

# 1. 绪论

## (x2) 排序与下界

两个吃罢饭，又走了四五十里，却来到一市镇上，地名唤做瑞龙镇，却是个三岔路口。宋江借问那里人道：“小人们欲投二龙山、清风镇上，不知从那条路去？”

邓俊辉

deng@tsinghua.edu.cn

## 难度与下界

- ❖ 由前述实例可见，同一问题的不同算法，复杂度可能相差悬殊
- ❖ 在可解的前提下，可否谈论问题的难度？如何比较不同问题的难度？
- ❖ 问题P若存在算法，则所有算法中**最低**的复杂度称为P的难度
- ❖ 为什么要确定问题的难度？给定问题P，如何确定其难度？
- ❖ 两个方面着手：  
设计复杂度更低的算法 + 证明更高的问题难度下界
- ❖ 一旦算法的复杂度达到难度下界，则说明  
就大O记号的意义而言，算法已经最优
- ❖ 例如，排序问题下界为 $\Omega(n \log n)$ ，而且是紧的...

## 排序

❖ 任给 $n$ 个元素 $\{R_1, \dots, R_n\}$ ，对应关键码 $\{K_1, \dots, K_n\}$

需按某种次序排列 //广义的次序： $\leq$ ，偏序/全序

❖ 亦即，找出 $\langle 1, \dots, n \rangle$ 的一个排列 $\langle i_1, \dots, i_n \rangle$ ，使得  $K_{i_1} \leq \dots \leq K_{i_n}$

$\{ 3, 1, 4, 1, 5, 9, 2, 6 \} \rightarrow \{ 1, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 9 \}$

❖ 注意：此处的关键码集是复集 (multiset) //可能存在重复关键码

❖ 应用：25~50%的计算都可归于排序

飞机调度系统：(航班号，起降时间)

文件系统：(文件名，扩展名，大小，日期)

加速查找：电话簿

加速比对：在花名册A和B之间，找出重复出现者

...

## 算法分类

- ❖ 直接算法：直接移动元素本身 //元素结构简单时适宜采用
- ❖ 间接算法：下标 + 关键码 + 指针 //元素结构复杂时适宜采用
- ❖ 内部 / 外部 ( internal / external )
- ❖ 脱机 / 在线 ( offline / online )
- ❖ 串行 / 并行 ( sequential / parallel )
- ❖ 确定性 / 随机 ( deterministic / randomized )
- ❖ 基于比较式 / 散列式 ( comparison-based / hash-based )

## 时空性能、稳定性

### ❖ 多种角度估算的时间、空间复杂度

最好 / best-case

最坏 / worst-case

平均 / average-case

分摊 / amortized

### ❖ 其中，对最坏情况的估计最保守、最稳妥

因此，首先应考虑**最坏情况最优** (worst-case optimal) 的算法

### ❖ 排序所需的时间，主要取决于

关键码比较的次数 / #key comparisons

元素交换的次数 / #data swaps

### ❖ 就地 (in-place) : 除输入数据本身外，只需 $O(1)$ 附加空间

### ❖ 退化 (degeneracy) : 若存在雷同关键码，则排序结果不唯一

### ❖ 稳定 (stable) 算法 : 关键码雷同的元素，在排序后相对位置保持

## 最坏情况最优 + 基于比较

❖ 排序算法，最快能够有多快？

语境1：就最坏情况最优而言

语境2：就**某一大类**主流算法而言...

❖ 基于比较的算法 ( comparison-based algorithm )

算法执行的进程，取决于一系列的数值（这里即关键码）比对结果

比如，`max()` 和 `bubbleSort()`

❖ 任何CBA在最坏情况下，都需 $\Omega(n \log n)$ 时间才能完成排序

## 判定树

❖ 每个CBA算法，都对应于一棵判定树

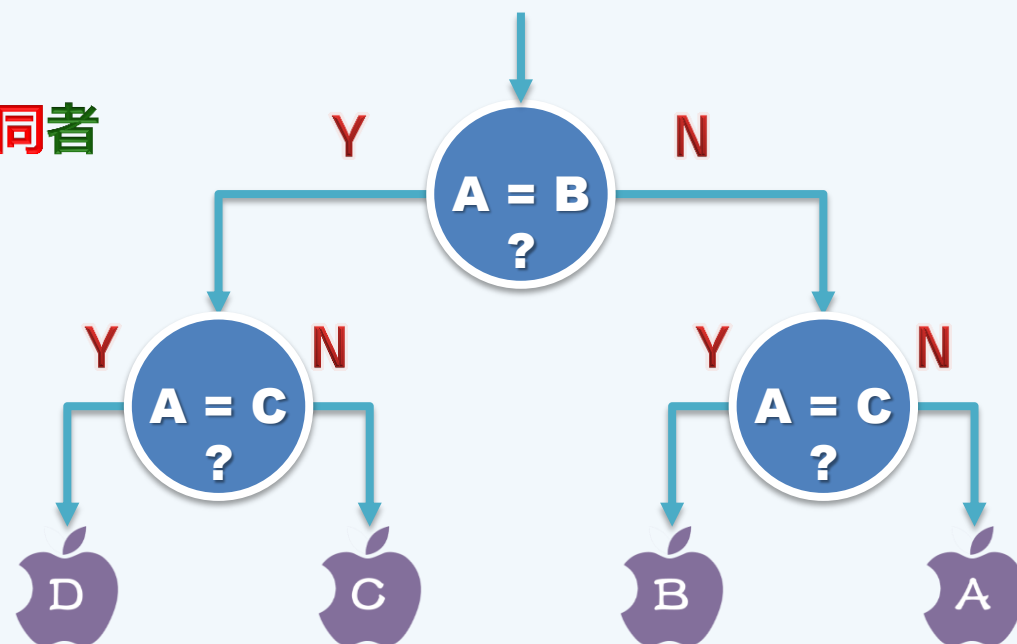
从根节点通往任一叶子的路径，都对应于算法的某次运行过程

每一可能的输出，都对应于**至少**一匹叶子（一条通往叶子的路径）

❖ 实例：经过2/4次称量

必可从4/16只苹果中，找出唯一的重量**不同**者

❖ 问题：称量次数可否更少？



## 代数判定树

### ❖ 代数判定树 ( algebraic decision tree )

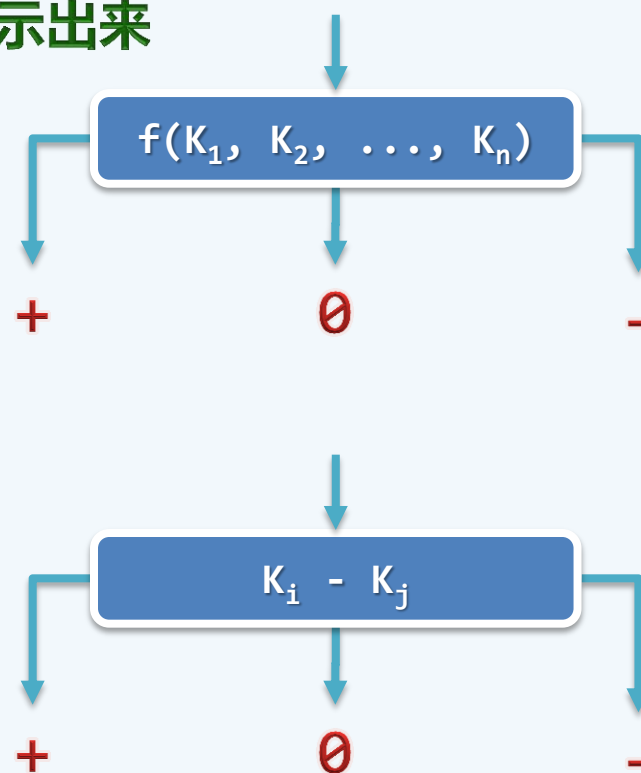
针对“比较-判定”式算法的计算模型

给定输入的规模，将所有可能的输入所对应的一系列判断表示出来

代数判定：使用某一常次数代数多项式

将任意一组关键码做为变量，对多项式求值

根据结果的符号，确定算法推进方向



### ❖ 比较树 ( comparison tree )

最简单的ADT

二元一次多项式，形如： $K_i - K_j$



## 下界： $\Omega(n \log n)$

❖ 比较树是三叉树 (ternary tree)

每个内节点至多三个分支 // +、0、-

从根节点到叶子的每一路径，对应于算法的某次运行过程

每匹叶子对应于一个输出 // 在此，即排序后的序列

树高 = 最坏情况下所需的比较次数 // 最坏情况最优

树高的下界 = 所有CBA的时间复杂度下界

❖ 对  $n$  个元素进行排序的任何一棵ADT，高度至少为  $\Omega(n \log n)$

#叶子  $\geq$  #可能的输出 =  $n$  个元素可能的排列 =  $n!$

树高  $\geq \log_3 n! = \log_3 e \cdot \ln(n!)$

$= \log_3 e \cdot [n \ln n - n + O(\ln n)] = \Omega(n \log n)$  // Stirling approximation

❖ 上述结论，可进一步推广至理想平均情况、随机情况（概率  $\geq 25\%$ ）...

## 熵与下界

❖ 热力学第二定律：能量不会自动地从低温物体传向高温物体

❖ Shannon：

数据系统S中蕴含的信息量，可由**信息熵**度量

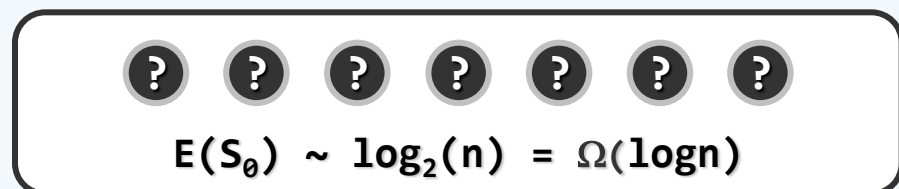
$\text{Entropy}(S) \sim \log_2 N$ （N为S可能的状态总数）

❖ 热系统的**熵**减少，都须付出一定的**能量**

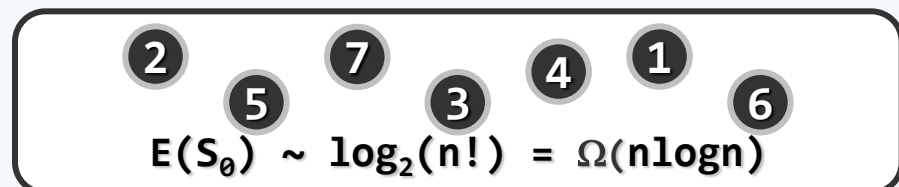
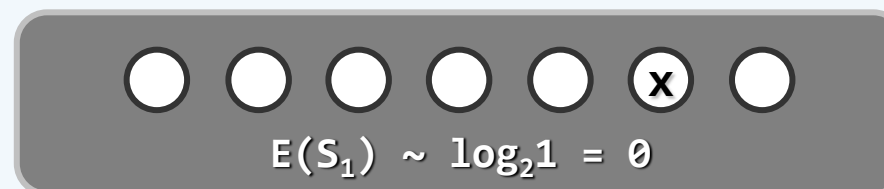
数据系统的**信息熵**减少，也须付出一定的**计算量**



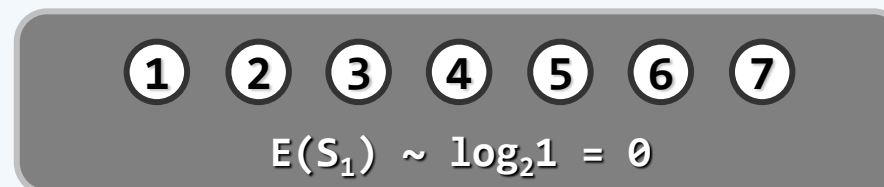
C. E. Shannon  
(1916 – 2001)



鉴别



排序



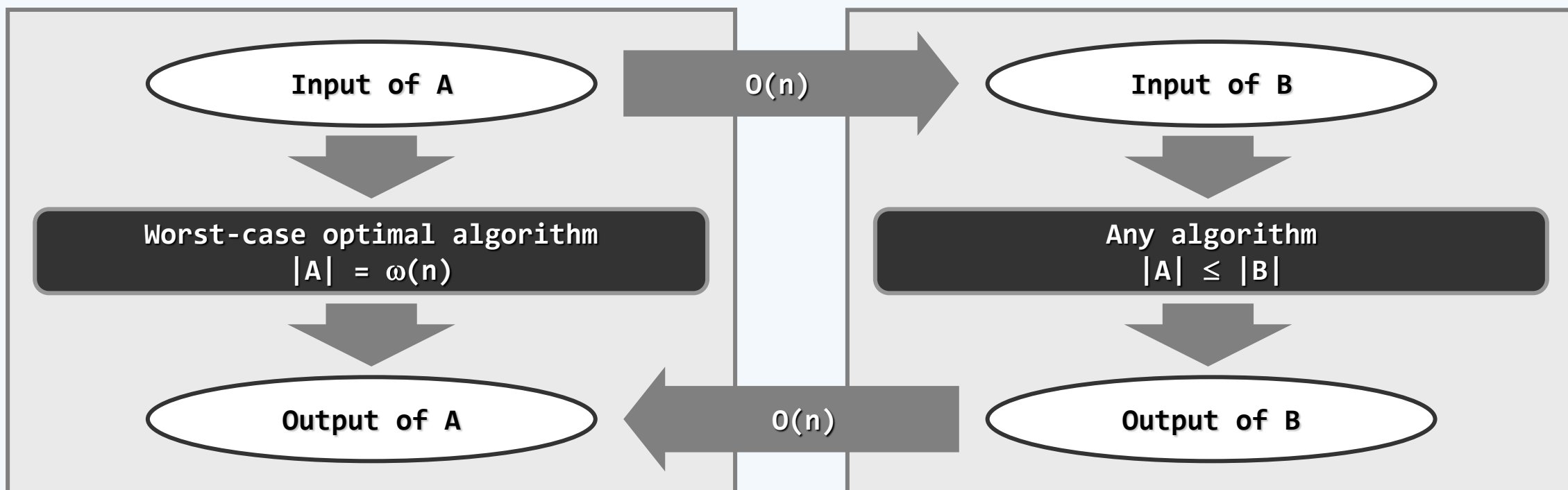
## 规约：线性规约

❖ 除了（代数）判定树，规约（reduction）也是确定下界的有力工具

$O(n \log n)$  linear-time reduction

NP-complete/P polynomial-time reduction

P-SPACE complete polynomial-time many-one reduction



## 规约：实例

- ❖  $\text{Sorting} \leq_N \text{Red-Blue Matching}$
- ❖ 【Element Uniqueness】任意n个实数中，是否包含雷同？  
EU的下界为 $\Omega(n \log n)$
- ❖  $\text{EU} \leq_N \text{Closest Pair}$
- ❖ 【Integer Element Uniqueness】任意n个整数中，是否包含雷同？  
IEU的下界为 $\Omega(n \log n)$ ！
- ❖  $\text{IEU} \leq_N \text{Segment Intersection Detection}$
- ❖ 【Set Disjointness】任意一对集合A和B，是否存在公共元素？  
SD的下界为 $\Omega(n \log n)$
- ❖  $\text{SD} \leq_N \text{Diameter}$