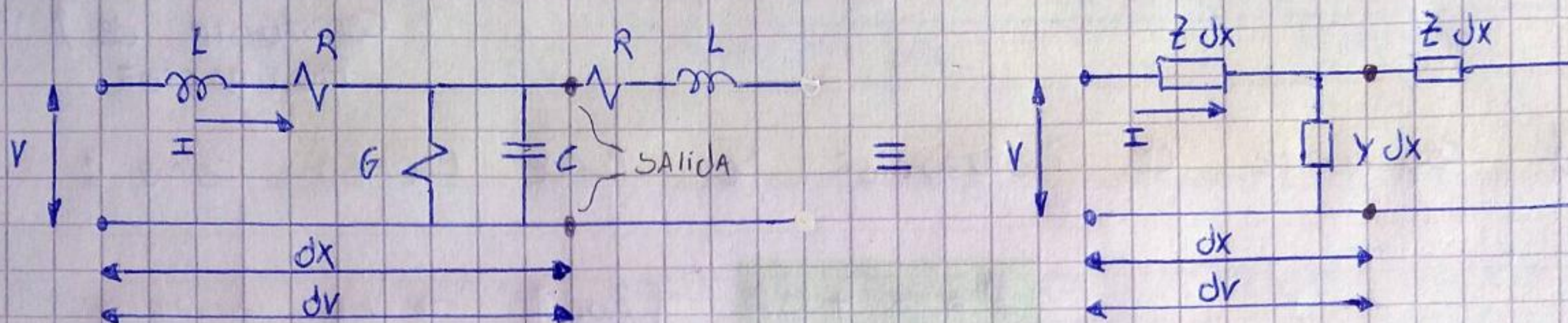


Las líneas de Transmisión son las interconexiones que transmiten la energía electromagnética de un punto a otro.

Ecuación de onda de una línea uniforme e infinita

Consideremos una línea de transmisión uniforme e infinita caracterizada por valores de Z e Y por unidad de longitud.



La línea es uniforme y por lo tanto todos sus parámetros son iguales a lo largo de toda la línea. Las unidades de Z es $[\Omega/m]$ y la de Y $[1/\Omega m]$.

Para una línea sin pérdidas ($R=G=0$), la energía electromagnética se propaga con una velocidad $v = \frac{1}{\sqrt{L \cdot C}}$.

Consideremos la variación de tensión y corriente (dV e dI) en un elemento infinitesimal de longitud dx :

$$dV = I \cdot Z \cdot dx$$

$$dI = V \cdot Y \cdot dx$$

Deriva
todo en
respecto
a x

$$\frac{dV}{dx} = I \cdot Z$$

$$\frac{dI}{dx} = V \cdot Y$$

$$\frac{d^2V}{dx^2} = \frac{dI}{dx} \cdot Z + I \cdot \frac{dZ}{dx}$$

$$\frac{d^2I}{dx^2} = \frac{dV}{dx} \cdot Y + V \cdot \frac{dY}{dx}$$

$= 0$

$= 0$

Por ser una línea uniforme

$$\frac{d^2V}{dx^2} = V \cdot Y \cdot Z$$

$$\frac{d^2I}{dx^2} = I \cdot Z \cdot Y$$

$$\frac{d^2V}{dx^2} - V \cdot Y \cdot Z = 0$$

$$\frac{d^2I}{dx^2} - Z \cdot Y \cdot I = 0$$

Ecuaciones
de
Telegrafista

Estas ecuaciones muestran la relación natural entre la tensión y la corriente en una línea de transmisión, pero no nos dice nada acerca de la distribución o variación de V e I a lo largo de la línea.

Las soluciones de las ecuaciones anteriores tienen la forma $V = e^{\gamma x}$ (Por la ecuación de tensión).
Aplicando la solución encontramos el valor de γ :

$$\frac{d^2 V}{dx^2} - Z \cdot Y \cdot V = 0$$

$$\gamma^2 e^{\gamma x} - Z \cdot Y \cdot e^{\gamma x} = 0 \rightarrow \boxed{\gamma = \pm \sqrt{Z \cdot Y}} \left[\frac{\text{Rad}}{\text{m}} \right]$$

Constante de Propagación

La constante de propagación se puede escribir como:

$$\boxed{\gamma = \alpha + j\beta} \left[\frac{\text{Rad}}{\text{m}} \right] \rightarrow \text{Valor complejo}$$

$$\alpha = \ln \left(\frac{V_i}{V_r} \right) \text{ [neper]}$$

Constante de fase $\beta = \frac{2\pi}{\lambda} \left[\frac{\text{Rad}}{\text{m}} \right]$
(Depende de frecuencia)

Constante de atenuación $\alpha \left[\frac{\text{Neper}}{\text{m}} \right]$
(No depende de frecuencia)

Longitud de onda $\lambda = \frac{v}{f}$

Por lo tanto, la solución de la ecuación de tensión será:

$$\boxed{V = A e^{\gamma x} + B e^{-\gamma x}}$$

Para encontrar la solución de la corriente hacemos lo siguiente:

$$\frac{dV}{dx} = A \gamma e^{\gamma x} - B \gamma e^{-\gamma x} ; \text{ con } \frac{dV}{dx} = Z \cdot I$$

$$I = \frac{\gamma}{Z} A e^{\gamma x} - \frac{\gamma}{Z} B e^{-\gamma x} ; \text{ Recordar } \rightarrow \frac{\gamma}{Z} = \frac{\sqrt{Z \cdot Y}}{Z}$$

$$\boxed{I = \sqrt{\frac{Y}{Z}} A e^{\gamma x} - \sqrt{\frac{Y}{Z}} B e^{-\gamma x}}$$

$$\frac{\gamma}{Z} = \sqrt{\frac{Y}{Z}}$$

Donde el factor A y B son constantes con respecto a x pero variables con respecto a t y valen:

$$A = V_1 \cdot e^{j\omega t} \quad \text{y} \quad B = V_2 \cdot e^{j\omega t}$$

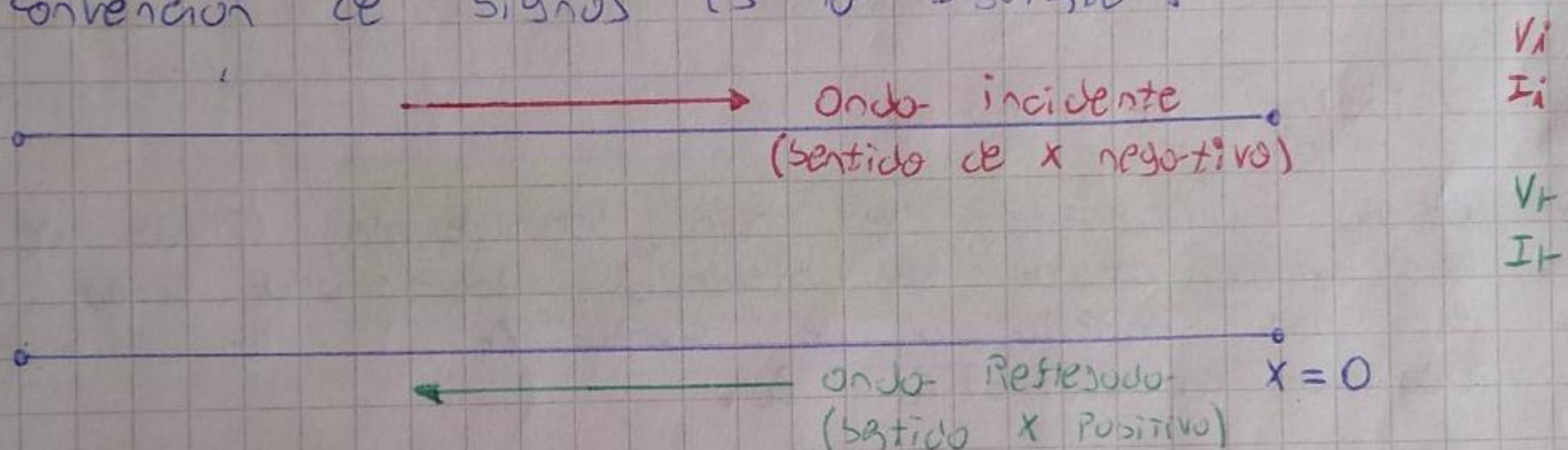
Así, finalmente podemos escribir la ecuación de una onda en una línea uniforme la cual si nos proporciona información sobre la variación de V e I a lo largo de la línea. Estas ecuaciones son:

Ecuación de onda de una línea uniforme \rightarrow e infinito

$$V = V_1 e^{j(\omega t + \beta x)} + V_2 e^{j(\omega t - \beta x)}$$

$$I = \sqrt{\frac{Y}{Z}} V_1 e^{j(\omega t + \beta x)} - \sqrt{\frac{Y}{Z}} V_2 e^{j(\omega t - \beta x)}$$

Los primeros términos de las ecuaciones anteriores representan la propagación de la onda en la dirección de x negativo (los términos marcados con rojo) y los segundos términos la propagación de la onda en la dirección de x positivo (los términos marcados con verde).
La convención de signos es la siguiente:



Por lo tanto concluimos que hay ondas propagándose en diferente sentido (opuesto) y que en todo lugar, la corriente o tensión total será la suma de los dos ondas viajerías (onda incidente y onda Reflejada).

Impedancia Característica

Si observamos el término $\sqrt{\frac{Y}{Z}}$ de la ecuación de corriente I , obtenemos que:

Impedancia característica
Impedancia de línea \rightarrow

$$Z_0 = \sqrt{\frac{Z}{Y}} = \sqrt{\frac{R + j\omega L}{G + j\omega C}}$$

$$Z_0 = \frac{V_i}{I_i} = -\frac{V_r}{I_r}$$

Impedancia característica del medio y es función de los parámetros de la línea. Relacionada con el medio, no se determinan las pérdidas.

Para una línea sin pérdidas, donde $R = G = 0 \rightarrow$

$$Z_0 = \sqrt{\frac{L}{C}}$$

$$v = \frac{\omega}{\beta} = \frac{\omega}{\text{Im} \sqrt{ZY}} = \frac{\omega}{\omega \sqrt{LC}}$$

$$v = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Se verifica con lo dicho al inicio

NOTA

Velocidad de propagación

$$\text{Im} \{ \sqrt{(R + j\omega L)(G + j\omega C)} \} \rightarrow R = G = 0$$

o también $\rightarrow v = \frac{\omega}{\beta} = \frac{2\pi f}{\frac{2\pi}{\lambda}} = f \cdot \lambda \rightarrow \boxed{v = f \cdot \lambda}$

Si se cumple que $\frac{G}{C} = \frac{R}{L} \rightarrow Z_0$ se vuelve real (Condición de Heaviside) \rightarrow se abandona Heaviside

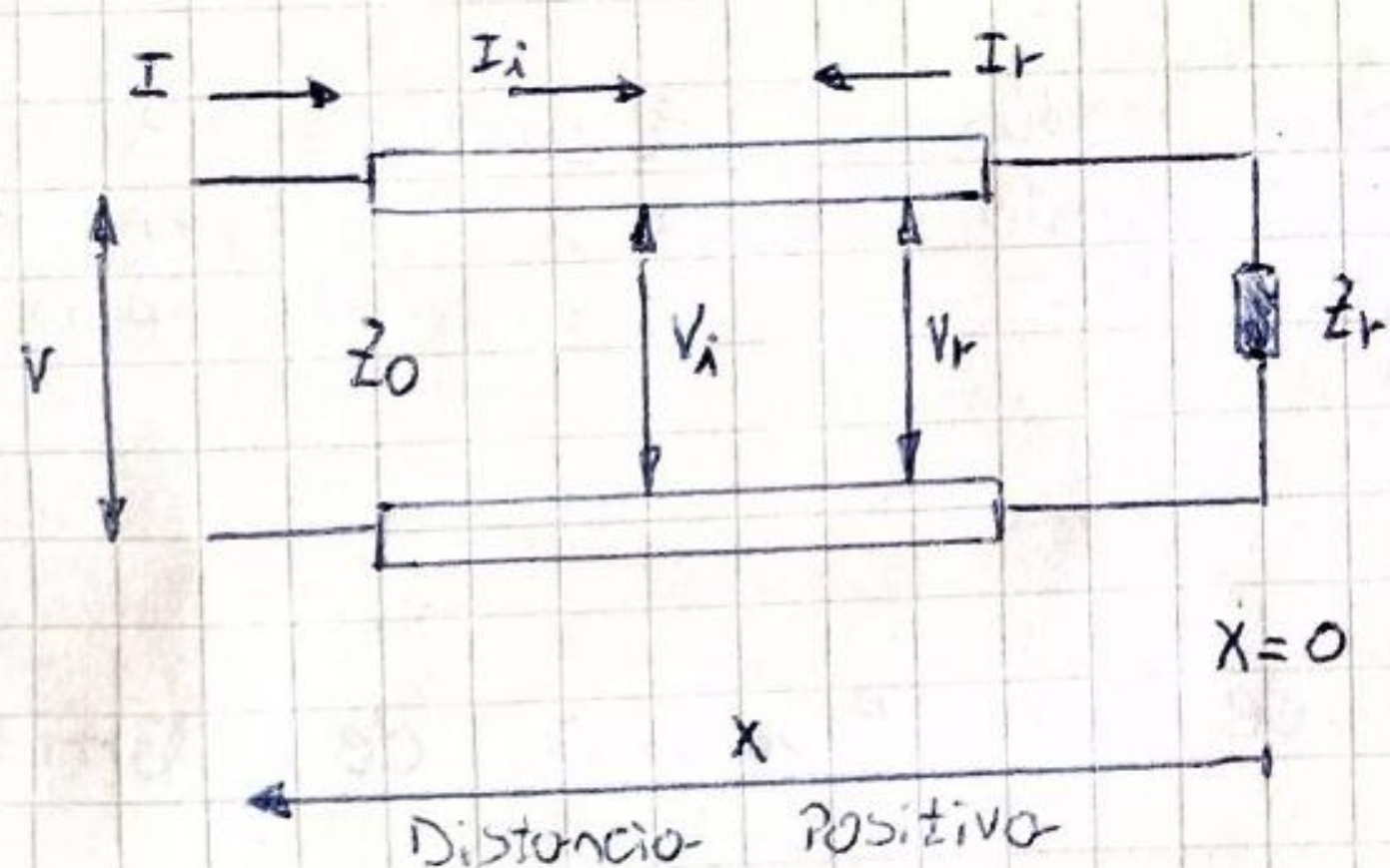
Pregunta de Examen: ¿Por qué se popularizaron los cables de 50 y 75 Ω en líneas coaxiales?

\rightarrow La impedancia teórica para la atenuación mínima de una línea coaxial es 77 Ω , mientras que la mejor impedancia para una máxima capacidad de manejo de potencia es 30 Ω . El promedio es 53,5 Ω que se redondea a 50 Ω . También se usa un cable coaxial con impedancia de 75 Ω ya que su valor se acerca al de la impedancia para una mínima atenuación (77 Ω).

La línea bifilar se ve más afectada por el ruido que la línea coaxial porque no está blindada.

Línea Uniforme terminada

Hasta ahora únicamente se han considerado líneas de longitud infinita. Analicemos ahora la situación donde una línea uniforme termina en una impedancia de carga Z_r y la misma tiene una impedancia característica Z_0 .



Podemos hablar de dos ondas una incidente (hacia la carga) y otra reflejada (desde la carga). El voltaje o corriente total en un determinado punto es la suma de las dos ondas en dicho punto.

\rightarrow Para la tensión:

$$V = V_i + V_r$$

$$\begin{aligned} V_i &= |V_i| e^{j\omega t - \gamma x} \\ V_r &= |V_r| e^{j\omega t + \gamma x + j\theta} \\ \gamma &= \text{factor de propagación} \\ \theta &= \text{contribución de fase en la carga} \end{aligned}$$

Si analizamos lo que pasa en la carga ($x=0$) estamos analizando la condición de borde. Ahí se tiene que $V_i = |V_i|$ y $V_r = |V_r| e^{j\theta} = |V_r| \angle \theta$, de forma tal que en la carga la razón de voltaje reflejado e incidente está dada por:

$$\frac{V_r}{V_i} = \frac{|V_r| \angle \theta}{|V_i|} = \rho_v$$

\rightarrow En la carga ($x=0$)

Coeficiente de reflexión para el voltaje. (No tiene dimensiones)

Podemos expresar la ecuación de tensión de la forma:

$$V = |V_i| \left(e^{\gamma x} + \beta_v e^{-\gamma x} \right) \quad [V]$$

→ Para la corriente: $I = I_i + I_r$

$$I_i = I_1 e^{j\omega t} e^{\gamma x - j\delta} \quad |I_i|$$

$$I_r = I_2 e^{j\omega t} e^{-\gamma x + j(\epsilon - \delta)} \quad |I_r|$$

δ = diferencia de fase entre la corriente y el voltaje debida a Z_0 .

En la carga ($x=0$) tenemos que $I_i = |I_i| e^{-j\delta}$ y $I_r = |I_r| e^{j(\epsilon - \delta)}$
Por lo tanto:

$$\frac{I_r}{I_i} = \frac{|I_r| e^{j\epsilon}}{|I_i|} = \beta_i$$

→ En la carga ($x=0$)

→ Coeficiente de reflexión para la corriente (sin dimensiones).

Podemos expresar la ecuación de corriente de la forma:

$$I = |I_i| e^{j\delta} \left(e^{\gamma x} + \beta_i e^{-\gamma x} \right) \quad [A]$$

Ahora podemos expresar β_v y β_i en términos de la impedancia de carga Z_L o de la impedancia característica Z_0 .

$$Z_0 = \frac{V_i}{I_i} = \frac{|V_i|}{|I_i|} \frac{L\delta}{L\delta}$$

$$Z_0 = -\frac{V_r}{I_r} = -\frac{|V_r|}{|I_r|} \frac{L\delta}{L\delta}$$

$$Z_L = \frac{V}{I} \quad (\text{con } x=0)$$

→ En la carga

→ Otros formas de expresar los coeficientes β_v y β_i en la carga

$$I = I_i + I_r$$

En la carga:

$$\frac{V}{Z_L} = \frac{V_i}{Z_0} + \frac{-V_r}{Z_0}$$

$$\frac{V_i + V_r}{Z_L} = \frac{V_i - V_r}{Z_0}$$

$$V = V_i + V_r$$

En la carga:

$$I \cdot Z_L = I_i Z_0 + (-I_r \cdot Z_0)$$

$$(I_i + I_r) Z_L = I_i Z_0 - I_r Z_0$$

$$\frac{I_r}{I_i} = -\left(\frac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0} \right) = \beta_i = -\beta_v$$

NOTA

$$\frac{V_r}{V_i} = \frac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0} = \beta_v$$

En la carga

→ En la carga

→ forma general de Γ_v

$$\Gamma_v = \frac{V_r}{V_i} = \frac{V_2 e^{j\omega t} e^{-\gamma x}}{V_1 e^{j\omega t} e^{\gamma x}} \rightarrow \Gamma_v = \frac{V_2}{V_1} e^{-2\gamma x}$$

$$\Gamma_v = \frac{V_2 e^{-2\alpha x}}{V_1} e^{-2j\beta x}$$

$\rightarrow |\Gamma_v|$

$$\Gamma_v = |\Gamma_v| e^{-2j\beta x}$$

$$\Gamma_v = -\Gamma_i$$

NO estudiar

El coeficiente de reflexión Γ_v si depende de la posición de la línea que estoy analizando (x).
El coeficiente de reflexión es complejo.

→ Impedancia en cualquier punto de la línea

La razón de V/I en cualquier punto de la línea da la impedancia de Z_x en el punto visto hacia la dirección de la carga:

$$Z_x = \frac{V}{I} = \frac{V_1 e^{j\omega t} e^{\gamma x} + V_2 e^{j\omega t} e^{-\gamma x}}{\frac{V_1}{Z_0} e^{j\omega t} e^{\gamma x} - \frac{V_2}{Z_0} e^{j\omega t} e^{-\gamma x}}$$

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{V_1 e^{\gamma x} + V_2 e^{-\gamma x}}{V_1 e^{\gamma x} - V_2 e^{-\gamma x}} \rightarrow \text{Divido todo por } V_1 e^{\gamma x}$$

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{1 + \frac{V_2 e^{-\gamma x}}{V_1 e^{\gamma x}}}{1 - \frac{V_2 e^{-\gamma x}}{V_1 e^{\gamma x}}}$$

$\rightarrow \Gamma_v$

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{1 + \Gamma_v}{1 - \Gamma_v}$$

$$\Gamma_v = \frac{Z_x - Z_0}{Z_x + Z_0}$$

→ Se verifica que Γ_v depende de x . Z_x también.

⊕ Por lo $0 < Z_x < \infty \rightarrow -1 < \Gamma_v < 1$.

⊕ Si $Z_x = Z_0 \rightarrow \Gamma_v = 0$ y se dice que la línea está adaptada. Siempre se desea que $\Gamma_v = 0$, sería lo ideal. Lo mismo sucede con Γ_i .
(No hay reflexiones)

Podemos expresar a Z_x de la siguiente forma:

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{Z_r + Z_0 \tanh(\gamma x)}{Z_0 + Z_r \tanh(\gamma x)} \xrightarrow[\alpha=0]{\text{sin pérdidas}}$$

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{Z_r + jZ_0 \tan(\beta x)}{Z_0 + jZ_r \tan(\beta x)}$$

Si analizo la línea en circuito abierto $\xrightarrow{Z_L = \infty}$ $Z_x = Z_0 \coth(\gamma x)$
 Si analizo la línea en corto circuito $\xrightarrow{Z_L = 0}$ $Z_x = Z_0 \tanh(\gamma x)$
 Si analizo la línea que sufre la carga $(x=0) \rightarrow Z_x = Z_L$

Recordar que $Z_0 = \sqrt{Z_{oc} \cdot Z_{sc}}$ (Para líneas con o sin pérdidas).

→ Coeficiente de reflexión en la carga $(x=0)$

$$① \quad V = \underbrace{V_1 e^{j\omega t}}_{|V_i|} e^{\gamma x} + \underbrace{V_2 e^{j\omega t}}_{|V_r|} e^{-\gamma x} \xrightarrow[\text{En carga } x=0]{} V_c = V_1 e^{j\omega t} + V_2 e^{j\omega t}$$

$$② \quad I = \frac{V_1}{Z_0} e^{j\omega t} e^{\gamma x} - \frac{V_2}{Z_0} e^{j\omega t} e^{-\gamma x} \xrightarrow[\text{En carga } x=0]{} I_c = \frac{V_1}{Z_0} e^{j\omega t} - \frac{V_2}{Z_0} e^{j\omega t}$$

Recordando que la corriente en la carga $I_c = \frac{V_c}{Z_L}$ y despejando Z_0 de la ecuación ②:

$$V_c \frac{Z_0}{Z_L} = V_1 e^{j\omega t} - \underbrace{V_2 e^{j\omega t}}_{\text{De ① } V_2 e^{j\omega t} = V_c - V_1 e^{j\omega t}}$$

$$V_c \frac{Z_0}{Z_L} = 2 \underbrace{V_1 e^{j\omega t}}_{|V_i|} - V_c$$

$$\boxed{|V_i| = \frac{V_c}{2} \left(1 + \frac{Z_0}{Z_L} \right)} \quad ; \quad |V_r| = \frac{V_c}{2} \left(1 - \frac{Z_0}{Z_L} \right)$$

Es útil definir el coeficiente de reflexión en la carga:

$$\rho_v = \frac{V_r}{V_i} = \frac{V_2 e^{j\omega t} e^{-\gamma x}}{V_1 e^{j\omega t} e^{\gamma x}} = \frac{|V_r| e^{-\gamma x}}{|V_i| e^{\gamma x}} = \frac{\frac{V_c}{2} \left(1 - \frac{Z_0}{Z_L} \right) e^{-2\gamma x}}{\frac{V_c}{2} \left(1 + \frac{Z_0}{Z_L} \right) e^{2\gamma x}}$$

Expresión general → $\rho_v = \left(\frac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0} \right) e^{-2\gamma x}$

$$-1 < \rho_v < 1$$

$(Z_L = 0) \quad (Z_L = \infty)$

En $x=0$

$$\rho_v = \frac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0}$$

En la carga

El coeficiente de reflexión en cualquier punto de la línea tiene como valor el coeficiente de la carga afectado por un factor de fase que depende de x .

Para una línea sin pérdidas ($\alpha = 0$) y por ello $\beta = j\beta$

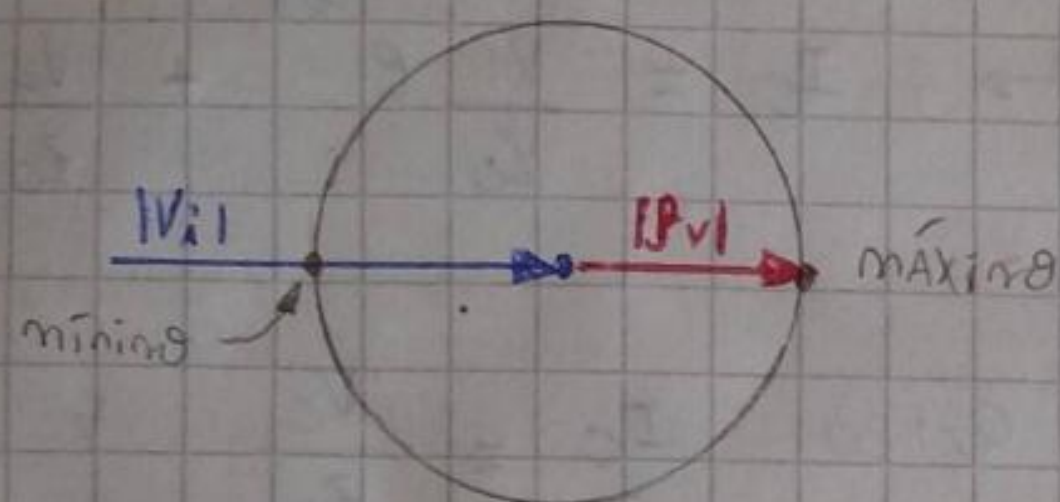
$$\Gamma_v = \left(\frac{Z_L - Z_0}{Z_L + Z_0} \right) e^{-2j\beta x}$$

→ No aporta nada en el módulo, solo es fase.

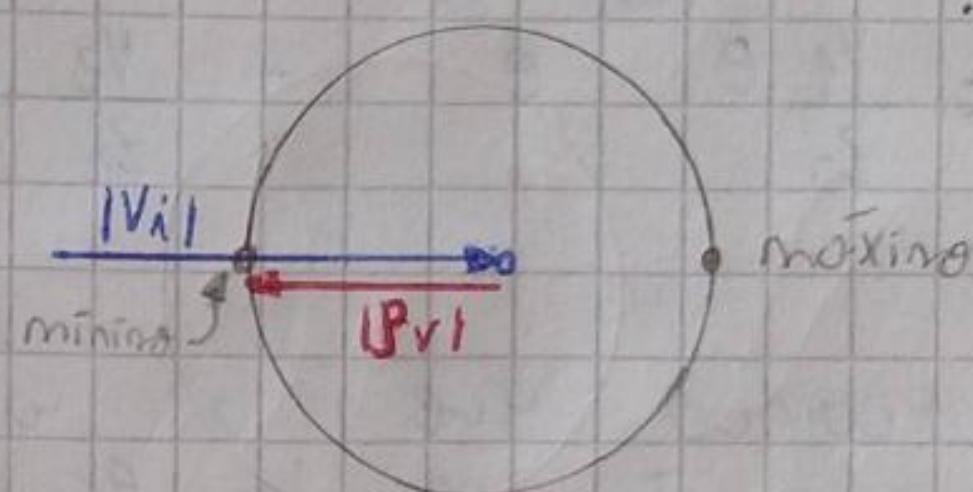
Por lo que concluimos que en una línea sin pérdidas el módulo de Γ_v se mantiene constante a toda la línea. Entonces, el módulo de la onda reflejada será constante a toda la línea.

→ Relación de ondas estacionarias (ROE)

Podemos considerar a Γ_v como un factor que está modulando a la tensión o corriente incidente.



Cuando β está en fase con V_i tenemos un máximo.



Cuando β está en contrafase con V_i tenemos un mínimo.

Esto produce un fenómeno de ondas estacionarias a lo largo de la línea, con máximos y mínimos.

→ Definimos el ROE como el cociente entre el V_{max} y el V_{min} en la línea.

$$ROE = \frac{V_{max}}{V_{min}} = \frac{|V_i| + |V_r|}{|V_i| - |V_r|} = \frac{1 + |\Gamma_v|}{1 - |\Gamma_v|}$$

$$1 < ROE < \infty$$

$$0 < |\Gamma_v| < 1$$

El valor de ROE deseable es 1 ya que el valor deseable de $\Gamma_v = 0$.

El ROE es particularmente perjudicial en las líneas de potencia de RF donde las sobretensiones pueden dañar los chips de salida o transistores.

Además un ROE alto indica que la potencia se está consumiendo en la línea y no está siendo radiada. Mientras más grande el ROE, más grande es el Γ_v y por lo tanto mayor es la onda reflejada y menor es la onda o-proyectada por la carga.

Los máximos y mínimos se pueden medir con una línea modulada y a partir de estas mediciones determinar la R de carga.

Un máximo de tensión le corresponde un mínimo de corriente. un mínimo de tensión le corresponde un máximo de corriente.

Relaciones de impedancia

→ Línea de medio longitud de onda ($\lambda/2$)

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{Z_L + j Z_0 \tan(\beta x)}{Z_0 + j Z_L \tan(\beta x)}$$

$$x = \frac{\lambda}{2}$$

$$Z_{\frac{\lambda}{2}} = Z_L$$

Recordar que
 $\beta = \frac{2\pi}{\lambda}$

La línea de $\lambda/2$ refleja en su extremo la impedancia de carga.

→ Línea de un cuarto de longitud de onda ($\lambda/4$)

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{Z_L + j Z_0 \tan(\beta x)}{Z_0 + j Z_L \tan(\beta x)}$$

$$x = \frac{\lambda}{4}$$

$$Z_{\frac{\lambda}{4}} = \frac{Z_0^2}{Z_L}$$

La línea de $\lambda/4$ permite hacer transformaciones de impedancia. Se usa para adaptación de los sistemas.

Líneas STUB

son líneas terminadas en un cortocircuito o un circuito abierto.

$$Z_x = Z_0 \cdot \frac{Z_L + j Z_0 \tan(\beta x)}{Z_0 + j Z_L \tan(\beta x)}$$

$$Z_x = -j Z_0 \cot(\beta x)$$

$$Z_L = \infty$$

$$Z_L = 0$$

$$Z_x = j Z_0 \tan(\beta x)$$

Se usan para hacer filtros o adaptaciones. Me permite conocer la impedancia característica de la línea.

$$Z_0^2 = Z_{oc} \cdot Z_{sc}$$

Carter de Smith

Muestra como varía la impedancia compleja de una línea de transmisión a lo largo de su longitud. Se usa frecuentemente para simplificar la adaptación de la impedancia de una línea de transmisión con su carga. Representa el diagrama del coeficiente de reflexión. Por correspondencia este plano podemos mostrar simultáneamente impedancias o admitancias.

* Adaptación con dos stubs

- Permite adaptar un conjunto de impedancias.
- Los puntos de inserción de los stub siempre serán en la misma posición, lo que no cambiará según las longitudes de cada stub.
- Se utiliza cuando tengo que transmitir en varios fre cuencios.

En un mínimo $Z_{\min} = \frac{Z_0}{\text{ROE}}$; En un máximo $Z_{\max} = Z_0 \cdot \text{ROE}$

Línea de microcinta

Es la línea más usada. Su uso es más conveniente que el cable coaxial, no está protegida y tiene un campo de dispersión.

El modo de propagación de la onda no es TEM, pero se lo considera Quasi-TEM.

Demostración

$$Z_{\text{máx}} = \frac{V_i + V_r}{I_i + I_r} = \frac{V_i}{I_i + I_r} + \frac{V_r}{I_i + I_r}$$

← Superfactor Común I_i
← Superfactor Común I_r

$$Z_{\text{máx}} = \frac{V_i}{I_i} \cdot \frac{1}{1 + \frac{I_r}{I_i}} + \frac{V_r}{I_r} \cdot \frac{1}{\frac{I_i}{I_r} + 1}$$

$$Z_{\text{máx}} = Z_0 \cdot \frac{1}{1 - \rho_v} - Z_0 \cdot \frac{1}{1 - (-1/\rho_v)} \rightarrow \text{Superfactor Común este término con el signo menos}$$

$$Z_{\text{máx}} = Z_0 \cdot \frac{1}{1 - \rho_v} - Z_0 \cdot \frac{1}{-\rho_v + 1} \cdot \frac{1}{(-1/\rho_v)}$$

$$Z_{\text{máx}} = Z_0 \cdot \left[\frac{1}{1 - \rho_v} + \frac{\rho_v}{1 - \rho_v} \right] = Z_0 \cdot \frac{1 + \rho_v}{1 - \rho_v}$$

→ ROE

$$Z_{\text{máx}} = Z_0 \cdot \text{ROE}$$

$$Z_{x\min} = \frac{V_i - V_r}{I_i - I_r} = \frac{V_i}{I_i - I_r} - \frac{V_r}{I_i - I_r}$$

$$Z_{x\min} = \frac{V_i}{I_i} \cdot \frac{1}{1 - \frac{I_r}{I_i}} - \frac{V_r}{I_r} \cdot \frac{1}{\frac{I_i}{I_r} - 1}$$

$$Z_{x\min} = Z_0 \cdot \frac{1}{1 + \beta_v} + Z_0 \cdot \frac{1}{-\frac{1}{\beta_v} - 1}$$

$$Z_{x\min} = Z_0 \cdot \frac{1}{1 + \beta_v} + Z_0 \cdot \frac{1}{1 + \beta_v} \cdot \frac{1}{(-1/\beta_v)}$$

$$Z_{x\min} = Z_0 \cdot \left[\frac{1}{1 + \beta_v} - \frac{\beta_v}{1 + \beta_v} \right] = Z_0 \cdot \frac{1 - \beta_v}{1 + \beta_v}$$

1/ROE

$$Z_{x\min} = \frac{Z_0}{ROE}$$

¿Dónde se dan los máximos y mínimos de tensión?

→ Si $Z_r < Z_0$

V_{\max} en $x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4}$; $n = 0, 1, 2, 3, \dots$
 V_{\min} en $x = n \frac{\lambda}{2}$; $n = 0, 1, 2, \dots$

→ Si $Z_r > Z_0$

V_{\max} en $x = n \frac{\lambda}{2}$; $n = 0, 1, 2, \dots$
 V_{\min} en $x = (2n + 1) \frac{\lambda}{4}$; $n = 0, 1, 2, \dots$

Los máximos superan el valor de la fuente. No se si siempre
 El máximo de tensión antecede al mínimo. El mínimo de
 tensión antecede al máximo.