# PROJECTEUR LASER

## Pourquoi ce projet?

# Objectif du projet

Réaliser des formes

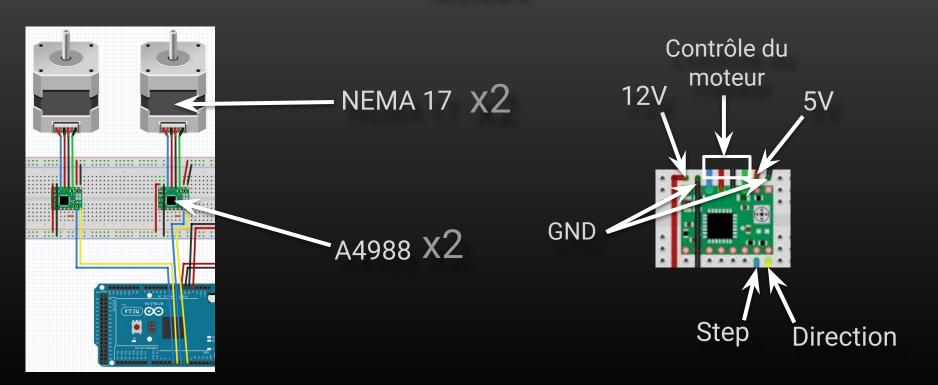




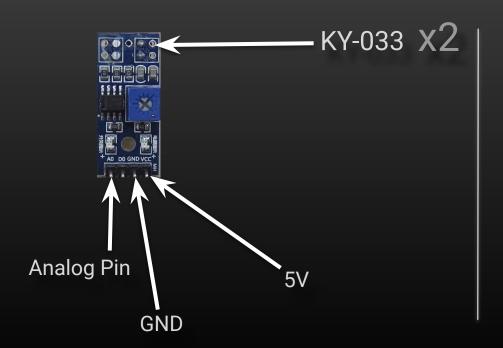
Réagir à la musique

## Démonstration

Moteurs



#### Calibrage



```
void calibrate (Motor MX, Sensor XSensor, Motor MY, Sensor YSensor)
isXCalibrate = false;
isYCalibrate = false;
while ((isXCalibrate == false) || (isYCalibrate == false)) {
  unsigned long globalTime = millis();
  if (updateCalibration < globalTime) {</pre>
      MX.move();
       if (XSensor.getAnalogValue() < 50) {</pre>
         isXCalibrate = true;
    if (isYCalibrate == false) {
       if (YSensor.getAnalogValue() < 50) {</pre>
         isYCalibrate = true;
    updateCalibration = globalTime + 1;
```

#### Réaction à la musique

Module de traitement de son MSGEQ7





```
void audioLoop(unsigned long globalTime) {
 // Lecture de la sortie du module pour chaque fréquence
 if (audioUpdate < globalTime) {</pre>
   for (int i = 0; i < 7; i++) {
    digitalWrite(strobePin, LOW);
    delayMicroseconds(100);
     Frequencies[i] = analogRead(OutPin);
     digitalWrite(strobePin, HIGH);
    delayMicroseconds(1);
   int avg = avgFrequency.reading(Frequencies[1]);
   FrequencyMovingAvg = avgFrequency.getAvg();
   if (Frequencies[1] > 1.18 * FrequencyMovingAvg) {
    digitalWrite(laser, LOW);
   else {
     digitalWrite(laser, HIGH);
   audioUpdate = globalTime + 20;
```

Menu et connectiques

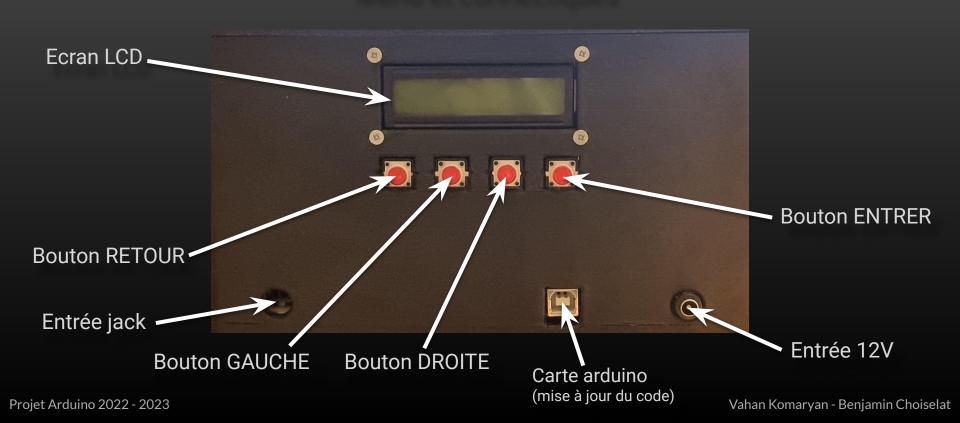


Schéma global Module suiveur x2 Boutons x4 Entrée 12V -A4988 -Ecran LCD **NEMA 17** MEGA 2560 Ventilateur 12V MSGEQ7

### Difficultés rencontrées

- Vitesse des moteurs
- Placement des capteurs
- Matériaux de la boîte

### Possibilités d'amélioration

- Ajouter de nouvelles couleurs
- Améliorer la précision du système
- Rendre le système plus propre

# Conclusion/Apports