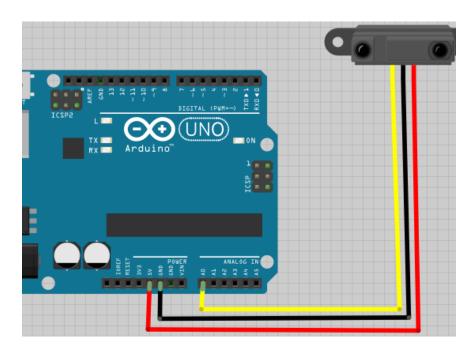
LABORATOR 4

În urma prezentării cadrului didactic se fixează următoarele:

- structura gennerală a plăcii Arduino și selectarea unor opțiuni în mediul software (selectare placă Arduino Uno și a portului de comunicație COM).
- cei trei pași necesari pentru încărcarea software-ului produs de utilizator pe placa Arduino: **Salvare, Compilare, Upload**.
- structura generală a programului: declarații variabile, funcție setup(), funcție loop().
- mediul Fritzing pentru scheme realizate.

Ex.



Se solicită implementarea următorului set de exerciții:

1) Să se implementeze următoarea secvenţă de cod care realizează aprinderea led-ului de pe placă (pin 13) si a unui alt led conectat pe pin-ul 7.

- 2) Să se realizeze aprinderea și stingerea unui led. Intervalul de menținere 1s se obține utilizând funcția **delay(1000)**.
- 3) a)Să se realizeze aprinderea led-ului la apăsarea unui buton (DI intrare digitală) sau a altui element senzorial cu ieșire digitală (ex. PIR, etc.).

- b) Să se transmită pe serial de la Arduino textul "LED APRINS" sau "LED STINS". Să se urmărească transmisia serială pe **Serial Monitor**.
- c) Să se realizeze schema Fritzing asociată.

```
int buton_pin = 2;
int led_pin = 11; //sau 13 implicit
void setup() {
 pinMode(led_pin,OUTPUT);
 pinMode( .... );
 Serial.begin(9600);
                            // pornește transmisia serială pe portul serial cu baudrate de 9600
void loop() {
  if (digitalRead(buton_pin)==HIGH)
 digitalWrite(led_pin, HIGH);
 Serial.println("LED APRINS"); // transmite pe serial textul între "" sau variabila.
 else
 {
 }
```

d) Să se implementeze aprinderea LED-ului utilizând intrarea serială prin tastele "1 aprinde" sau "2 - stinge".

```
int valoare=0;
void setup() {
 Serial.begin(9600);
void loop()
 if (Serial.available() > 0) {
                                       //dacă portul serial este disponibil
          valoare = Serial.read();
                                                 // citeşte valoare
                           }
```

e) Să se înlocuiască LED-ul cu un motor servo și să se acționeze în funcție de valorile primite pe comunicație serială de la calculator.

analogWrite (pin_motor, 200); //pornire motor servo

Fig. 1 - Conectare pini motor servo

Pin