Piano a Laser

Victor Hugo Bezerra Tavares FGA Universidade de Brasília Gama, Brasil victorhugo.tavares@hotmail.com Vanessa Oliveira Nóbrega FGA Universidade de Brasília Gama, Brasil vanessa.you.eng@gmaill.com

Palavras-chave: Raspberry, Hardware, Software.

Desde que o bebê ainda está no ventre da mãe, a música já faz parte de sua vida. É através da tranquilidade que ela traz para a mãe que o pequeno é introduzido à sensibilização dos sons. O aprendizado de tocar instrumento musical, traz uma série de benefícios importantes para o crescimento da criança, como o ganho de autoconfiança pois, a cada passo dado no aprendizado, a criança sente que pode fazer aquilo e passa a confiar mais em si mesma. O ganho de disciplina, pois para tocar um instrumento, é necessário bastante esforço e prática, o que necessita de muita disciplina. Assim, a criança passa a desenvolvê-la com mais frequência, como parte do seu dia a dia. O intuito do projeto seria então desenvolver um instrumento musical, no caso um piano, que de uma forma mais lúdica e atrativa auxiliaria a qualquer pessoa a desenvolver competências nesta área de atuação.

I. Desenvolvimento

A. Descrição de Hardware

Para a realização deste projeto foi utilizada a seguinte lista de materiais:

ITEM	QUANTIDADE
Raspberry Pi 3B	1
LDR (Light Dependent Resistor)	7
Capacitor Eletrolítico 1uF	7
LEDs(diodo emissor de luz)	42
Jumpers	-
Protoboard	1
Estrutura em MDF	-

O hardware consiste em uma matriz de led 7x6 e uma harpa a laser Fig. 1.

A matrix de led com cada uma das 7 colunas estará a frente de cada LDR, porque almejamos que fique claro para o utilizador qual feixe deva ser tocado. Devido indisponibilidade de pinos GPIO suficientes da raspberry, para controle da matriz de led, foi utilizado um método chamado de charlieplexing que é uma técnica para a condução de um display multiplexado em que relativamente poucos dos pinos de I/O num microcontrolador são usados para conduzir uma matriz de LEDs, como pode ser visto na imagem 1 em anexo.

A Raspberry Pi possui somente saída e entrada digital, o que dificulta a leitura de sensores com dados de entrada analógicos como o LDR. Para fazer a leitura desse sensor, foi adotada a estratégia de construir um circuito RC com um capacitor em série com o sensor de luz, pois este coleta seus dados a partir da variação de sua resistência quando o mesmo é exposto a luz.

A estrutura foi feita em MDF (Medium-Density Fiberboard) e cortada com as medidas necessárias para comportar duas protoboards bem como os 7 lasers e os 7 LDRs.

B. Descrição de Software

Nesse ponto de entrega final de projeto fizemos algumas pequenas alterações no código dos LDRs, como adicionar os LDRs que faltavam para completar as 7 notas musicais e fizemos a otimização do código em python dos LEDs, e passamos ele para a linguagem C. Como pode ser visto no anexo 2 presente no final desse relatório.

No código (anexo 2) referente aos LDRs, é definido o pino GPIO como saída e como baixo, isso descarrega o capacitor. Em seguida é definido o pino GPIO como entrada, ai a corrente flui através do resistor e do capacitor para o terra, a voltagem começa a subir em seguida. Esse tempo é proporcional a resistência do LDR. É monitorada o pino e lido seu valor é incrementado um contador. A tensão no capacitor aumenta o suficiente para ser considerada como HIGH pelo pino, por volta de 2v, o tempo gasto é proporcional a resistência do LDR e da quantidade de luz sobre ele. Em seguida é definido o pino como saída e repetido o processo.

Foi monitorado o tempo carga e descarga em cada LDR e feito uma condição para cada um. Já na parte que estende os LEDs, foi feito uma condição para varrer os vetores referentes a matriz de LEDs, percorrendo assim uma ordem pré-estabelecida para reproduzir uma escala de luz que possibilita o usuário saber qual nota devera ser tocada previamente para conseguir reproduzir uma musica.

II. Referências

- [1] Duarte, R. T. D. Harpa laser para controle de síntese sonora. Dissertação de mestrado. Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto. 2011.
- [2] Freitas, D. G. G. Augustinho, J. G. Segecin, R. LaserHarpists: Harpa eletrônica com sons http://www.instructables.com/id/Laser-Harp-with-Tah-and-Raspberry-Pi/. Acessado em: 01 de Abril de 2018.
- [5] Portal:

- reproduzidos por dispositivo móvel. Relatório técnico. Universidade Tecnológica Federal do Paraná – UTFPR. 2015
- [3] Portal: ICExDuino. Disponível em://icexduino.blogspot.com.br/20 11/09/projeto-harpa-laser.html. Acessado em: 02 de Abril de 2018.
- [4] Portal: Instructables.

 Disponível em:

Anexo 1:

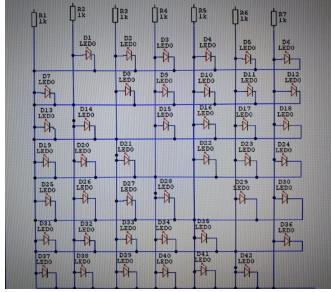


Imagem 1: Esquema de conexão charlieplexing da matriz 7x6

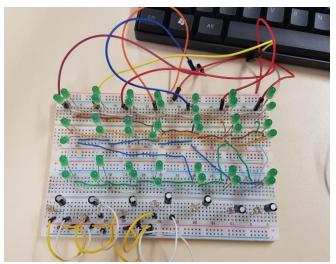


Imagem 2: Circuito apresentado no ponto de controle 4, contendo a matriz de LEDs sequencial e 4 LDRs que ao ser interrompida a emissão de luz sobre eles, o som de uma nota é emitida.

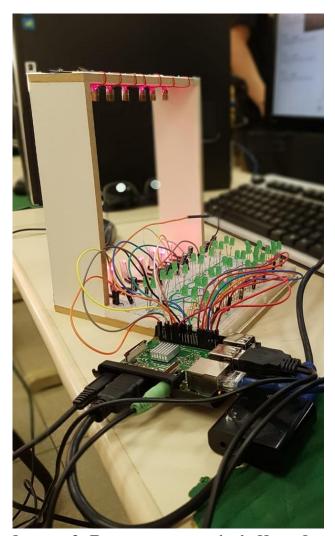


Imagem 3: Estrutura apresentada da Harpa Laser completa.

Anexo 2:

```
#include <wiringPi.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <stdint.h>
#include <alsa/asoundlib.h>
#include <alsa/pcm.h>
int main (void) {
 int pin,c1,c2,c3,c4,c5,c6,c7;
char LDR;
 printf ("Raspberry Pi wiringPi Capacitor reading \n")
 if (wiringPiSetup () == -1)
  exit (1);
 for (pin = 0; pin < 8; ++pin) {
  pinMode (pin, OUTPUT);
  digitalWrite (pin, LOW);
 }
for (;;) {
 pinMode (1, OUTPUT);
 digitalWrite (1, LOW);
 delay(50);
 c1=0;
 pinMode (1, INPUT);
 while (digitalRead(1)==LOW)
 c1++;
 pinMode (4, OUTPUT);
 digitalWrite (4, LOW);
 delay(50);
 c2=0;
 pinMode (4, INPUT);
 while (digitalRead(4)==LOW)
 c2++;
 pinMode (5, OUTPUT);
 digitalWrite (5, LOW);
 delay(50);
 c3=0;
 pinMode (5, INPUT);
 while (digitalRead(5)==LOW)
```

```
c3++;
 pinMode (6, OUTPUT);
 digitalWrite (6, LOW);
 delay(50);
 c4=0;
 pinMode (6, INPUT);
 while (digitalRead(6)==LOW)
 c4++;
if (c1 > 12000){
system("aplay piano-a.wav");
        }
else
if (c2 > 26000){
system("aplay piano-b.wav");
        }
else
if (c3 > 30000){
system("aplay piano-c.wav");
        }
else
if (c4 > 70000){
system("aplay piano-d.wav");
        }}}
```

```
#include <stdio.h>
                                                                  {L, O, O, O, O, H, O},
#include <stdlib.h>
                                                                  {O, L, O, O, O, H, O},
#include <wiringPi.h>
                                                                  {O, O, L, O, O, H, O},
                                                                  {O, O, O, L, O, H, O},
#define pin1 4
                                                                  {O, O, O, O, L, H, O},
#define pin2 17
                                                                  {O, O, O, O, O, H, L},
#define pin3 27
#define pin4 22
                                                                  {L, O, O, O, O, O, H},
#define pin5 5
                                                                  {O, L, O, O, O, O, H},
#define pin6 6
                                                                  {O, O, L, O, O, O, H},
#define pin7 13
                                                                  {O, O, O, L, O, O, H},
                                                                  {O, O, O, O, L, O, H},
int H = 1
                                                                  {O, O, O, O, O, L, H}}
int L = 0
                                                        int main(void){
int O = -1
int LEDS [294][7];
                                                        while(1){
                                                            for(i = 0; i \le 293; i++){
                                                             for(j = 0; j \le 6; j++){
\{H, O, L, O, O, O, O, O\},\
          {H, O, O, L, O, O, O},
                                                                LEDS[i][j] == O;
          \{H, O, O, O, L, O, O\},\
                                                                wiringPiSetup();
          {H, O, O, O, O, L, O},
                                                                pinMode(LEDS[i][j], INPUT);
          {H, O, O, O, O, O, L},
                                                               }else{ // se não
                                                                 if LEDS[i][i] == H{
          \{L, H, O, O, O, O, O, O\},\
                                                                  wiringPiSetup();
          {O, H, L, O, O, O, O},
                                                                  pinMode(LEDS[i][j], OUTPUT);
                                                                  digitalWrite (pin, LOW);
          {O, H, O, L, O, O, O},
          {O, H, O, O, L, O, O},
                                                                   }else{
          {O, H, O, O, O, L, O},
                                                                    if LEDS[i][j] == L{
                                                                     wiringPiSetup();
          {O, H, O, O, O, O, L},
                                                                    pinMode(LEDS[i][i], OUTPUT);
          {L, O, H, O, O, O, O},
                                                                    digitalWrite (pin, LOW);
          {O, L, H, O, O, O, O},
                                                                   }}}}
          {O, O, H, L, O, O, O},
                                                                delay(90);
          {O, O, H, O, L, O, O},
                                                                }}}
          {O, O, H, O, O, L, O},
                                                            GPIO.cleanup()
          {O, O, H, O, O, O, L},
                                                        return(0);
          {L, O, O, H, O, O, O},
          {O, L, O, H, O, O, O},
          {O, O, L, H, O, O, O},
          \{O, O, O, H, L, O, O\},\
          {O, O, O, H, O, L, O},
          {O, O, O, H, O, O, L},
          {L, O, O, O, H, O, O},
          {O, L, O, O, H, O, O},
          {O, O, L, O, H, O, O},
          {O, O, O, L, H, O, O},
          {O, O, O, O, H, L, O},
          {O, O, O, O, H, O, L},
```