# Piano a Laser

# Piano eletrônico com controle sonoro por interrupção de laser

Victor Hugo Bezerra Tavares

Faculdade UnB Gama Gama-DF, Brasil victorhugo.tavares@hotmail.com Vanessa Oliveira Nóbrega

Faculdade UnB Gama Gama-DF, Brasil vanessa.you.eng@gmail.com

#### I. JUSTIFICATIVA

Desde que o bebê ainda está no ventre da mãe, a música já faz parte de sua vida. É através da tranquilidade que ela traz para a mãe que o pequeno é introduzido à sensibilização dos sons. O aprendizado de tocar um instrumento musical, traz uma série de benefícios importantes para o crescimento da criança, como o ganho de autoconfiança pois, a cada passo dado no aprendizado, a criança sente que pode fazer aquilo e passa a confiar mais em si mesma. O ganho de disciplina, pois para tocar um instrumento, é necessário bastante esforço e prática, o que necessita de muita disciplina. Assim, a criança passa a desenvolvê-la com mais frequência, como parte do seu dia a dia. O intuito do projeto seria então desenvolver um instrumento musical, no caso um piano, que de uma forma mais lúdica e atrativa auxiliaria a qualquer pessoa a desenvolver competências nesta área de atuação.

#### II. OBJETIVOS

Projetar uma piano a laser para uma otimização na aprendizagem e desenvolvimento do usuário, fazendo uso da raspberry pi como hardware que irá controlar todo o processo.

## III. REQUISITOS

O funcionamento principal do piano foi pensado de forma que cada laser corresponda a uma nota musical (7 lasers), sendo que a interrupção do feixe de laser dará o tom. Objetivase que o projeto tenha 2 modos: Livre e Aprendiz. Para o modo Livre o usuário tocará o piano livremente, mas para o modo Aprendiz ele deverá observar uma matriz de LEDs que será colocada na base da harpa, onde os LEDs indicam qual feixe deve ser interrompido. Para que o usuário tenha tempo de perceber qual o próximo tom a ser tocado, será necessária q essa matriz de LED acenda devagar do início até o final da fileira correspondente para a pessoa acompanhar e

prever seu próximo passo. Uma espécie de lógica do jogo Guitar Hero. Serão necessários então 7 lasers, 7 sensores para a interrupção. Os componentes propostos são:

- Sensor de luminosidade LDR;
- Módulo laser 5V vermelho- 650nm;
- Raspberry pi 3B;

Para a matriz de LEDs, será necessária a construção da mesma porque almejamos que fique claro para o utilizador qual feixe deva ser tocado, o que necessita que o espaço entre as fileiras de LEDs sejam dedicadas para o piano construído. Será uma matriz 7 por 6 utilizando Chalieplexing .

A estrutura do piano devido a limitação do sensor LDR terá no máximo 30 cm de altura. O microprocessador foi escolhido devido ser o mais atual e acessível no mercado, evitando-se sua defasagem para futuros projetos, e também, com todas as funcionalidades e requisitos que atendem ao projeto.

A interface para que o usuário escolha o modo em que quer tocar o piano e, caso escolha o modo aprendiz, qual a

música deseja acompanhar. A raspberry possui alto falantes em que sairá o som da nota tocada. Inicialmente seria realizado uma harpa lazer, mas observou-se que o piano é mais ergonômico para o usuário.

### IV. BENEFÍCIOS

Instrumento lúdico para aprendizagem musical, não somente tendo interação sonora como visual com o usuário. Fazer uma nova interpretação de um antigo instrumento musical, trazendo interesse a novas pessoas. Aplicação dos conhecimentos previamente adquiridos em sala de aula.

#### V. Código

O primeiro código é o feedback do usuário, uma matriz de LEDs, onde utilizando charliplexing otimizou-se o uso dos pinos. O segundo código é a interrupção do LDR, a raspberry não possui conversor analógico-digital e por isso aproveita-se o tempo de carregamento do capacitor para que saibamos o valor da irradiância ou somente se o laser foi interrompido ou não. Na parte sonora não estava definido como seria realizado, optou-se por baixar cada nota do piano e executar quando o laser for interrompido.

#### Código matriz de LED

import RPi.GPIO as GPIO

```
import time
GPIO.setmode(GPIO.BCM)
PINS = [4, 17, 27, 22, 5, 6, 13]
H = 1
L = 0
O = -1
O],
    [H, O, L, O, O, O, O],
    [H, O, O, L, O, O, O],
    [H, O, O, O, L, O, O],
    [H, O, O, O, O, L, O],
    [H, O, O, O, O, O, L],
    [L, H, O, O, O, O, O],
    [O, H, L, O, O, O, O],
    [O, H, O, L, O, O, O],
    [O, H, O, O, L, O, O],
    [O, H, O, O, O, L, O],
    [O, H, O, O, O, O, L],
    [L, O, H, O, O, O, O],
    [O, L, H, O, O, O, O],
    [O, O, H, L, O, O, O],
    [O, O, H, O, L, O, O],
    [O, O, H, O, O, L, O],
```

```
[O, O, H, O, O, O, L],
     [L, O, O, H, O, O, O],
     [O, L, O, H, O, O, O],
     [O, O, L, H, O, O, O],
     [O, O, O, H, L, O, O],
     [O, O, O, H, O, L, O],
     [O, O, O, H, O, O, L],
     [L, O, O, O, H, O, O],
     [O, L, O, O, H, O, O],
     [O, O, L, O, H, O, O],
     [O, O, O, L, H, O, O],
     [O, O, O, O, H, L, O],
     [O, O, O, O, H, O, L],
     [L, O, O, O, O, H, O],
     [O, L, O, O, O, H, O],
     [O, O, L, O, O, H, O],
     [O, O, O, L, O, H, O],
     [O, O, O, O, L, H, O],
     [O, O, O, O, O, H, L],
     [L, O, O, O, O, O, H],
     [O, L, O, O, O, O, H],
     [O, O, L, O, O, O, H],
     [O, O, O, L, O, O, H],
     [O, O, O, O, L, O, H],
     [O, O, O, O, O, L, H]]
def main():
  try:
     while True:
       for led in LEDS:
          for idx, pin in
enumerate(led):
            if pin == 0:
GPIO.setup(PINS[idx],
GPIO.IN)
            else:
GPIO.setup(PINS[idx],
GPIO.OUT)
GPIO.output(PINS[idx], pin)
          time.sleep(.06)
  except KeyboardInterrupt:
     pass
  finally:
     GPIO.cleanup()
if __name__ == '__main___':
  main()
```

#!/usr/local/bin/python import RPi.GPIO as GPIO import timeauthor = 'Gus (Adapted from Adafruit)'license = "GPL"maintainer =	"pimylifeup.com" GPIO.setmode(GPIO.BOARD) #define the pin that goes to the circuit pin_to_circuit = 7 def rc_time (pin_to_circuit): count = 0		
"pimylifeup.com" GPIO.setmode(GPIO.BOARD) #define the pin that goes to the circuit pin_to_circuit = 7 def rc_time (pin_to_circuit):     count = 0	#Output on the pin for GPIO.setup(pin_to_circuit, GPIO.OUT) GPIO.output(pin_to_circuit, GPIO.LOW) time.sleep(0.1) #Change the pin back to		
#Output on the pin for GPIO.setup(pin_to_circuit, GPIO.OUT) GPIO.output(pin_to_circuit,	input  GPIO.setup(pin_to_circuit, GPIO.IN)		
GPIO.LOW)  time.sleep(0.1)  #Change the pin back to input  GPIO.setup(pin_to_circuit, GPIO.IN)  #Count until the pin goes high  while  (GPIO.input(pin_to_circuit) ==	#Count until the pin goes high while (GPIO.input(pin_to_circuit) == GPIO.LOW): count += 1 return count #Catch when script is interupted, cleanup correctly try: # Main loop		
GPIO.LOW):     count += 1     return count  #Catch when script is interupted, cleanup correctly try:     # Main loop     while True:	while True:     print  rc_time(pin_to_circuit)  except KeyboardInterrupt:     pass  finally:     GPIO.cleanup()		
print rc_time(pin_to_circuit) except KeyboardInterrupt: Pass finally: GPIO.cleanup()	<ul> <li>VI. REFERÊNCIAS</li> <li>[1] Duarte, R. T. D. Harpa laser para controle de síntese sonora. Dissertação de mestrado. Faculdade de Engenharia da Universidade do Porto. 2011.</li> <li>[2] Freitas, D. G. G. Augustinho, J. G. Segecin, R. LaserHarpists: Harpa eletrônica com sons reproduzidos por dispositivo móvel. Relatório técnico. Universidade</li> </ul>		
import timeauthor = 'Gus (Adapted from Adafruit)'license = "GPL"	Tecnológica Federal do Paraná – UTFPR. 2015  [3]Portal: ICExDuino. Disponível em: http://icexduino.blogspot.com.br/2011/09/projeto-harpa -laser.html.  Acessado em: 02 de Abril de		

Instructables.

Disponível

em:

2018.

[4]Portal:

Código LDR

import RPi.GPIO as GPIO

\_\_maintainer\_\_ =

http://www.instructables.com/id/Laser-Harp-with-Tah-and-

Raspberry-

Pi/. Acessado em: 01 de Abril de 2018.

[5] Portal: Arduino by myself. Disponível em: https://arduinobymyself.blogspot.com.br/2012/07/matriz-de-le ds-24x6.html.Acessado em 02 de Maio de 2018.