## Описать движение тела

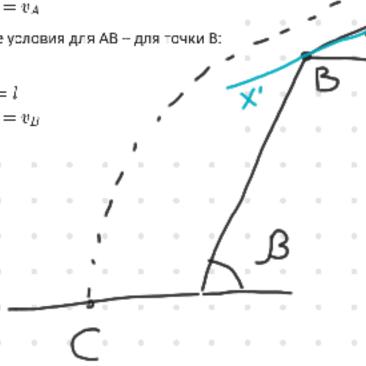
Начальные условия для АВ -- для точки А:

• 
$$x_0' = 0$$

• 
$$v_{x'^+} = v_A$$

нечные условия для АВ – для точки і

- t<sub>1</sub>
- $\cdot x_1' = l$
- $v_{x'1} = v_B$

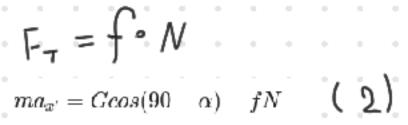


Nd

## Движение на АВ

- 1. Изобразим силы
- 2. Основной закон динам ma⁻≐∑F→ ma=G+N+F+ (1)
- 3. Изображаем оси координат. х вдоль движения.

$$egin{aligned} ma_{x'} &= G_{x'} + N_{x'} + F_{vx'} \ ma_{x'} &= Gcos(90-lpha) + Ncos(90) + F_{ au}cos(180) \ ma_{x'} &= Gcos(90-lpha) - F_{ au} \end{aligned}$$



Тело вдоль оси у' неподвижно, поэтому

, 
$$\sum F_y = 0$$

$$Gcos(\alpha) + Ncos(180) + F_{\scriptscriptstyle T} cos(90) = 0$$

$$(3) \rightarrow (2)$$

$$ma_{x'} = Gcos(90 - \alpha) - fGcos(\alpha)$$
 (  $\bigcup$ 

$$a_{x'} = \frac{dv_{x'}}{dt}$$

Решим диф.ур. (4)

$$mrac{dv_{x^{I}}}{dt}=Gcos(90-lpha)-fGcos(lpha)$$

умножим на dt

$$mdv_{x'} = Gcos(90 - \alpha)dt - fGcos(\alpha)dt$$

$$m\int\limits_{v_A}^{v_{x'}}dv_{x'}=Gcos(90-lpha)\int\limits_{t_0=0}^{t}dt-fGcos(lpha)\int\limits_{t_0=0}^{t}dt$$

$$m\int\limits_{v_A}^{v_{x'}}dv_{x'}=\left[Gcos(90-lpha)-fGcos(lpha)
ight]\int\limits_{t_0=0}^tdt$$

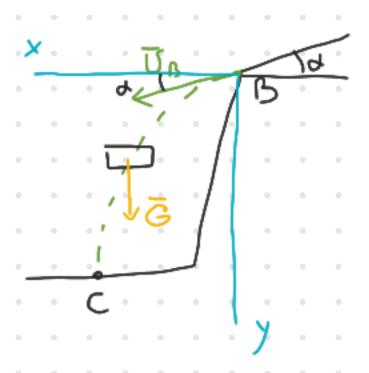
$$\int\limits_{A}^{t'} dv_{x'} = \underbrace{[Gcos(90-lpha)-fGcos(lpha)]/m}_{t_0=0} \int\limits_{t_0=0}^{t} dt$$

$$v_{x'} - v_A = Kt$$

Уравнение для скорости на учатске АВ:

$$egin{align} v_{x'} &= Kt - v_A \ v_{x'} &= rac{dx'}{dt} \ rac{dx'}{dt} &= Kt - v_A \ dx' &= Kt \cdot dt - v_A \cdot dt \ rac{x'}{\int_{x_0'=0}^{x'} dx' = K \int_{t_0=0}^{t} t \cdot dt - v_A \int_{t_0=0}^{t} dt \ x' - 0 &= 0.5Kt^2 - v_A t \ \hline x' &= 0.5Kt^2 - v_A t \ \hline \end{array}$$

## Рассмотрим участок ВС



1. Нарисуем схему и запишем

Начальные условия ( для т. В)

2. Основной закон динамики

Спроецируем (7) на ось х

(8)

(9)

ma⁻≐∑F→

 $ma_x = 0$ 

 $a_x = \frac{dv_x}{dt}$ 

 $m \frac{dv_x}{dt} = 0$ 

 $\frac{dv_x}{dt} = 0$ 

 $dv_x = 0$ 

поделим на т

умножим на dt

 $dv_x = 0$ 

 $v_x - v_B cos(\alpha) = 0$ 

Скорость вдоль х постоян

 $v_x = v_B cos(lpha)$ 

 $\frac{dx}{dt} = v_B cos(\alpha)$ 

умножим на dt

 $dx = v_B cos(\alpha) dt$ 

 $v_x = \frac{dx}{dt}$ 

ma<sup>-</sup>=G<sup>-</sup> (7)

Спроецируем (7) на ось у

 $\int dx = v_B cos(\alpha) \int dt$ 

$$ma_y=G$$

$$mrac{dv_y}{dt}=G$$

$$mdv_y = Gdt$$

 $x = v_B cos(\alpha) \overline{t}$ 

$$dv_y = G/mdt$$

Проинтегрируем (аналогично решению для х)

$$v_y - v_B cos(90-lpha) = G/mt$$

$$\sqrt{v_y = G/mt + v_B cos(90-lpha)}$$
 (11)

$$v_y = rac{dy}{dt}$$

$$_{+}rac{dy}{dt}=G/mt+v_{B}cos(90-lpha)$$

$$dy = G/m \cdot dt \cdot t + v_B cos(90 - lpha) dt$$

Проинтегрируем (аналогично решению для х)

$$y=0.5G/mt^2+v_Bcos(90-lpha)t$$
 - (ተቧ)

(10)

$$\begin{cases} v_{x'} = Kt - v_A \end{cases}$$
 (5)  $x' = 0.5Kt^2 - v_A t$  (6)

$$v_x = v_B cos(\alpha)$$
 (9)

$$x = v_B cos(lpha)t$$
 ( اور )

$$\overline{v_y} = G/mt + v_B cos(90 - lpha)$$
 ( 11

$$y=0.5G/mt^2+v_Bcos(90-lpha)t$$
 (12)

## Дальше:

- 1. подставить конечные условия для АВ в (5) и (6)
- 2. подставить начальные условия для ВС в формулы (9)-(12)
- 3. подставить конечные условия для ВС в формулы (9)-(12)
- 4. Решить полученную систему уравнений