TOPOLOGIE GÉNÉRALE

L'intérieur du complémentaire est le complémentaire de l'adhérence

Montrons la propriété suivante:

$$int(A)^c = adh(A^c)$$

On a:

$$\operatorname{int}(A)^{c} = \left(\bigcup \{\mathcal{O} \text{ ouvert } ; \ \mathcal{O} \subseteq A\}\right)^{c}$$
$$= \left(\bigcap \{\mathcal{O} \text{ ouvert } ; \ \mathcal{O} \subseteq A\}^{c}\right)$$
$$= \left(\bigcap \{\mathcal{F} \text{ ferm\'e} ; \ A^{c} \subseteq \mathcal{F}\}\right)$$
$$= \operatorname{adh}(A^{c})$$

Caractérisation de l'intérieur

Montrons la caractérisation suivante:

$$x \in \operatorname{int}(A) \iff \exists \mathcal{O}_x \; ; \; \mathcal{O}_x \subseteq A$$

Sens direct: Si $x \in \bigcup \{\mathcal{O} \text{ ouvert } ; \mathcal{O} \subseteq A\}$, par définition de l'union, il existe un ouvert inclus dans A qui contient x.

<u>Sens réciproque</u>: Supposons que pour tout x, un tel ouvert \mathcal{O}_x existe, alors cet ouvert est inclus dans A et donc:

$$\mathcal{O}_x \in \{\mathcal{O} \text{ ouvert } ; \ \mathcal{O} \subseteq A\}$$

Donc il appartient bien à l'union de tout ces ouverts.

Caractérisation de l'adhérence

Montrons la caractérisation suivante:

$$x \in \operatorname{adh}(A) \iff \forall \mathcal{O}_x \; ; \; \mathcal{O}_x \cap A \neq \emptyset$$

On montre ceci en prenant la négation de cette équivalence:

$$x \in \operatorname{adh}(A)^c \iff \exists \mathcal{O}_x \; ; \; \mathcal{O}_x \cap A = \emptyset$$

Puis en utilisant le fait que:

$$adh(A)^c = int(A^c)$$

On obtient alors que:

$$x \in \operatorname{int}(A^c) \iff \exists \mathcal{O}_x \; ; \; \mathcal{O}_x \subseteq A^c$$

Qui est bien vraie par la proposition précédente.

Caractérisation des ouverts

On considère un espace topologique (E, \mathcal{T}) et $O \subseteq E$ alors montrons la proposition suivante:

$$O \in \mathcal{T} \iff O = \operatorname{int}(O)$$

Sens direct: Supposons que O soit un ouvert, et soit x un point de celui-ci, alors il existe un ouvert inclus dans O qui contient x (lui-même). Et donc O = int(O)

<u>Sens réciproque</u>: Supposons que O = int(O), alors pour tout point $x \in O$, il existe un ouvert $\mathcal{O}_x \subseteq O$, on a alors:

$$O = \bigcup_{x \in O} O_x$$

Qui est une réunion d'ouverts, donc O est ouvert par stabilité.

Caractérisation des fermés

On considère un espace topologique (E,\mathcal{T}) et $F\subseteq E$ alors montrons la proposition suivante:

$$F \text{ ferm\'e} \iff F = \text{adh}(F)$$

Alors on conclut directement en utilisant que:

$$F$$
 fermé \iff F^c ouvert

Ainsi que la proposition précédente.

La topologie induite est une topologie

On considère une partie A des espace topologique (E, \mathcal{T}) , et on définit l'ensemble de parties suivant:

$$\mathcal{T}_A := \{ A \cap \mathcal{O} : \mathcal{O} \in \mathcal{T} \}$$

Alors on a facilement que:

- Le vide est égal à $A \cap \emptyset \in \mathcal{T}_A$
- L'espace A est égal à $A \cap E \in \mathcal{T}_A$
- L'union d'éléments est égale à $A \cap \bigcup_I \mathcal{O}_i \in \mathcal{T}_A$
- L'intersection d'éléments est égale à $A \cap \mathcal{O}_1 \cap \mathcal{O}_2 \in \mathcal{T}_A$

C'est donc une topologie, en outre c'est la plus petite topologie sur A telle que l'inclusion canonique soit continue, avec l'inclusion canonique donnée par:

$$i: x \in A \to x \in E$$

En effet soit \mathcal{T}' une topologie sur A telle que i soit continue, alors on a:

$$\forall \mathcal{O} \in \mathcal{T} \; ; \; i^{-1}(\mathcal{O}) = A \cap \mathcal{O} \in \mathcal{T}'$$

Donc les parties de la forme $A \cap \mathcal{O}$ sont dans bien dans cette topologie.

La topologie produit est une topologie

On considère le produit cartésien de la famille d'espaces topologiques (E_n, \mathcal{T}_n) , on veut munir ce produit cartésien d'une topologie, on définit alors:

$$\mathcal{T}_{prod} \coloneqq \left\{ igcup_{I} \mathcal{O}_{i}^{1} imes \ldots imes \mathcal{O}_{i}^{n} \; ; \; (O_{i}^{j})_{i \in I} \; ext{famille d'ouverts de } \mathcal{T}_{j}
ight\}$$

Montrons que celle famille de parties forme bien une topologie sur E^n , on a:

- Le vide est donné par $\emptyset \times \ldots \times \emptyset$
- L'espace est donné par $E_1 \times \ldots \times E_n$
- L'union quelconque d'union de produits est évidemment une union de produits.

Finalement pour l'intersection on prends deux éléments:

$$\begin{cases} U = \bigcup_{I} \mathcal{U}_{i}^{1} \times \ldots \times \mathcal{U}_{i}^{n} \\ V = \bigcup_{J} \mathcal{V}_{j}^{1} \times \ldots \times \mathcal{V}_{j}^{n} \end{cases}$$

Alors $U \cap V$ est donné par distributivité:

$$U \cap V = \bigcup_{I,J} (\mathcal{U}_i^1 \times \ldots \times \mathcal{U}_i^n) \cap (\mathcal{V}_j^1 \times \ldots \times \mathcal{V}_j^n)$$

On par les propriétés ensemblistes, on trouve qu'alors:

$$U \cap V = \bigcup_{I,J} (\mathcal{U}_i^1 \cap \mathcal{V}_j^1) \times \ldots \times (\mathcal{U}_i^n \cap \mathcal{V}_j^n)$$

C'est bien une unions de produits d'ouvert de chaque espace respectif, on a donc bien montré que \mathcal{T}_{prod} est une topologie sur $\prod E_i$

TOPOLOGIE MÉTRIQUE

La topologie métrique standard est une topologie

On considère un espace métrique (E, d) et on définit l'ensemble de parties suivant:

$$\mathcal{T}_d := \left\{ igcup_I \mathcal{B}_i \; ; \; (\mathcal{B}_i) \; ext{famille quelconque de boules ouvertes}
ight\}$$

Montrons que cet ensemble définit bien une topologie sur E, on a:

- On a trivialement $\emptyset, E \in \mathcal{T}_d$
- On a tout aussi trivialement que cet ensemble est stable par union quelconque

On montre tout d'abord d'une manière analogue à la demonstration de la caractérisation des ouverts que:

$$O \in \mathcal{T}_d \iff \forall x \in O \; ; \; \exists \mathcal{B}(x, r > 0) \subseteq O$$

Soit deux éléments \mathcal{U}, \mathcal{V} , alors on a:

$$\mathcal{U} \cap \mathcal{V} = \bigcup_{i,j} \mathcal{B}_i^{\mathcal{U}} \cap \mathcal{B}_j^{\mathcal{V}}$$

Soit x dans cette intersection, alors $x \in \mathcal{B}_{i_0}^{\mathcal{U}} \cap \mathcal{B}_{j_0}^{\mathcal{V}}$, alors ces deux parties sont des éléments de \mathcal{T} donc on a d'après la caractérisation que:

$$\begin{cases} \exists r > 0 \; ; \; \mathcal{B}(x,r) \subseteq \mathcal{B}^{\mathcal{U}}(x_{i_0}, r_{i_0}) \\ \exists r' > 0 \; ; \; \mathcal{B}(x,r') \subseteq \mathcal{B}^{\mathcal{V}}(y_{i_0}, r'_{i_0}) \end{cases}$$

Alors la boule de centre x et de rayon $\min\{r_{i_0} - d(x_{i_0}, x), r'_{i_0} - d(y_{i_0}, x)\}$ est inclue dans $\mathcal{B}^{\mathcal{U}}_{i_0} \cap \mathcal{B}^{\mathcal{V}}_{j_0}$ et donc l'intersection reste bien dans \mathcal{T} .

La topologie induite correspond à la restriction de la distance

Soit $A \subseteq E$ une partie d'un espace métrique (E, d), montrons la proposition suivante:

$$\mathcal{T}|_A = \mathcal{T}_d$$

Soit $\mathcal{O} \in \mathcal{T}|_A$, alors il existe $(x_i, r_i) \in E \times \mathbb{R}_+^*$ tels que:

$$\mathcal{O} = A \cap \bigcup_{I} \mathcal{B}(x_i, r_i)$$

$$= \bigcup_{I} A \cap \mathcal{B}(x_i, r_i)$$

$$= \bigcup_{I} \{x \in A \; ; \; d(x_i, x) < r_i\}$$

$$= \bigcup_{I} B_i$$

Or, on sait que les B_i sont ouverts dans A, donc on a pour une certaine famille $(a_i, r_i') \in E \times \mathbb{R}_+^*$ que:

$$B_i = \bigcup_{B \subseteq B_i} B$$

Et finalement on a par substitution que:

$$\mathcal{O} = \bigcup_{I} B_i = \bigcup_{I} \bigcup_{B \subseteq B_i} B$$

Les boules B étant des boules incluses dans A, elle sont bien des ouverts pour $d|_{A\times A}$.

La topologie produit correspond à la distance infini

On considère l'espace \mathbb{R}^n et on veut montrer l'égalité des topologies suivantes:

$$\mathcal{T}_{\times} = \mathcal{T}_{d_{\infty}}$$

Sens direct: On considère un ouvert \mathcal{O} de \mathcal{T}_{\times} , alors on a :

$$\mathcal{O} := \bigcup_{I} R_{i,1} \times \ldots \times R_{i,n}$$
$$= \bigcup_{I} [a_{i,1}; b_{i,1}[\times \ldots \times]a_{i,n}; b_{i,n}[$$

Soit $(x_1, \ldots, x_n) \in \mathcal{O}$, alors on a pour un certain i fixé que:

$$(x_1,\ldots,x_n)\in R_{i,1}\times\ldots\times R_{i,n}$$

Or chacun de ces intervalles est un ouvert de \mathbb{R} donc on pour tout $j \in [1; n]$ l'existence d'un r_j tel que:

$$]x_j-r_j; x_j+r_j[\subseteq R_{i,j}]$$

Mais en posant $r := \min_{i} \{r_i\}$ le minimum de tout ces rayons, on trouve que:

$$\mathcal{B}_{\infty}(x,r) \subseteq]x_1 - r_1; x_1 + r_1[\times \ldots \times]x_n - r_n; x_n + r_n[\subseteq R_{i,1} \times \ldots \times R_{i,n}]$$

Réciproquement: Si \mathcal{O} est un ouvert pour la distance infini, il s'écrit comme union quelconque de boules de la forme:

$$\mathcal{B}(x,r) = |x_1 - r|; x_1 + r[\times ... \times |x_n - r|; x_n + r[$$

Ces boules sont bien des produits cartésiens d'ouverts de $\mathbb R$ donc leur union est bien dans $\mathcal T_\times$

La boule ouverte & l'intérieur de la boule fermée

Soit (E,d) un espace métrique, a un point de E et r>0, on veut montrer que:

$$\mathscr{B}(a,r) \subseteq \operatorname{int}(\mathscr{B}[a,r])$$

Soit $x \in \mathcal{B}(a,r)$ alors il existe $\varepsilon > 0$ tel que:

$$\mathscr{B}(x,\varepsilon)\subseteq\mathscr{B}(a,r)$$

Or, on a $\mathcal{B}(a,r) \subseteq \mathcal{B}[a,r]$ donc ce ε convient pour montrer que x est bien à l'intérieur de la boule fermée.

Supposons maintenant que E est normé, et montrons que l'inclusion réciproque est valide, soit $x \in \text{int}(\mathcal{B}[a,r])$, on veut montrer que $x \in \mathcal{B}(a,r)$.

Pour commencer on sait par hypothèse qu'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $\mathscr{B}(x,\varepsilon) \subseteq \mathscr{B}[a,r]$

Une approche heuristique et géométrique¹ nous suggère alors qu'il suffit de choisir un λ assez petit, (ie tel que $\lambda ||x - a|| < \varepsilon$) pour réussir à construire un point qui est dans la boule fermée tel que x soit plus proche de a que ce point, ie le point:

$$y := x + \lambda(x - a)$$

C'est le point qui part de x, aligné avec a qui reste dans la boule fermée tout en s'éloignant d'une petite distance de x.

Alors on a bien que y est dans la boule ouverte car:

$$||y - x|| = \lambda ||x - a|| < \varepsilon$$

Alors y appartient à la boule fermée par hypothèse et on a:

$$||y - a|| = ||(x - a)(1 + \lambda)|| = |1 + \lambda| ||x - a|| \le r$$

Enfin on en conclut donc que:

$$||x - a|| \le \frac{r}{|1 + \lambda|} < r$$

Qui signifie que $x \in \mathcal{B}(a, r)$.

Finalement, on a bien montré que dans le cas d'un espace normé, on a égalité, en particulier on a utilisé ici l'homégénéité de la norme pour conclure.

 $^{^1{\}rm Faire}$ un dessin!

La boule fermée & l'adhérence de la boule ouverte

Soit (E,d) un espace métrique, a un point de E et r>0, on veut montrer que:

$$adh(\mathscr{B}(a,r)) \subseteq \mathscr{B}[a,r]$$

Soit $x \in \text{adh}(\mathcal{B}(a,r))$ alors pour tout $\varepsilon > 0$ on a:

$$\mathscr{B}(x,\varepsilon)\cap\mathscr{B}(a,r)\neq\emptyset$$

Or, on a $\mathscr{B}(a,r)\subseteq\mathscr{B}[a,r]$ donc par intersection on trouve que:

$$\mathscr{B}(x,\varepsilon)\cap\mathscr{B}(a,r)\subseteq\mathscr{B}(x,\varepsilon)\cap\mathscr{B}[a,r]$$

Et donc le membre de droite est non vide ce qui signifie que $x \in \text{adh}(\mathscr{B}[a,r])$, on conclut alors par le fait que $\mathscr{B}[a,r]$ est fermé donc égal à son adhérence.

Supposons maintenat que E est normé, et montrons que l'inclusion réciproque est valide, soit $x \in \mathcal{B}[a,r]$, on veut montrer que pour tout $\varepsilon > 0$ on a:

$$\mathscr{B}(x,\varepsilon)\cap\mathscr{B}(a,r)\neq\emptyset$$

Une approche heuristique et géométrique¹ nous suggère alors qu'il suffit de choisir un λ assez petit, (ie tel que $\lambda \|a - x\| < \varepsilon$) pour réussir à construire un point qui est dans les deux boules, en particulier le point suivant convient:

$$y := x + \lambda(a - x)$$

C'est le point qui part de x et qui va dans la direction de a en parcourant une petite distance par rapport à ε

i) Vérifions qu'il appartient bien à la première boule:

$$||y - x|| = ||\lambda(a - x)|| < \varepsilon$$

ii) Vérifions qu'il appartient bien à la deuxième boule:

$$||y - a|| = ||x + \lambda(a - x) - a|| = ||x(1 - \lambda) - a(1 - \lambda)|| = |1 - \lambda| ||a - x|| < ||a - x|| \le r$$

La dernière inégalité s'obtient car on considère λ assez petit, et donc on obtient un nombre en valeur absolue plus petit que 1. Dans le cas où ε est relativement grand, $\lambda < 1$ convient.

Finalement, on a bien montré que dans le cas d'un espace normé, on a égalité, en particulier on a utilisé ici l'homégénéité de la norme pour conclure. \Box

 $^{^1{\}rm Faire}$ un dessin !

Continuité

Equivalence des notions de continuité

On considère une fonction $f:(E,d_E) \longrightarrow (F,d_F)$ une fonction d'un espace métrique dans un autre. On veut montrer que f est continue si et seulement si pour tout ouvert \mathcal{O} de F, $f^{-1}(\mathcal{O})$ est ouvert.

Sens direct: Supposons tout d'abord que f soit continue et fixons \mathcal{O} un ouvert quelconque de \mathbb{R}^p , alors si $x \in f^{-1}(\mathcal{O})$, on veut montrer qu'il existe un $\delta > 0$ tel que:

$$\mathscr{B}(x,\delta) \subseteq f^{-1}(\mathcal{O})$$

On sait que $x \in f^{-1}(\mathcal{O})$ donc $f(x) \in \mathcal{O}$ qui est ouvert, donc il existe $\varepsilon > 0$ tel que:

$$\mathscr{B}(f(x),\varepsilon) \subseteq \mathcal{O}$$

Mais alors f est continue, donc en utilisant la définition de la continuité appliquée à cet epsilon, il existe $\delta > 0$ tel que:

$$f\left(\mathscr{B}(x,\delta)\right)\subseteq\mathscr{B}(f(x),\varepsilon)\subseteq\mathcal{O}$$

On en déduit que $f(\mathscr{B}(x,\delta)) \subseteq \mathcal{O}$ donc que $\mathscr{B}(x,\delta) \subseteq f^{-1}(\mathcal{O})$ et donc un tel δ convient.

<u>Réciproque</u>: Supposons que la préimage de tout ouvert est un ouvert montrons que f est continue. Soit $\varepsilon > 0$, on considère l'image $f(x) \in F$ d'un point x, alors $\mathcal{B}(f(x), \varepsilon)$ est un ouvert, donc $f^{-1}(\mathcal{B}(f(x), \varepsilon))$ est aussi un ouvert et il contient x, alors il existe un $\delta > 0$ tel que:

$$\mathscr{B}(x,\delta) \subseteq f^{-1}(\mathscr{B}(f(x),\varepsilon))$$

Et donc on en conclut que:

$$f\left(\mathscr{B}(x,\delta)\right)\subseteq\mathscr{B}(f(x),\varepsilon)$$

C'est à dire que f est continue.

L'image d'un compact est compact

Soit E, F deux espaces métriques et $f: E \to F$ une application continue, on veut montrer que si E est compact, f(E) est compact.

On considère $(A_i)_{i \in I}$ un recouvrement ouvert quelconque de f(E), alors tout élément de f(E) est l'image d'un élément de E et tout les éléments de E ont une image donc on a:

$$\forall x \in E \; ; \; x \in f^{-1}(A_k)$$

C'est à dire que $(f^{-1}(A_i))_{i\in I}$ est un recouvrement (ouvert car f est continue) de E.

Or, si $(f^{-1}(A_i))_{i\in\mathbb{N}}$ est un recouvrement de E, on peut en extraire un recouvrement fini $(B_i)_{i\in\mathbb{N}}$ car E est compact, et alors chaque élément de f(E) étant bien l'image d'un élément d'un des B_k , on a bien que $(f(B_i))_{i\in\mathbb{N}}$ est un recouvrement fini de f(E).

On en conclut que f(E) est bien compact.

L'image d'un connexe est connexe

Soit E, F deux espaces métriques et $f: E \to F$ une application continue, on veut montrer que si E est connexe, f(E) est connexe.

Procédons par l'absurde et supposons que f(E) ne soit pas connexe, ie qu'il existe A, B deux ouverts disjoints de F tels¹ que:

$$\begin{cases} f(E) \subseteq A \cup B \\ f(E) \cap A \neq \emptyset \\ f(E) \cap B \neq \emptyset \end{cases}$$

 $^{^{1}}$ On veut alors montrer que E n'est pas connexe, ce qui serait une contradiction.

- On sait par hypothèse que pour $x \in E$, on a $f(x) \in A \cup B$ donc $x \in f^{-1}(A \cup B)$ ce qui nous donne par les propriétés de l'image réciproque que $E \subseteq f^{-1}(A) \cup f^{-1}(B)$
- On a aussi que si A, B sont disjoints, alors $f^{-1}(A \cap B) = f^{-1}(A) \cap f^{-1}(B) = \emptyset$.
- On a enfin que $f^{-1}(A)$, $f^{-1}(B)$ sont non-vides et inclus dans E donc leurs intersections avec E sont non-vides.
- $C = f^{-1}(A)$ et $D = f^{-1}(B)$ sont bien ouverts comme images réciproque d'ouvert par une application continue

On a bien trouvé deux ouverts disjoints C, D tels que:

$$\begin{cases} E \subseteq C \cup D \\ E \cap C \neq \emptyset \\ E \cap D \neq \emptyset \end{cases}$$

Donc E n'est pas connexe, ce qui est absurde.

L'image d'un connexe par arcs est connexe par arcs

Soit E, F deux espaces métriques et $f: E \to F$ une application continue, on veut montrer que si E est connexe par arcs, f(E) est connexe par arcs.

On veut montrer que f(E) est connexe par arcs, soit $f(x), f(y) \in f(E)$, alors E étant connexe par arcs, on a l'existence d'un chemin γ tel que:

$$\begin{cases} \gamma(0) = x \\ \gamma(1) = y \\ \gamma([0; 1]) \subseteq E \end{cases}$$

On considère alors le chemin $\gamma' = f \circ \gamma$, c'est bien un chemin continu car f et γ sont continus, et on a bien:

$$\begin{cases} \gamma'(0) = f(\gamma(0)) = f(x) \\ \gamma'(1) = f(\gamma(1)) = f(y) \\ \gamma'([0; 1]) \subseteq f(E) \end{cases}$$

Alors on a bien exhibé un chemin qui convient et f(E) est connexe par arcs.

L'image continue de l'adhérence est adhérente à l'image

On se donne $f: E \to F$, et $A \subseteq E$, montrons la propriété suivante:

$$f(adh(A)) \subseteq adh(f(A))$$

Soit $a \in \text{adh}(A)$, montrons que $f(a) \in \text{adh}(f(A))$, ie que:

$$\forall \mathcal{O}_{f(a)} \; ; \; \mathcal{O}_{f(a)} \cap f(A) \neq \emptyset$$

Soit $\mathcal{O}_{f(a)}$ un tel ouvert, alors par continuité de f, on sait qu'il existe \mathcal{O}_a tel que:

$$f(\mathcal{O}_a) \subseteq \mathcal{O}_{f(a)}$$

Et donc par intersection:

$$f(\mathcal{O}_a) \cap f(A) \subseteq \mathcal{O}_{f(a)} \cap f(A)$$

Or $f(\mathcal{O}_a \cap A) \subseteq f(\mathcal{O}_a) \cap f(A)$ et le premier ensemble est non-vide comme image direct d'un ensemble non-vide, donc:

$$\mathcal{O}_{f(a)} \cap f(A) \neq \emptyset$$