Диалог №10 (Итог по Лекции 6)

55 Приведены несколько высказываний. Для каждого из них укажите, чем оно является – одним из Предположений модели I-V или одним из возможных несоответствий этим предположениям. Укажите, что означает каждое из высказываний (некоторые комментарии уже приведены):

$$M(\varepsilon_i)=0, i=1,...n;$$

– это ...

(1) что означает, (2) предположение из числа I-V или несоответствие?

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma_i^2 = \sigma^2 = const, i=1,...n;$$

- это ...

(1) что означает, (2) предположение из числа I-V или несоответствие?

$$Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j)=0, i \neq j, i, j = 1,...n.$$

– это ...

(1) что означает, (2) предположение из числа I-V или несоответствие?

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma_i^2 \neq const, i=1,...n,$$

- это гетероскедастичность (другое название - неоднородная дисперсия ошибок), это ...

(предположение из числа I-V или несоответствие?)

Существует такая пара $i \neq j$, $i, j \in \{1,...n\}$, что $Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_i) \neq 0$,

- это означает, что модель содержит ошибки (хотя бы пара случайных величин линейно статистически зависит друг от друга), это

(предположение из числа I-V или несоответствие?)

Для любых
$$i \neq j$$
, $i, j = 1,...n$, $Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_i) \neq 0$

- это ошибок (расшифровка - линейная статистическая зависимость каждой ошибки от всех остальных ошибок), это

(предположение из числа I-V или несоответствие?)

56 Укажите, в каких случаях можно встретить гетероскедастичные ошибки (то есть ошибки с разными дисперсиями), и в каких случаях – коррелированные ошибки (то есть линейно статистически зависящие друг от друга):

Если разброс изучаемого признака (отклика) зависит от объясняющих переменных (факторов), как правило, наблюдаются

(так работают измерительные приборы, гарантирующие постоянную относительную погрешность)

В экономических приложениях: если значения фактора и отклика регистрируются по времени, как правило, наблюдаются

57 Чтобы выявить свойства ошибок, используют два основных приема (они показаны ниже). Укажите, какой из приемов служит для выявления неоднородной дисперсии ошибок, и какой – для выявления автокорреляции:

И в том, и в другом случае модель $Y = \beta_0 + \beta_1 X + \varepsilon$ сначала оценивается методом наименьших квадратов. Затем:

1) Квадраты остатков $\hat{\mathcal{E}}^2$ используются как отклик, а фактор X как фактор, и при различных значениях η на базе пар значений $(X_i,\hat{\mathcal{E}}_i),\,i=1,...n$, строят уравнения вида $\hat{\mathcal{E}}^2=c_0+c_1\,X^\eta$

Значимое уравнение из этого класса с наибольшим (за счет подбора η) коэффициентом детерминации R^2 используют для того, чтобы...

(сформулируйте, как это используется)

2) На основе значений остатков (наблюдения должны быть предварительно упорядочены) исследуются частные коэффициенты корреляции

$$r_{\varepsilon(t)\varepsilon(t-s)}/\varepsilon(t-1)\varepsilon(t-2)...\varepsilon(t-s+1)$$

то есть такие зависимости остатков $\mathcal{E}(t)$ и $\mathcal{E}(t\text{-}s)$, удаленных друг от друга на s шагов, из которых влияние «промежуточных» остатков $\mathcal{E}(t\text{-}1)$, $\mathcal{E}(t\text{-}2)$, ... $\mathcal{E}(t\text{-}s\text{+}1)$ исключено.

Частные коэффициенты корреляции используют для того, чтобы построить и определить.....

(сформулируйте, как это используется)

58 Далее представлена модель автокорреляции 1-го порядка. Для модели линейной регрессии (с помощью индекса t=1,...n перечислены все точки замеров)

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 X_t + \varepsilon_t, \quad t=1, \dots n,$$

заявлена линейная связь ошибок на соседних шагах:

$$\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + v_t$$
, $t=1, ...n$.

Здесь ρ является постоянной величиной, причем $|\rho| < 1$.

Величины ε_0 и v_t , t=1, ...n, являются случайными.

Указанные величины так же, как и ${\mathcal E}_t, \quad t{=}1, ...n$, называют ошибками.

Требования к ошибкам \mathcal{E}_0 и \mathcal{V}_t сформулированы в Предположениях А-Е. Свойства ошибок \mathcal{E}_t , t=1, ...n доказаны в Утверждении 6.1.

Запишите, в каком случае говорят о положительной автокорреляции ошибок, отрицательной автокорреляции ошибок, об отсутствии автокорреляции?

Если ρ автокорреляция (1-го порядка) отсутствует

Если ρ автокорреляция (1-го порядка) положительная

Если ρ автокорреляция (1-го порядка) отрицательная

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 X_t + \varepsilon_t$$
, $t=1, ...n$,

содержит ошибки \mathcal{E}_t , t=1, ...n, которые соответствуют модели автокорреляции 1-го порядка, но сама модель

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 X_t + \varepsilon_t$$
, $t=1, ...n$,

сначала была оценена на основании «обычного» МНК, коэффициент автокорреляции ho можно оценить, используя остатки:

$$\hat{\rho} = \frac{\sum_{t=2}^{n} \hat{\varepsilon}_{t} \hat{\varepsilon}_{t-1}}{\sum_{t=2}^{n} \hat{\varepsilon}_{t}^{2}}$$

Если значение оценочного $\hat{\rho}$ больше нуля, ставится нулевая гипотеза об отсутствии автокорреляции против альтернативы о положительной автокорреляции.

Если значение оценочного $\hat{\rho}$ меньше нуля, ставится нулевая гипотеза об отсутствии автокорреляции против альтернативы об отрицательной автокорреляции.

И в том, и в другом случае тест проводят по статистике Дарбина-Уотсона, обозначение DW (формула есть в лекции)

Какое решение следует принять (на некотором заранее выбранном уровне значимости α) в следующих трех случаях?

$DW \approx 2$

Нулевая гипотеза (на уровне значимости α)....., автокорреляция (1-го порядка)

 $DW \approx 4$

Нулевая гипотеза (на уровне значимости α)....., автокорреляция (1-го порядка)

 $DW \approx 0$

Нулевая гипотеза (на уровне значимости α)....., автокорреляция (1-го порядка)

Потому что статистика Дарбина-Уотсона DW и оценочный коэффициент автокорреляции $\hat{
ho}$ связаны соотношением

(далее дополнить текст)

$$DW \approx \dots$$

Если $\hat{\rho} \approx 1$, тогда $DW \approx ...$

Если $\hat{\rho} \approx -1$, тогда $DW \approx ...$

Если $\hat{\rho} \approx 0$, тогда $DW \approx ...$

Правило принятия решения соответствует ответу на вопрос 58.

60 Рассмотрим Практикум 4. Методом пошагового включения (с исключением) была построена и оценена модель, объясняющая объемы продаж на основе 4-х факторов:

$$sales = \beta_0 + \beta_1 \times r \ seller + \beta_2 \times r \ sector + \beta_3 \times r \ byers + \beta_4 \times price + \varepsilon$$

Приведем вид МНК-уравнения без указания значений МНК-коэффициентов:

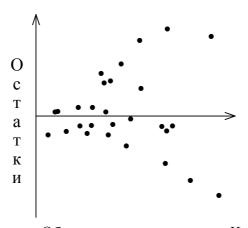
$$sales(c \ \kappa pышкой) = b_0 + b_1 \times r_seller + b_2 \times r_sector + b_3 \times r_byers + b_4 \times price$$

В протоколе SPSS (Таблица 7.15) для данной модели вычислена статистика Дарбина Уотсона: $DW = 2.31 \approx 2$.

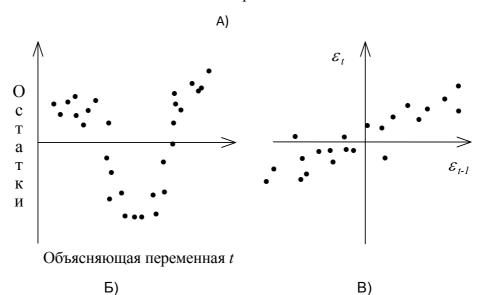
Это означает, что в данной модели.....

(сформулируйте соответствующее свойство ошибок (остатков))

61 Укажите, какие графики остатков свидетельствуют о наличии коррелированных ошибок, и какие – о неоднородной дисперсии ошибок



Объясняющая переменная X



Что делать: прочесть текст, заполнить позиции 55-61, получить представление о позициях 62-69 (отвечать на 62-69 не требуется)

62 Пусть для модели вида

$$Y_i = \beta_0 + \beta_1 X_i + \varepsilon_i$$
, $i=1,...n$,

выполнены Предположения I, II, IV и V, но не выполнено III, т.е.

$$Var(\varepsilon_i) = \sigma_i^2 \neq const, i= 1,...n.$$

Тогда для оценочных уравнений

$$\hat{Y}_i = b_0 + b_1 X_i, i=1,...n$$

коэффициенты b_0 и b_I подбирают таким образом, чтобы

$$S(b_0,b_1)=\sum_{i=1}^n \ \left(rac{Y_i-\hat{Y}_i}{\sigma_i}
ight)^2 o min \ ext{ npu } b_0\in R,\ b_1\in R.$$

Как называется этот метод?

Как называется ситуация, когда он применяется?

Как узнать неизвестные σ_i , i=1,...n?

Какая замена переменных (факторов и (или) отклика) в основе этого метода?

63 Пусть для отклика Y и факторов $X^{(j)}, j = 1, ... K$, предложена мультипликативная модель

$$Y = \gamma_0 [X^{(1)}]^{\gamma(1)} [X^{(2)}]^{\gamma(2)} ... [X^{(K)}]^{\gamma(K)} \nu$$

где ν - мультипликативная ошибка, то есть случайная величина, для которой при фиксированных значениях $X^{(j)}$, j=1,...K

$$M(\nu) = 1.$$

Как называется прием, который позволит оценить параметры модели?

Каким требованиям должна соответствовать случайная величина

$$\varepsilon = ln v$$

чтобы параметры $\gamma(1), \ \gamma(2), \dots \ \gamma(K)$ можно было оценить с помощью МНК?

Каким способом будет получен параметр $\gamma(0)$?

Какая замена переменных (факторов и отклика) является основой этого метода?

64 Рассмотрим модель вида

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 X_t + \varepsilon_t, \quad t=1,...n,$$

где ошибки \mathcal{E}_t , t=1,...n, описываются уравнением автокорреляции 1-го порядка

$$\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + v_t, \quad t=1,...n,$$

и Предположения А-Е выполнены.

Оценкой параметров eta_0 и eta_1 являются (не-МНК) коэффициенты b_0 и b_1 , определяемые следующим образом:

$$b_0 = b_0^* / (1 - \rho),$$

$$b_1 = b_1^*$$
.

В этих формулах коэффициенты со звёздочками ${b_0}^*$ и ${b_1}^*$, являются МНК-оценкой параметров другой модели, с другим фактором и другим откликом.

Другая модель имеет вид

$$Y_t^* = \beta_0^* + \beta_1^* X_t^* + v_t, \quad t=2,...n,$$

ее МНК-оценка, то есть уравнение вида

$$\hat{Y}^* = b_0^* + b_1^* X^*$$

строится по данным для нового фактора и нового отклика со звёздочками

$$(X_t^*, Y_t^*), t=2,...n.$$

Как называется ситуация, в которой применяется данный метод?

Какая замена переменных (фактора и отклика) в основе этого метода?

Как узнать неизвестное значение ρ ?

65 Для проверки нулевой гипотезы о «равенстве дисперсии ошибок» против альтернативы о том, что «при малых и больших значениях фактора дисперсии ошибок различны: одна из двух дисперсий больше другой», используют проверку Голдфелда-Квандта.

Для этого совокупность объектов (наблюдений) упорядочивают по возрастанию фактора.

Затем исключают из рассмотрения некоторое число так называемых центральных наблюдений.

Получают две оценки неизвестной дисперсии ошибок: на основе МНК-уравнения, построенного по объектам (наблюдениям) с низким значениям фактора, и МНК уравнения, построенного по объектам (наблюдениям) с высокими значениями фактора.

Статистика проверки (если нулевая гипотеза верна) имеет распределение Фишера с n-C 2 n-C

числом степеней свободы ($\frac{n-C}{2} - 2 \; ; \frac{n-C}{2} - 2 \;),$

где n — объем совокупности (число объектов или наблюдений), C — количество центральных наблюдений, изъятых из анализа, $\frac{n-C}{2}$ — одинаковые объемы совокупностей с низким и высоким значением фактора.

Как вычисляется значение статистики проверки?

(формулы и текст)

Как нужно формулировать решающее правило?

(формулы и текст)

При каких условиях применяют проверку?

(текст)

66 В общем случае, если модель включает несколько факторов $X^{(j)}$, j=1,...K, проверка равенства дисперсии ошибок проводится по каждому фактору отдельно.

В случае нескольких факторов (а также в рассмотренном выше случае с одним фактором, когда K=1) отобранные для проверки совокупности могут иметь разные объемы.

Пусть в совокупности с индексом 1 оценка дисперсии ошибок оказалась больше аналогичной оценки по совокупности 2.

Статистика проверки (в случае, если нулевая гипотеза верна) имеет распределение Фишера с числом степеней свободы

$$(n_1-K-1; n_2-K-1)$$

где n_1 и n_2 – объемы совокупностей с индексами 1 и 2, K – число факторов.

Как вычисляется значение статистики проверки?

(формулы и текст с пояснением)

Как нужно формулировать решающее правило?

(формулы и текст)

Что поменяется, если оценка дисперсии ошибок по совокупности с индексом 2 оказалась больше аналогичной оценки по совокупности с индексом 1?

(формулы и текст)

67 Объясните, как вычисляется частный коэффициент корреляции

$$r_{\varepsilon(t)\varepsilon(t-s)/\varepsilon(t-1)\varepsilon(t-2)...\varepsilon(t-s+1)}$$

Строят регрегсеию (МНК-уравнение) остатка $\mathcal{E}(t)$ на регрессоры $\mathcal{E}(t-1), \, \mathcal{E}(t-2), \, ... \, \mathcal{E}(t-s+1)$

Строят регрегрессию (МНК-уравнение) остатка $\mathcal{E}\left(t\text{-}S\right)$ на те же самые регрессоры

$$\varepsilon(t-1), \varepsilon(t-2), ...\varepsilon(t-s+1)$$

Чтобы вычислить указанный выше частный коэффициент корреляции, нужно вычислить,

(укажите, что нужно вычислить)

68 Вернемся к модели автокорреляции 1-го порядка.

Для модели линейной регрессии (с помощью индекса t=1, ...n перечислены все точки замеров)

$$Y_t = \beta_0 + \beta_1 X_t + \varepsilon_t, \quad t=1, \dots n,$$

заявлена линейная связь ошибок на соседних шагах:

$$\varepsilon_t = \rho \varepsilon_{t-1} + v_t$$
, $t=1, ...n$.

Коэффициент ρ является постоянной величиной, $|\rho| \le 1$ и называется коэффициентом автокорреляции.

Ошибки \mathcal{E}_0 и \mathcal{V}_t , $t{=}1, ...n$, есть случайные величины. Требования к ним сформулированы в Предположениях A-E.

Сформулируйте свойства ошибок ε_t , t=1, ...n.

(формулы и текст)

69 Как соотнесены модель простой линейной регрессии с Предположениями I-V и модель автокорреляции 1-го порядка?

(аргументированный ответ)