

---

# Heap Sort vs Bubble Sort

Dimael Rivas  
Fernando Guillen

---

## Intro Sort

El Intro Sort es un algoritmo de ordenamiento híbrido, es decir que utiliza más de un algoritmo de ordenamiento. Los algoritmos que utiliza son: Quicksort, Heapsort y el Insertion sort.

Intro sort comienza con el quicksort y si la recursión va más allá de un parámetro establecido, cambia a Heapsort para evitar el peor caso de Quicksort. (Complejidad de tiempo).

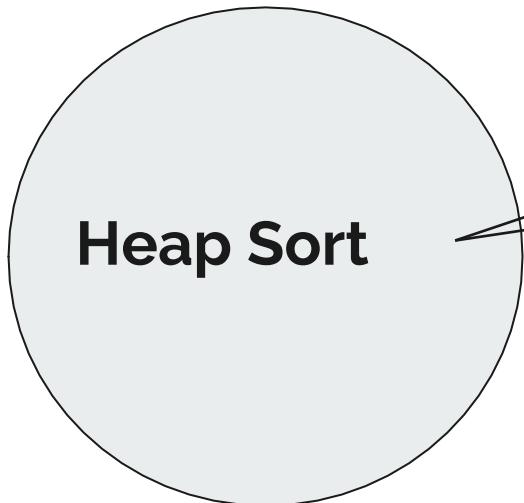
(MaxDepth>logN)

También utiliza la ordenación por inserción cuando el número de elementos a ordenar es bastante menor.

(N<16)

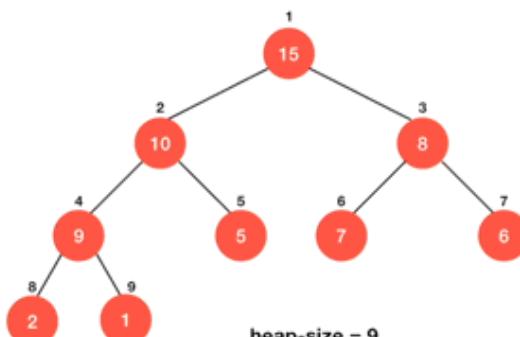
\*El algoritmo C++ STL más popular: sort() utiliza Introsort.





Conceptos básicos:

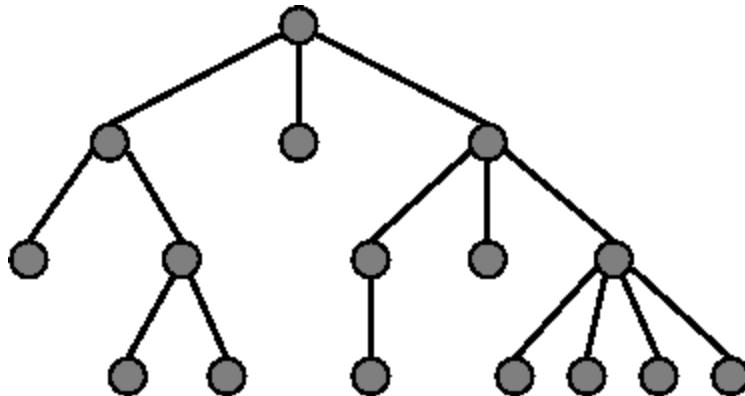
- Tree
- Heap



---

# Tree

Definición simple: Un grafo conexo y sin ciclos



# Heap

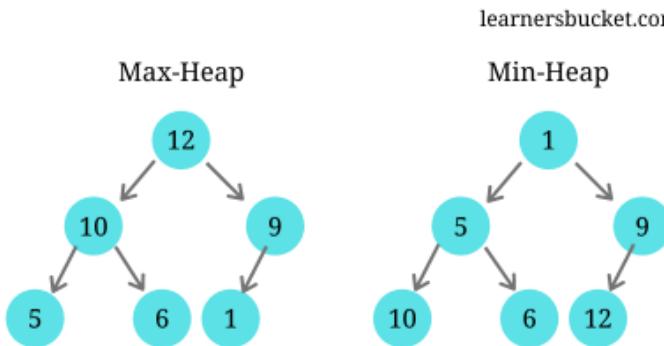
---

Restricciones:

Debe ser un árbol **casi completo**, y en el caso de hablar de un MAX-heap y MIN-heap, los hijos de cada nodo deben ser menores y mayores, respectivamente.

Características:

La estructura heap se puede recorrer realizando simples operaciones.



$$i_{left} = i_{parent} * 2$$
$$i_{right} = i_{parent} * 2 + 1$$
$$i_{parent} = i/2$$

---

## Heap Sort

Para ordenar los elementos utilizamos el build\_max\_heap, el cual empieza por  $N/2$ , debido a que este siempre será el penúltimo nivel.

Y dado que podemos considerar a los nodos como MAX\_HEAPS, podemos ejecutar el heapify para el sub árbol de  $\text{arr}[i]$ .

Cabe resaltar que el heapify arregla la propiedad del MAX heap, cambiando el hijo mayor con el padre.



## Limitaciones

Complejidad Computacional:  $O(n \log(n))$

| En un análisis más detallado  $O(n)$

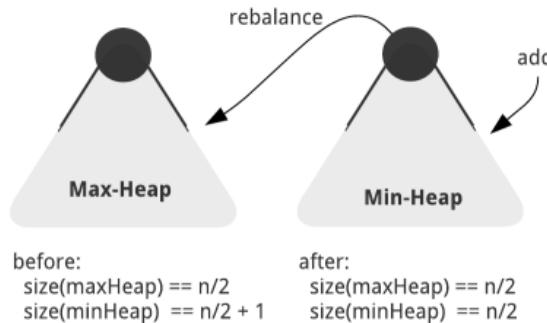
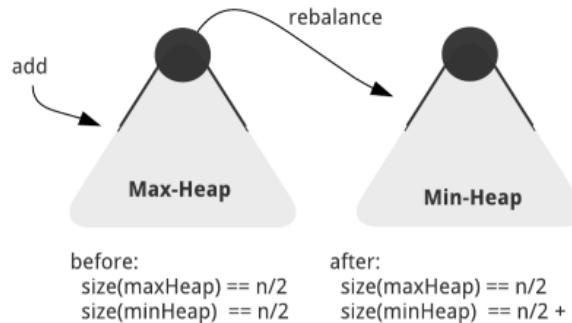
Complejidad espacial:  $O(1)$

El heapsort a pesar de tener la misma complejidad que el mergesort o el quicksort. El heapsort lleva a cabo más comparaciones al momento de imprimir sus valores.

A pesar de esto, el heapsort puede ser utilizado en caso de evadir usar espacio en la memoria y tener una complejidad más baja que el bubble sort.

# Real Life Example

Calcular la mediana de un arreglo en tiempo constante:



# Código

```
// To heapify a subtree rooted with node i
// which is an index in arr[].
// n is size of heap
void heapify(int arr[], int N, int i)
{
    // Initialize largest as root
    int largest = i;

    // left = 2*i + 1
    int l = 2 * i + 1;

    // right = 2*i + 2
    int r = 2 * i + 2;

    // If left child is larger than root
    if (l < N && arr[l] > arr[largest])
        largest = l;

    // If right child is larger than largest
    // so far
    if (r < N && arr[r] > arr[largest])
        largest = r;

    // If largest is not root
    if (largest != i) {
        swap(arr[i], arr[largest]);

        // Recursively heapify the affected
        // sub-tree
        heapify(arr, N, largest);
    }
}
```

```
// Main function to do heap sort
void heapSort(int arr[], int N)
{
    // Build heap (rearrange array)
    for (int i = N / 2 - 1; i >= 0; i--)
        heapify(arr, N, i);

    // One by one extract an element
    // from heap
    for (int i = N - 1; i > 0; i--) {
        // Move current root to end
        swap(arr[0], arr[i]);

        // call max heapify on the reduced heap
        heapify(arr, i, 0);
    }
}
```

---

## Bubble Sort

El bubble sort es considerado como uno de los algoritmos de ordenamiento más sencillos. Este algoritmo se basa en recorrer la lista o arreglo comparando los elementos adyacentes con el fin de saber si se encuentran en el orden correcto, de lo contrario intercambiarlos de posición.



6 5 3 1 8 7 2 4

\*Este algoritmo no es recomendado para una gran cantidad de datos, debido a que su complejidad de tiempo promedio y en el peor de los casos es bastante alta.

---

## Show me the code

```
void bubbleSort(int arr[], int n)
{
    int i, j;
    for (i = 0; i < n - 1; i++)

        // Last i elements are already
        // in place
        for (j = 0; j < n - i - 1; j++)
            if (arr[j] > arr[j + 1])
                swap(arr[j], arr[j + 1]);
}
```



# Complejidad

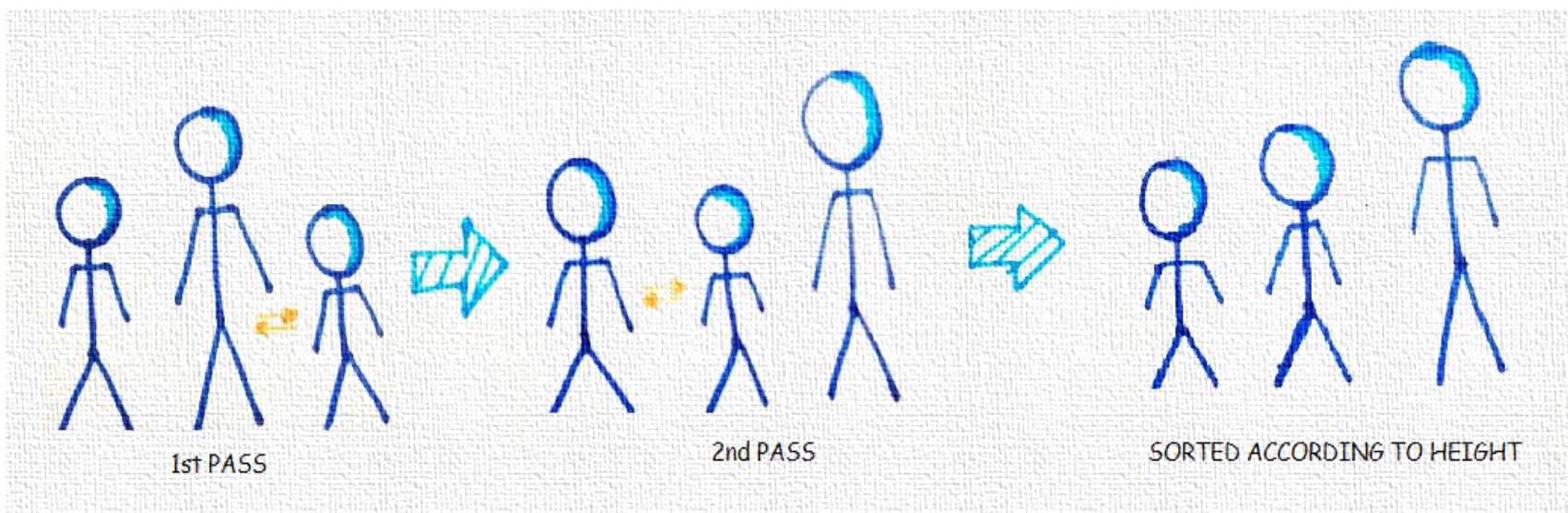
Worst and Average Case Time Complexity:  $O(N^2)$ . (Cuando la lista está en el orden inverso)

Best Case Time Complexity:  $O(N)$ . (Cuando la lista ya se encuentra ordenada).

Auxiliary Space:  $O(1)$

---

## Real Life Example



# Comparación

---

Elements	Heap Sort	Bubble Sort
10	0 Microsegundos	0 Microsegundos
100	41 Microsegundos	14 Microsegundos
1000	75 Microsegundos	953 Microsegundos
10000	849 Microsegundos	296951 Microsegundos
100000	31631 Microsegundos	41109317 Microsegundos
1000000	251919 Microsegundos	Time limit exceed



# Comparación

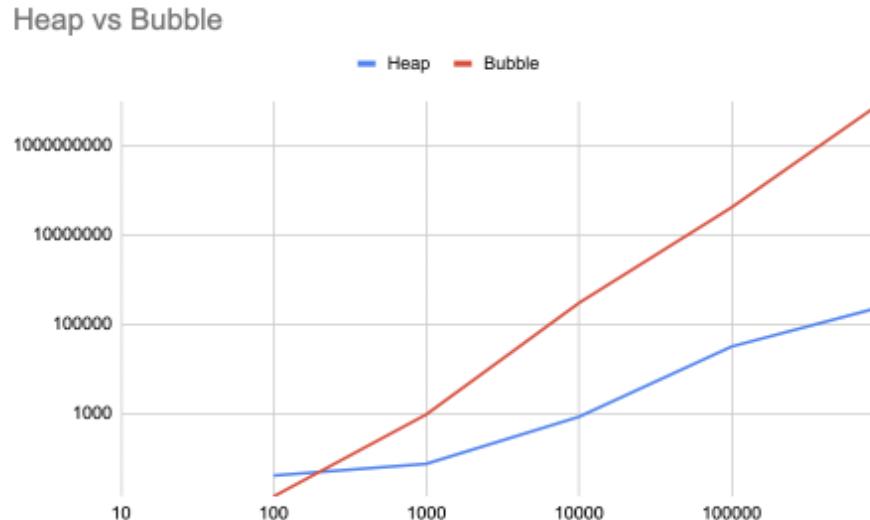
---

Elements	Heap Sort	Intro Sort
10	0 Microsegundos	0 Microsegundos
100	41 Microsegundos	3 Microsegundos
1000	75 Microsegundos	36 Microsegundos
10000	849 Microsegundos	563 Microsegundos
100000	31631 Microsegundos	7725 Microsegundos
1000000	251919 Microsegundos	494390 Microsegundos



---

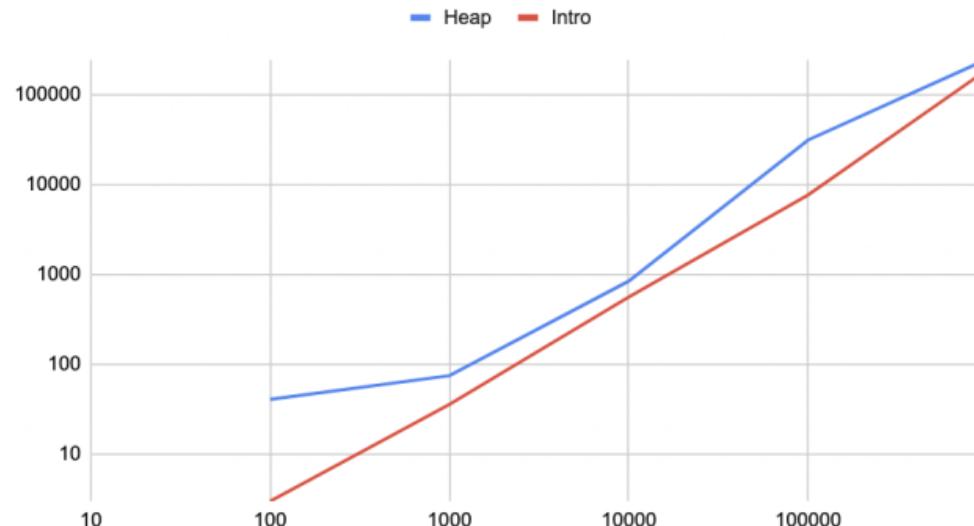
# Who is the winner?





# Who is the winner?

Heap vs Intro





## Conclusiones

El heapsort es muy conveniente cuando se requiere un algoritmo de ordenamiento  $O(n\log(n))$  sin usar mucha memoria. Además que por las propiedades del heap se puede acceder al máximo o mínimo valor en  $O(1)$ .

El Bubble Sort sirve como un algoritmo eficaz y fácil de implementar sin usar tanta memoria. Pero consume mucho tiempo.

El IntroSort es muy eficiente, pero muy tedioso de implementar y entender. (Sin embargo es uno de los mas utilizados debido a que está incluido en la librería STL y a que la función sort() lo utiliza.)

---

## Preguntas

Cual es el motivo por el cual el Introsort es uno de los mejores algoritmos de ordenamiento?

Por que en el for del heap sort se empieza desde  $N/2$ ?



**GRACIAS POR SU ATENCIÓN**



**CUALQUIER DUDA CONSULTEN GOOGLE**