



# Углубленное программирование на языке C++



Алексей Петров

- Лишнер Р. STL. Карманный справочник. — Питер, 2005. — 188 с.
- Мюссер Д., Дердж Ж., Сейни А. C++ и STL. Справочное руководство. — Вильямс, 2010. — 432 с.
- Саммерфилд М. Qt. Профессиональное программирование. Разработка кроссплатформенных приложений на C++. — Символ-Плюс, 2011. — 560 с.
- Шлее М. Qt 4.8. Профессиональное программирование на C++. — БХВ-Петербург, 2012. — 894 с.
- Demming, R., Duffy, D.J. *Introduction to the Boost C++ Libraries; Volume I – Foundations* (Datasim Education BV, 2010).
- Demming, R., Duffy, D.J. *Introduction to the Boost C++ Libraries; Volume II – Advanced Libraries* (Datasim Education BV, 2012).
- Musser, D.R., Saini, A. *STL Tutorial and Reference Guide: C++ Programming with the Standard Template Library* (Addison-Wesley, 1995).

# Лекция №7. Функциональное программирование в C++11.

## Практическое введение в Boost. Требования к типам

1. C++11: параметризация алгоритмов STL лямбда-функциями и применение замыканий.
2. Состав и назначение Boost.
3. Примеры использования Boost: проверки времени компиляции, контейнеры, «умные» указатели.
4. Использование средств Boost для повышения производительности и безопасности кода.
5. Стандартные требования к типам.



# Лямбда-функции и замыкания в языке C++11 (1 / 2)



**Лямбда-функция** — третий (наряду с указателями на функции и классами-функторами) вариант реализации функциональных объектов в языке C++11, обязанный своим названием л-исчислению — математической системе определения и применения функций, в которой аргументом одной функции (оператора) может быть другая функция (оператор).

Как правило, лямбда-функции являются **анонимными** и определяются **в точке их применения**.

Возможность присваивать такие функции переменным позволяет именовать их **лямбда-выражениями**.

# Лямбда-функции и замыкания в языке C++11 (2 / 2)



Лямбда-функции (лямбда-выражения) могут использоваться **всюду**, где требуется **передача вызываемому объекту функции** соответствующего типа, в том числе — как фактические параметры обобщенных алгоритмов STL.

В лямбда-функции могут использоваться внешние по отношению к ней переменные, образующие **замыкание** такой функции.

Многие лямбда-функции весьма просты. Например, функция

```
[] (int x) { return x % m == 0; }
```

эквивалентна функции вида

```
bool foo(int x) { return x % m == 0; }
```

# Основные правила оформления лямбда-функций



При преобразовании функции языка C++ в лямбда-функцию необходимо учитывать, что имя функции заменяется в лямбда-функции квадратными скобками `[]`, а возвращаемый тип лямбда-функции:

- не определяется явно (*слева*);
- при анализе лямбда-функции с телом вида  
`return expr;`  
автоматически выводится компилятором как `decltype(expr);`
- при отсутствии в теле однооператорной лямбда-функции оператора `return` автоматически принимается равным `void`;
- в остальных случаях должен быть задан программистом при помощи «хвостового» способа записи:

```
[](int x) -> int { int y = x; return x - y; }
```

# Ключевые преимущества лямбда-функций



- **Близость** к точке использования — анонимные лямбда-функции всегда определяются в месте их дальнейшего применения и являются единственным функциональным объектом, определяемым внутри вызова другой функции.
- **Краткость** — в отличие от классов-функторов немногословны, а при наличии имени могут использоваться повторно.
- **Эффективность** — как и классы-функторы, могут встраиваться компилятором в точку определения на уровне объектного кода.
- **Дополнительные возможности** — работа с внешними переменными, входящими в замыкание лямбда-функции.

# Применение анонимных и именованных лямбда-функций



```
// для анонимных лямбда-функций:  
std::vector<int> v1;  
std::vector<int> v2; // ...  
std::transform(v1.begin(), v1.end(),  
               v2.begin(), [](int x) { return ++x; });
```

```
// для именованных лямбда-функций:  
// тип lt10 зависит от реализации компилятора  
auto lt10 = [](int x) { return x < 10; };  
int cnt = std::count_if(  
    v1.begin(), v1.end(), lt10);  
bool b = lt10(300); // b == false
```



# Внешние переменные и замыкание лямбда-функций



Внешние по отношению к лямбда-функции **автоматические переменные**, определенные в одной с ней области видимости, могут захватываться лямбда-функцией и входить в ее **замыкание**. При этом в отношении доступа к переменным действуют следующие соглашения:

- `[z]` — доступ по значению к одной переменной (`z`);
- `[&z]` — доступ по ссылке к одной переменной (`z`);
- `[=]` — доступ по значению ко всем автоматическим переменным;
- `[&]` — доступ по ссылке ко всем автоматическим переменным;
- `[&, z]` , `[=, &z]`, `[z, &zz]` — смешанный вариант доступа.

# Внешние переменные и замыкание лямбда-функций: пример



```
int countN;  
std::vector<double> vd; // ...  
countN = std::count_if(vd.begin(), vd.end(),  
    [](double x) { return x >= N; });  
  
// эквивалентно  
  
int countN = 0;  
std::vector<double> vd; // ...  
std::for_each(vd.begin(), vd.end(),  
    [&countN](double x) { countN += x >= N; });
```

**Boost** — набор из более 80 автономных библиотек на языке C++, задуманный в 1998 г. Б. Давесом (Beman Dawes), Д. Абрахамсом (David Abrahams) и др.

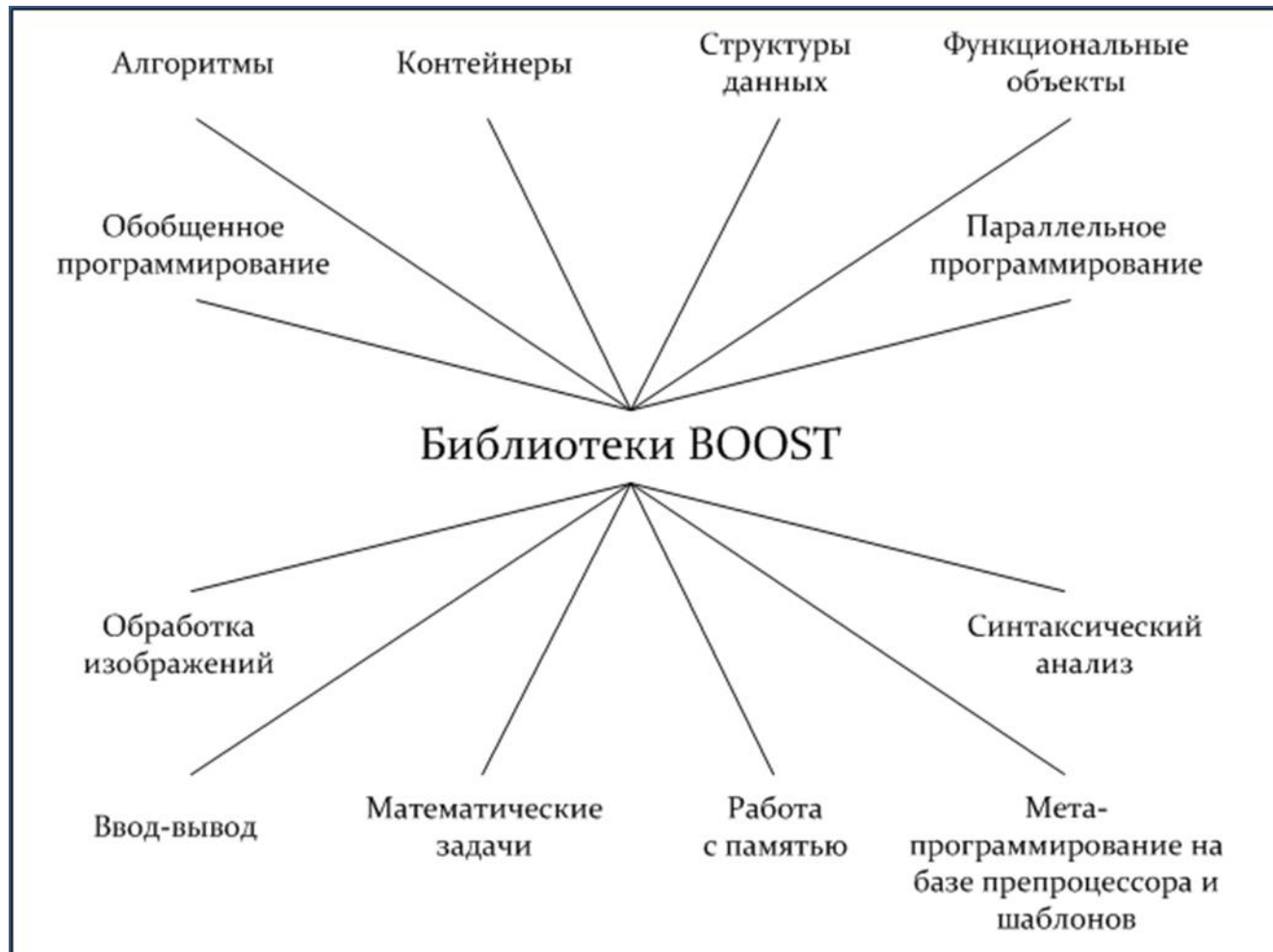


Основными **целями разработки** Boost выступают:

- решение задач, выходящих за пределы возможностей стандартной библиотеки C++ в целом и STL — в частности;
- тестирование новых библиотек-кандидатов на включение в принимаемые и перспективные стандарты языка C++.

**Преимущества и недостатки** Boost связаны с активным использованием в Boost шаблонов и техник обобщенного программирования, что открывает перед программистами новые возможности, но требует немалой предварительной подготовки.

# Состав и назначение Boost



Продemonстрируем работу Boost на следующих примерах:

- **внедрение в исходный код проверок времени компиляции** — позволяет не допустить компиляции логически или семантически неверного кода;
- **применение вариантных контейнеров и произвольных типов** — открывает возможность создания обобщенных и универсальных структур хранения данных;
- **применение циклических контейнеров** — дает возможность поддержки программной кэш-памяти и эффективных FIFO/LIFO-структур фиксированного размера;
- **использование «умных» указателей** — повышает качество кода в части работы с динамической памятью.

# Пример 1. Проверки времени компиляции: общие сведения



**Цель.** Проверки времени компиляции ([англ.](#) static assertions) призваны предупредить случаи некорректного использования библиотек, ошибки при передаче параметров шаблонам и пр.

**Библиотека.**

```
#include <boost/static_assert.hpp>
```

**Состав.** Проверки времени компиляции представляют собой два макроопределения (*x* — целочисленная константа, *msg* — строка):

```
BOOST_STATIC_ASSERT(x)
```

```
BOOST_STATIC_ASSERT_MSG(x, msg)
```

являются **статическим аналогом** стандартного макроопределения `assert` и пригодны для применения **на уровне пространства имен, функции или класса.**

# Пример 1. Проверки времени компиляции: реализация



Реализация. На уровне программной реализации в Boost макроопределения `BOOST_STATIC_ASSERT*` задействуют общий и полностью специализированный шаблон структуры вида:

```
namespace boost{  
    template <bool>  
    struct STATIC_ASSERTION_FAILURE;  
  
    template <>  
    struct STATIC_ASSERTION_FAILURE<true>{ };  
}
```

# Пример 1. Проверки времени компиляции: использование



```
#include <climits>
#include <limits>
#include <boost/static_assert.hpp>

namespace my_conditions {
// проверка: длина int - не менее 32 бит
    BOOST_STATIC_ASSERT(
        std::numeric_limits<int>
        ::digits >= 32);
}
```



# Пример 2. Вариантный контейнер: общие сведения



**Цель.** Предоставление безопасного обобщенного контейнера-объединения различных типов со следующими возможностями:

- поддержка семантики значений, в том числе стандартных правил разрешения типов при перегрузке;
- безопасное посещение значений с проверками времени компиляции посредством `boost::apply_visitor()`;
- явное извлечение значений с проверками времени выполнения посредством `boost::get()`;
- поддержка любых типов данных (POD и не-POD), отвечающих минимальным требованиям (см. далее).

**Библиотека.**

```
#include <boost/variant.hpp>
```

**Состав.** Шаблон класса `boost::variant` с переменным числом параметров, сопутствующие классы и макроопределения.

# Пример 2. Вариантный контейнер: требования к типам-параметрам



## Обязательные характеристики типов-параметров шаблона `boost::variant`:

- наличие конструктора копирования;
- соблюдение безопасной по исключениям гарантии `throw()` для деструктора;
- полнота определения к точке инстанцирования шаблона `boost::variant`.

## Желательные характеристики типов-параметров шаблона `boost::variant`:

- возможность присваивания (*отсутствует для `const`-объектов и ссылок!*);
- наличие конструктора по умолчанию;
- возможность сравнения по отношениям «равно» и «меньше»;
- поддержка работы с выходным потоком `std::ostream`.

# Пример 2. Вариантный контейнер: определение и обход элементов



```
// создание и использование экземпляра
boost::variant< int, std::string > u("hello world");
std::cout << u << std::endl; // выдача: hello world

// для безопасного обхода элементов контейнера
// может использоваться объект класса-посетителя
// (см. далее):

boost::apply_visitor(
    times_two_visitor(), // объект-посетитель
    v                    // контейнер
);
```

# Пример 2. Вариантный контейнер: класс-посетитель (1 / 2)



```
class times_two_visitor
    : public boost::static_visitor<>
{
public:
    void operator()(int& i) const
    {
        i *= 2;
    }

    void operator()(std::string& str) const
    {
        str += str;
    }
};
```

# Пример 2. Вариантный контейнер: класс-посетитель (2 / 2)



```
// реализация класса-посетителя может быть обобщенной
class times_two_generic
    : public boost::static_visitor<>
{
public:
    template <typename T>
    void operator() ( T& operand ) const
    {
        operand += operand;
    }
};
```

# Пример 3. Произвольный тип: общие сведения



**Цель.** Предоставление безопасного обобщенного класса-хранилища единичных значений любых различных типов, в отношении которых не предполагается выполнение произвольных преобразований. Основные возможности:

- копирование значений без ограничений по типам данных;
- безопасное проверяемое извлечение значения в соответствии с его типом.

**Библиотека.**

```
#include <boost/any.hpp>
```

**Состав.** Шаблон класса `boost::any`, сопутствующие классы, в том числе производный от `std::bad_cast` класс `boost::bad_any_cast`, и другие программные элементы.

# Пример 3. Произвольный тип: класс any



```
class any {  
public:  
    // конструкторы, присваивания, деструкторы  
    any();  
    any(const any&);  
    template<typename ValueType>  
        any(const ValueType&);  
    any& operator=(const any&);  
    template<typename ValueType>  
        any& operator=(const ValueType&);  
    ~any();  
    // модификаторы  
    any& swap(any&);  
    // запросы  
    bool empty() const;  
    const std::type_info& type() const;  
};
```

# Пример 3. Произвольный тип: работа со стандартными списками



```
// двусвязный список значений произвольных типов
// может формироваться и использоваться так:
typedef std::list<boost::any> many;

void append_string(many& values,
                   const std::string& value) {
    values.push_back(value);
}

void append_any(many& values,
                const boost::any& value) {
    values.push_back(value);
}

void append_nothing(many& values)
{
    values.push_back(boost::any());
}
```



# Пример 3. Произвольный тип: проверка типов значений



```
bool is_int(const boost::any& operand) {  
    return operand.type() == typeid(int);  
}  
  
bool is_char_ptr(const boost::any& operand)  
{  
    try {  
        boost::any_cast<const char *>(operand);  
        return true;  
    }  
    catch(const boost::bad_any_cast&) {  
        return false;  
    }  
}
```

# Пример 4. Циклический буфер: общие сведения



**Цель.** Снабдить программиста STL-совместимым контейнером типа «кольцо» или «циклический буфер», который служит для приема поступающих данных, поддерживает перезапись элементов при заполнении, а также:

- реализует хранилище фиксированного размера;
- предоставляет итератор произвольного доступа;
- константное время вставки и удаления в начале и конце буфера;

**Библиотека.**

```
#include <boost/circular_buffer.hpp>
```

**Состав.** Шаблон класса `boost::circular_buffer`, адаптер `boost::circular_buffer_space_optimized` и другие программные элементы.

# Пример 4. Циклический буфер: техника применения



**Использование.** Циклический буфер и его адаптированный вариант на физическом уровне работают с непрерывным участком памяти, в силу чего не допускают неявных или непредсказуемых запросов на выделение памяти.

Возможные применения буфера включают, в том числе:

- хранение последних полученных (обработанных, использованных) значений;
- создание программной кэш-памяти;
- реализацию ограниченных буферов ([англ.](#) bounded buffer);
- реализацию FIFO/LIFO-контейнеров фиксированного размера.

# Пример 4. Циклический буфер: порядок использования



```
boost::circular_buffer<int> cb(3);

cb.push_back(1);
cb.push_back(2);
cb.push_back(3);

// буфер полон, дальнейшая запись приводит
// к перезаписи элементов
cb.push_back(4); // значение 4 вытесняет 1
cb.push_back(5); // значение 5 вытесняет 2

// буфер содержит значения 3, 4 и 5

cb.pop_back(); // 5 выталкивается из посл. позиции
cb.pop_front(); // 3 выталкивается из нач. позиции
```

# Пример 5. «Умные» указатели: общие сведения



**Цель.** Реализовать набор сущностей, ответственных за хранение указателей на динамически размещаемые объекты и подобных стандартному указателю C++, но обладающих расширенными возможностями (поддержкой автоматического сбора мусора и т.д.):

- с теоретической точки зрения «умные» указатели являются **владеющими указателями (с подсчетом ссылок)** на управляемый объект, который будет гарантированно и своевременно удален из динамической памяти даже при возбуждении исключений (см. [идиому RAII](#) и шаблон OO-проектирования «[заместитель](#)»).

**Состав.** Шаблоны классов-указателей, фабричные функции и другие программные элементы.

**Использование.** Тип [T](#), являющийся параметром каждого из шести шаблонов классов-указателей, должен быть безопасен по исключениям при вызове [T::~~T\(\)](#) и [T::operator delete\(\)](#).

# Пример 5. «Умные» указатели: разновидности и библиотеки



Шаблон класса-указателя	Назначение указателя	Название библиотеки
<code>scoped_ptr</code>	Простой монопольный владелец единичного объекта. Без поддержки копирования	<code>&lt;boost/scoped_ptr.hpp&gt;</code>
<code>scoped_array</code>	Простой монопольный владелец массива. Без поддержки копирования	<code>&lt;boost/scoped_array.hpp&gt;</code>
<code>shared_ptr</code>	Владелец объекта, адресуемого множеством указателей	<code>&lt;boost/shared_ptr.hpp&gt;</code>
<code>shared_array</code>	Владелец массива, адресуемого множеством указателей	<code>&lt;boost/shared_array.hpp&gt;</code>
<code>weak_ptr</code>	Не имеющий прав владения наблюдатель за объектом во владении <code>shared_ptr</code>	<code>&lt;boost/weak_ptr.hpp&gt;</code>
<code>intrusive_ptr</code>	Немонопольный владелец объектов со встроенным подсчетом ссылок	<code>&lt;boost/intrusive_ptr.hpp&gt;</code>

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `scoped_ptr` (1 / 2)



**Обоснование.** Шаблон `boost::scoped_ptr<T>` является «простым решением простых задач», которое не поддерживает семантику совместного владения или передачи права владения, при этом:

- содержит указатель на объект, размещенный при помощи `operator new`;
- удаляет адресуемый объект при собственном удалении (RAII) или явном вызове метода `reset()`.

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `scoped_ptr` (2 / 2)



## Преимущества:

- высокая скорость выполнения операций, сравнимая с производительностью встроенных указателей;
- отсутствие накладных расходов оперативной памяти;
- большой уровень безопасности в сравнении с `boost::shared_ptr<T>` для указателей, которые не предполагают копирования.

## Недостатки:

- невозможность использования в контейнерах STL — необходимо использование `boost::shared_ptr<T>`;
- неспособность хранить указатели на массивы — необходимо использование `boost::scoped_array<T>`.



# Пример 5. «Умные» указатели: реализация шаблона `scoped_ptr`



```
template<class T> class scoped_ptr : noncopyable {1
public:
    typedef T element_type;

    explicit scoped_ptr(T * p = 0);2           // never throws
    ~scoped_ptr();                             // never throws

    void reset(T * p = 0);                     // never throws

    T & operator*() const;                     // never throws
    T * operator->() const;                    // never throws
    T * get() const;                           // never throws

    operator unspecified-bool-type() const;
    // never throws
    void swap(scoped_ptr & b);                 // never throws
};

template<class T> void swap(scoped_ptr<T> & a,
                           scoped_ptr<T> & b); // never throws
```

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `shared_ptr` (1 / 2)



**Обоснование.** Шаблон `boost::shared_ptr<T>` поддерживает семантику совместного владения, при этом:

- содержит указатель на объект, размещенный при помощи `operator new`;
- удаляет адресуемый объект при удалении или явном сбросе последнего «умного» указателя на него (RAII);
- на уровне реализации использует подсчет ссылок.

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `shared_ptr` (2 / 2)



## Преимущества:

- почти полное отсутствие требования к типу параметра шаблона (`T`);
- возможность использования в стандартных контейнерах C++;
- поддержка операции сравнения, необходимой для использования в ассоциативных контейнерах.

## Недостатки:

- более низкий уровень безопасности в сравнении с `boost::scoped_ptr<T>` для указателей, которые не предполагают копирования;
- возможность появления «циклических указателей» — необходимо использование `boost::weak_ptr<T>`;
- неспособность хранить указатели на массивы — необходимо использование `boost::shared_array<T>` (до Boost 1.53).

# Пример 5. «Умные» указатели: техника применения `shared_ptr`



Простейшей рекомендацией по использованию `boost::shared_ptr<T>`, практически устраняющей возможность утечек памяти, является использование именованных указателей для каждой операции `new`:

```
shared_ptr<T> p(new Y); // типы T и Y могут не совпадать  
shared_ptr<void> q(new int(42));
```

Такая техника сокращает количество явных операций `delete` и интенсивность использования пар `try/catch`.

# Пример 5. «Умные указатели»: допустимые преобразования



В отсутствие каких-либо значимых ограничений на тип параметра `shared_ptr<T>` допускается:

- неявное преобразование `shared_ptr<T>` к `shared_ptr<U>`, если  $T^*$  может быть неявно преобразовано в  $U^*$ , к примеру, возможно:
- неявное преобразование `shared_ptr<T>` к `shared_ptr<T const>`;
- неявное преобразование `shared_ptr<T>` к `shared_ptr<U>`, если  $U$  есть достижимый из  $T$  базовый класс;
- неявное преобразование `shared_ptr<T>` к `shared_ptr<void>`.

# Пример 5. «Умные» указатели: некорректное применение `shared_ptr`



```
void f(shared_ptr<int>, int);
int g();

void ok() {
    shared_ptr<int> p(new int(2));
    f(p, g());
}

void bad() {
    f(           // порядок вычисления не определен!!!
      shared_ptr<int>(           // может быть 3-м???
        new int(2)           // может быть 1-м
      ),
      g()           // может быть 2-м: exception!!!
    );
}
```

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `weak_ptr` (1 / 2)



**Обоснование.** Шаблон `boost::weak_ptr<T>` содержит «слабую ссылку» на объект, находящийся во владении экземпляра `boost::shared_ptr<T>`, при этом:

- для доступа к адресуемому объекту экземпляр `boost::weak_ptr<T>` может быть преобразован в (подан на вход конструктора) `boost::shared_ptr<T>` или инициировать вызов своего метода `lock()`;
- при обращении к уничтоженному адресуемому объекту первый вышеуказанный способ приводит к возбуждению исключения `boost::bad_weak_ptr`, а второй — к получению «пустого» экземпляра `boost::shared_ptr<T>`.

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `weak_ptr` (2 / 2)



## Преимущество:

- устранение «циклических указателей».

## Недостатки:

- ограниченность множества операций;
- потенциальная небезопасность обращения к адресуемому объекту (даже в однопоточном контексте).

```
shared_ptr<int> p(new int(5));  
weak_ptr<int>   q(p);
```

```
// ...
```

```
if(shared_ptr<int> r = q.lock()) { /* ... */ }
```



# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `intrusive_ptr` (1 / 2)



**Обоснование.** Шаблон `boost::intrusive_ptr<T>` реализует встроенный подсчет ссылок на объект, при этом:

- каждый новый экземпляр `boost::intrusive_ptr<T>` увеличивает число ссылок путем вызова незаданной (пользовательской) функции `intrusive_ptr_add_ref()`, принимающей указатель как аргумент;
- деструктор шаблона `boost::intrusive_ptr<T>` уменьшает число ссылок и вызывает незаданную (пользовательскую) функцию `intrusive_ptr_release()`;
- адресуемый объект удаляется при достижении числом ссылок нулевого значения.

Возможные **причины использования** «умных» указателей такого рода, в числе прочего, связаны с предоставлением объектов с подсчетом ссылок каркасами разработки и современными ОС.

# Пример 5. «Умные» указатели: шаблон `intrusive_ptr` (2 / 2)



## Преимущества:

- отсутствие накладных расходов оперативной памяти;
- возможность создания экземпляра `boost::intrusive_ptr<T>` из произвольного встроенного указателя `T*`.

## Недостаток:

- необходимость реализации функций `intrusive_ptr_add_ref()` и `intrusive_ptr_release()`.

# Boost: что еще? (1 / 2)



**Boost Interval Container Library (ICL)** — библиотека интервальных контейнеров с поддержкой множеств и отображений интервалов:

```
// работа с интервальным множеством
interval_set<int> mySet;
mySet.insert(42);
bool has_answer = contains(mySet, 42);
```

**Boost.Tribool** — поддержка тернарной логики «да, нет, ВОЗМОЖНО» :

```
tribool b(true);
b = false;
b = indeterminate;
```

# Boost: что еще? (2 / 2)



**Boost.Units** — библиотека поддержки анализа размерностей (единиц измерения) операндов вычислительных операций. Задача анализа рассматривается как обобщенная задача метапрограммирования времени компиляции:

```
quantity<force>  F(2.0 * newton); // сила
quantity<length> dx(2.0 * meter); // расстояние
quantity<energy> E(work(F, dx));  // энергия
```

Математическими библиотеками Boost, в частности, выступают:

- **Geometry** — решение геометрических задач (например, вычисление расстояния между точками в сферической системе координат);
- **Math Toolkit** — работа со статистическими распределениями, специальными математическими функциями (эллиптическими интегралами, гиперболическими функциями, полиномами Эрмита и пр.), бесконечными рядами и др.;
- **Quaternions** — поддержка алгебры кватернионов;
- **Ratio** — поддержка рациональных дробей (ср. `std::ratio` в C++11);
- **Meta State Machine** — работа с автоматными структурами;
- и др.

# Требования стандартной библиотеки языка C++



Широкое применение типовых сочетаний требований к (алгоритмическим) характеристикам стандартных и пользовательских типов, в том числе со стороны элементов Boost, привело к появлению понятия **требований стандартной библиотеки**. Среди них:

- **DefaultConstructible / Destructible** — тип имеет конструктор по умолчанию / деструктор;
- **CopyAssignable / CopyConstructible** — тип поддерживает операцию присваивания с копированием / конструктор копирования;
- **MoveAssignable / MoveConstructible** — тип поддерживает операцию присваивания с переносом / конструктор переноса;
- **Container** — тип является структурой данных с доступом к элементам по итераторам.

# Требование CopyConstructible



Тип, отвечающий требованию `CopyConstructible`, реализует одну или несколько следующих функций:

```
Type::Type( Type& other );  
Type::Type( const Type& other );  
Type::Type( volatile Type& other );  
Type::Type( const volatile Type& other );
```

и гарантирует работоспособность следующих выражений, вычисление которых должно давать правильный, с языковой точки зрения, результат:

```
Type a = v;  
  
Type(v);
```

# Стандартные функции проверки соответствия требованиям



В стандартную библиотеку языка C++11 введены **шаблоны структур**, устанавливающие соответствие типов-параметров предъявляемым требованиям.

Например, для требования `CopyConstructible`:

```
template< class T > struct is_copy_constructible;
```

```
template< class T > struct is_trivially_copy_constructible;
```

```
template< class T > struct is_nothrow_copy_constructible;
```

Для интроспекции типов-параметров служит открытый статический константный атрибут шаблона структуры `value`.



# Стандартные функции проверки соответствия требованиям: пример



```
struct foo {
    string _s; // атрибут с нетривиальным
               //string::string(const string&)
};

struct bar {
    int _n;
    bar(const bar&) = default; // тривиальный конструктор,
                               // безопасный по исключениям
};

// is_copy_constructible<foo>::value == true
// is_trivially_copy_constructible<foo>::value == false

// is_trivially_copy_constructible<bar>::value == true
// is_nothrow_copy_constructible<bar>::value == true
```

Объекты типа, отвечающего требованию `Container`, содержат другие объекты и отвечают за управление памятью, выделенной для хранения содержащихся в них объектов.

Пусть `C` — тип `Container`, `T` — тип элемента. Тогда:

- тип `C` реализует поддержку встроенных типов `value_type`, `reference`, `const_reference`, `iterator`, `const_iterator`, `difference_type`, `size_type`;
- тип `C` реализует операции создания пустого и непустого контейнера, присваивания, сравнения, возврата итераторов на начало (конец) и пр.;
- тип `C` отвечает требованиям `DefaultConstructible`, `CopyConstructible`, `EqualityComparable`, `Swappable`;
- тип `T` отвечает требованиям `CopyInsertable`, `EqualityComparable`, `Destructible`.



**Спасибо за внимание**

**Алексей Петров**