## ICN85、86、88 寄存器信息表

## I2C 地址

8 位地址: 0x90

## 主要寄存器信息

根据不同工作模式,CTPM 提供不同的寄存器信息,主机通过这些寄存器信息可以读取触摸点坐标或对 CTPM 进行设置。寄存器区根据功能划分为头信息区、坐标信息区、配置寄存器区、Debug 区,分别存储不同的信息,如表 3 所示。

表 3 寄存器功能区划分

	450 4 14 6	18 77 110 IZ 1477	
功能区名称	地址范围	说明	
Common Header	0x0000-0x0FFF	Different Mode have the	same
		Header	
Points info	0x1000-0x1FFF	Points info Area	
Config Area	0x8000-0x8FFF	Configuration info	

表 4 列出了头信息区主要的寄存器地址及其说明。

表 4 头信息区主要寄存器

寄存器名称	地址	读写	寄存器数据及其说明	
WorkMode	0x0000	R/W	0:Normal mode; 1:FactoryMode;2:ConfigMode	
Workiviode	00000		Different WorkMode, Different Memory Map	
System Dusy Elec	0x0001	RO	0:idle(can receive another command),	
SystemBusyFlag			1:busy(doing last command)	
		$A \supset$	0x01: CMD_MCU_RESET (MCU 复位)	
	/	R/W	0x02: CMD_ENTER_HIBERNATE (进入休眠)	
	0x0004		0x40:CMD_ENTER_GESTURE_MONITOR (进入手势模式)	
Cmd			0x41:CMD_QUIT_GESTURE_MONITOR (退出手势模式)	
			0x55: CMD_CHARGER_PLUG_IN (充电器插入状态)	
			0x66: CMD_CHARGER_PLUG_OUT (充电器拔出状态)	
			0x90: CMD_HIGH_SENSE_ENBALE (进入高灵敏模式)	
			0x91: CMD_HIGH_SENSE_DISABLE (退出高灵敏模式)	
PowerMode	0x0005	R/W		
u8ChargerPlugI	0x0007	R/W		
n	0x0007	IX/ W		
LibVersion	0x0009	RO		
IcVersionMain	0x000A	RO	0x:85(ICN85xx)	
IcVersionSub	0x000B	RO	0x00(Test Package),0x01(40QFN),0x02(48QFN),	
			0x03(68QFN),04(xxx)	

FirmWareMainV	0-000C	RO	FW 版本号
ersion	UXUUUC	KO	I W 版本与
FirmWareSubVe	0x000D	RO	FW 版本号
rsion	UXUUUD		I W 似平 与
CumstomerId	0x000E	RO	
ProductId	0x000F	RO	

表 5 列出了坐标信息区的主要寄存器及其说明。

表 5 坐标信息区主要寄存器

寄存器名称	地址	读写	寄存器数据及其说明	
			Gesture and Virtual Key	
			0bxxxxxxx1:KEY0	
			0bxxxxxx1x:KEY1	
			0bxxxxx1xx:KEY2	
			0bxxxx 1xxx:KEY3	
			0bx001xxxx:Gesture_ID01	
GestureId	0x1000	RO	0bx010xxxx:Gesture_ID02	
			0bx011xxxx:Gesture_ID03	
			0bx100xxxx:Gesture_ID04	
			0bx101xxxx:Gesture_ID05	
			0bx110xxxx:Gesture_ID06	
	1107		0bx111xxxx:Gesture_ID07	
		V	0b1xxxxxxx:PROXIMITY	
NumPointer	0x1001	RO	Number of Pointers(0~10)	
Pointer[0].ID	0x1002	RO	0~9	
Pointer[0].XL	0x1003	RO	XpositionofPointer[0]	
Pointer[0].XH	0x1004	RO	Apositionorrolliter[0]	
Pointer[0].YL	0x1005	RO	YpositionofPointer[1]	
Pointer[0].YH	0x1006	RO		
Pointer[0].Pressure	0x1007	RO	Pressure Level onPointer[0], 0~255	
Pointer[0].EventId	0x1008	RO	0:None 1:Down 2:Move 3:Stay 4:Up	
Pointer[1].*	0x1009~0x100F	RO	Information of Pointer[1]	
Pointer[2].*	0x1010~0x1016	RO	Information of Pointer[2]	
		RO		
Pointer[9].*	0x1041~0x1047	RO	Information of Pointer[9]	

备注:数据以小端模式存储