

# 中南大学

## 操作系统



学生姓名	马福龙
学 号	0902150310
专业班级	计科 1504
指导教师	宋虹
学 院	信息科学与工程学院
完成时间	2017 年 6 月

# 目录

目录 .....	2
实验一 处理机调度 .....	3
实验目的 .....	3
实验内容 .....	3
实验要求 .....	3
实验主要思想 .....	3
流程图设计 .....	3
实验主要函数详解 .....	5
实验结果 .....	9
实验感想 .....	10
实验二 主存空间的分配和回收 .....	11
实验目的 .....	11
实验内容 .....	11
实验要求 .....	11
实验主要思想 .....	11
流程图设计 .....	12
实验主要函数详解 .....	12
实验结果 .....	14
实验感想 .....	16

# 实验一 处理机调度

## 实验目的

多道系统中，当就绪进程数大于处理机数时，须按照某种策略决定哪些进程优先占用处理机，本实验模拟实现处理机调度，以加深了解处理机调度的工作。

## 实验内容

选择一个调度算法，实现处理机调度

- (1) 设计一个按优先权调度算法实现处理机调度的程序
- (2) 设计以时间片轮转实现处理机调度的程序

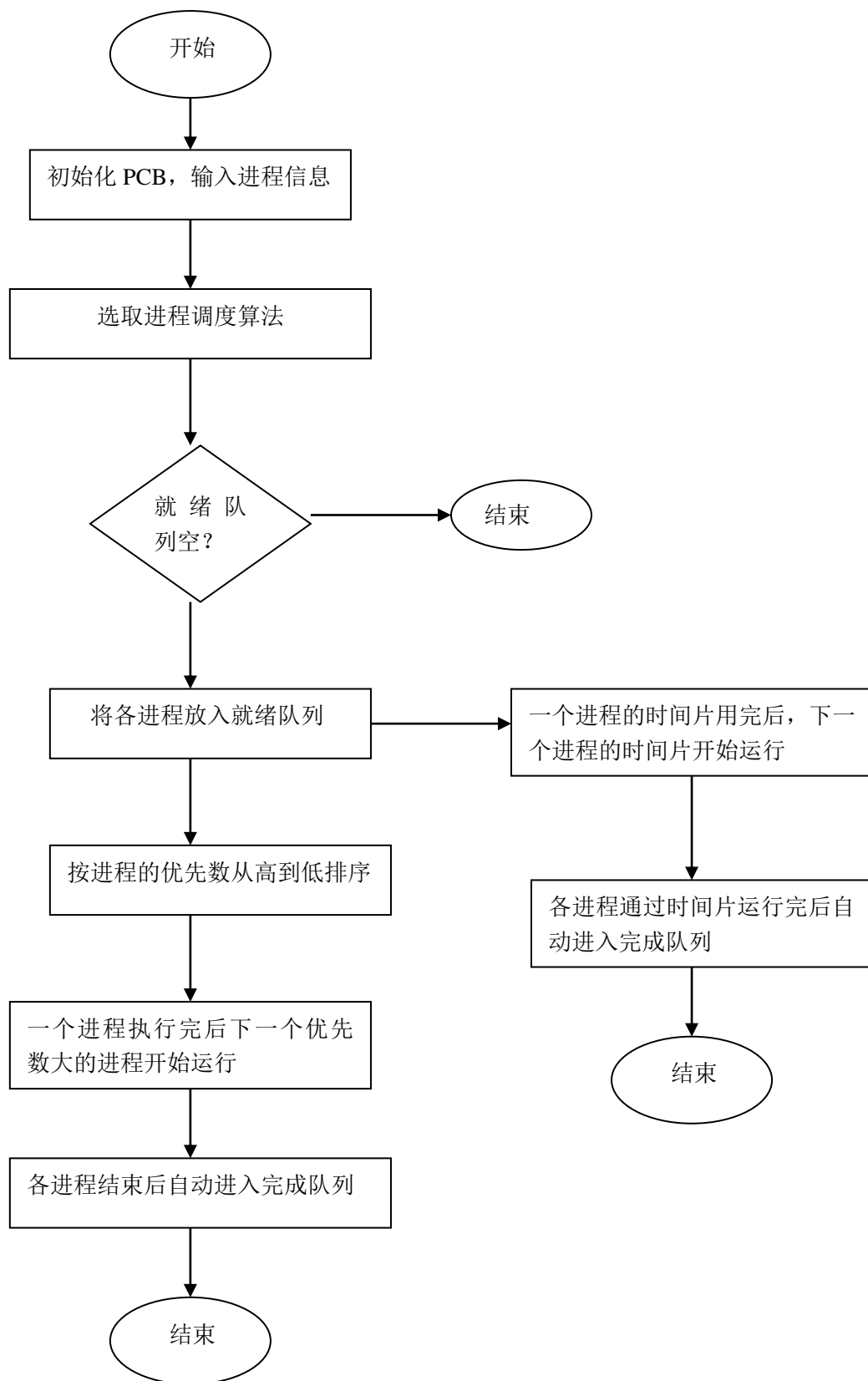
## 实验要求

- (1) 最好采用图形界面；
- (2) 可随时增加进程；
- (3) 规定道数，设置后备队列和挂起状态。若内存中进程少于规定道数，可自动从后备队列调度一作业进入。被挂起进程入挂起队列，设置解挂功能用于将指定挂起进程解挂入就绪队列；
- (4) 每次调度后，显示各进程状态。

## 实验主要思想

系统为每个进程分配的时间片为 1s，由用户手动输入进程名、优先级、运行时间等信息，由系统分配进程的 ID 号。开始调度时，选择优先级最高的进程作为当前进程，如果进程在 1s 内完成，则放入完成队列；如果没运行完，则其优先级减一重新放入就绪队列。如果用户想要挂起某个进程，可以双击就绪队列中的某一行，将该进程放进挂起队列；若想解除挂起，可以双击挂起队列中的某一行，将该进程重新放入就绪队列。

## 流程图设计



## 实验主要函数详解

### 进程控制块

Mem.h 包含了进程标识符，进程控制信息，进程调度信息等信息，代码块如下：

```
struct PCB
{
    PCB(){

    }

    PCB(int pid1,int priority1,int time1,int memoryNeeds1){
        pid=pid1;
        priority=priority1;
        time=time1;
        memoryNeeds=memoryNeeds1;
    }

    int pid;
    int state;
    int priority;
    int time;    //要求运行时间
    int memoryNeeds;//the needs memory
    int memoryStart;//the memory start place
    operator <(PCB& a){
        return priority<a.priority;
    }
};
```

### 进程调度

//CPU 调度

```
void MainWindow::pcbsche(){
    if(reserve.size()==0&&ready.size()==0){
        t1->stop();
        t2->stop();
        ui->progressBar->setValue(0);
        ui->tableWidgetRun->clear();
        QMessageBox::about(NULL, "About", "Please add a PCB");
    }
    else{
        for(vector<PCB>::iterator it=reserve.begin();it!=reserve.end();){
            {
```

//当道数小于 6 时,从后备队列取出 PCB 添加到就绪队列, 直到道数为 6 或者后备队列为空

```
    if(ready.size()+hang.size()>=6)
        break;

    if(memo.add(*it)){//if add sucessfully 可以容纳
        ui->textBrowserResult->append(QString::number((*it).pid)+" 已进入就绪
队列!");

        ready.insert(ready.begin(),*it);
        it=reserve.erase(it);
        ui->progressBarMemory->setValue(memo.sum);
    }
    else{
        ui->textBrowserResult->append(QString::number((*it).pid)+" 所需内存过
大, 进入就绪队列失败!");
        it++;
    }

}

if(ready.size()==0){
    t1->stop();
    t2->stop();
    ui->progressBar->setValue(0);
    ui->tableWidgetRun->clear();
    QMessageBox::about(NULL, "About", "就绪队列无进程! ");
    return;
}
updateReserve();
if(scheWay==0){
    sort(ready.begin(),ready.end());
}

run=ready.back();
ready.pop_back();
ui->textBrowserResult->append(QString::number(run.pid)+" 正在运行");
ui->tableWidgetRun->clear();
ui->tableWidgetRun->setItem(0,0,new
QTableWidgetItem(QString::number(run.pid)));
ui->tableWidgetRun->setItem(0,1,new
QTableWidgetItem(QString::number(run.priority)));
ui->tableWidgetRun->setItem(0,2,new
QTableWidgetItem(QString::number(run.time)));
ui->tableWidgetRun->setItem(0,3,new
QTableWidgetItem(QString::number(run.memoryNeeds)));
```

```

        updateReady();
        run.time--;
        if(scheWay==0)
            run.priority--;
        if(run.time==0){
            //进程已经完成
            int memoryStart=run.memoryStart;
            memo.remove(memoryStart);
            ui->progressBarMemory->setValue(memo.sum);
            ui->textBrowserResult->append(QString::number(run.pid)+" 运行完成");
        }else{//如果进程尚未完成，重新添加到就绪队列
            ready.insert(ready.begin(),run);
        }
    }

}

//响应开始按钮
void MainWindow::on_pushButtonSche_clicked()
{
    t1=new QTimer;
    connect(t1,SIGNAL(timeout()),this,SLOT(pcbsche()));
    QString time=ui->lineEditShiJianPian->text();
    t1->start(time.toInt()*1000);//时间片为 1s
    t2=new QTimer;
    connect(t2,SIGNAL(timeout()),this,SLOT(UpdateProcessBar()));
    t2->start(time.toInt()*100);
    pcbsche();
}

//单击获取选中的 pid
int MainWindow::getPid(const QModelIndex &index){
    int row=index.row();
    int pid=index.sibling(row,0).data().toString().toInt();
    selectPid=pid;
    return pid;
}

//单击就绪控件
void MainWindow::on_tableWidget_Ready_clicked(const QModelIndex &index)
{
}

//单击挂起控件
void MainWindow::on_tableWidget_Hang_clicked(const QModelIndex &index)

```

```

{

}

//响应挂起操作
void MainWindow::on_pushButtonHang_clicked()
{
    for(vector<PCB>::iterator it=ready.begin();it!=ready.end();it++){
        if((*it).pid==selectPid){
            hang.push_back(*it);
            memo.remove((*it).memoryStart);
            ready.erase(it);
            ui->progressBarMemory->setValue(memo.sum);
            ui->textBrowserResult->append(QString::number(selectPid)+" 已挂起");
            updateReady();
            updateHang();
            break;
        }
    }
}

//响应解挂操作
void MainWindow::on_pushButtonWakeUp_clicked()
{
    for(vector<PCB>::iterator it=hang.begin();it!=hang.end();it++){
        if((*it).pid==selectPid){
            if(memo.add(*it)){
                ready.insert(ready.begin(),*it);
                hang.erase(it);
                ui->textBrowserResult->append(QString::number(selectPid)+" 已解挂");
                ui->progressBarMemory->setValue(memo.sum);
                updateReady();
                updateHang();
            }
            else
                ui->textBrowserResult->append(QString::number(selectPid)+" 内存不足以
解挂");
            break;
        }
    }
}

//响应暂停按钮，停止时钟
void MainWindow::on_pushButtonSchePause_clicked()//暂停
{
    if(t1->isActive()||t2->isActive()){

```



```

        t1->stop();
        t2->stop();
        ui->tableWidgetRun->clear();
        updateReady();
    }
}
//生成随机进程
void MainWindow::on_pushButtonSrand_clicked()
{
    srand((unsigned)time(NULL));
    for(int i=0;i<20;i++){
        PCB a(i,random(1,40),random(1,30),random(1,30));
        ui->textBrowserResult->append(QString::number(i)+" 已进入就绪队列!");
        reserve.push_back(a);
    }
    updateReserve();
}
//建立 PCB
void MainWindow::on_pushButtonNewPcb_clicked()
{
    QString name=ui->lineEditName->text();
    QString priority=ui->lineEditPriority->text();
    QString time=ui->lineEditTime->text();
    QString mem=ui->lineEditMem->text();
    ui->lineEditName->clear();
    ui->lineEditPriority->clear();
    ui->lineEditTime->clear();
    ui->lineEditMem->clear();
    if(ui->comboBox->isEnabled()){
        scheWay=ui->comboBox->currentIndex();
        ui->comboBox->hide();
    }
    reserve.push_back(PCB(name.toInt(),priority.toInt(),time.toInt(),mem.toInt()));
    updateReserve();
}

```

## 实验结果

因和实验二一起完成，故将实验结果与实验二实验结果合二为一，详见实验二实验结果。

## 实验感想

通过这次实验，我了解了各种处理机调度策略，尤其是时间片轮转法和动态优先级法。也感谢老师的严格要求，让我有机会去了解 Qt 中信号与槽的机制。从中学到了很多 C++ 图形界面开发的知识。

## 实验二 主存空间的分配和回收

### 实验目的

帮助了解在不同的存储管理方式下，应怎样实现主存空间的分配和回收

### 实验内容

主存储器空间的分配和回收

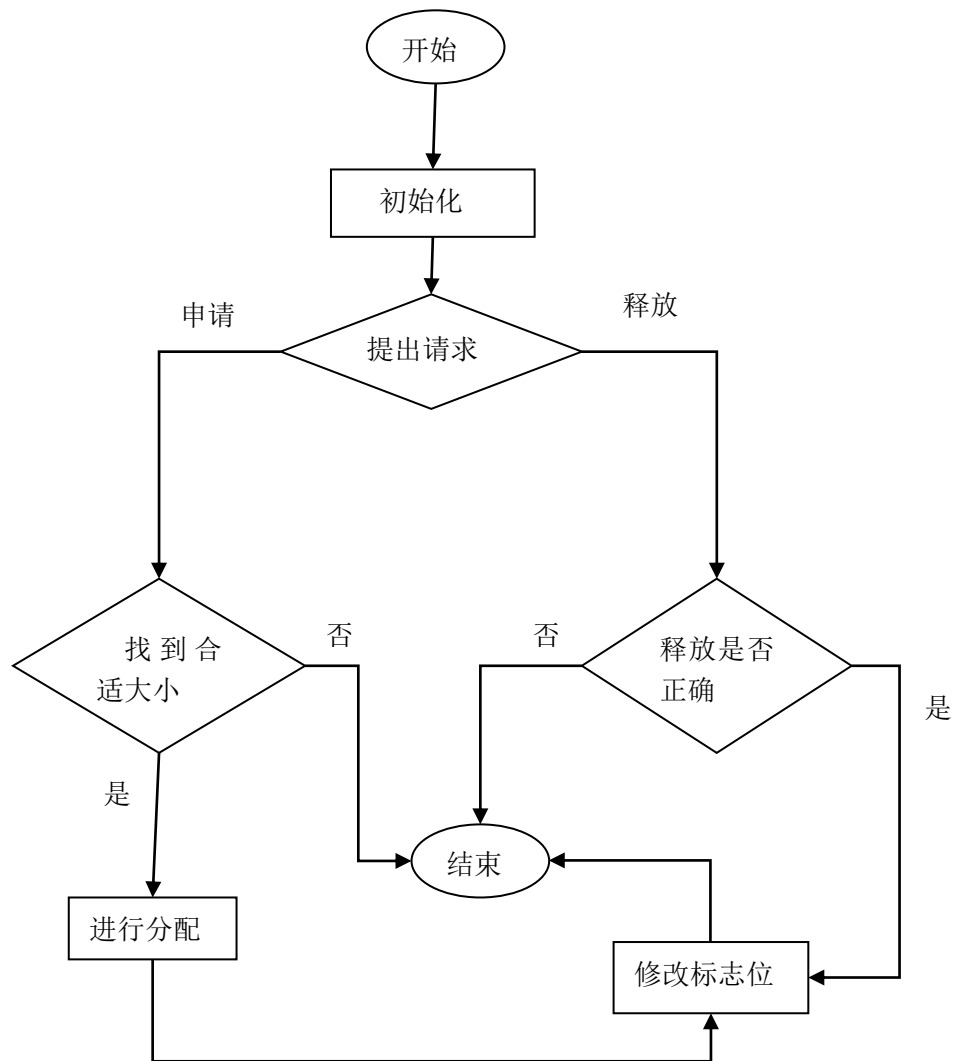
### 实验要求

- (1) 自行假设主存空间大小，预设操作系统所占大小并构造未分分区表；
- (2) 结合实验一，PCB 增加为：  
{PID, 要求运行时间, 优先权, 状态, 所需内存大小, 主存起始位置, PCB 指针}；
- (3) 采用最先适应算法分配主存空间；
- (4) 进程完成后，回收内存，并与相邻空闲分区合并。

### 实验主要思想

用链表管理内存，分配内存时，采用最先适应算法分配空间；回收内存时，需与相邻空闲分区合并。

## 流程图设计



## 实验主要函数详解

```
//内存结构体
struct mymemory{
    mymemory();
    mymemory(int f,int l,int s){
        front=f;
        length=l;
        state=s;
    }
    bool operator <(const mymemory b){
        return front<b.front;
    }
}
```

```

    }

    int front;
    int length;
    int state;//0 表示 free,1 表示使用
};
//内存管理函数
class mem
{
public:
    vector<memory> mymem;
    bool add(PCB & a);//返回结果表示是否添加成功
    void remove(int memoryStart);//删除元素 a 的空间
    mem();
    int sum;
    void tight();

};
//删除内存块
void mem::remove(int memoryStart){
    for(vector<memory>::iterator it=mymem.begin();it!=mymem.end();it++){
        if((*it).front==memoryStart&&(*it).state==1){
            (*it).state=0;
            sum-=(*it).length;
            break;
        }
    }
}

tight();

}
//内存添加 PCB
bool mem::add(PCB &a){
    if(a.memoryNeeds>100)
        return false;
    for(vector<memory>::iterator it=mymem.begin();it!=mymem.end();it++){
        if((*it).state==0&&(*it).length>=a.memoryNeeds){
            sum+=a.memoryNeeds;
            memory an((*it).front+a.memoryNeeds,(*it).length-a.memoryNeeds,0);//生成
空内存分区
            (*it).length=a.memoryNeeds;
            (*it).state=1;
            a.memoryStart=(*it).front;
            mymem.push_back(an);

```

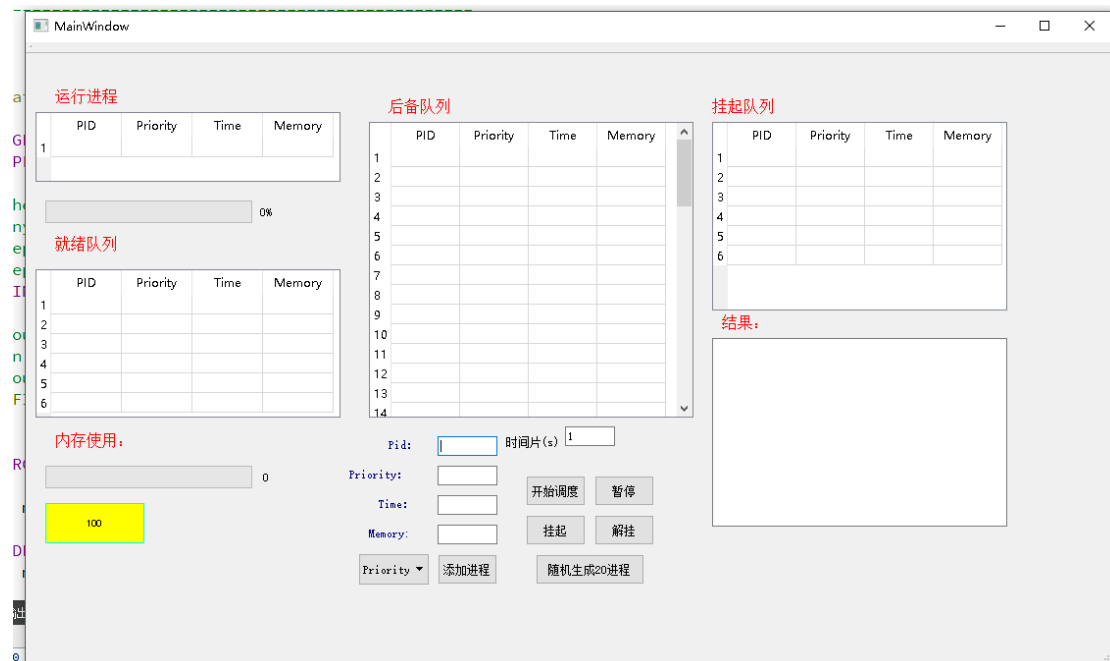
```

        tight();
        return true;
    }
}
cout<<"false"<<endl;
return false;
}
//紧凑
void mem::tight(){
    sort(mymem.begin(),mymem.end());
    vector<mymemory>::iterator it=mymem.begin()+1;
    while(it!=mymem.end()){
        if((*it).state==0&&(*(it-1)).state==0){
            (*(it-1)).length+=(*it).length;
            it=mymem.erase(it);
        }else{
            it++;
        }
    }
}
}

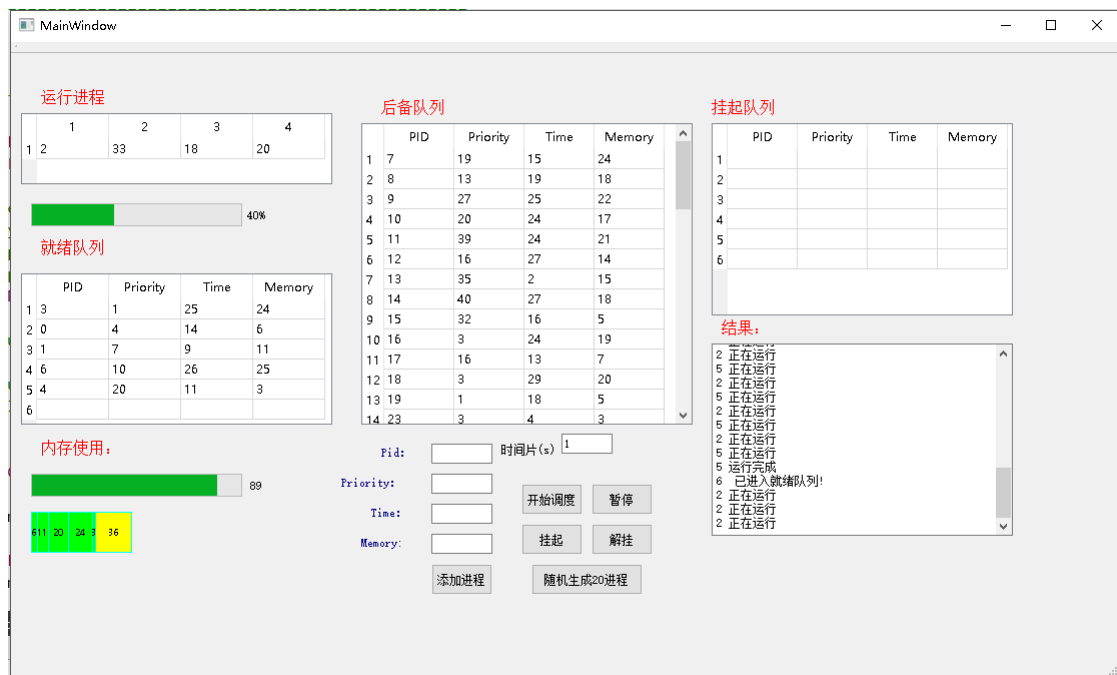
```

## 实验结果

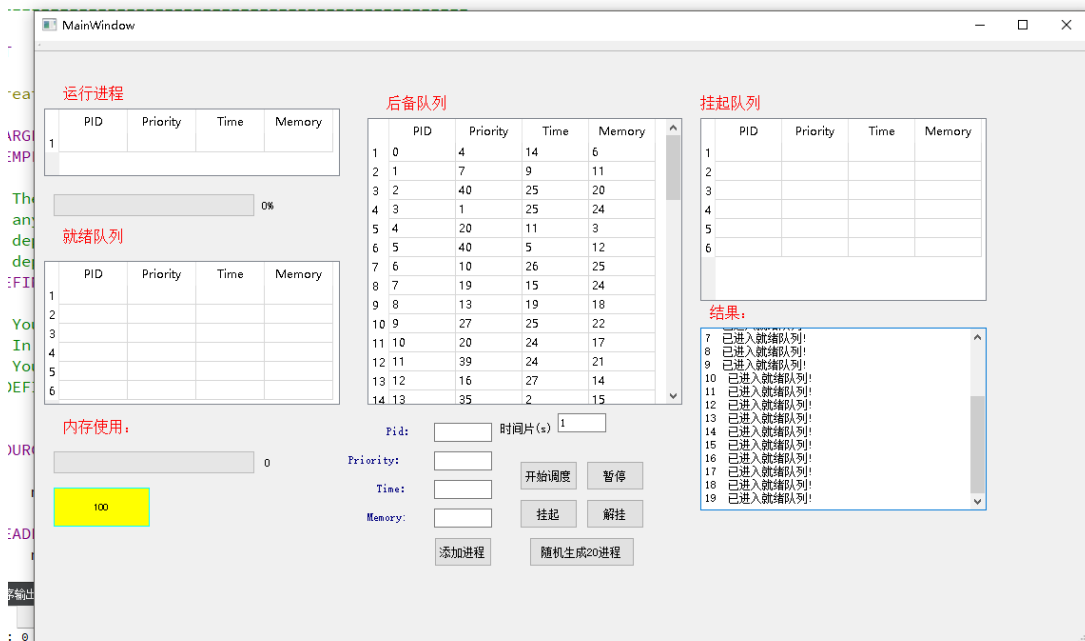
运行前：



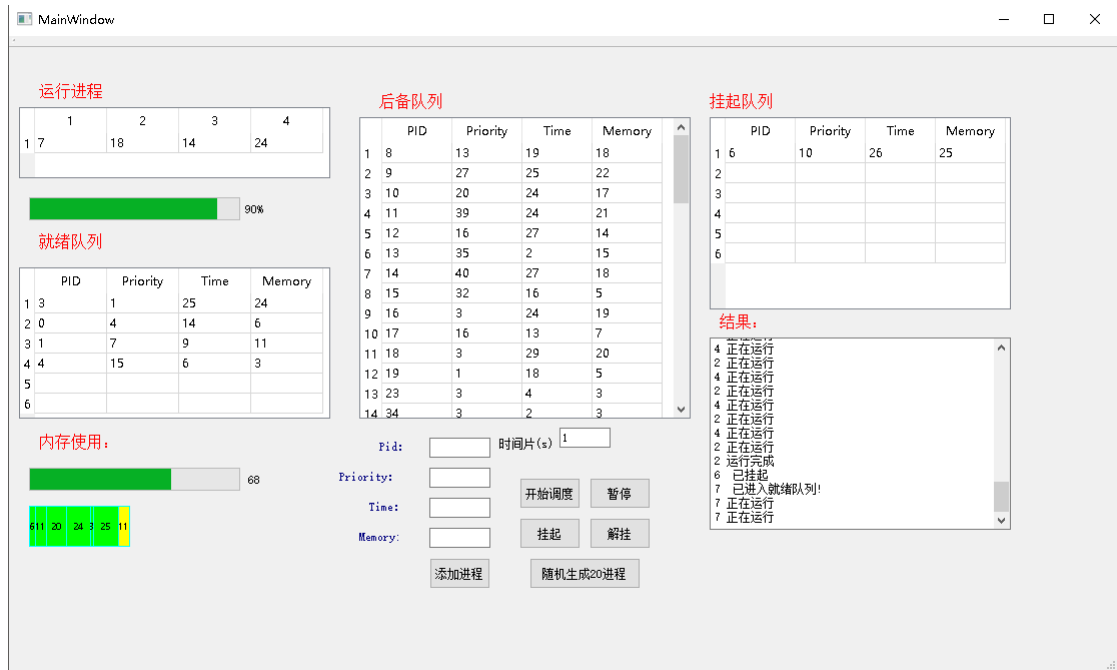
开始调度：



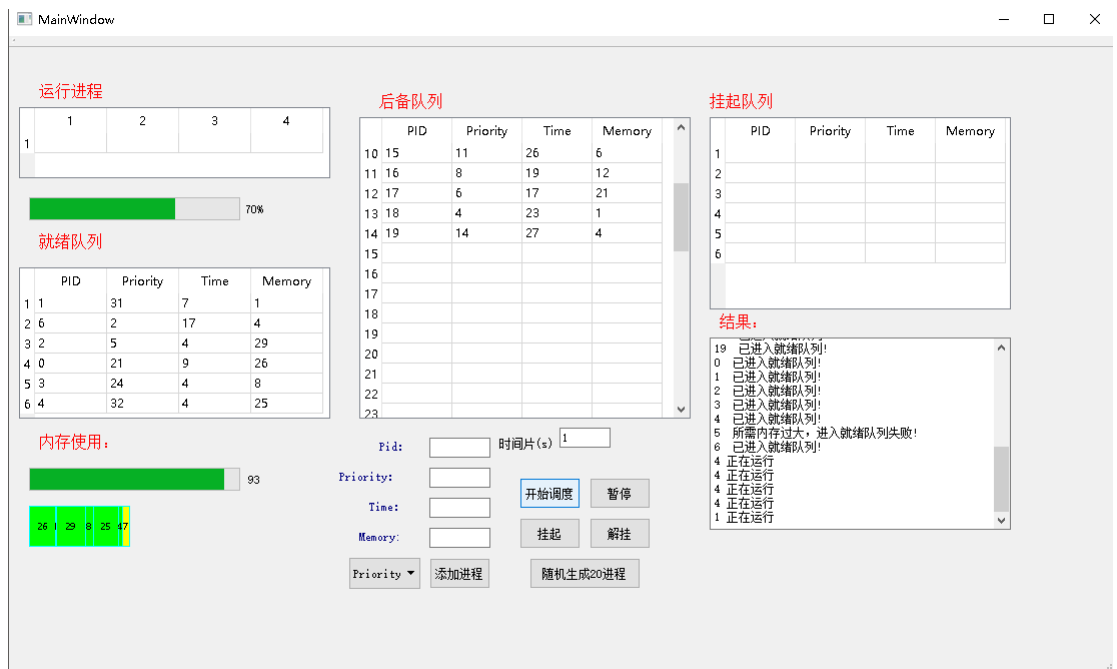
添加进程:



挂起:



解挂：



## 实验感想

通过这次实验，将书上的理论知识和实际代码结合起来，我对分区分配算法有了新的认识。在实验一的基础上添加了内存管理机制。