Arquitectura de Computadoras

Clase 1

Bibliografía

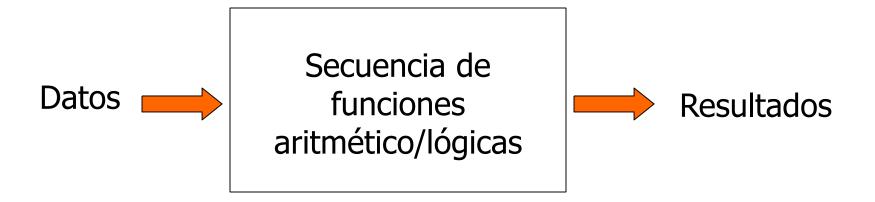
- Organización y Arquitectura de Computadoras Diseño para optimizar prestaciones, Stallings W., Editorial Prentice Hall.
- Organización de Computadoras, Tanenbaum A., Editorial Prentice Hall.
- Arquitectura de Computadores Un enfoque cuantitativo, Hennessy & Patterson., Editorial Mc Graw Hill.
- Diseño y evaluación de arquitecturas de computadoras, Beltrán M. y Guzmán A., Editorial Prentice Hall.
- Computer Organization and Embedded Systems, 6th ed. Hamacher C., Vranesic Z., Zaky S., Manjikian N., Editorial Mc Graw Hill
- Computer Organization and Architecture, 10/E. Stallings W., Editorial Pearson

Temas de clase

- Temas básicos de repaso
 - Programas
 - Arquitectura Von Neumann
 - Repertorio de instrucciones
 - Ciclo de instrucción
 - Simulador
- Subrutinas
 - Pasaje de argumentos

Concepto de programa

Antes se tenían sistemas cableados



 Programación en hardware: cuando cambiamos las tareas, debemos cambiar el hardware

Concepto de programa (2)

Ahora Códigos de instrucción Intérprete de instrucción Señales de control **Datos** Resultados **Funciones** aritmético/lógicas

 Programación en software: en cada paso se efectúa alguna operación sobre los datos

Concepto de programa (3)

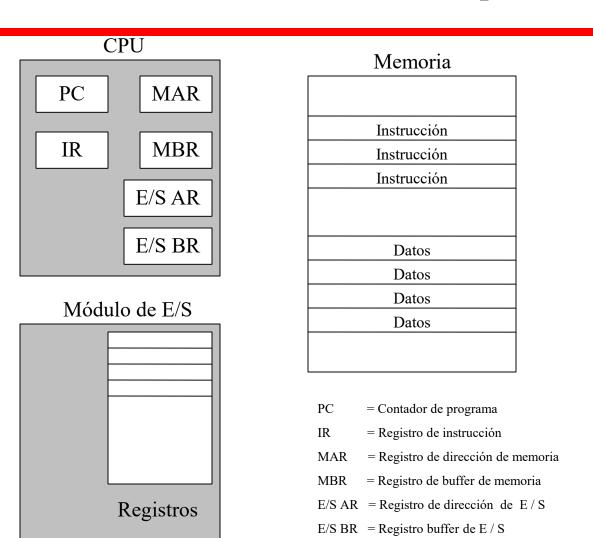
- Para cada paso se necesita un nuevo conjunto de señales de control.
- Las instrucciones proporcionan esas señales de control.
- Aparece el nuevo concepto de programación.

No hay que cambiar el hardware !!!

Arquitectura Von Neumann

- La unidad central de procesamiento (CPU) está constituida por la unidad de control (UC) y la unidad aritmético-lógica (ALU).
- Datos e instrucciones deben introducirse en el sistema y los resultados se proporcionarán mediante componentes de entrada/salida (E/S).
- Se necesita almacenar temporalmente datos e instrucciones:
 - Memoria Principal

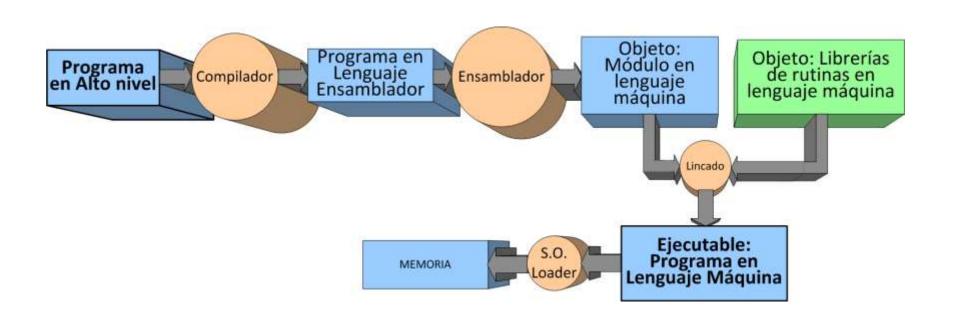
Componentes de una computadora



Repertorio de instrucciones

- Es el conjunto completo de instrucciones que se realizan en una CPU.
 - Código máquina
 - Binario
- Representado simbólicamente por un conjunto de códigos de ensamblaje
 - de operaciones:
 - ADD (sumar), SUB (restar), LOAD (cargar datos en un registro)
 - de operandos:
 - ADD BX, PEPE; sumar contenidos de reg BX y dirección PEPE, el resultado se guarda en reg BX

Alto nivel a máquina



Elementos de una instrucción

- Código de operación ("Cod Op")
- Referencia a operandos fuentes
- Referencia al operando resultado
- Referencia a la siguiente instrucción

Ver Anexo Clase 1 sobre Máquinas de N direcciones

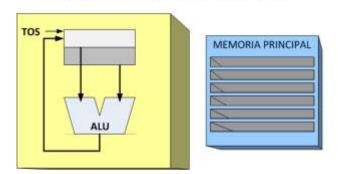
¿Dónde se almacenan operandos?

- Memoria principal
 - o memoria virtual o en memoria cache

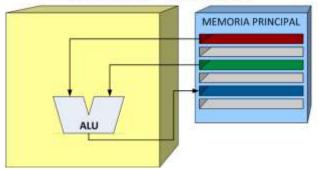
- Registro de la CPU
- Dispositivo de E/S

Alternativas de almacenamiento

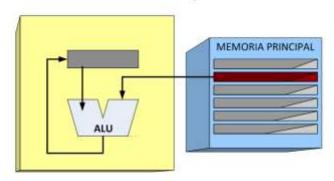
Almacenamiento tipo Pila



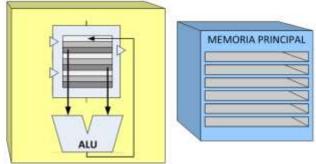
Almacenamiento tipo Memoria - Memoria



Almacenamiento tipo Acumulador



Almacenamiento tipo Registro-Registro



Tipos de instrucciones

- Procesamiento de datos:
 - instrucciones aritmético-lógicas
- Almacenamiento de datos:
 - instrucciones de memoria
- Transferencia de datos:
 - instrucciones de E/S
- Control:
 - instrucciones de testeo y flujo del programa

¿Cuántas direcciones?

- Más direcciones por instrucción
 - Instrucciones más complejas
 - Menos instrucciones por programa
- Menos direcciones por instrucción
 - Instrucciones menos complejas
 - Más instrucciones por programa
 - La captación/ejecución de las instrucciones es más rápida
- Registros vs Direcciones
 - Las operaciones entre los registros son más rápidas.

Diseño del conjunto de instrucciones. Decisiones (1)

- Tipos de operandos (datos)
- Repertorio de operaciones
 - ¿Cuántas operaciones se considerará?
 - ¿Cuáles operaciones se realizarán?
 - ¿Cuán compleja será cada una de ellas?
- Formatos de instrucciones:
 - Longitud de instrucción
 - Número de direcciones
 - Tamaño de los campos

Diseño Decisiones (2)

- Registros
 - Número de registros de la CPU referenciables
 - ¿En qué registros se pueden ejecutar qué operaciones?
- Modos de direccionamiento
 - ¿cómo es especificada la ubicación de un operando o una instrucción?
- RISC contrapuesto a CISC

(Computadora de conjunto reducido de instrucciones) a (Computadora de conjunto complejo de instrucciones)

Tipos de operandos

- Direcciones
- Números
 - punto fijo ó punto flotante
- Caracteres
 - ASCII, EBCDIC ...etc.
- Datos lógicos
 - Bits (1 ó 0)
 - Ej: flags o indicadores

Orden de los bytes

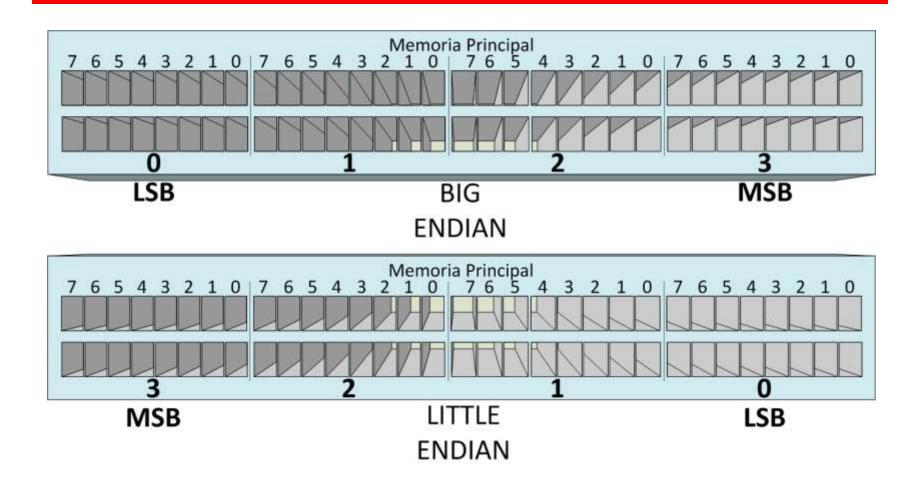
Supongamos una memoria direccionable de a byte

 ¿En qué orden se leen aquellos números que ocupan más de un byte?

Ejemplo:

La palabra doble 98765432H (32 bits) se puede almacenar en 4 bytes consecutivos de las siguientes 2 formas:

Orden de los bytes (2)



Orden de los bytes (3)

Dir. de byte	Forma 1	Forma 2
00	98	32
01	76	54
02	54	76
03	32	98

¿cuál forma uso?

Big endian: el byte más significativo en la dirección con valor numérico más bajo

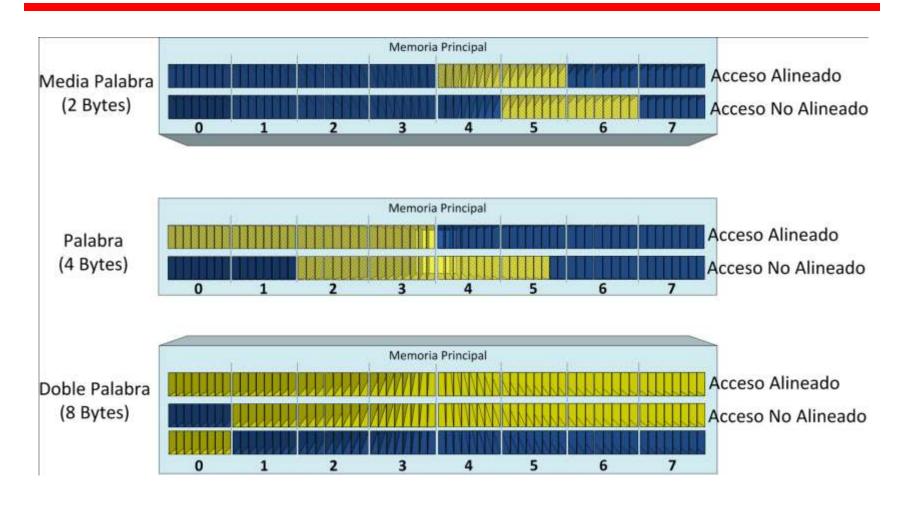
Little endian: el byte menos significativo en la dirección con valor numérico más bajo

Problema

- Intel 80x86, Pentium y VAX son "little-endian".
- IBM S/370, Motorola 680x0 (Mac) y la mayoría de los RISC son "big-endian".

Incompatibilidad !!!

Accesos a la memoria



Problema

 Si se permiten, los accesos no alineados son mas lentos!!!!

Tipos de operaciones

- Transferencias de datos
- Aritméticas
- Lógicas
- Conversión
- Entrada/Salida
- Control del sistema
- Control de flujo

Transferencia de datos

- Debe especificarse:
 - Ubicación del operando fuente
 - Ubicación del operando destino
 - Tamaño de los datos a ser transferidos
 - Modo de direccionamiento
- Diferentes movimientos ->diferentes instrucciones
 - Reg-Reg, Reg-Mem o Mem-Reg
- O una instrucción y diferentes direcciones
 - MOV destino, fuente ; copia fuente a destino

Aritméticas

- Operaciones básicas:
 - Add, Substract, Multiply y Divide
 - Números enteros sin/con signo.
 - ¿Números en punto flotante?
- Pueden incluirse otras operaciones ...
 - **Inc**rement o **Dec**rement (en 1 el operando)
 - Negate: cambia el signo del operando (Ca2).
 - **Abs**olute: toma el valor absoluto del operando.
 - Shift left/right: desplaza bits a izq/der un lugar

Lógicas - Conversión

Operaciones que manipulan bits individualmente

- Operaciones Booleanas.
 AND, OR, XOR, NOT
- Otras operaciones
 - Rotate left/right: rota las posiciones de los bits a izq/der

Operaciones para cambiar formatos de datos

Conversión de binario a decimal o de EBCDIC a ASCII

Entrada/Salida

- Pocas instrucciones pero de acciones específicas
 - IN ó OUT
- Se pueden realizar utilizando instrucciones de movimiento de datos
 - MOVE
- Se pueden realizar a través de un controlador aparte: DMA (Direct Memory Access)

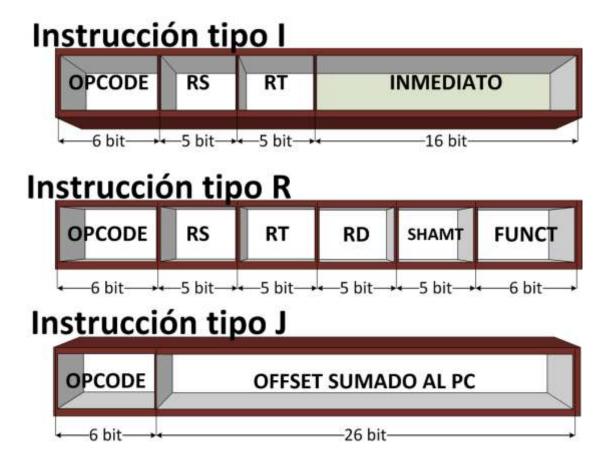
Control de flujo

Modifican el valor contenido en el registro PC

- Salto Incondicional
 - JMP equis ; saltar a la posicion 'equis'
- Salto Condicional
 - JZ equis ; saltar a la posición 'equis', si bandera Z=1
- Salto con retorno o llamada a subrutina
 - CALL subrut ;saltar a la posición `subrut'

Para retornar al programa que llamó, se debe utilizar la instrucción **RET** como última instrucción del cuerpo de subrutina

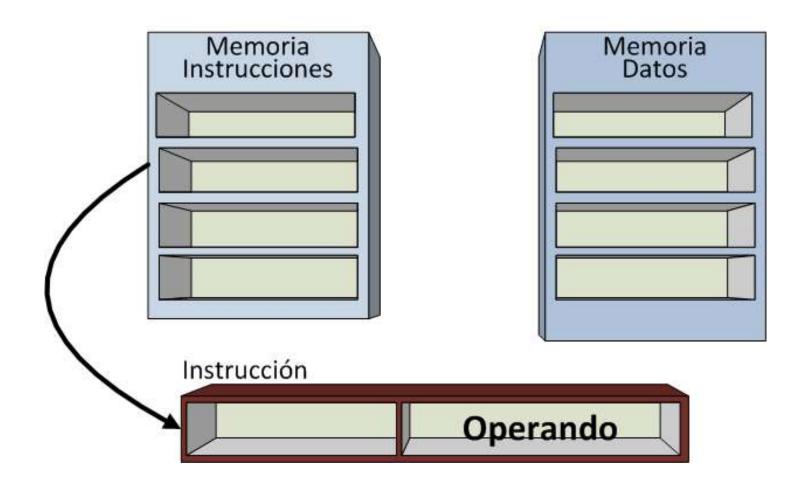
Formatos de instrucción



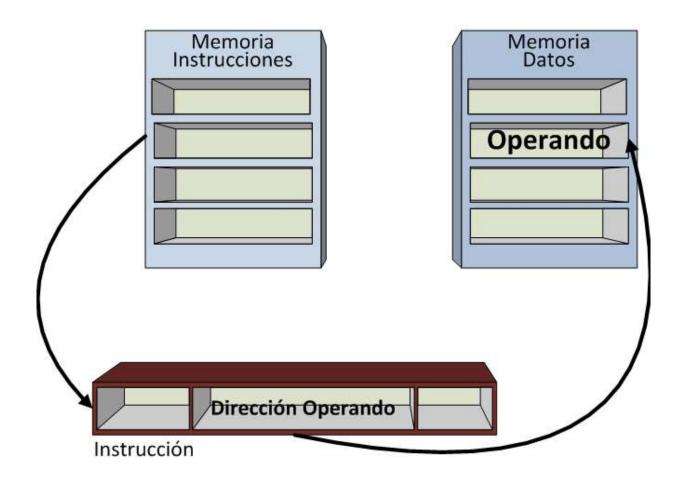
Modos de direccionamiento

- Inmediato
- Directo de memoria o Absoluto
- Directo de Registro
- Indirecto de memoria (en desuso)
- Indirecto con registro
- Indirecto con Desplazamiento
 - basado, indexado o relativo al PC
 - Pila (o relativo al SP)

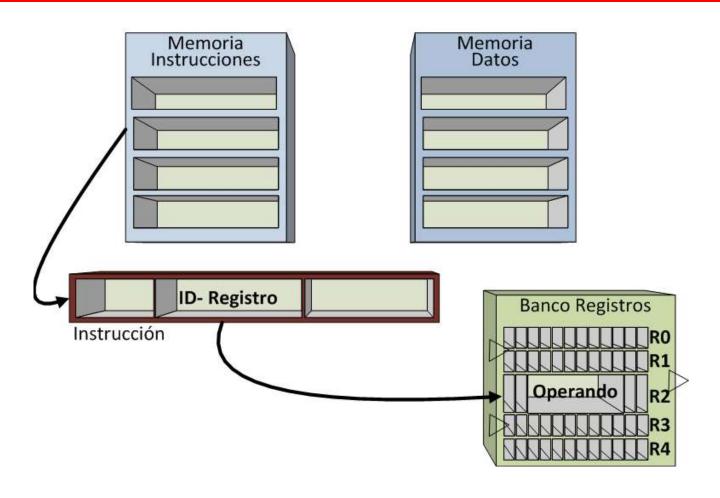
MDD Inmediato



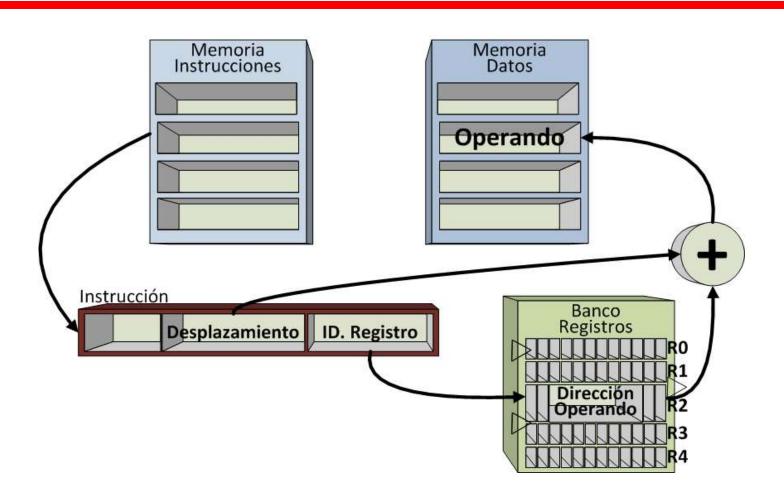
MDD Directo o Absoluto (de memoria)



MDD Directo de Registro

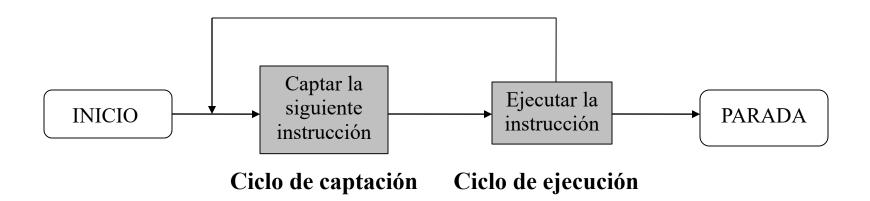


MDD Indirecto con desplazamiento



Ciclo de instrucción básico

- Dos pasos:
 - Captación
 - Ejecución



Ciclo de captación

- La dirección de la instrucción que se debe captar se encuentra en el registro Contador de Programa (PC)
- La UC capta la instrucción desde la Memoria
 - La instrucción va al registro de instrucción (IR)
- El registro PC se incrementa
 - a no ser que se indique lo contrario.
- La UC interpreta la instrucción captada y debe lleva a cabo la acción requerida

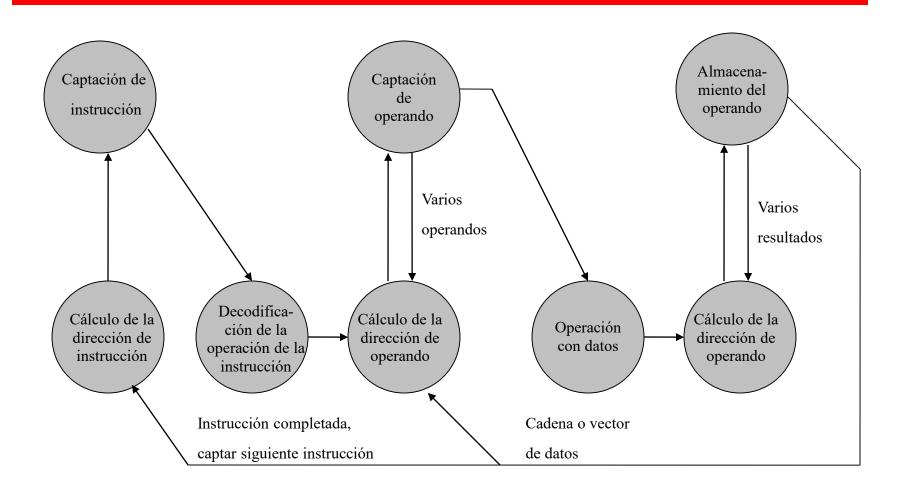
Ciclo de ejecución

Acciones posibles:

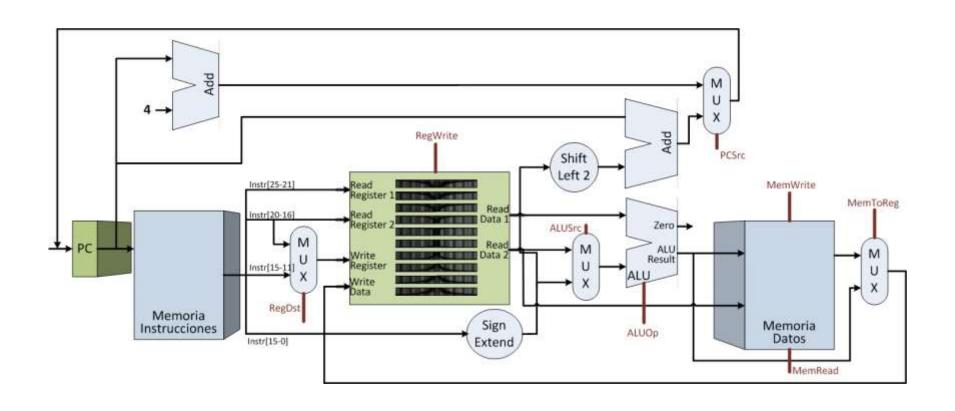
- Procesador memoria
 - Transferencia de datos CPU Memoria.
- Procesador E/S
 - Transferencias de datos CPU y módulo de E/S.
- Procesamiento de datos
 - Alguna operación aritmética o lógica con los datos.
- Control
 - Alteración de la secuencia de ejecución.
 - Instrucción de salto

ó combinación de las acciones anteriores

Diagrama de estados del ciclo de instrucción

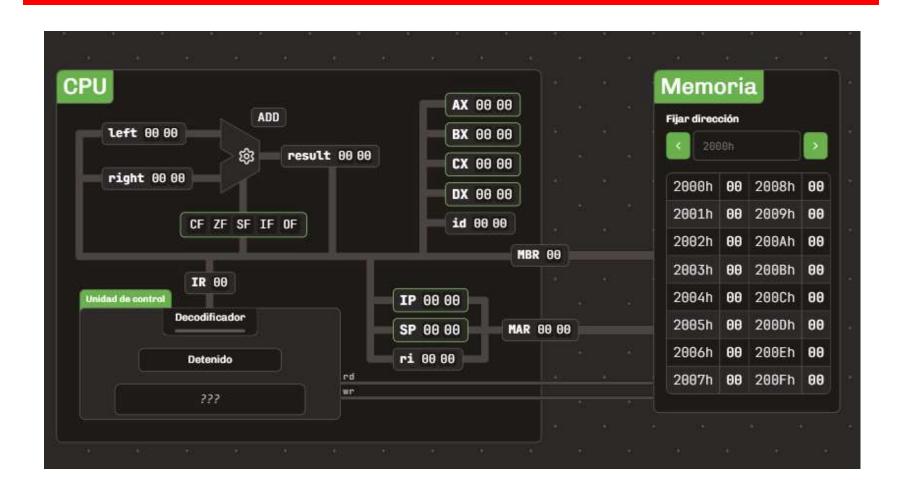


Ruta de Datos



Simulador VonSim

(https://vonsim.github.io/)



VonSim: inst. de transferencia

1	MOV dest,fuente	Copia fuente en dest	(dest)←(fuente)
2	PUSH fixente	Carga fuente en el tope de la pila	$(SP)\leftarrow(SP)-2,[SP+1:SP]\leftarrow(fuente)$
2	POP dest	Desapila el tope de la pila y lo carga en dest	$(fuente) \leftarrow [SP+1:SP]; (SP) \leftarrow (SP)+2$
2	PUSHF	Apila los flags	$(SP)\leftarrow(SP)-2;[SP+1:SP]\leftarrow(flags)$
2	POPF	Desapila los flags	$(flags)\leftarrow[SP+1.SP], (SP)\leftarrow(SP)+2$
3	IN dest, fuente	Carga el valor en el puerto fuente en dest	(dest)←(fuente)
4	OUT dest,fuente	Carga en el puerto dest el valor en fuente	$(dest)\leftarrow(fuente)$

- 1. dest/fuente son: reg/reg, reg/mem, reg/op.inm, mem/reg, mem/op.inm. mem puede ser una etiqueta (dir.directo) o [BX] (dir.indirecto).
- 2. dest y fuente solo pueden ser registros de 16 bits.
- 3. dest/fuente son: AL/mem, AX/mem, AL/DX, AX/DX.
- 4. dest/fuente son: mem/AL, mem/AX, DX/AL, DX/AX.

 mem debe ser dirección entre 0 y 255. Puede ser un operando inmediato o una etiqueta.

Inst. aritméticas y lógicas

1	ADD dest fuente	Suma fuente y dest	$(dest) \leftarrow (dest) + (fixente)$
1	ADC dest fuente	Suma fuente, dest y flag C	$(dest)\leftarrow (dest)+(fixente)+C$
1	SUB dest,fuente	Resta fuente a dest	$(dest) \leftarrow (dest) \cdot (fuente)$
1	SBB dest_ficente	Resta fuente y flag C a dest	$(dest) \leftarrow (dest) \cdot (fuente) \cdot C$
1	CMP dest,fuente	Compara fuente con dest	(dest)-(fuente)
5	NEG dest	Negativo de dest	$(dest) \leftarrow CA2(dest)$
5	INC dest	Incrementa dest	$(dest) \leftarrow (dest) + 1$
5	DEC dest	Decrementa dest	$(dest) \leftarrow (dest)-1$
1	AND dest fuente	Operación fuente AND dest bit a bit	$(dest) \leftarrow (dest) \text{ AND } (fuente)$
1	OR dest fuente	Operación fuente OR dest bit a bit	(dest)← (dest) OR (fuente)
1	XOR dest fuente	Operación fuente XOR dest bit a bit	(dest)← (dest) XOR (fuente)
5	NOT dest	Complemento a 1de dest	$(dest) \leftarrow CAl(dest)$

- 1. dest/fuente son: reg/reg, reg/mem, reg/op.inm, mem/reg, mem/op.inm.
- 5. dest solo puede ser mem o reg.

mem puede ser una etiqueta (dir.directo) o [BX], siendo (BX) una dirección de memoria (dir.indirecto).

Inst. transferencia de control

6	CALL etiqueta	Llama a subrutina cuyo inicio es etiqueta						
6	RET	Retorna de la subrutina						
6	JZ ettqueta	Salta si el último valor calculado es cero	Si Z=1, (IP)←mem					
6	JNZ etiqueta	Salta si el último valor calculado no es cero	Si Z=0, (IP)←mem					
_	JS ettqueta	Salta si el último valor calculado es negativo	Si S=1, (IP)←mem					
6	JNS etiqueta	Salta si el último valor calculado no es negativo	Si S=0, (IP)←mem					
6	JC ettqueta	Salta si el último valor calculado produjo carry	Si C=1, (IP)←mem					
6	JNC etiqueta	Salta si el último valor calculado no produjo carry	Si Z=1, (IP)←mem					
6	JO etiqueta	Salta si el último valor calculado produjo overflow	Si O=1, (IP)←mem					
6	JNO ettqueta	Salta si el último valor calculado no produjo overflow	Si O=0, (IP)←mem					
6	JMP etiqueta	Salto incondicional a ettqueta	(IP)← <i>mem</i>					

6. mem es la dirección de memoria llamada etiqueta.

Subrutinas

- Innovación en lenguajes de programación
- Programa auto-contenido
- Puede invocarse desde cualquier punto de un programa
 - mediante instrucción CALL
- Brinda economía (código usado varias veces) y modularidad (subdivisión en unidades pequeñas).
- Requiere pasaje de argumentos (parámetros)
 - por valor (copia de una variable)
 - por referencia (dirección de la variable)

Pasaje de argumentos a subrutinas

- Vía registros
 - El número de registros es la principal limitación
 - Es importante documentar que registros se usan
- Vía memoria
 - Se usa un área definida de memoria (RAM).
 - Difícil de estandarizar

Pasaje de argumentos a subrutinas

- Vía pila (stack)
 - Es el método más ampliamente usado.
 - El verdadero "pasaje de parámetros".
 - Independiente de memoria y registros.
 - Hay que comprender bien como funciona porque la pila (stack) es usada por el usuario y por el sistema.

En x86, SP apunta al último lugar usado

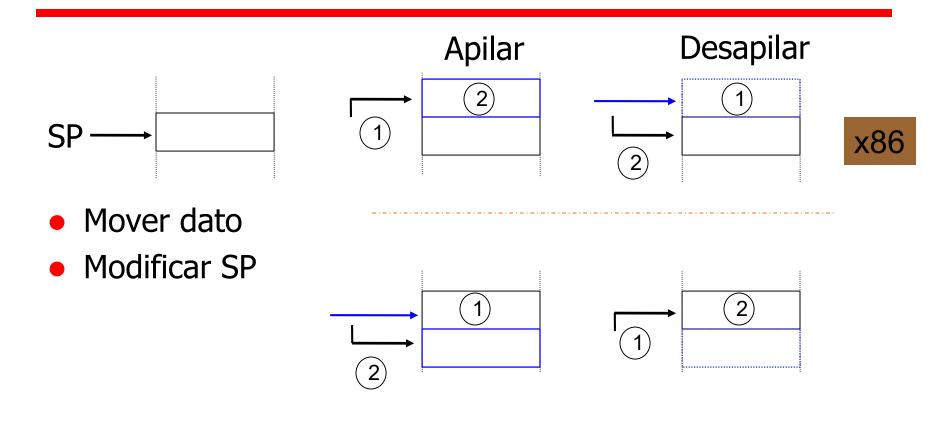
Funcionamiento de una pila

- El operando está (de forma implícita) en la cabeza de la pila
- Se requiere un registro Puntero de Pila (SP)
 - Contiene la dirección de la cabeza de la pila
- Operaciones sobre la pila
 - PUSH ; operación de Apilar
 - POP ; operación de Desapilar
 - Son inversas entre sí

Operaciones de apilar/desapilar

- Secuencia de dos acciones:
 - 1- Movimiento de datos Reg-Mem ó Mem-Reg
 - 2- Modificación del puntero antes/después de la anterior
- Tener en cuenta:
 - dónde apunta el puntero
 - cómo crece la pila

Funcionamiento de la pila



Notas de Clase 1

PUSH

POP

Ejemplo en Assembly y máquina

Dir.	Codigo maquina	Linea	Codigo en lenguaje ensamble			
		1		ORG	2000H	
2000	BB 00 30	2		MOV	BX, 3000H	
2003	8B 07	3		MOV	AX, [BX]	
2005	50	4		PUSH	AX	
2006	BB 02 30	5		MOV	BX, 3002H	
2009	8B 0F	6		MOV	CX, [BX]	
200B	51	7		PUSH	CX	
200C	58	8		POP	AX	
200D	59	9		POP	CX	
200E	F4	10		HLT		
		11		ORG	3000H	
3000	55 33 44 22	12	datos	DB	55h, 33h, 44h, 22h	
		13		END		
SIMBOLOS:						
Nombre: Tipo:		Valor:				
datos Byte 3000h		No usado				
	- -		Notas de Cla	ase 1		52

Definición del procedimiento

Nombre Proc

...
Cuerpo del procedimiento
Ret

Nombre Endp

Llamada al procedimiento

En programa principal

. . .

Push Parametro 1

Push Parametro 2

Call Nombre

• • •

. . .

Ejemplo con subrutina

ORG 1000H

subrutin: NEG AX

RET

ORG 2000H

MOV BX, 0

MOV AX, dato

PUSH AX

CALL subrutin

POP BX

HLT

ORG 3000H

dato DB 55H

END

Analizar la pila y los valores

finales de AX y BX

Listado Fuente: subrut14.LST

Programa Fuente en: subrut14.ASM Fecha: Tue Aug 19 14:46:48 2014

Dir. Codigo maquina	Codigo en	lenguaje ei	nsamble		
	1		ORG	1000H	
1000 F7 D8	2	subrutin:	NEG	AX	
1002 C3	3		RET		
	4				
	5		ORG	2000H	
2000 BB 00 00	6		MOV	BX, 0	
2003 8B 06 00 30	7		MOV	AX, dato	
2007 50	8		PUSH	AX	
2008 E8 00 10	9		CALL	subrutin	
200B 5B	10		POP	BX	
200C F4	11		HLT		
	12		ORG	3000H	
3000 55	13	dato	DB	55H	
	14		END		
SIMBOLOS:					
Nombre: Tipo:		Valor:			
subrutin Label		1000h			
dato Byte		3000h	otas de Clas	se 1	56

Posibles pasos en un procedimiento

- 1. Salvar el estado de BP (viejo BP)
- 2. Salvar estado de SP (BP=SP)
- 3. Reservar espacio para datos locales (opcional)
- 4. Salvar valores de otros registros (opcional)
- 5. Acceder a parámetros
- 6. Escribir sentencias a ejecutar
- 7. Retornar parámetro (opcional)
- 8. Regresar correctamente del procedimiento

Pasos... (1)

El procedimiento comenzaría con:

push BP mov BP, SP

 Esto establece a BP como puntero de referencia y es usado para acceder a los parámetros y datos locales en la pila. SP no puede ser usado para éste propósito porque no es un registro base ó índice. El valor de SP puede cambiar pero BP permanece 'quieto'.

Pasos... (2)

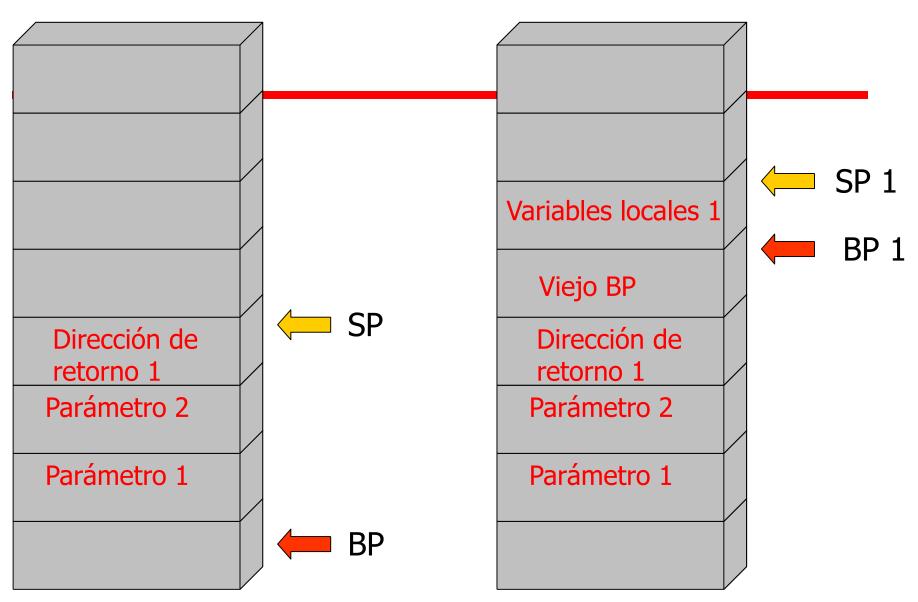
- Así la primera instrucción salva BP y la segunda carga el valor de SP en BP (en el momento de entrar al procedimiento).
- BP es el puntero al área de la pila asignada al procedimiento (frame pointer).
- Para acceder a los datos se deberá sumar un desplazamiento fijo a BP.

Pasos... (3) (Opcional)

- Reservar espacio para variables locales
 - se decrementa SP, reservando lugar en la pila sub SP, 2
 - Este ej. reserva 2 bytes para datos locales.
- El sistema puede utilizar al SP sin escribir sobre el área de trabajo (o frame) del procedimiento.

SP y BP al entrar a SUBR 1

SP y BP después de paso 3



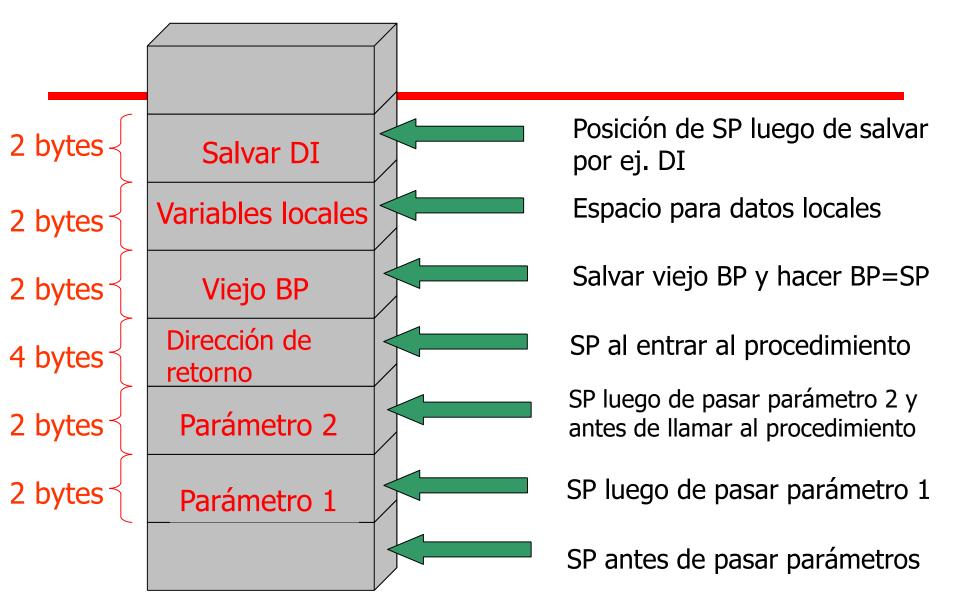
Notas de Clase 1

Pasos... (4) (Opcional)

- Salvar otros registros
 - por ej. DI

push DI

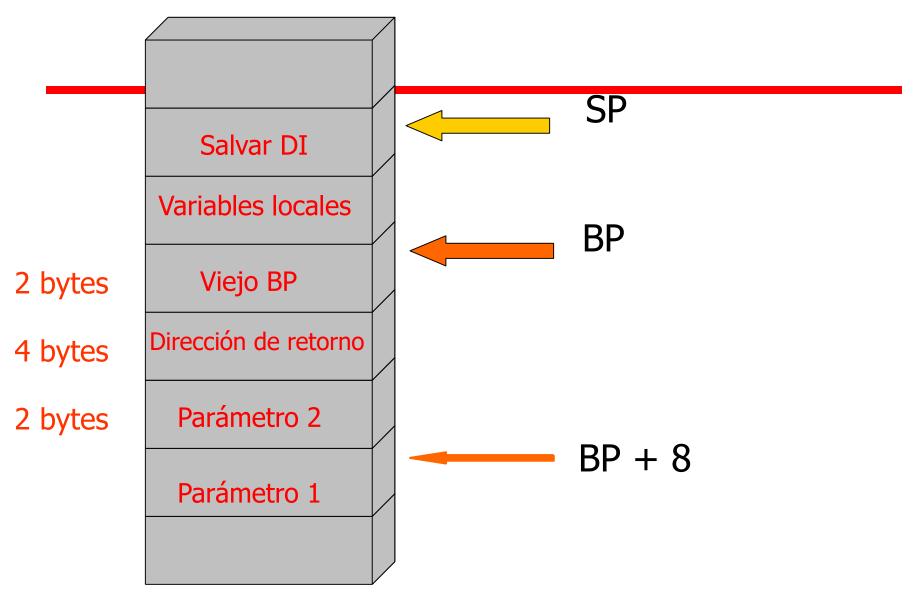
 Si el procedimiento no cambia el valor de los registros, éstos no necesitan ser salvados. Normalmente los registros son salvados después de establecer el puntero (frame pointer) y los datos locales.



Notas de Clase 1

Pasos... (5) acceso a los parámetros

- En general el desplazamiento de BP para acceder a un parámetro es igual a:
- 2 (es el tamaño de BP apilado) + tamaño de dirección de retorno + total de tamaño de parámetros entre el buscado y BP
- Para acceder al Parámetro 1 deberá ser:
 mov CX, [BP + 8]



Notas de Clase 1

Salida del procedimiento (1)

- Los registros salvados en la pila deben ser descargados en orden inverso.
- Si se reservó espacio para variables locales, se debe reponer SP con el valor de BP que no cambió durante el procedimiento.
- Reponer BP.
- Volver al programa que llamó al procedimiento con RET.

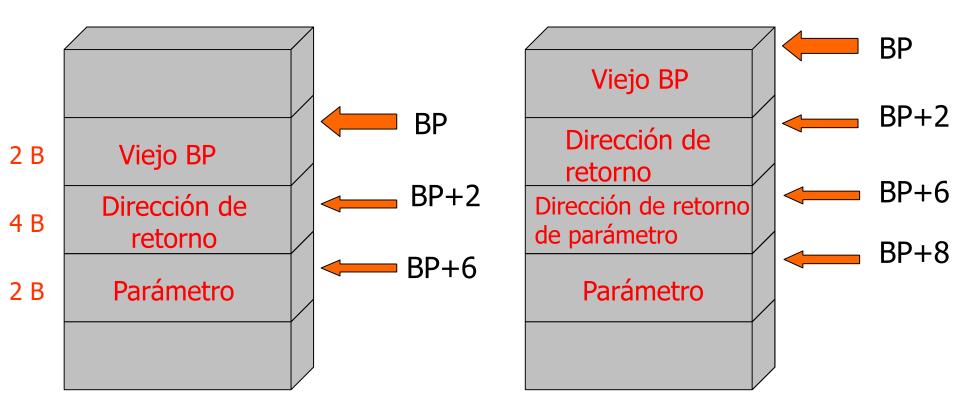
Salida del procedimiento (2)

En nuestro ej.

```
pop DI
mov SP, BP
pop BP
ret
```

Sin parámetro de retorno

Con parámetro de retorno



Anidamiento de subrutinas

ORG 1000H

rutina1: NEG AX

PUSH AX

CALL rutina2

POP AX

RET

ORG 1020H

rutina2: INC AX

RET

ORG 2000H

PPIO: MOV BX, 0

MOV AX, dato

PUSH AX

CALL rutina1

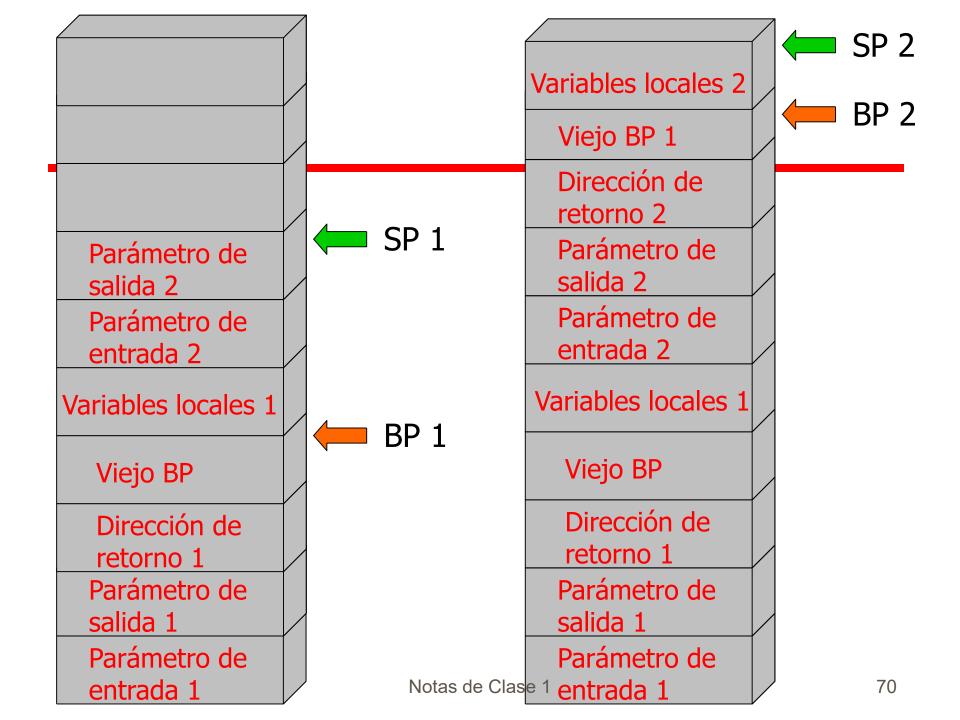
POP BX

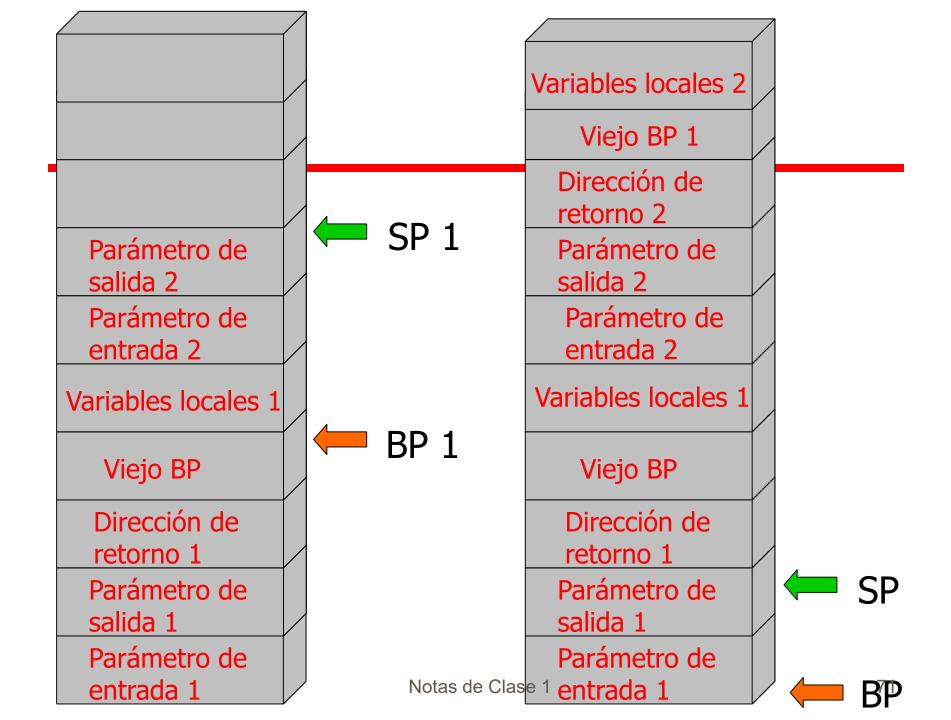
HLT

ORG 3000H

dato: **DB** 55H

END





Para el simulador

 Declaración del procedimiento nombre: instrucción

•

En lugar de BP se usa BX

Ejemplo para simulador

ORG 1000H

NUM1 **DW** 5H

NUM2 **DW** 3H

RES **DW** ?

ORG 3000H

MUL: PUSH BX

MOV BX,SP

PUSH CX

PUSH AX

PUSH DX

ADD BX,6

MOV CX,[BX]

ADD BX,2

.

MOV AX,[BX]

SUMA: ADD DX,AX

DEC CX

JNZ SUMA

SUB BX,4

MOV AX,[BX]

MOV BX,AX

MOV [BX],DX

POP DX

POP AX

POP CX

POP BX

RET

Notas de Clase 1

ORG 2000H

MOV AX, NUM1

PUSH AX

MOV AX,NUM2

PUSH AX

MOV AX, OFFSET RES

PUSH AX

MOV DX,0

CALL MUL

POP AX

POP AX

POP AX

HLT

END

Bibliografía e información

- Organización y Arquitectura de Computadoras. W. Stallings, 5ta Ed.
 Repertorios de instrucciones
 - Capítulo 9: características y funciones
 - Capítulo 10: modos de direccionamiento y formatos
 - Apéndice 9A: Pilas

Ciclo de instrucción:

- Capítulo 3 apartado 3.2.
- Capítulo 11 apartados 11.1. y 11.3.

Organización de los registros

Capítulo 11 apartado 11.2.

Formatos de instrucciones

- Capítulo 10 apartado 10.3. y 10.4.
- Simulador VonSim: https://vonsim.github.io/

Link de interés: www.williamstallings.com