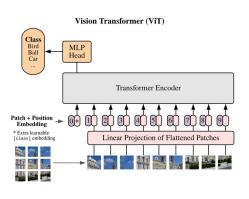
Movie by Frame

Вдовенков Сергей Краснов Алексей Мячева Елена

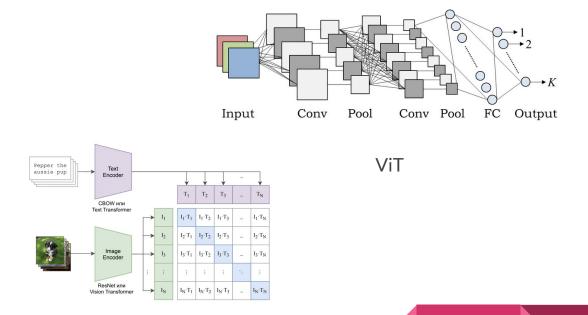
Основные задачи

- Изучение существующих способов решения задачи
- □ Поиск и подготовка датасета
- Реализация моделей
- Анализ обученных моделей
- Разработка телеграм-бота

Способы решения задачи



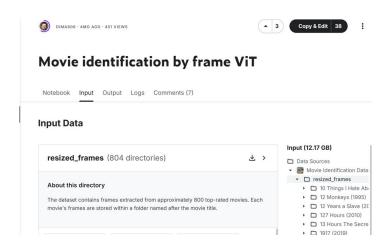
CNN



CLIP

Поиск датасета

Kaggle



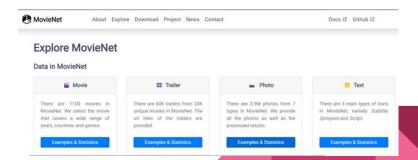
IMDB



IMDb Non-Commercial Datasets

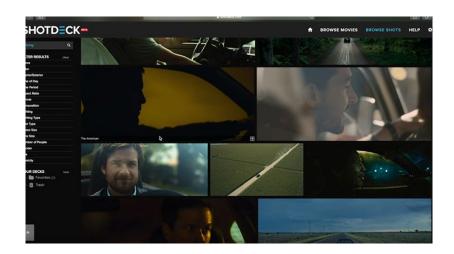
Subsets of IMDb data are available for access to customers for personal and non-commercial use. You can hold local copies of this data, and it is subject to our terms and conditions. Please refer to the Non-Commercial Licensing and copyright/license and verify compliance.

MovieNet

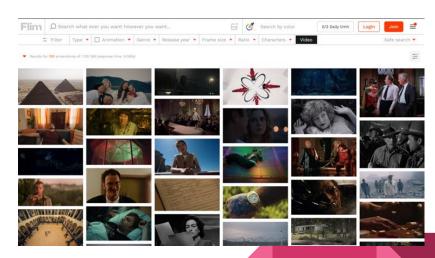


Поиск датасета

Shotdeck



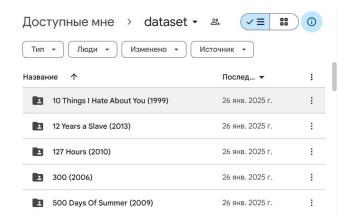
<u>Flim</u>

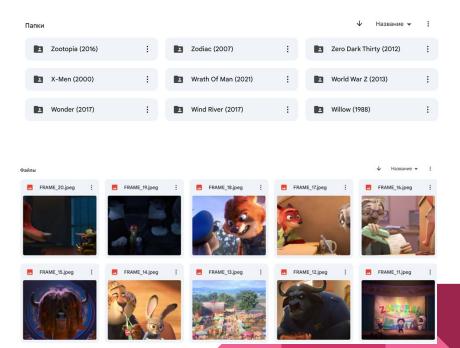


Поиск датасета

В итоге был получен датасет с 450+ фильмами.

Наш датасет





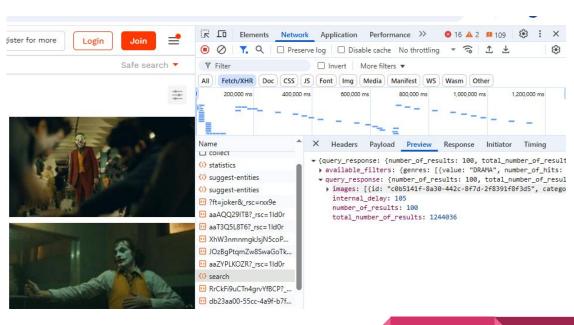
Парсинг датасета

<u>Получение іd фильма</u>

```
curl 'https://api.flim.ai/2.0.0/suggest-entities' \
  -H 'accept: application/json' \
  -H 'content-type: application/json' \
  --data-raw '{"media_type":"","suggest":"joker"}
```

Получение кадров

```
curl 'https://api.film.ai/2.0.0/search' \
-H 'accept: application/json' \
-H 'content-type: application/json' \
--data-raw '{
    "search": {
        "movie_id": "%s",
        ...
    },
    "page": 0,
    "number_per_pages": 100
}'
```



FLIM API

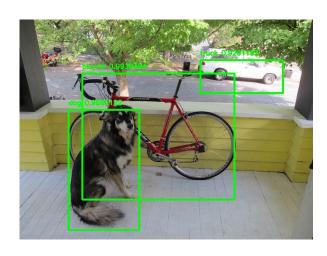
Подготовка датасета

YOLO – современный алгоритм глубинного обучения, который широко используется для детектирования объектов.

```
def has_person(image_path, model):
    try:
        results = model(image_path, verbose=False)
    except Exception as e:
        print(f"Error processing image {image_path}: {e}")
        return False

for r in results:
    for obj in r.boxes.cls:
        # 0 - class `person` from YOLO classes
        if int(obj) == 0: return True
    return False
```

В итоге осталось 250+ фильмов



```
# 1) Dataset with 5 random movies
random_movies_5 = random.sample(processed_movies, 5)
create_dataset_archive("movies_5_processed", random_movies_5, "processed_dataset")

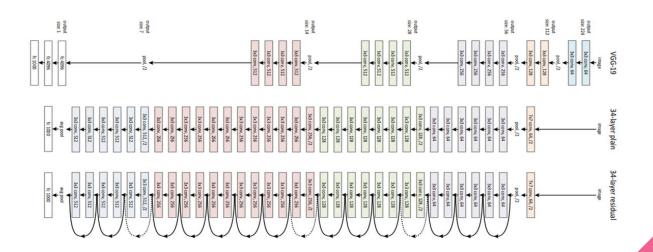
# 2) Dataset with 50 random movies
random_movies_50 = random.sample(processed_movies, 50)
create_dataset_archive("movies_50_processed", random_movies_50, "processed_dataset")

# 3) Dataset with all movies
create_dataset_archive(f"movies_all_processed", processed_movies, "processed_dataset")
```

CNN

ResNet (Residual Network) — это архитектура свёрточной нейронной сети (CNN), разработанная Microsoft в 2015 году.

<u>Основная идея</u> – добавление "быстрых соединений" между слоями. Они позволяют градиентам течь напрямую от выхода одного слоя к входу другого, обходя промежуточные слои.



CNN

<u>DenseNet</u> (Densely Connected Convolutional Network) - это тип свёрточной нейронной сети, разработанной учёными из Корнеллского университета в 2017 году.

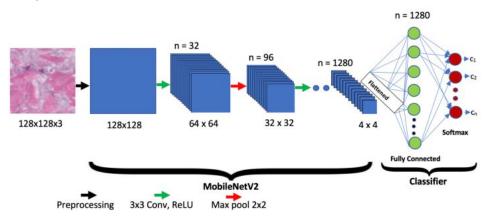
<u>Основная идея</u> – соединение каждого слоя со всеми предыдущими, что улучшает обучение за счёт повторного использования признаков.

Element-wise feature summation DenseNet Connectivity Feature concatenation : Channel-wise concatenation

CNN

<u>MobileNetV2</u> – это лёгкая и эффективная архитектура нейронной сети, разработанная для задач компьютерного зрения, таких как классификация изображений, детекция объектов и сегментация.

<u>Основная идея</u> – использование комбинации различных свёрток и архитектурных решений, направленных на достижение высокой производительности при низких вычислительных затратах.

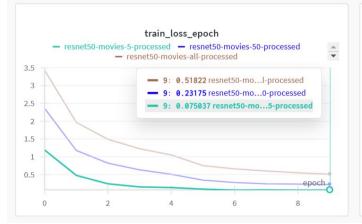


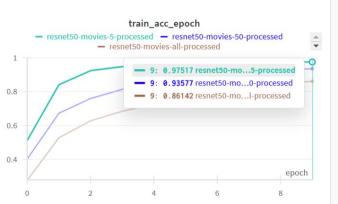
Дообучение CNN

```
def train cnn(model arch, data path, epochs=10):
    seed_everything(13)
    train loader, val loader = dataloaders[data path]["train"], dataloaders[data path]["val"]
   num classes = len(datasets[data path]["val"].classes)
    run_name = f"{model_arch}-{Path(data_path).stem.replace('_split', '')}".replace("_", "-")
    logger = WandbLogger(project="movie-by-frame", name=run name, log model='all')
   model = CNNClassifier(model name=model arch, num classes=num classes)
    checkpoint = ModelCheckpoint(monitor="val acc", mode="max", save top k=1,
                                 filename=f"{run name}-best", save last=True}
    trainer = pl.Trainer(max_epochs=epochs, accelerator=device, logger=logger, callbacks=[checkpoint],
                         enable model summary=False, log every n steps=15)
    trainer.fit(model, train loader, val loader)
    best model = CNNClassifier.load from checkpoint(checkpoint.best model path)
    torch.save(best_model.state_dict(), f"/content/drive/MyDrive/weights/{run_name}-best-weights.pt")
    print(trainer.validate(best_model, val_loader))
   wandb.finish()
```



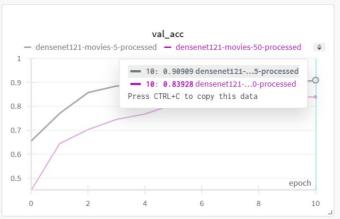


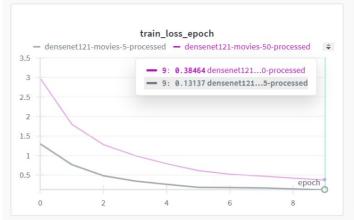


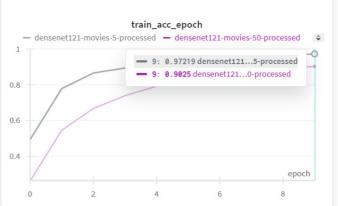


Resnet

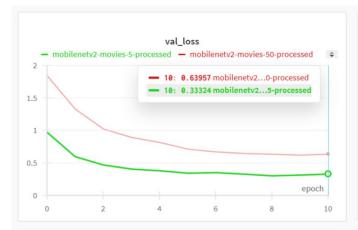


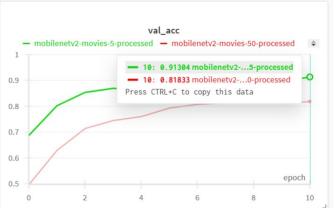




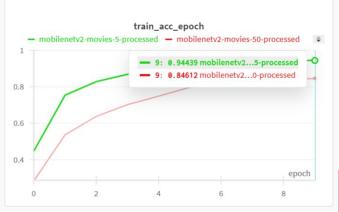


DenseNet

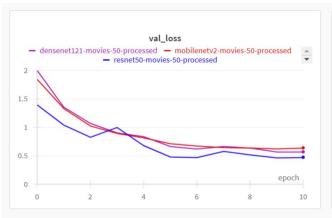


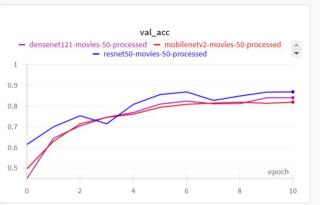






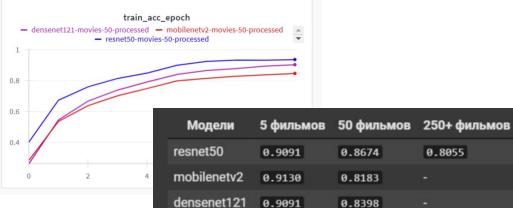
MobileNet





Сравнение

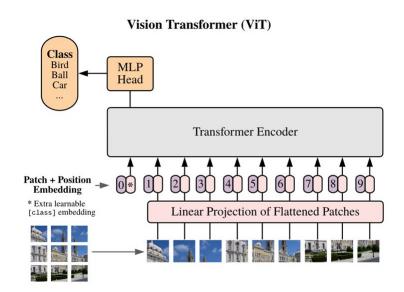




ViT

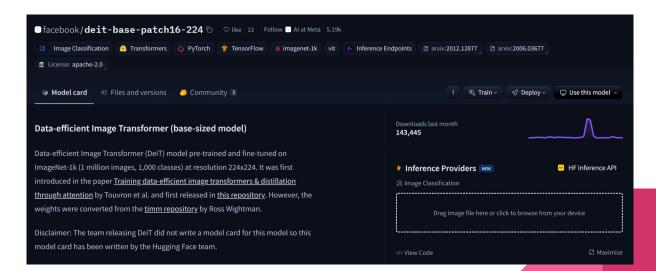
<u>ViT (Vision Transformer)</u> — это архитектура нейросети, предложенная исследователями из Google Research в 2020 году. Это первая модель, использующая **трансформеры** для **анализа** изображений.

<u>Основная идея</u> – работа с <u>изображением как с</u> <u>последовательностью патчей (фрагментов)</u> и использование механизма **self-attention** для выявления глобальных зависимостей.



DeiT

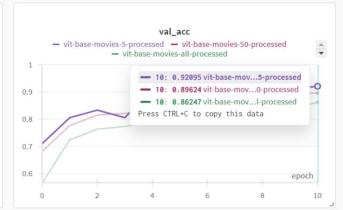
<u>DeiT (Data-efficient Image Transformer)</u> – улучшенная версия ViT от Facebook (Meta), которая быстрее и эффективнее обучается на небольшом наборе данных. Более того, эта модель показывает хорошее качество даже без предобучения.

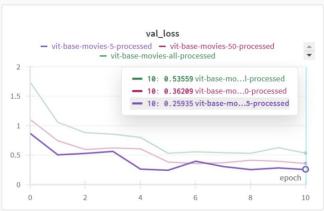


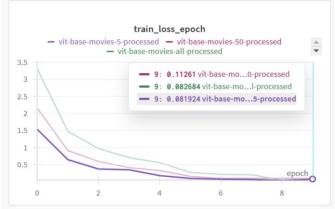
Дообучение ViT

```
def train model(model size, dataset path):
    seed_everything(13)
   data = dataloaders[dataset_path]
   print(f"Training {model size} on dataset: {dataset path}")
   model pref = "-".join(model_size.split("_")[:2])
    dataset_suff = dataset_path.split("/")[-1].replace("_split", "")
   wandb_run_name = f"{model_pref}-{dataset_suff}".replace("_", "-")
   wandb logger = WandbLogger(log_model='all', project="movie-by-frame", name=wandb_run_name)
   num_classes = len(datasets[dataset_path]["val"].classes)
    model = ViTClassifier(model name=model size, num classes=num classes)
    checkpoint_callback = ModelCheckpoint(
       monitor="val_acc", mode="max",
       save_top_k=1, filename=f"{wandb_run_name}-best",
       save last=True
   trainer = pl.Trainer(max epochs=epochs, accelerator=device,
                       logger=wandb logger, enable model summary=False,
                       callbacks=[checkpoint_callback], log_every_n_steps=15)
    trainer.fit(model, data["train"], data["val"])
   best model path = checkpoint callback.best model path
    best_model = ViTClassifier.load_from_checkpoint(best_model_path)
   val_result = trainer.validate(best_model, data["val"])
   print(val result)
   model_weights_path = f"/content/drive/MyDrive/weights/{wandb_run_name}-best-weights.pt"
   torch.save(best_model.state_dict(), model_weights_path)
   wandb.finish()
```

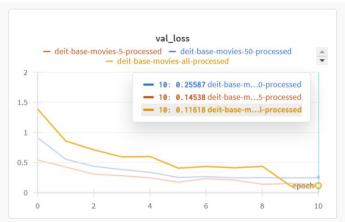
ViT

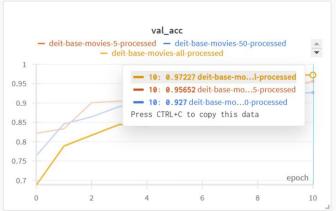


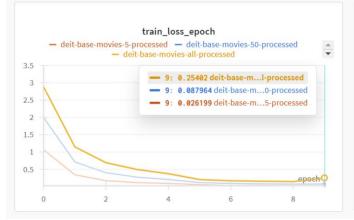


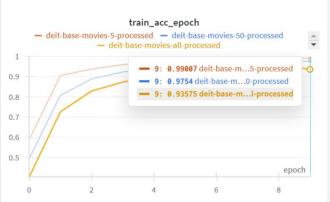




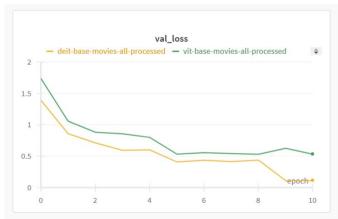


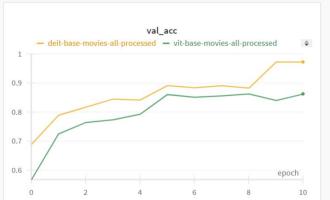




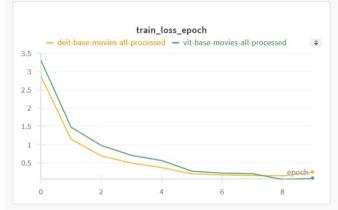


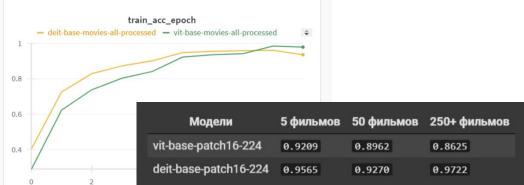
DeiT





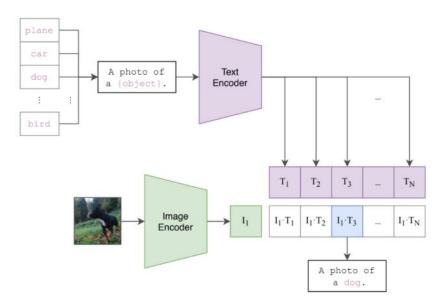
Сравнение





CLIP

<u>CLIP (Contrastive Language-Image Pretraining)</u> — это модель от OpenAI, которая связывает текст и изображения. Она обучена на огромном количестве изображений с подписями и умеет понимать, какие тексты соответствуют каким картинкам.



CLIP использует два нейросетевых энкодера: визуальный энкодер для изображений и текстовый энкодер для текстов.

CLIP

Основная идея - контрастивное обучение:

- Модель получает пары "изображение текст".
- Учится сближать представления (векторные представления) правильных пар и отдалять несвязанные.



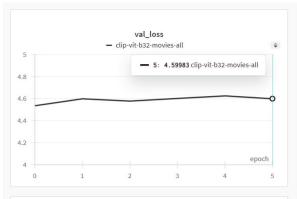
Cosine similarity between text and image features

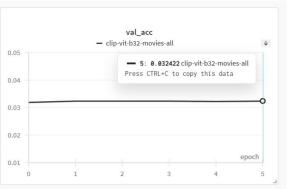
	2		-AL					The second		95
This is a painting of cartoon dog	0.28	0.24	0.25	0.20	0.24	0.25	0.26	0.26	0.23	0.22
This is a painting of cartoon cat-	0.22	0.29	0.26	0.21	0.23	0.23	0.27	0.28	0.23	0.21
This is a painting of cartoon rat or mice	0.22	0.26	0.29	0.19	0.23	0.23	0.24	0.28	0.22	0.19
This is a painting of cartoon penguin	0.18	0.23	0.22	0.27	0.20	0.20	0.21	0.23	0.21	0.17
This is a painting of cartoon deer	0.24	0.23	0.26	0.20	0.32	0.24	0.26	0.27	0.23	0.22
This is a painting of cartoon pig	0.22	0.24	0.25	0.21	0.22	0.29	0.24	0.25	0.21	0.21
This is a painting of cartoon fox	0.24	0.24	0.25	0.20	0.27	0.24	0.32	0.28	0.24	0.21
This is a painting of cartoon hare or bunny	0.24	0.25	0.27	0.24	0.25	0.23	0.28	0.32	0.22	0.20
This is a painting of cartoon wolf	0.25	0.26	0.25	0.21	0.25	0.24	0.28	0.27	0.29	0.22
This is a painting of cartoon lion	0.25	0.26	0.26	0.19	0.22	0.21	0.24	0.25	0.27	0.28

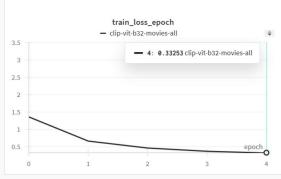
Дообучение CLIP

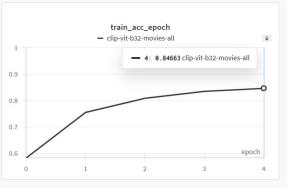
```
def train model(run name, model name, epochs=5):
    seed everything(13)
   processor = CLIPProcessor.from_pretrained(f"openai/{model name}")
    train dataset = MovieDataset(TRAIN DIR, processor)
    val dataset = MovieDataset(VAL DIR, processor)
    train dataloader = DataLoader(train dataset, batch size=BATCH SIZE, shuffle=True)
   val_dataloader = DataLoader(val_dataset, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=False)
    model = CLIPFineTuner(model name=model name)
    wandb logger = WandbLogger(log model='all', project="movie-by-frame", name=run name)
   checkpoint callback = ModelCheckpoint(
        monitor="val_acc", mode="max",
        save top k=1, filename=f"{run name}-best",
        save last=True
    trainer = pl.Trainer(
        max epochs=epochs, accelerator=device,
        logger=wandb logger, enable model summary=False,
        callbacks=[checkpoint callback], log every n steps=15
    trainer.fit(model, train dataloader, val dataloader)
    best model path = checkpoint callback.best model path
   best model = CLIPFineTuner.load from checkpoint(best model path)
    print(trainer.validate(best model, val dataloader))
    model_weights_path = f"/content/drive/MyDrive/weights/{run_name}-best-weights.pt"
    torch.save(best model.state dict(), model weights path)
   wandb.finish()
```

Результаты CLIP









Разработка телеграм-бота

```
class ViTClassifier(pl.LightningModule):
    def __init__(self, *, model_name, num_classes):
        super().__init__()
        self.save_hyperparameters()
        self.model = create_model(model_name, pretrained=True, num_classes=num_classes)
        self.model.head = nn.Linear(self.model.head.in_features, num_classes)

def forward(self, x):
    return self.model(x)

model = ViTClassifier(model_name=MODEL_NAME, num_classes=len(CLASSES))
state_dict = torch.load(MODEL_PT_PATH)
model.load_state_dict(state_dict)
model.eval()
```

```
with torch.no_grad():
    output = model(image_tensor)
    mean = torch.mean(output, dim=1, keepdim=True)
    std = torch.std(output, dim=1, keepdim=True)
    normalized_output = (output - mean) / std
    scaled_output = normalized_output / TEMPERATURE
    probabilities = torch.sigmoid(scaled_output)
```

```
MODEL_NAME = "deit_base_patch16_224"

MODEL_PT_PATH = "data/model.pt"

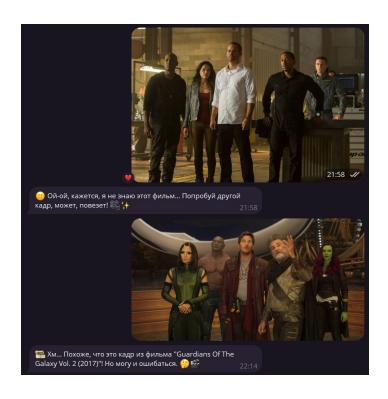
THRESHOLD_TOP1 = 0.9

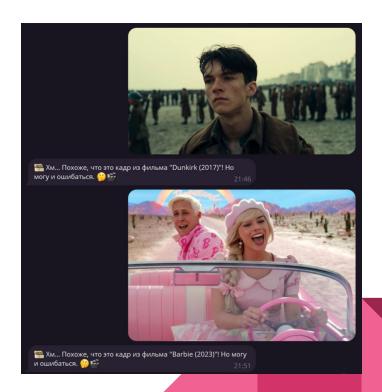
THRESHOLD_TOP3 = 0.83

TEMPERATURE = 2.5
```

Лучшая модель – deit-base-patch16-224.

Скрины результатов



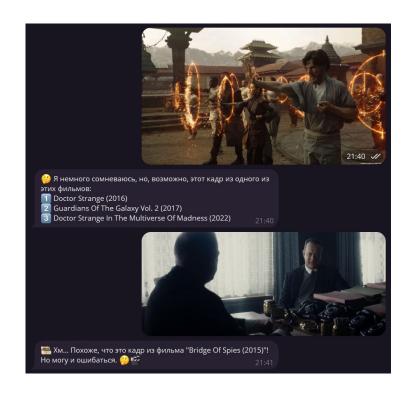


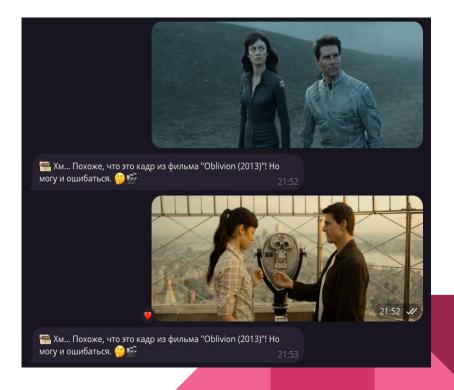
Скрины результатов





Скрины результатов





Выводы







Визуальные трансформеры показали лучшие результаты благодаря способности
анализировать глобальные зависимости в изображениях.
CNN-модели продемонстрировали среднее качество, так как их локальная обработка
ограничивает захват контекста сцены.
CLIP переобучился , что привело к низкому ассигасу, указывая на необходимость тщательной
настройки гиперпараметров и более разнообразного датасета.
Качество данных критично : ручной отбор кадров улучшает результаты, но увеличивает
затраты.
Telegram-бот стал удобным инструментом для поиска фильмов по кадрам, раскрывая
потенциал визуальных трансформеров в реальных задачах.

Ссылки на github и notebooks

- https://github.com/Vdovenkov-Sergei/Movie-by-frame
- https://github.com/UnderPocker/MovieParser
- https://colab.research.google.com/drive/17JxuayjPuozBWO_sEiZtAi5U4YshZD8C?usp=sharing
- https://colab.research.google.com/drive/1lpvU-D3UQLfhU6OhUfs0vdBEke9pzWQj?usp=sharing
- https://colab.research.google.com/drive/1YKVuJskrA0oiuiCr7DSQoHd7nOsSvLnU?usp=sharing
- https://colab.research.google.com/drive/159HRAMp3ZIEuRmRsXWFETcSwQldCJU9r?usp=sharing