# ОПТИМИЗАЦИЯ ГРАФИКА ПЛАНОВО-ПРЕДУПРЕДИТЕЛЬНОГО РЕМОНТА В УСЛОВИЯХ АВТОМАТИЗИРОВАННОГО УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНИЧЕСКИМ ОБСЛУЖИВАНИЕМ И РЕМОНТОМ ОБОРУДОВАНИЯ

Васильев Д.А., Шабельникова А.Ю. Саратовский государственный технический университет, г. Саратов E-mail: shabelnikova au@mail.ru

**Аннотация**. Рассмотрена задача оптимизации графика планово-предупредительного ремонта оборудования с учетом ограничений на используемые ресурсы предприятия. Для решения задачи предлагается применение метода полного перебора и генетического алгоритма. Показаны преимущества генетического алгоритма по сравнению с классическим методом оптимизации, методом полного перебора.

**Ключевые слова**: ремонт оборудования, график ремонта, ресурсы предприятия, генетический алгоритм, классический метод оптимизации, метод полного перебора.

#### Постановка задачи

Современное оборудование промышленных предприятий имеет достаточно высокие расчетные показатели надежности. Однако в процессе эксплуатации под воздействием различных факторов, условий и режимов работы исходное состояние оборудования непрерывно ухудшается, снижается эксплуатационная надежность и увеличивается вероятность возникновения отказов. В связи этим, для повышения общей эффективности управления и надежности функционирования предприятий разрабатываются различные системы автоматизации процессов эксплуатации, технического обслуживания и ремонта технологического оборудования, процессов материально-технического снабжения и ведения складского хозяйства.

В настоящее время для ведения производственной эксплуатации и поддержки технического состояния оборудования в соответствии с требованиями нормативно-технической документации применяется система планово-предупредительного ремонта (ППР). Однако в ряде случаев эта система не обеспечивает принятия оптимальных решений: не учитывается ряд ограничений при построении графиков ППР, не предусматривается их оптимизация с позиции рационального управления состояниями процесса эксплуатации и более полного расходования ресурса каждой единицы оборудования. Автоматизация системы ППР позволяет решить задачу оптимального распределения множества различных ресурсов предприятия для осуществления выполнения ремонтных циклов оборудования.

В настоящей статье предлагается, используя метод полного перебора и генетический алгоритм, получить наиболее оптимальный состав оборудования, выводимого в ремонт на текущий месяц (год), с учетом ограничений на используемые ресурсы предприятия.

Оценка качества выбора состава оборудования для вывода его в ремонт или техническое обслуживание осуществляется по векторному критерию  $F=(F_1,F_2)$ , составляющие которого определяются выражениями:

$$F_1 = \sum_{j=1}^n C_j b_j \to \max, \tag{1}$$

$$F_2 = \sum_{j=1}^n S_j b_j \to \min, \tag{2}$$

где  $C_j$  - коэффициент, задающий степень сложности ремонта j-го оборудования, определяющийся видом ремонта (капитальный ремонт, средний ремонт, малый ремонт, техническое обслуживание);  $S_j$  - коэффициент, задающий степень участия j-го оборудования в технологическом процессе; n – количество оборудования, включенного в план-график ремонта на текущий месяц (год);  $b_j$  – дискретная переменная, принимающая два значения: 1 – если j-ое оборудование участвует в ремонте, 0 – в противном случае, т.е.

$$b_j = \begin{cases} 0 \\ 1 \end{cases} . \tag{3}$$

Для решения задачи по формированию оптимального состава выводимого в ремонт оборудования, применима свертка критериев вида:

$$F = \varphi_1 \cdot F_1 + \varphi_2 \cdot (-F_2) \to \max, \tag{4}$$

где  $\varphi_1$ ,  $\varphi_2$  – коэффициенты, определяющие значимость критериев  $F_1$  и  $F_2$  соответственно и устанавливающиеся лицом, принимающим решения на этапе формирования и оптимизации план-графика ремонта оборудований.

Оптимизация осуществляется в области допустимых состояний системы с учетом ограничений:

на материальные ресурсы:

$$\sum_{j=1}^{n} a_j b_j \le A,\tag{5}$$

где A — материальный ресурс, необходимый для проведения всех ремонтных работ, связанный с обеспечением их материалами;  $a_j$  — материальный ресурс, необходимый для проведения ремонтных работ j-го оборудования;

- на временные ресурсы:

$$\sum_{j=1}^{n} t_{TIIj} b_j \le T_{TII}, \tag{6}$$

где  $T_{T\Pi}$  – общее время на технологическую подготовку к ремонтным работам, включающее время на изготовление специального оборудования и приспособлений для ремонтных работ;  $t_{T\Pi j}$  – время, необходимое на технологическую подготовку к ремонтным работам j-го оборудования;

на трудовые ресурсы:

$$\forall i \in [1, M] \sum_{i=1}^{n} w_j^i b_j \le W_i, \tag{7}$$

где  $W_i$  – имеющееся количество рабочих для проведения і-го вида ремонтных работ;  $w_j^i$ - количество рабочих, задействованных в і-м виде ремонтных работ j-го оборудования; M – количество видов ремонтных работ.

# Метод полного перебора

Метод полного перебора [1] позволяет получить оптимальное решение задачи (1) – (7) путем перебора всех возможных вариантов состава оборудования, выводимого в ремонт или на техническое обслуживание.

В результате применения данного метода образуется двоичный код  $B = (b_1, b_2, ..., b_n)$ , определяющий оптимальный список оборудования из всего планируемого списка (размерности n) на текущий месяц (год).

Для организации перебора используются средства двоичной арифметики, в частности, операция двоичного сложения. Получение нового двоичного кода решения задачи производится прибавлением двоичной единицы к текущему коду В (к его младшему разряду), учитывая возможность переноса в следующий разряд кода. В этом случае в качестве исходного кода решения выбирается код, у которого один единичный разряд ( $b_1 = 1$ ,  $\forall i = 2 ... n$   $b_i = 0$ , или  $b_n = 1$ ,  $\forall i = 1 ... n - 1$   $b_i = 0$ , или  $b_n = 1$ ,  $b_n = 0$ , или  $b_$ 

Таким образом, последовательное применение операции двоичного сложения позволяет получить все возможные сочетания двоичных разрядов кода решений (все возможные варианты состава оборудования выводимого в ремонт или на техническое обслуживание).

В процессе решения задачи (перебора всевозможных вариантов) производится отбор допустимых решений – кодов, удовлетворяющих ограничениям (5) – (7) и приближающих общее решение задачи к оптимуму (4).

Основным недостатком метода полного перебора является достаточно большая вычислительная стоимость.

Наиболее действенными методами сокращения полного перебора являются так называемые методы искусственного интеллекта.

### Генетический алгоритм

В настоящее время одними из наиболее широко применяемых методов искусственного интеллекта, используемых для решения задач оптимизации, являются генетические алгоритмы [2].

Генетические алгоритмы (ГА) представляют собой методы оптимизации, основанные на концепциях естественного отбора и генетики.

ГА работают с совокупностью особей (популяцией), каждая из которых представляет возможное решение задачи. Для решения задачи (1) - (7) каждая особь популяции кодируется одной хромосомой, определяющей состав выводимого в ремонт оборудования. Количество ген, образующих хромосому определяются числом оборудования n, представленного в план-графике ППР на текущий месяц (год). Каждое оборудование (ген хромосомы) связано с набором параметров  $(C_i, S_i, a_i, t_{\Pi i}, w_i^i)$  задачи.

При создании исходной популяции в хромосому особи (списка оборудования, вводимого в ремонт) на место каждого гена генерируется двоичное число, определяющее факт присутствия или отсутствия оборудования в списке. После получения исходной популяции начинается ее развитие и размножение, т.е. движение к оптимуму (4). Для этого применяются процедуры скрещивания и мутации. Процедура скрещивания выполняется для порождения новой особи популяции (потомка), являющейся новым решением задачи. После чего проверяется допустимость полученного решения. Если полученное решение удовлетворяет ограничениям задачи (5) - (7) — потомок выживает (полученное решение является допустимым) и производится сравнение целевой функции потомка, определяемой выражением (4) с целевой функцией наихудшей особи (худшего решения) текущего поколения, в противном случае потомок погибает (полученное решение отбрасывается).

В случае, когда целевая функция потомка меньше целевой функции наихудшей особи, полученный потомок погибает (не приближает к оптимальному решению), иначе выживает и записывается в следующее поколение (поколение потомков), а в текущем поколении родителей уничтожается наихудшая особь (с наименьшей целевой функцией).

Используемая на каждой итерации работы алгоритма процедура мутации, организуется с целью качественного улучшения особей популяции текущего поколения (решений задачи) в соответствии с постановкой задачи.

В результате последовательного применения процедур скрещивания и мутации происходит движение к оптимуму, позволяющее через некоторое количество итераций получить оптимальное или субъоптимальное решение за приемлемое время даже при большой размерности задачи.

### Анализ результатов

Метод полного перебора, как метод критичный ко времени и используемый только при небольших размерностях, нецелесообразно применять для решения практических задач, в частности, для решения задачи оптимизации графика планово-предпредительного ремонта оборудования. Поэтому в работе он использовался для качественной оценки решений поставленной задачи, полученных с помощью генетического алгоритма.

Анализ результатов работы генетического алгоритма показал, что он позволяет получить оптимальные или субъоптимальные решения за приемлемое время даже при больших размерностях задачи. Это позволяет рекомендовать данный алгоритм к использованию в системах автоматизации ППР оборудований промышленных предприятий с целью повышения качества их работы.

### Литература

- 1. Бейко И.В. Методы и алгоритмы решения задач оптимизации / И.В. Бейко, Б.Н. Бублик, П.Н. Зинько. М.: Высшая школа, 1983. С.512.
- 2. Вороновский Г.К. Генетические алгоритмы, искусственные нейронные сети и проблемы виртуальной реальности / Г.К. Вороновский, К.В. Махотило, С.Н. Петрашев, С.А. Сергеев. Харьков: Основа, 1997. С.112.