

Zapiski pri predmetu Verjetnost

Zahvala.

Ljubljana, 2016

Gregor Vavdi

1 Osnovna verjetnost

DEFINICIJA 1.1. *Klasična definicija verjetnosti:*

Naj bo $A \subseteq \omega$ dogodek, n število ugodnih izidov in N vsi možni izidi. Potem je verjetnost definirana:

$$P(A) = \frac{n}{N}$$

DEFINICIJA 1.2. *Verjetnost je preslikava $\mathcal{F} \rightarrow [0, 1]$, ki zadošča lastnosti:*

- $P(\Omega) = 1$
- $P(A^C) = 1 - P(A) \quad (\Rightarrow P(\emptyset) = 0)$
- Naj bodo $(A_i)_{i \geq 1}$ paroma nezdružljivi dogodki $(A_i \cap A_j = \emptyset)_{i \neq j}$.
- $P(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i) = \sum_{i=1}^{\infty} P(A_i)$

IZREK 1.3. *Naj bo Ω prostor izidov verjetnostnega eksperimenta. Dogodki tvorijo družino $\mathcal{F} \subseteq 2^\Omega = P(\Omega)$ z lastnostmi:*

1. $\Omega \in \mathcal{F}$
2. $A \in \mathcal{F} \Rightarrow A^C \in \mathcal{F} \quad (\Rightarrow \emptyset \in \mathcal{F})$
3. A_1, A_2, \dots števen nabor dogodkov iz \mathcal{F} . Potem je $\bigcup A \in \mathcal{F}$

TRDITEV 1.4. *Računanje z dogodki:*

- $A \cap A = A \quad A \cup A = A$
- $(A \cup B) \cup C = A \cup (B \cup C) \quad (A \cap B) \cap C = A \cap (B \cap C)$
- $(A \cap B) \cup C = (A \cup C) \cap (B \cup C)$
- $(A \cup B) \cap C = (A \cap C) \cup (B \cap C)$
- $(A \cup B)^C = A^C \cap B^C$
- $(A \cap B)^C = A^C \cup B^C$

Dogodka A in B sta **nezdružljiva**, če je $A \cap B = \emptyset$.

TRDITEV 1.5. *Princip vključevanja in izključevanja:*

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

$$P(A \cup B \cup C) = P(A) + P(B) + P(C) - P(A \cap B) - P(A \cap C) - P(B \cap C) + P(A \cap B \cap C)$$

TRDITEV 1.6. *Zveznost verjetnosti*

Če je $A_1 \supseteq A_2 \supseteq \dots \supseteq A_k \supseteq \dots$ padajoče zaporedje dogodkov je

$$P\left(\bigcap_{k=1}^{\infty} A_k\right) = \lim_{k \rightarrow \infty} P(A_k)$$

TRDITEV 1.7. Če je $B_1 \subseteq B_2 \subseteq \dots \subseteq B_k \subseteq \dots$ naraščajoče zaporedje dogodkov, velja:

$$P\left(\bigcup_{k=1}^{\infty} B_k\right) = \lim_{k \rightarrow \infty} P(B_k)$$

2 Pogojna verjetnost

DEFINICIJA 2.1. Naj bo dogodek $A \subseteq \Omega$ $P(A) > 0$. Potem je $B \in \mathcal{F}$ definiramo

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \Rightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P(A|B)$$

$P(A|B)$ pravimo pogojna verjetnost in jo beremo kot: verjetnost dogodka A pri pogoju B .

2.1 Večfazni ali relejski poskusi

2.2 Formula za popolno verjetnost

DEFINICIJA 2.2. H_1, H_2, H_3, \dots (končno mnogo) naborov dogodkov. \mathcal{F} je **popoln sistem dogodkov**, če velja:

- $H_i \cap H_j = \emptyset \quad i \neq j$
- $P(\bigcup_{i=1}^{\infty} H_i) = 1$ (Unija vseh dogodkov je cel prostor)
- $P(H_i) > 0 \quad \forall i$

IZREK 2.3. Formula za popolno verjetnost je

$$P(A) = \sum_{i=1}^{\infty} P(A|H_i) \cdot P(H_i)$$

IZREK 2.4. (Baynsova formula)

$$P(H_j|A) = \frac{P(H_j \cap A)}{P(A)}$$

IZREK 2.5. Naj bosta dogodka A in $B \in \mathcal{F}$. Dogodka sta **neodvisna**, če velja

$$P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$$

POSLEDICA 2.6. Naj bosta A in B neodvisna dogodka. Potem so neodvisni tudi naslednji dogodki:

- $\{A^c, B\}$
- $\{A, B^c\}$
- $\{A^c, B^c\}$

POSLEDICA 2.7. $A, B, C \in \mathcal{F}$ neodvisne $\Rightarrow P(A \cap B \cap C) = P(A) \cdot P(B) \cdot P(C)$

V splošnem $P(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_k}) = P(A_{i_1}) \cdot P(A_{i_2}) \cdot \dots \cdot P(A_{i_k})$

3 Diskretne slučajne spremenljivke

DEFINICIJA 3.1. Naj bo (Ω, \mathcal{F}, P) verjetnostni prostor in funkcija $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, ki lahko zavzema kvečjemu števno mnogo vrednosti w_1, w_2, \dots . Naj bo H_i množica vseh izidov za katere je vrednost funkcije enaka x_i . Povedano drugače: $H_i = \{\omega_i \ ; \ X(\omega) = x_i\}$. X je **slučajna spremenljivka**, če je $H_i \in \mathcal{F} \ \forall i$.

$$\frac{X}{p} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & \cdots \\ p_1 & p_2 & p_3 & \cdots \end{pmatrix}$$
$$p_i \geq 0 \quad \sum_{i=1}^n p_i = 1$$

3.1 Binomska porazdelitev

DEFINICIJA 3.2. Verjetnost, da bomo v n poskusih k -krat videli izid p . Oznaka: **Bin**(n, p).

DEFINICIJA 3.3.

$$P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}$$

POSLEDICA 3.4.

$$E(X) = n \cdot p$$
$$Var(X) = n \cdot p \cdot q$$

3.2 Bernulijeva porazdelitev

DEFINICIJA 3.5. Indikator dogodka. **Be**(p)

$$\frac{X}{p} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1-p & p \end{pmatrix}$$

POSLEDICA 3.6.

$$E(X) = p$$
$$Var(X) = p \cdot q$$

3.3 Geometrijska porazdelitev

DEFINICIJA 3.7. Število poskusov do prvega uspešnega izvida. **Geom**(p).

DEFINICIJA 3.8.

$$P(X = k) = p \cdot q^{k-1}$$

POSLEDICA 3.9.

$$E(X) = \frac{1}{p}$$
$$Var(X) = \frac{q}{p^2}$$

OPOMBA 3.10. Geometrijska porazdelitev nima spomina!

3.4 Poissonova porazdelitev

DEFINICIJA 3.11. Število telefonskih klicev, nesreč v določenem času. **Po**(λ).

DEFINICIJA 3.12.

$$P(X = k) = \frac{\lambda^k \cdot e^{-\lambda}}{k!}$$

POSLEDICA 3.13.

$$E(X) = \lambda$$

$$\text{Var}(X) = \lambda$$

3.5 Matematično upanje

DEFINICIJA 3.14. Naj bo X slučajna spremenljivka s porazdelitveno shemo:

$$\frac{X}{p} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_k \\ p_1 & p_2 & p_3 & \cdots & p_k \end{pmatrix}$$

Matematično upanje je:

$$E[X] = \sum_k x_k \cdot p_k$$

pod pogojem, da je $\sum_k |x_k| \cdot p_k < \infty$

IZREK 3.15. Naj bo X, Y slučajni spremenljivki. Tedaj velja:

- $E[X]$ obstaja natanko tedaj, ko obstaja $E[|X|]$. Pri tem velja $|E[X]| \leq E[|X|]$.
- $E[aX + b] = a \cdot E[X] + b$
- $0 \leq X \leq Y \Rightarrow E[X] \leq E[Y]$
- Če obstaja $E[X]$ in $E[Y]$, takrat velja: $E[X + Y] = E[X] + E[Y]$

3.6 Pogojno matematično upanje in pogojna porazdelitev

DEFINICIJA 3.16. Naj bo X diskretna slučajna spremenljivka in $A \in \mathcal{F}$, za katero velja $P(A) > 0$. **Pogojna porazdelitev** X **pri pogoju** A :

$$\frac{X}{p} = \begin{pmatrix} x_1 & \cdots & x_k \\ p_1 & \cdots & p_k \end{pmatrix}$$

$$\text{Pri čemer je } p_k = \frac{P(X_k = x_k \cap A)}{P(A)}$$

DEFINICIJA 3.17. **Pogojno matematično upanje**:

$$E[X|A] = \sum_i x_i \cdot P(X = x_i|A) = \sum_i x_i \cdot \frac{P(\{X_k = x_k\} \cap A)}{P(A)} = \frac{E[X \cdot \mathcal{U}_A]}{P(A)}$$

DEFINICIJA 3.18. (Formula za popolno matematično upanje) Naj bodo A_1, A_2, \dots paroma tuji dogodki in $P(\bigcup_{i=1} A_i) = 1$. Potem za vsako slučajno spremenljivko X velja

$$E[X] = \sum_i E[X|A_i] \cdot P(A_i)$$

4 Slučajni vektorji

DEFINICIJA 4.1. slučajni vektor je n -terica slučajnih spremenljivk: $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$

$$\vec{x} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^d$$

Porazdelitev posamične koordinate rečemo **robna porazdelitev**.

DEFINICIJA 4.2. Naj bo X slučajni vektor s koordinatami x_1, x_2, \dots, x_n . Slučajne spremenljivke X_1, X_2, \dots, X_n so neodvisne, če velja:

$$P(X_1 = x_1, X_2 = x_2, \dots, X_n = x_n) = P(X_1 = x_1) \cdot P(X_2 = x_2) \cdot \dots \cdot P(X_n = x_n)$$

POSLEDICA 4.3. Naslednje trditve so posledica zgornje definicije:

- $\forall A_1, \dots, A_n \subseteq \mathbb{R} \Rightarrow P(X_1 \in A_1, \dots, X_n \in A_n) = P(X_1 \in A_1) \cdot \dots \cdot P(X_n \in A_n)$

OPOMBA 4.4.

$$P(X \in A) = \sum_{x \in A} P(X = x)$$

- Če so X_1, \dots, X_n neodvisni, potem so za $\forall 1 \leq i_1 \leq i_2 \leq \dots \leq i_k \leq n$, tudi $X_{i_1}, X_{i_2}, \dots, X_{i_n}$ neodvisni.
- Če so X_1, \dots, X_n neodvisne, so za vsak $A_1, \dots, A_n \in \mathbb{R}$ dogodki $\{X_1 \in A_1\} \dots \{X_n \in A_n\}$ neodvisni.
- Dogodki $B_1, \dots, B_n \in \mathcal{F}$ so neodvisni natanko tedaj, ko so slučajne spremenljivke $\mathcal{U}_{B_1}, \dots, \mathcal{U}_{B_n}$ neodvisne.
- Če so X_1, \dots, X_n neodvisne in $f_1, \dots, f_n : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ so tudi $f_1(X_1), \dots, f_n(X_n)$ neodvisne.
- Denimo, da sta X in Y neodvisna. Potem velja:

$$E[XY] = E[X] \cdot E[Y]$$

5 Splošne slučajne spremenljivke

DEFINICIJA 5.1. Naj bo verjetnostni prostor definiran kot: (Ω, \mathcal{F}, P) . Nadalje naj bo $X : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$. Zahteva, da je X slučajna spremenljivka : $\{X \leq x\} = \{\omega; X(\omega) \leq x\} \in \mathcal{F}$. Potem je

$$F_x(x) = P(X \leq x)$$

dobro definirana funkcija $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ in jo imenujemo **porazdelitvena funkcija**.