

(f)

正确。
$$y(-n)=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}x(k)h(-n-k)=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}-x(-k)h(n+k)$$
$$=-\sum_{k=-\infty}^{+\infty}x(k)h(n-k)=-y(n)$$

(g)

正确。 
$$\frac{\mathrm{d}y(t)}{\mathrm{d}t} = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)h(t-\tau)\mathrm{d}\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau)\frac{\mathrm{d}h(t-\tau)}{\mathrm{d}t}\mathrm{d}\tau = x(t)*\frac{\mathrm{d}h(t)}{\mathrm{d}t}$$

(h)

正确。
$$y(n) - y(n-1) = \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k)\right] - \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-1-k)\right]$$

$$= \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k)h(n-k)\right] - \left[\sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k-1)h(n-k)\right] = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} [x(k) - x(k-1)]h(n-k)$$

$$= [x(n) - x(n-1)] * h(n)$$

#### 2.11

(a)

正确,取 $x(t) = \operatorname{sgn}(h(t))$ 即可

(b)

错误,单位冲激响应为  $\delta(n-1)$  的系统是因果的,其逆系统的单位冲激响应为  $\delta(n+1)$  不是因果的。

(c)

错误,取 
$$K=1, h(n)=u(n), x(n)=u(n)$$
,则  $y(n)=(n+1)u(n)$  无界

(d)

正确。因为 h(n) 具有优先持续期,故存在 N>0,使得  $\forall x\notin [-N,N], h(n)=0$ ,取  $M=\max_{x\in [-N,N]}|h(x)|$ ,有  $y(n)=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}x(n)h(n-k)\leq \sum_{k=-\infty}^{+\infty}|x(n)|\,|h(n-k)|\leq N\sum_{k=-N}^{N}|x(n)|$  当 x(n) 有界时,y(n) 有界

(e)

错误,取
$$h[n]=\dfrac{u[n-1]}{n}, x[n]=u[-n-1]$$
,则  $\sum_{n=-\infty}^{+\infty}h^2[n]=\sum_{n=1}^{+\infty}\dfrac{1}{n^2}=\dfrac{\pi^2}{6}$ ,  $y[0]=\sum_{k=-\infty}^{+\infty}h[n]x[-n]=\sum_{k=1}^{+\infty}\dfrac{1}{n}=+\infty$ 

(f)

错误, 取 
$$h(n) = u(n), x(n) = 1$$

(g)

错误, 取 
$$h_1(n) = \delta(n-2), h_2(n) = \delta(n+1)$$

(h)

错误,该条件既不充分也不必要。当 s(t)=u(t) 时,  $\int_{-\infty}^{+\infty}s(t)\mathrm{d}t=\infty$  ,但系统稳定,故不必要;

当 
$$s(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} \left( \sum_{k=1}^{+\infty} u(t-f(k)) - 2u(t-f(k)-\frac{1}{k}) + u(t-f(k)-\frac{2}{k}) \right) \mathrm{d}t$$
 时,  $\int_{-\infty}^{+\infty} s(t) \mathrm{d}t = \frac{\pi^2}{6}$ ,但系统不稳定,故不充分,其中  $f(n) = 2 \sum_{k=1}^{n-1} k^{-1}$ 。

(i)

正确。 若系统是因果的 则  $\forall n<0, h(n)=0$ ,故  $\forall n<0, s(n)=\sum_{k=-\infty}^n h(n)=0$ ;若  $\forall n,s(n)<0$ ,则  $\forall n<0, h(n)=s(n)-s(n-1)=0$ ,则系统是因果的。

## 2.12

- (a) 稳定、因果
- (b) 稳定、不因果
- (c) 不稳定、不因果
- (d)稳定、不因果
- (e) 稳定、因果
- (f) 不稳定、不因果
- (g) 稳定、不因果
- (h) 稳定、因果

## 2.14

$$y_1(t) = \int_0^2 h(t- au) \mathrm{d} au$$

$$h(t) = u(t) - u(t-1)$$

$$y_2(t) = \int_0^1 h(t- au) \sin \pi au \mathrm{d} au$$

• 当
$$t < 0$$
时,  $y_2(t) = 0$ 

• 当
$$0 \leq t < 1$$
时, $y_2(t) = \int_0^t \sin \pi au \mathrm{d} au = \frac{1}{\pi}(1 - \cos \pi t)$ 

• 当
$$1 \leq t < 2$$
时, $y_2(t) = \int_{t-1}^1 \sin \pi au \mathrm{d} au = rac{1}{\pi}(1-\cos \pi t)$ 

• 当
$$t \ge 2$$
时,  $y_2(t) = 0$ 

## 2.15

$$egin{aligned} y(n) &= lpha y(n-1) + (1-lpha)x(n) = lpha^2 y(n-2) + lpha (1-lpha)x(n-1) + (1-lpha)x(n) \ &= \dots = (1-lpha) \sum_{k=0}^{+\infty} lpha^k x(n-k) \end{aligned}$$

• 
$$\alpha = 0$$

$$y(n) = x(n)$$

$$\begin{aligned} \bullet & \alpha = \frac{1}{2} \\ y(n) &= \frac{1}{2} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{x(n-k)}{2^k} \\ \mathbf{x}[] &= \{0,0,1,2,3,2,2,1\}; \end{aligned}$$

# $y[] = \{0,0,1/2,5/4,17/8,33/16,65/32,97/64\}$

t	-4	-3	-2	-1	0	1	2	3
Х	0	0	1	2	3	2	2	1
у	0	0	1/2	5/4	17/8	33/16	65/32	97/64

• 
$$\alpha = 1$$
  $y(n) = 0$