

$$A_{11} = -1, \quad A_{12} = -2, \quad A_{21} = -1, \quad A_{22} = 4.$$

$$\text{Маємо } A^{-1} = -\frac{1}{6} \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Тоді } X = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3+1 & 1+0 \\ 6-4 & 2-0 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 4 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}.$$

### 3 Системи лінійних алгебраїчних рівнянь

Система

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = h_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = h_2, \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = h_3. \end{cases} \quad (1.9)$$

називається неоднорідною, якщо принаймні одна із правих частин рівнянь  $h_i$ ,  $i = 1, 2, 3$ , не дорівнює нулю. Якщо всі  $h_1 = h_2 = h_3 = 0$ , то така система називається однорідною. Коефіцієнти системи  $a_{ij}$ ,  $i, j = 1, 2, 3$  - числа,  $x_1, x_2, x_3$  - невідомі.

Кількість рівнянь визначає порядок системи. Система (1.9) – система третього порядку.

Визначник, складений із коефіцієнтів при невідомих, називається головним визначником системи (1.9):

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}. \quad (1.10)$$

**3.1 Розв’язання неоднорідної системи лінійних рівнянь, якщо  $\Delta \neq 0$ .**

Якщо  $\Delta \neq 0$ , то існує єдиний розв’язок  $x_1, x_2, x_3$  системи (1.10), який можна знайти

- за формулами Крамера;

- матричним методом.

### 3.1.1 Формули Крамера.

Формули Крамера мають вигляд:

$$x_1 = \frac{\Delta_{x_1}}{\Delta}, \quad x_2 = \frac{\Delta_{x_2}}{\Delta}, \quad x_3 = \frac{\Delta_{x_3}}{\Delta}. \quad (1.11)$$

де визначники  $\Delta_{x_1}, \Delta_{x_2}, \Delta_{x_3}$  знаходяться із головного визначника системи заміною відповідно першого, другого і третього стовпців стовпцем із вільних членів. А саме,

$$\Delta_{x_1} = \begin{vmatrix} h_1 & a_{12} & a_{13} \\ h_2 & a_{22} & a_{23} \\ h_3 & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \quad \Delta_{x_2} = \begin{vmatrix} a_{11} & h_1 & a_{13} \\ a_{21} & h_2 & a_{23} \\ a_{31} & h_3 & a_{33} \end{vmatrix}, \quad \Delta_{x_3} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & h_1 \\ a_{21} & a_{22} & h_2 \\ a_{31} & a_{32} & h_3 \end{vmatrix}. \quad (1.12)$$

### 3.1.2 Матричний метод

Запишемо систему (1.9) у матричному вигляді

$$AX = H, \quad (1.13)$$

де  $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$  - матриця, складена, із коефіцієнтів при

невідомих  $x_1, x_2, x_3$ ; матриця  $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$  - стовпцева матриця,

складена із невідомих, матриця  $H = \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix}$  - стовпцева матриця,

складена із правих частин рівняння системи (1.9) – вільних членів.

Розв'язок  $X$  матричного рівняння (1.10) має вигляд

$$X = A^{-1}H. \quad (1.14)$$

Це і є розв'язок системи (1.9). Матриця  $A^{-1}$  обернена до матриці  $A$ .

### ***Схема розв'язку системи (1.9) матричним методом***

1. Знаходимо  $\det A$ . Якщо  $\det A \neq 0$ , то
2. Знаходимо матрицю  $A^{-1}$ .
3. Знаходимо добуток матриць  $A^{-1}H$  і тим самим розв'язок системи.

**Приклад № 9.** Знайти розв'язок заданої системи матричним методом.

$$\begin{cases} 2x_1 + 2x_2 - x_3 = 0, \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 = 9, \\ 3x_1 - x_2 + 2x_3 = -1. \end{cases}$$

**Розв'язання.** Записуємо систему у матричному вигляді:

$$AX = H,$$

$$\text{де } A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}.$$

Згідно з формулою (1.14)

$$X = A^{-1}H.$$

Використаємо схему знаходження розв'язку системи (1.9) матричним методом.

1. Знаходимо

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 3 & -1 & 2 \end{vmatrix} = 12 + 12 + 1 + 9 + 4 - 4 = 34 \neq 0.$$

2. Знаходимо матрицю  $A^{-1}$  за формулою (1.9). Маємо

$$\begin{aligned}
A_{11} &= \begin{vmatrix} 3 & 2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 6 + 2 = 8, & A_{12} &= -\begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -(2 - 6) = 4, \\
A_{13} &= \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} = -1 - 9 = -10, & A_{21} &= -\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = -(4 - 1) = -3, \\
A_{22} &= \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = 4 + 3 = 7, & A_{23} &= -\begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 3 & -1 \end{vmatrix} = -(-2 - 6) = 8, \\
A_{31} &= \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = 4 + 3 = 7, & A_{32} &= -\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = -(4 + 1) = -5, \\
A_{33} &= \begin{vmatrix} 2 & 2 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = 6 - 2 = 4.
\end{aligned}$$

Тоді

$$A^{-1} = \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 8 & -3 & 7 \\ 4 & 7 & -5 \\ -10 & 8 & 4 \end{pmatrix}.$$

Перевіримо, що  $A^{-1}A = E$ :

$$\begin{aligned}
A^{-1}A &= \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 8 & -3 & 7 \\ 4 & 7 & -5 \\ -10 & 8 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 1 & 3 & 2 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \\
&= \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 16 - 3 + 21 & 16 - 9 - 7 & -8 - 6 + 14 \\ 8 + 7 - 15 & 8 + 21 + 5 & -4 + 14 - 10 \\ -20 + 8 + 12 & -20 + 24 - 4 & 10 + 16 + 8 \end{pmatrix} = \\
&= \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 34 & 0 & 0 \\ 0 & 34 & 0 \\ 0 & 0 & 34 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = E.
\end{aligned}$$

3. Знаходимо  $A^{-1}H = X$ . Маємо

$$A^{-1}H = \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 8 & -3 & 7 \\ 4 & 7 & -5 \\ -10 & 8 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 9 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{34} \begin{pmatrix} 0 - 27 - 7 \\ 0 + 63 + 5 \\ 0 + 72 - 4 \end{pmatrix} = \frac{1}{34} \begin{pmatrix} -34 \\ 68 \\ 68 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Отже,

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \text{ тобто } x_1 = -1, x_2 = 2, x_3 = 2.$$

### 3.3 Розв'язання однорідної системи трьох лінійних рівнянь з трьома невідомими

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = 0, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = 0, \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = 0. \end{cases} \quad (1.17)$$

Якщо  $\Delta \neq 0$ , то система (1.17) має єдиний розв'язок  $x_1 = 0, x_2 = 0, x_3 = 0$ .

Якщо  $\Delta = 0$ , то система (1.17) має безліч розв'язків.

Наприклад, розв'язками системи (1.17) при  $\Delta = 0$  є

$$x_1 = \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix} t = A_{31}t, \quad x_2 = -\begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{vmatrix} t = A_{32}t, \quad x_3 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} t = A_{33}t$$

при умові, що  $\Delta_1 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \neq 0$ .

Розв'язок системи (1.17) позначають ще так:

$$x_1^{30} = A_{31}t, \quad x_2^{30} = A_{32}t, \quad x_3^{30} = A_{33}t, \quad (1.18)$$

де  $t$  – параметр (будь-яке дійсне число).

Запис  $x_1^{30}, x_2^{30}, x_3^{30}$  означає загальний розв'язок однорідної системи (1.17).

#### Приклад № 10. Розв'язати систему рівнянь

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \\ x_1 - 2x_2 + 2x_3 = 0, \\ 3x_1 + x_2 + x_3 = 0. \end{cases}$$

**Розв'язання.** Обчислюємо визначник заданої системи. Маємо

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \text{Додамо елементи першого} \\ \text{рядка до відповідних еле-} \\ \text{ментів другого рядка} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 3 & -1 \\ 3 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

(за властивістю 4 визначників).

Отже, система має безліч розв'язків.

Розглянемо систему

$$\begin{cases} 2x_1 + 3x_2 - x_3 = 0, \\ x_1 - 2x_2 + 2x_3 = 0. \end{cases}$$

Для цієї системи враховуючи, що  $\Delta_1 = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} \neq 0$ , маємо

$$x_1 = \begin{vmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 2 \end{vmatrix} t = 4t,$$

$$x_2 = -\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} t = -5t,$$

$$x_3 = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} t = -7t.$$

Це і є розв'язок системи рівнянь.

Отже  $x_1 = 4t$ ,  $x_2 = -5t$ ,  $x_3 = -7t$ .

### 3.4 Розв'язок неоднорідної системи лінійних рівнянь у випадку, коли $\Delta = 0$ .

Нехай визначник системи (1.9)  $\Delta = 0$ .

При цьому можливі два випадки:

- система (1.9) має безліч розв'язків;
- система (1.9) не має жодного розв'язку.

Для знаходження розв'язку системи (1.9) застосовуємо наступну схему.

**Схема розв'язку системи (1.9), коли  $\Delta = 0$**

**1.** Знаходимо головний визначник системи.

**2.** Якщо  $\Delta = 0$ , то розв'язуємо систему двох рівнянь з трьома невідомими, наприклад, систему

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + a_{13}x_3 = h_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + a_{23}x_3 = h_2, \end{cases} \quad (1.19)$$

при умові, що  $\Delta_1 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \neq 0$ .

Вибираємо одне невідоме, наприклад,  $x_3$  (1.19), два інших невідомих  $x_1, x_2$  - знаходимо, розв'язавши систему (1.19).

**3.** Одержаний розв'язок підставляємо у третє рівняння системи (1.9):

$$a_{31}x_1 + a_{32}x_2 + a_{33}x_3 = h_3.$$

**4.** Якщо одержаний розв'язок не задовольняє це рівняння, то система лінійних неоднорідних алгебраїчних рівнянь (1.9) розв'язків не має.

**5.** Якщо одержаний розв'язок задовольняє третє рівняння системи (1.9), то це означає, що ми змогли підібрати частинний розв'язок системи (1.9), а саме  $x_1^{ch}, x_2^{ch}, x_3^{ch}$ , тобто система (1.9) має безліч розв'язків, які знаходяться за формулами

$$x_1^{zh} = x_1^{ch} + x_1^{zo}, \quad x_2^{zh} = x_2^{ch} + x_2^{zo}, \quad x_3^{zh} = x_3^{ch} + x_3^{zo},$$

де  $x_1^{zo}, x_2^{zo}, x_3^{zo}$  - загальний розв'язок (1.18) відповідної однорідної системи (1.17). В даному випадку дістаємо

$$x_1^{zh} = x_1^{ch} + A_{31}t, \quad x_2^{zh} = x_2^{ch} + A_{32}t, \quad x_3^{zh} = x_3^{ch} + A_{33}t \quad (1.20)$$

( $t$  - параметр).