ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ "САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИНФОРМАЦИОННЫХ ТЕХНОЛОГИЙ, МЕХАНИКИ И ОПТИКИ"(УНИВЕРСИТЕТ ИТМО)

Факультет Систем управления и робототехники

Кафедра Систем управления и информатики

ГруппаР3340

ТЕОРИЯ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Лабораторная работа №12

АНАЛИЗ ЛИНЕЙНЫХ НЕПРЕРЫВНЫХ СИСТЕМ С ИСПОЛЬЗОВАНИЕМ ПРИКЛАДНОГО ПАКЕТА MATLAB CONTROL SYSTEM TOOLBOX Вариант 9

Проверил:	
Выполнил:	

Цель работы. Исследование динамических и частотных характеристик, анализ структурных свойств и устойчивости линейных непрерывных систем с помощью прикладного пакета Matlab Control System Toolbox.

Начальные данные:Исходная модель разомкнутой системы

$$w(s) = \frac{4s}{s(s^2+2s+3)} = \frac{4}{s^2+2s+3}$$

1 Анализ разомкнутой системы

1.1 Нули и полюса передаточной функции разомкнутой системы

Схема расположения нулей и полюсов можно получить при помощи команды pzmap(w).

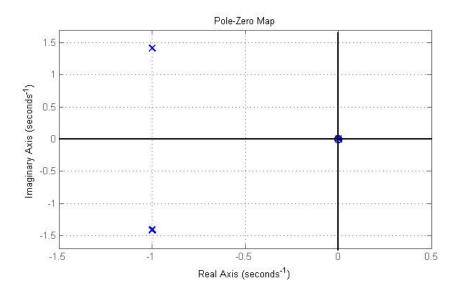


Рис. 1: Схема нулей и полюсов

1.2 Получение графика логарифмических амплитудночастотной и фазочастотной характеристик

Графики можно получить при помощи команды margin(w)

Запас устойчивости системы по амплитуде бесконечный, это говорит о том, что нет коэффичиента отрицательной обратной связи, который выведет эту систему из равновесия.

Запас устойчивости по фазе 78 градусов.

Частота среза 1 рад/сек.

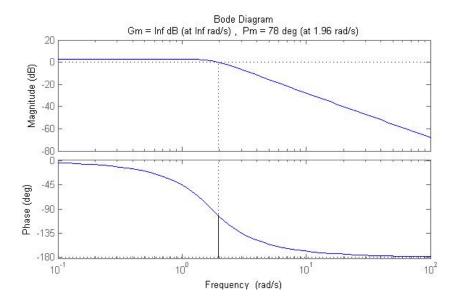


Рис. 2: Графики логарифмических амплитудночастотной и фазочастотной характеристик

1.3 Построение амплитудно-фазочастотной характеристики исходной системы

Построить амплитудно-фазочастотнуюй характеристику можно при помощи команды nyqist(w)

Система устойчива, так как гадограф не охватывает точку [-1;0]

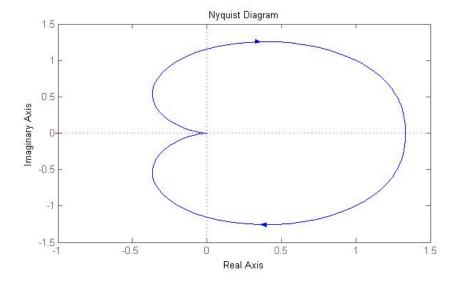


Рис. 3: Фазовый портрет разомкнутой системы

2 Анализ замкнутой системы

Начальные данные:Исходная модель замкнутой системы $w(s)=\frac{4s}{s(s^2+2s+7)}=\frac{4}{s^2+2s+7}$

2.1 Нули и полюса передаточной функции замкнутой системы

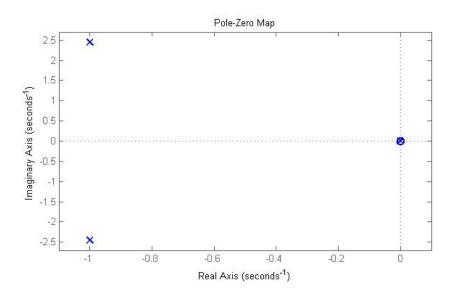


Рис. 4: Нули и полюса передаточной функции замкнутой системы

2.2 Получение графика переходной и весовой функций замкнутой системы

Для построение графика используется команда step(w)

Время переходного процесса: 5сек

Перерегулирование: 1.27

Затухание: 0

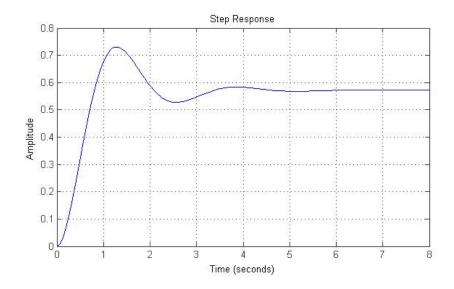


Рис. 5: Переходной процесс амкнутой системы

2.3 Переход к представлению замкнутой системы в форме BCB

Команда [A,B,C,D]=tf2ss(a,b), где а-числитель, b-знаменатель.

$$A = \begin{bmatrix} -2 & -7 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$
$$B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$
$$C = \begin{bmatrix} 0 & 4 \end{bmatrix}$$

Вывод: пакет CST позволяет очень быстро и точно исследовать систему. С его помощью можно получить все характеристики исследуемой системы. При выполнении работы была составлена передаточная функция размкнутой системы и исследована на устойчивось.