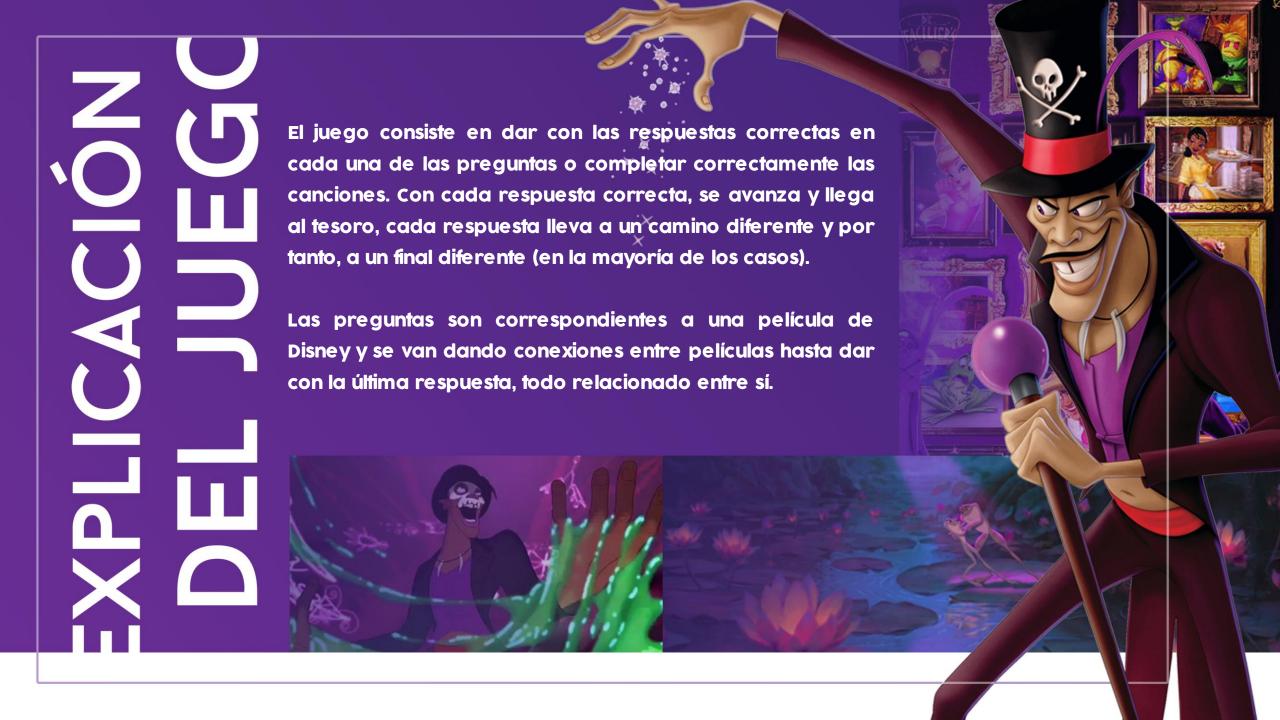


Julián Andrey Rodriguez Romero – 2191956 Valery Andrea Melchor Suárez – 2191916 Adel Mauricio Alvarez Amado – 2191932



IMPLEMENTACIÓN DEL AUTÓMATA.

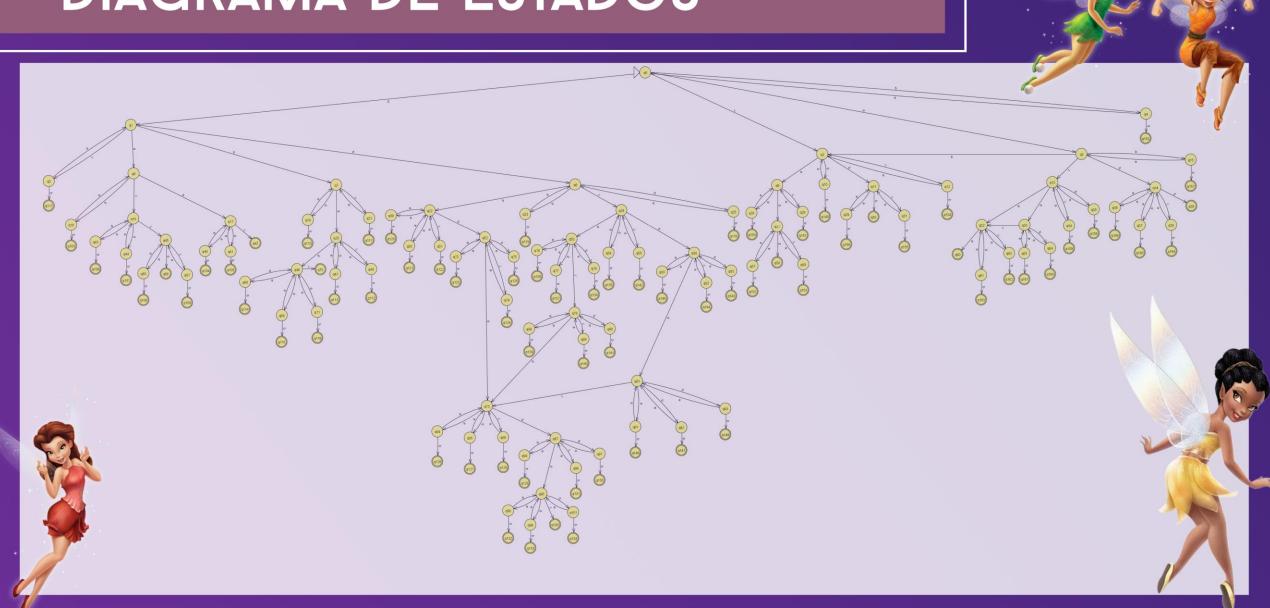
Se implementa con un AFD (autómata finito determinista) en el que cada estado valida una respuesta a su respectiva pregunta y abre un camino u otro dependiendo de si es correcta o no.



Existe un único estado inicial, una pregunta que conecta con otras y van abriendo el camino con el que se espera llegar a un estado de aceptación que bien puede ser el final; un personaje de Disney determinado. O la pérdida del juego por los errores cometidos.



DIAGRAMA DE ESTADOS





$A = (O, \Sigma, \delta, QO, F)$

Q = {q0, q1, q2, q3, q4, q5, q6, q7, q8, q9, q10, q11, q12, q13, q14, q15, q16, q17, q18, q19, q20, q21, q22, q23, q24, q25, q26, q27, q28, q29, q30, q31, q32, q33, q34, q35, q36, q37, q38, q39, q40, q41, q42, q43, q44, q45, q46, q47, q48, q49, q50, q51, q52, q53, q54, q55, q56, q57, q58, q59, q60, q61, q62, q63, q64, q65, q66, q67, q68, q69, q70, q71, q72, q73, q74, q75, q76, q77, q78, q79, q80, q81, q82, q83, q84, q85, q86, q87, q88, q89, q90, q100, q101, q102, q103, q104, q105, q106, q107, q108, q109, q110, q111, q112, q113, q114, q115, q116, q117, q118, q119, q120, q121, q122, q123, q124, q125, q126, q127, q128, q129, q130, q131, q132, q133, q134, q135, q136, q137, q138, q139, q140, q141, q142, q143, q144, q145, q146, q147, q148, q149, q150, q151, q152, q153, q154, q155, q156, q157, q158, q159, q160, q161, q162, q163, q164, q165, q166}

 $\Sigma = \{a, b, c, d\}$ QO = QO

F = {q30, q39, q42, q58, q60, q66, q70, q100, q101, q102, q103, q104, q105, q106, q107, q108, q109, q110, q111, q112, q113, q114, q115, q116, q117, q118, q119, q120, q121, q122, q123, q124, q125, q126, q127, q128, q129, q130, q131, q132, q133, q134, q135, q136, q137, q138, q139, q140, q141, q142, q143, q144, q145, q146, q147, q148, q149, q150, q151, q152, q153, q154, q155, q156, q157, q158, q159, q160, q161, q162, q163, q164, q165, q166}

DEFINICIÓN FORMAL



TRANSICIONES

•
$$\delta(q0, a) = q3$$
• $\delta(q0, b) = q4$
• $\delta(q0, b) = q4$
• $\delta(q0, c) = q2$
• $\delta(q0, d) = q1$
• $\delta(q1, a) = q6$
• $\delta(q1, b) = q7$
• $\delta(q1, b) = q7$
• $\delta(q1, c) = q5$
• $\delta(q1, d) = q8$
• $\delta(q2, a) = q9$
• $\delta(q2, b) = q10$
• $\delta(q2, c) = q12$
• $\delta(q2, d) = q11$
• $\delta(q3, a) = q2$
• $\delta(q3, b) = q15$
• $\delta(q3, d) = q14$
• $\delta(q4, a) = q0$
• $\delta(q4, b) = q102$
• $\delta(q5, a) = q1$
• $\delta(q1, c) = q10$
• $\delta(q1, c) = q21$
• $\delta(q2, d) = q10$
• $\delta(q2, d) = q10$
• $\delta(q2, d) = q11$
• $\delta(q3, d) = q2$
• $\delta(q3, d) = q15$
• $\delta(q10, a) = q2$
• $\delta(q10, b) = q149$
• $\delta(q11, a) = q29$
• $\delta(q11, b) = q30$

```
•\delta( q13 , a) = q32
•\delta( q13 , b) = q33
•\delta( q13 , c) = q34
•\delta( q13 , d) = q35
•\delta( q14 , a) = q36
•\delta( q14 , b) = q37
•\delta( q14 , c) = q38
•\delta( q14 , d) = q39
•\delta( q15, a) = q3
•\delta( q15, b) = q157
•\delta( q16, a) = q6
•\delta( q16, b) = q103
•\delta( q17, a) = q40
•\delta( q17, b) = q41
•\delta( q17, c) = q42
•\delta( q18 , a) = q43
•\delta( q18, b) = q44
•\delta( q18 , c) = q45
•\delta( q19 , a) = q7
```

• δ (q19, b) = q110

```
•\delta( q20 , a) = q46
•\delta( q20 , b) = q47
•\delta( q20 , c) = q48
•\delta( q21 , a) = q7
•\delta( q21 , b) = q111
•\delta( q22 , a) = q49
•\delta( q22 , b) = q50
•\delta( q22 , c) = q51
•\delta( q22 , d) = q52
•\delta( q23 , a) = q8
•\delta( q23 , b) = q119
•\delta( q24 , a) = q53
•\delta( q24 , b) = q54
•\delta( q24 , c) = q55
•\delta( q24 , d) = q56
•\delta( q25 , a) = q8
•\delta( q25, b) = q118
•\delta( q26 , a) = q11
•\delta( q26, b) = q150
```

• δ (q27 , a) = q46

```
•\delta( q27 , b) = q47
                          •\delta( q37 , a) = q14
•\delta( q27 , c) = q48
                          •\delta( q37, b) = q165
•\delta( q28 , a) = q11
                          •\delta( q38 , a) = q14
•\delta( q28 , b) = q151
                           •\delta( q38 , b) = q164
•\delta( q29 , a) = q11
                          •\delta( q40 , a) = q17
•\delta( q29 , b) = q156
                          •\delta( q40 , b) = q104
•\delta(q31, a) = q11
                          •\delta( q41 , a) = q17
•\delta(q31,b) = q155
                          •\delta( q41 , b) = q105
•\delta( q32 , a) = q60
                          •\delta( q43 , a) = q18
•\delta( q32 , b) = q61
                          •\delta( q43 , b) = q106
                          •\delta( q44, a) = q18
•\delta(q32, c) = q62
                          •\delta( q44, b) = q107
•\delta( q33, a) = q63
•\delta( q33 , b) = q64
                          •\delta( q45 , a) = q65
                          •\delta( q45 , b) = q66
•\delta( q33 , c) = q32
•\delta( q34 , a) = q13
                          •\delta( q45 , c) = q67
•\delta( q34, b) = q159
                          •\delta( q46 , a) = q68
•\delta( q35 , a) = q13
                          •\delta( q46, b) = q69
•\delta( q35 , b) = q158
•\delta( q36 , a) = q14
```

• δ (q36 , b) = q166

TRANSICIONES

```
•\delta( q65, a) = q45
                                                                                                           •\delta( q84, a) = q73
•\delta( q46 , c) = q70
                                                                                •\delta( q76 , a) = q53
                                                                                                                                      •\delta( q93 , a) = q81
                          •\delta( q54 , a) = q24
                                                                                                                                      •\delta( q93, b) = q148
                                                                                                           •\delta( q84, b) = q126
•\delta( q46 , d) = q71
                          •\delta( q54 , b) = q135
                                                     •\delta( q65, b) = q108
                                                                                •\delta( q76, b) = q136
•\delta( q47, a) = q20
                          •\delta( q55, a) = q24
                                                     •\delta( q67, a) = q45
                                                                                •\delta( q77, a) = q53
                                                                                                           •\delta( q85 , a) = q73
                                                                                                                                      •\delta( q94 , a) = q87
                          •\delta( q55, b) = q142
                                                     •\delta( q67, b) = q109
                                                                                                           •\delta( q85 , b) = q127
                                                                                                                                      •\delta( q94, b) = q129
•\delta( q47, b) = q117
                                                                                •\delta( q77, b) = q137
•\delta( q48, a) = q20
                          •\delta( q56 , a) = q80
                                                     •\delta( q68 , a) = q46
                                                                                •\delta( q78 , a) = q88
                                                                                                           •\delta( q86, a) = q73
                                                                                                                                      •\delta( q95, a) = q98
                                                                                                                                      •\delta( q95, b) = q99
•\delta( q48, b) = q112
                          •\delta( q56 , b) = q81
                                                     •\delta( q68 , b) = q114
                                                                                •\delta( q78 , b) = q73
                                                                                                           •\delta( q86 , b) = q128
•\delta( q49 , a) = q22
                          •\delta( q56 , c) = q82
                                                     •\delta( q69 , a) = q46
                                                                                •\delta( q78 , c) = q89
                                                                                                           •\delta( q87, a) = q94
                                                                                                                                      •\delta( q95 , c) = q100
•\delta( q49 , b) = q120
                                                     •\delta( q69 , b) = q115
                                                                                •\delta( q78 , d) = q90
                                                                                                           •\delta( q87, b) = q95
                                                                                                                                      •\delta( q95 , d) = q101
                           •\delta( q56 , d) = q83
                                                                                •\delta( q79 , a) = q53
                                                                                                           •\delta( q87, c) = q96
•\delta( q50 , a) = q22
                          •\delta( q57, a) = q27
                                                     •\delta( q71 , a) = q46
                                                                                                                                      •\delta( q96, a) = q87
•\delta( q50 , b) = q121
                           •\delta( q57, b) = q152
                                                     •\delta( q71 , b) = q116
                                                                                •\delta( q79 , b) = q138
                                                                                                           •\delta( q87, d) = q97
                                                                                                                                      •\delta( q96, b) = q131
•\delta( q51 , a) = q22
                          •\delta( q59 , a) = q27
                                                     •\delta( q72 , a) = q52
                                                                                •\delta( q80 , a) = q56
                                                                                                           •\delta( q88, a) = q78
                                                                                                                                      •\delta( q97, a) = q87
•\delta( q51 , b) = q122
                          •\delta( q59 , b) = q153
                                                     •\delta( q72 , b) = q123
                                                                                •\delta( q80 , b) = q145
                                                                                                           •\delta( q88, b) = q139
                                                                                                                                      •\delta( q97, b) = q130
•\delta( q52 , a) = q72
                          •\delta( q61 , a) = q32
                                                     •\delta( q73 , a) = q84
                                                                                •\delta( q81 , a) = q91
                                                                                                           •\delta( q89 , a) = q78
                                                                                                                                      •\delta( q98 , a) = q95
                          •\delta( q61 , b) = q163
                                                     •\delta( q73 , b) = q85
                                                                                                                                      •\delta( q98, b) = q132
•\delta( q52 , b) = q73
                                                                                •\delta( q81 , b) = q92
                                                                                                           •\delta( q89, b) = q140
                                                                                                           •\delta( q90 , a) = q78
•\delta( q52 , c) = q74
                          •\delta( q62 , a) = q32
                                                     •\delta( q73 , c) = q86
                                                                                •\delta( q81 , c) = q73
                                                                                                                                      •\delta( q99, a) = q95
•\delta( q52 , d) = q75
                          •\delta( q62 , b) = q162
                                                     •\delta( q73 , d) = q87
                                                                                •\delta( q81 , d) = q93
                                                                                                           •\delta( q90 , b) = q141
                                                                                                                                      •\delta( q99, b) = q133
•\delta( q53 , a) = q76
                          •\delta( q63 , a) = q33
                                                     •\delta( q74, a) = q52
                                                                                •\delta( q82 , a) = q56
                                                                                                           •\delta( q91 , a) = q81
                                                                                                                                      •\delta( q101, a) = q95
•\delta( q53 , b) = q77
                          •\delta( q63 , b) = q161
                                                                                •\delta( q82 , b) = q144
                                                                                                           •\delta( q91, b) = q146
                                                     •\delta( q74, b) = q124
                                                                                                                                      •\delta( q101 , b) = q134
                                                                                                           •\delta( q92 , a) = q81
•\delta( q53 , c) = q78
                          •\delta( q64 , a) = q33
                                                     •\delta( q75 , a) = q52
                                                                                •\delta( q83 , a) = q56
•\delta( q53 , d) = q79
                                                     •\delta( q75 , b) = q125
                                                                                •\delta( q83 , b) = q143
                          •\delta( q64, b) = q160
                                                                                                           •\delta( q92 , b) = q147
```



CON CLU SIÓN

Se ha desarrollado el juego correspondiente, en el proceso se ha reafirmado el conocimiento obtenido en clase sobre los AFD y aplicado conceptos para el desarrollo del autómata.

Aunque la eficacia podría ser más, se ha cumplido el objetivo de utilizar los conocimientos obtenidos a lo largo del semestre y se ha cumplido la mayoría de cosas que fueron propuestas a inicio de semestre como la visión del proyecto.

