1. Используя интеллектуальные указатели типа shared_ptr, реализуйте дерево, в котором каждый узел имеет указатель на своего родителя и двух потомков.

Пример класса — узла дерева.

```
class A: public std::enable_shared_from_this<A> {
public:
    void addChildren(std::shared_ptr<A> &lChild, std::shared_ptr<A> &rChild)
    {
        leftChild = lChild;
        rightChild = rChild;
        leftChild->setParent(shared_from_this());
        rightChild->setParent(shared_from_this());
    }
    void setParent(std::shared_ptr<A> parent)
    {
        this->parent = parent;
    }
private:
    std::shared_ptr<A> leftChild; // указатель на левый узел-потомок std::shared_ptr<A> rightChild; // указатель на левый узел-потомок std::shared_ptr<A> parent; // указатель на узел-родитель
};
```

Hacлeдование om std::enable_shared_from_this<A> нужно для того, чтобы можно было использовать shared_from_this().

2. Реализуйте алгоритм бинарного поиска в отсортированном контейнере vector с помощью итераторов.