### 1 Impulsrespons

LTI system

$$y[n] = T\left(\sum_{k=-\infty}^{\infty} x[n]\delta[n-k]\right)$$
$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[n]T\left(\delta[n-k]\right)$$
$$= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[n]h[n-k]$$

Lineære differensligninger med konstante koefficienter

$$\sum_{k=0}^{N} a_k y[n-k] = \sum_{m=0}^{N} b_m x[n-m]$$

LTI er BIBO-stabilt hvis og kun hvis impulsresponsen ligger i  $\ell^1$ :

$$\sum_{k=-\infty}^{\infty} |h[n]| < \infty$$

Foldning og multiplikation i tid og frekvens

Digitale filtre

### Overføringsfunktioner

Brug impulseresponsen som indledning.

$$y[n] = x[n] * h[n]$$

$$Y(z) = X(z)H(z)$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)}$$

### 3 Fouriertransformationen

$$X[k] = \sum_{n=0}^{N-1} x[n]e^{j\omega kn/N}$$
$$x[n] = \sum_{k=0}^{N-1} X[k]e^{-j\omega kn/N}$$

Sekvens, som er samples af DTFT.

Frekvensanalyse

FIR-filterdesign

### 4 Z-transformationen

$$X(z) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} x[n]z^{-1} \tag{1}$$

Det diskrete modstykke til Laplace:

$$F(s) = \int_0^\infty f(t)e^{-st} dt$$
 (2)

**Region of convergence** Z-transformationen konvergerer for flere sekvenser end Fouriertransformationen.

$$|X(re^{j\omega})| = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]r^{-n}| < \infty$$
 (3)

Hvis r=1 svarer ovenstående til Fouriertransformationen. Konvergensen afhænger af Z:

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |x[n]||z|^{-n} < \infty \tag{4}$$

Nuller og poler

### 5 Nyquist's samplesætning

**Nyquist-Shannons samplsætning**: Lad  $x_c(t)$  være et båndbegrænset signal, hvor

$$X_c(j\omega) = 0 \text{ for } |\Omega| \ge \Omega_N.$$
 (5)

Da er  $x_c(t)$  unikt specificeret ved dets samples  $x[n] = x_c(nT)$ ,  $n = 0, \pm 1, \pm 2, \ldots$ , hvis

$$\Omega_s = \frac{2\pi}{T} \ge 2\Omega_N \tag{6}$$

således

$$x_c(t) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} x_c(nT) \operatorname{sinc}(\omega_N t - n\pi)$$
 (7)

Fourier transformation af  $\delta$  og impulstog

$$\mathcal{F}\{\delta(t)\}(\omega) = 1$$

$$\mathcal{F}\{\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)\}(\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - n\omega_s)$$

hvor  $\omega_s = 2\pi f_s$ .

#### Aliasering

Plancherels sætning om energibevarelse

### 6 IIR-filtre, impulsinvariantmetoden og den bilineære transformation

#### Tjek semesterprojekt

#### IIR-filter

Rekursiv algoritme, med uendelig impulsrespons – fortsætter for evigt. Designes ud fra specifikationer omkring stop-, pas- og transitionsbånd.

#### Butterworth

$$|H(j\omega)|^2 = \frac{1}{1 + (j\omega/j\omega_c)^{2N}} \tag{8}$$

#### Impulsinvariantmetoden

Et kontinuert filter samples:

$$h[n] = T_d h_c(nT_d) \tag{9}$$

hvor  $T_d$  er samplingsperioden. Frekvensresponsen for det samplede filter er

$$H(e^{j\omega}) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} H_c \left( j \frac{\omega}{T_d} + j \frac{2\pi}{T_d} k \right)$$
 (10)

Kontinuerte filtre er ikke båndbegrænsede, så der sker aliasering.

#### Den bilineære transformation

Motivation: analoge filtre er ikke båndbegrænsede. Den bilineære konverterer den reelle tallinje til enhedscirklen. Derfor sker forvrængning.

$$\begin{split} z &= e^{j\omega} \\ \omega &= T_d \Omega \\ s &= j\Omega \\ s &\approx \frac{2}{T_d} \frac{z-1}{z+1} \\ z &= \frac{1 + \frac{T_d}{2} \sigma + j \frac{T_d}{2} \Omega}{1 - \frac{T_d}{2} \sigma - j \frac{T-d}{2} \Omega} \end{split}$$

#### Generelt for IIR-filtre

• Opstil amplituderespons  $|H_c(s)|$  for filter ud fra specifikationer

- ullet Find poler og brug dem i venstre halvplan til at opstille ny  $|H_c(s)|$
- $\bullet \ \ Partialbrøksopspaltning$
- ullet Invers Laplace transformation
- $\bullet \;$  Sampling af impuls respons
- $\bullet$  Z-transformation

## 7 Lineær fase, FIR-filtre og vinduesmetoden

Nødvendig betingelse for lineær fase

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n]\sin(\beta + (n-\alpha)\omega) = 0$$
 (11)

Værdier somtilfredsstiller denne betingelse:

$$\bullet \ \beta = \begin{cases} 0 \\ \pi \end{cases}$$

• 
$$\alpha = \frac{M}{2} \Rightarrow 2\alpha = M$$

• 
$$h[n] = h[2\alpha - n] = h[M - n]$$

#### FIR-filtres poler

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\sum_{i=0}^{M} b_i z^{-i}}{1 - \sum_{j=1}^{N} a_j z^{-j}}$$
$$= \sum_{i=0}^{M} b_i z^{-i} \Big|_{a_j = 0, j = 1, \dots, N}$$
$$= \frac{\sum_{i=0}^{M} b_i z^{M-i}}{z^{M}}$$

### 8 Geometrisk baseret analyse af amplitudeog fase-respons

Se slides 20-25 i lektion 9.

Hvis overføringsfunktionen H(z) haves, så kan der laves geometrisk analyse af denne.

$$H(z) = \frac{\sum_{k=0}^{M} b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^{N} a_k z^{-k}}$$
 (12)

• M = N: forlæng H(z) med  $z^M$ 

$$H(z) = \frac{\sum_{k=0}^{M} b_k z^{M-k}}{\sum_{k=0}^{M} z^{M-k}}$$
 (13)

• M > N: forlæng med  $z^M$ 

$$H(z) = \frac{\sum_{k=0}^{M} b_k x^{M-k}}{\sum_{k=0}^{M} a_k^{M-k}}$$
 (14)

• M < N: forlæng med  $z^N$ 

$$H(z) = \frac{z^{N-M} \sum_{k=0}^{M} b_K z^{M-k}}{\sum_{k=0}^{N} a_k z^{N-k}}$$
(15)

Faktorisér H(z)

$$H(z) = \frac{b_0}{a_0} \frac{\prod_{k=1}^{L} (z - c_k)}{\prod_{k=1}^{L} (z - d_k)}, \qquad L = \max\{N, M\}$$
 (16)

Amplituderespons

$$|H(e^{j\omega})| = \left| \frac{b_0}{a_0} \right| \frac{\prod_{k=1}^{L} |e^{j\omega} - c_k|}{\prod_{k=1}^{L} |e^{j\omega} - d_k|}$$
(17)

**Faserespons** 

$$\arg\{H(e^{j\omega})\} = \arg\{\frac{b_0}{a_0}\} + \sum_{k=1}^{L} \arg\{e^{j\omega} - c_k\} - \sum_{k=1}^{L} \arg\{e^{j\omega} - d_k\}$$
 (18)

### 9 Frekvenstransformation af IIR-filtre

Ud fra et prototype IIR-lavpasfilter transformeres dette om til en anden type. Generelt:

$$Z^{-1} = G(z^{-1}) = \pm \prod_{k=1}^{N} \frac{z^{-1} - \alpha_k}{1 - \alpha_k z^{-1}}$$
(19)

Indsættes

$$H(z) = H_{LP}(Z) \Big|_{Z^{-1} = G(z^{-1})}$$
 (20)

For et lavpasfilter

$$G(z) = \frac{z^{-1} - a_k}{1 - a_k z^{-1}} \tag{21}$$

hvor

$$\alpha = \frac{\sin[(\theta_c - \omega_c)/2]}{\sin[(\theta_c + \omega_c)/2]}$$
 (22)

og

$$\omega = \arctan\left[\frac{(1-\alpha^2)\sin(\theta)}{2\alpha + (1+\alpha^2)\cos(\theta)}\right]$$
 (23)

# 10 Kvantiseringseffekter og skalering af filterstrukturer

Ved variabelkvantisering øges SNR med 6dB hver gang opløsningen øges med 1 bit.

$$SNR_{dB} = 6.02N + 1.76dB$$
 (24)