# МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ "ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА"

**ІКНІ** Кафедра **ПЗ** 

## **3BIT**

До лабораторної роботи № 2 **З дисципліни:** "Основи програмування вбудованих систем" **На тему:** "Робота з перериваннями на прикладі кнопки на платі STM32F4DISCOVERY" Варіан 1

	Лектор:
	доц. каф. пз.
	Марусенкова Т.А.
	Виконав:
	ст. гр. ПЗ-32
	Бурець В.В.
	Прийняв:
	доц. каф. пз. Крук О.Г.
	«» 2021 p.
	Σ=
Львів-2021	

**Тема роботи:** Робота з перериваннями на прикладі кнопки на платі STM32F4DISCOVERY.

**Мета роботи:** Ознайомитися з регістрами для конфігурації переривань, навчитися обробляти зовнішні переривання та читати технічну документацію

### ТЕОРЕТИЧНІ ВІДОМОСТІ

### 1. Що таке переривання?

Це сигнал, який повідомляє МК про настання якоїсь події, що потребує його негайної реакції. Коли трапляється переривання, мікроконтролер «відволікається» від виконання основної програми і обробляє переривання, після чого продовжує виконання основної програми з тієї самої точки, з якої «відволікся». Обробити переривання — значить викликати відповідний обробник, написати який, звісно, є задачею самого програміста. Якщо програма-обробник відсутня, мікроконтролер використає обробник за замовчуванням.

#### Завдання

## Варіант 1

1. При кожному натисненні користувацької кнопки збільшити частоту блимання світлодіодів на 10%, коли частота зросте удвічі, почати зворотний процес (зменшення частоти на 10%).

## ХІД РОБОТИ

Для виконання встановленого завдання потрібно виконати наступні дії. Підключити бібліотеки для роботи із відповідними функціями і структурами

```
#include "stm32f4xx.h"
#include <stm32f4xx_rcc.h>
#include <stm32f4xx_gpio.h>
#include <misc.h>
#include <stm32f4xx_syscfg.h>
#include <stm32f4xx_exti.h> //contain EXTI_InitTypeDef

RCC_ClocksTypeDef RCC_Clocks;
```

Провести ініціалізацію структури GPIO\_InitTypeDef для роботи із кнопкою, тобто для створення щовнішнього переривання

```
void ButtonInit() {
          GPIO_InitTypeDef GPIO_InitStructure;
          GPIO_StructInit(&GPIO_InitStructure);
```

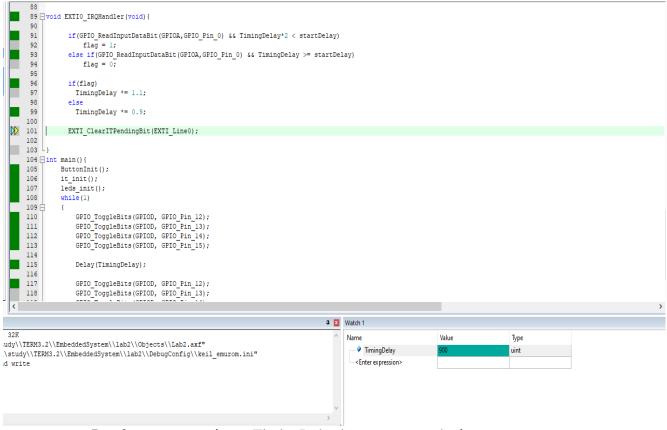
```
RCC_AHB1PeriphClockCmd(RCC_AHB1Periph_GPIOD, ENABLE);
        RCC_GetClocksFreq(&RCC_Clocks);
 SysTick_Config(RCC_Clocks.HCLK_Frequency / 1000)
Створюємо константу в якій задаємо піни з якими я буду працювати
const uint16_t LEDS = GPIO_Pin_12 | GPIO_Pin_13 | GPIO_Pin_14 | GPIO_Pin_15;
Провести ініціалізацію структури GPIO InitTypeDef для роботи із світлодіодами, яким
відповідають піни 12, 13, 14, 15
void leds_init() {
   RCC_AHB1PeriphClockCmd(RCC_AHB1Periph_GPIOD, ENABLE);
   GPIO_InitTypeDef gpio; //set parameters for user leds
   GPIO_StructInit(&gpio);
   gpio.GPIO_OType = GPIO_OType_PP;
   gpio.GPIO_Mode = GPIO_Mode_OUT;
   gpio.GPIO_Pin = LEDS;
   GPIO_Init(GPIOD, &gpio);
Провести ініціалізацію структур для роботи із перериваннями
Створити та ініціалізувати структуру
EXTI InitTypeDef яка відповідає за зовнішні переривання
Створити та ініціалізувати структуру
NVIC_InitTypeDef яка \epsilon контроллером вкладених переривань
void it_init() {
                 //set iterrupt port port / out port
  SYSCFG_EXTILineConfig(EXTI_PortSourceGPIOA,EXTI_PinSource0); //associate PA0 with EXTI0
                 //external iterrupt
  EXTI_InitTypeDef exti; //create struct for working with EXTI_IMR & EXTI_RTSR registers
  exti.EXTI_Line = EXTI_Line0;
  exti.EXTI_Mode = EXTI_Mode_Interrupt; //EXTI_IMR ? EXTI_EMR means event or interrupts
  exti.EXTI_Trigger = EXTI_Trigger_Rising_Falling;//EXTI_Trigger_Rising(Falling/Rizing_Falling)
  exti.EXTI_LineCmd = ENABLE; //set state
  EXTI_Init(&exti);
        //nested vector interrupt controller
  NVIC_InitTypeDef nvic; // set params for contoller vector interrupts
  nvic.NVIC_IRQChannel = EXTIO_IRQn; // set Chanal IRG for activation/disactivation
  nvic.NVIC_IRQChannelPreemptionPriority = 13;
nvic.NVIC_IRQChannelSubPriority = 13;
  nvic.NVIC_IRQChannelCmd = ENABLE; //set activity
  NVIC_Init(&nvic);
Код для створення затримки у блиманні світлодіодів
static __IO uint32_t startDelay = 1000;
static __IO uint32_t TimingDelay = 1000;
static __IO uint32_t _tempTimingDelay;
RCC_ClocksTypeDef RCC_Clocks;
```

```
void Delay(__IO uint32_t nTime)
 _tempTimingDelay = nTime;
 while(_{\text{tempTimingDelay}} != 0);
void TimingDelay_Decrement(void){
 if (_tempTimingDelay != 0x00){
  _tempTimingDelay--;
void SysTick_Handler(void)
 TimingDelay_Decrement();
uint32_t flag = 0;
Реалізація обробника переривань
void EXTI0_IRQHandler(void){
                           if(GPIO\_ReadInputDataBit(GPIOA,GPIO\_Pin\_0) \ \&\& \ TimingDelay*2 < startDelay)
                           else if(GPIO_ReadInputDataBit(GPIOA,GPIO_Pin_0) && TimingDelay >= startDelay)
                                             flag = 0;
                           if(flag)
                                    TimingDelay *= 1.1;
                           else
                                    TimingDelay *= 0.9;
                           EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line0);
}
```

Написана головна функція у якій міститься виклик вище згаданих функцій та цикл для блимання світлодіодами

```
101
                    EXTI_ClearITPendingBit(EXTI_Line0);
       102
       103
        104 | int main() {
        105
                 ButtonInit();
        106
                  it init();
        107
                  leds_init();
        108
                  while(1)
        109
        110
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_12);
        111
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_13);
GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_14);
        112
        113
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_15);
        114
                      Delay(TimingDelay);
       115
        116
       117
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_12);
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_13);
GPIO ToggleBits(GPIOD, GPIO Pin 14);
       118
       119
        120
                      GPIO_ToggleBits(GPIOD, GPIO_Pin_15);
       121
       122
             }
                                                                                               📭 🗵 Watch 1
                                                                                                     Name
                                                                                                                                Value
                                                                                                                                                     Туре
tudy\\TERM3.2\\EmbeddedSystem\\lab2\\Objects\\Lab2.axf"
                                                                                                        TimingDelay
                                                                                                                                1000
                                                                                                                                                     uint
\\study\\TERM3.2\\EmbeddedSystem\\lab2\\DebugConfig\\keil_emurom.ini"
ad write
                                                                                                       <Enter expression>
ble BreakKill BreakList BreakSet BreakAccess COVERAGE COVTOFILE DEFINE DIR Display Enter
```

Рис.1 значення змінної TimingDalay(часу затримки) до переривання



Puc.2 значення змінної TimingDalay(часу затримки) після переривання

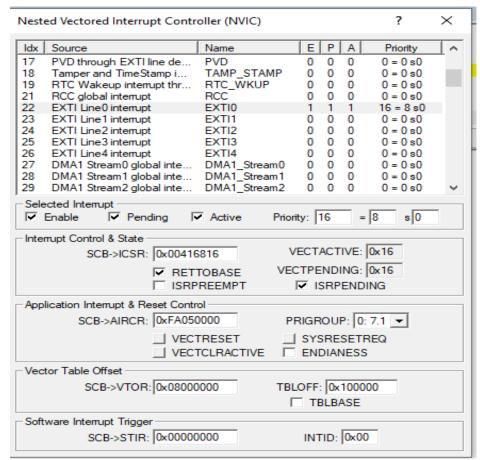


Рис.3 створення переривання

#### **ВИСНОВКИ**

На даній лабораторній роботі я ознайомився з регістрами для конфігурації переривань, навчився обробляти зовнішні переривання та читати технічну документацію. Написав програму для ініціалізації кнопки на ввід, та ініціалізації зовнішнього переривання, та виконав свій варіант. Створив переривання за допомогою інструментів середовища та відлагодив роботу програми.