# Concepto de memoria virtual

- Problema: necesidad de programas mayores que la memoria física.
- 1ª solución: OVERLAYS (solapamientos, superposiciones)
  - El programador divide los programas en partes que caben en la memoria, y son cargadas y descargadas durante la ejecución (sigue usándose en sistemas empotrados, sin memoria virtual).
  - ⇒Gran esfuerzo de programación.
- 2ª solución: MEMORIA VIRTUAL
  - Permite el acceso a un espacio de memoria mayor que el real.

El procesador genera direcciones virtuales

Espacio de direcciones virtuales

Correspondencia de memoria, traducción de direcciones, o transformación dinámica de direcciones.

Realizada por una combinación de hardware (MMU) y software (SO).

Espacio de direcciones físicas de memoria

Tamaño de cache

# Concepto de memoria virtual

- La memoria virtual corresponde a dos niveles de la jerarquía de memoria: MP (DRAM) y discos magnéticos.
  - Recordemos que la caché involucra los niveles de caché (SRAM) y MP (DRAM).

Diferencias entre caché y memoria virtual como partes de la jerarquía de memoria:

Tamaño de bloque (línea) 4-128 bytes

Tiempo de acierto 1-4 ciclos de reloj (normalmente 1)

Penalización de fallo 8-32 ciclos de reloj

(tiempo de acceso) (6-10 ciclos de reloj)

(tiempo de transferencia) (2-22 ciclos de reloj)

Tamaño bloque (pá

1 KB - 256 KB

Rangos típicos de parámetros de la jerarquía de memoria para memoria virtual

Tamaño bloque (página)

Tiempo de acierto

Penalización de fallos

(tiempo de acceso)

(tiempo de transferencia)

Frecuencia de fallos

Tamaño de memoria principal

512-8192 bytes

1-10 ciclos de reloj

100 000-600 000 ciclos de reloj

(100 000-500 000 ciclos de reloj)

(10 000-100 000 ciclos de reloj)

4 MB-2048 MB

Rangos típicos de parámetros de la

jerarquía de memoria para caché

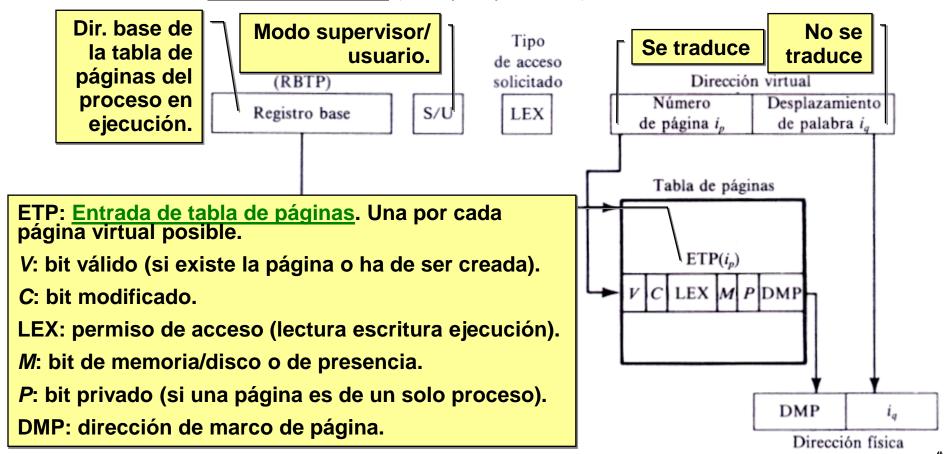
# Concepto de memoria virtual

- Esquemas de traducción de dirección virtual a física:
  - Memoria paginada
    - El espacio virtual se divide en <u>páginas de tamaño fijo</u>, que pueden residir en bloques de igual tamaño (marcos de página) en la memoria física. (Similar a caché)
  - Memoria segmentada
    - Los programas se estructuran en <u>segmentos o módulos de</u> <u>tamaño variable</u>, cada uno con un espacio de direcciones propio y <u>cierta entidad lógica</u>.
  - Memoria con segmentos paginados
    - Cada segmento se divide en páginas. El nº de páginas por segmento puede variar, pero el nº de palabras por página permanece fijo.

# Paginación

#### **■** Memoria paginada

 Mecanismo de correspondencia entre direcciones virtuales y físicas: tabla de páginas (una por proceso).



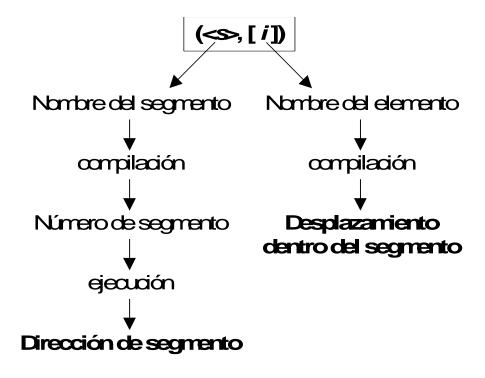
# **Paginación**

- Ventajas e inconvenientes:
  - ✓ Reemplazo de bloque sencillo (todos los bloques tienen el mismo tamaño).
  - ✓ Tráfico de disco eficiente (se ajusta el tamaño de página para equilibrar tiempo de acceso y tiempo de transferencia).
  - ✓ El programador no ha de ser consciente de que usa esta técnica.
  - Fragmentación interna (porciones inutilizadas de páginas).

# Segmentación

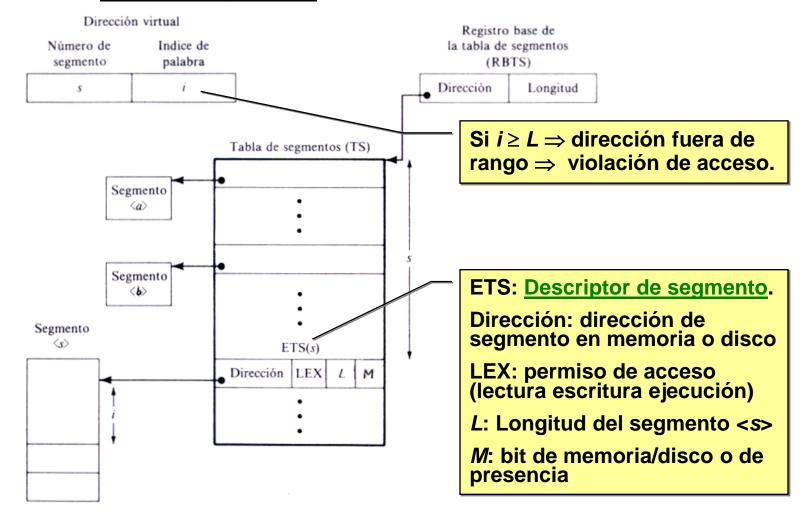
#### **■** Memoria segmentada

- Segmento: conjunto de datos o instrucciones contiguos y relacionados lógicamente (pila, subrutina, matriz, datos, ...).
- Un elemento de un segmento se referencia por:



# Segmentación

Mecanismo de correspondencia entre direcciones virtuales y físicas: <u>tabla de segmentos</u>.

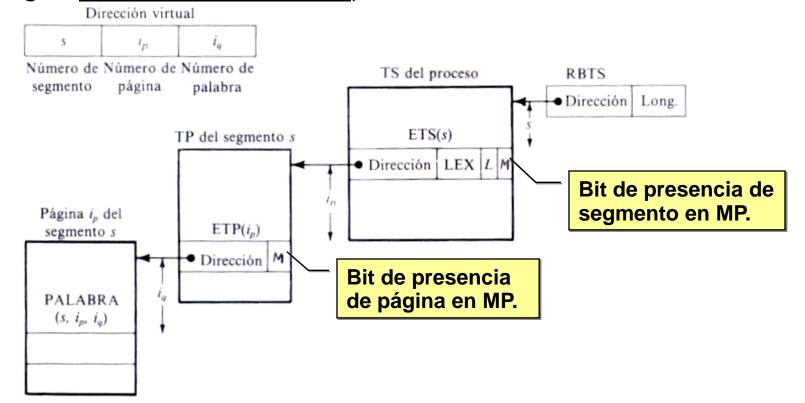


# Segmentación

- Cuando una dirección virtual se traduce a física, puede generarse alguno de los siguientes traps (excepciones) ⇒ el control se transfiere al SO.
  - Falta de segmento.
  - Violación del espacio de direcciones.
  - Violación de la protección.
- Ventajas e inconvenientes:
  - ✓ Facilita la estructuración, la compartición y la protección.
  - Reemplazo de bloque difícil (el SO ha de encontrar una parte no utilizada contigua de MP).
  - ➤ Fragmentación externa (partes no usadas de MP) ⇒ necesidad de compactación.

# Segmentación paginada

- Memoria con segmentación paginada
  - Mecanismo de correspondencia entre direcciones virtuales y físicas: <u>tabla de segmentos</u>; un segmento se divide en páginas y es accedido a través de una <u>tabla de páginas</u> (en el ejemplo de la figura <u>una para cada segmento</u>)



# Segmentación paginada

#### Problema:

 Los tres métodos son ineficaces por requerir más de un acceso a memoria por dato accedido

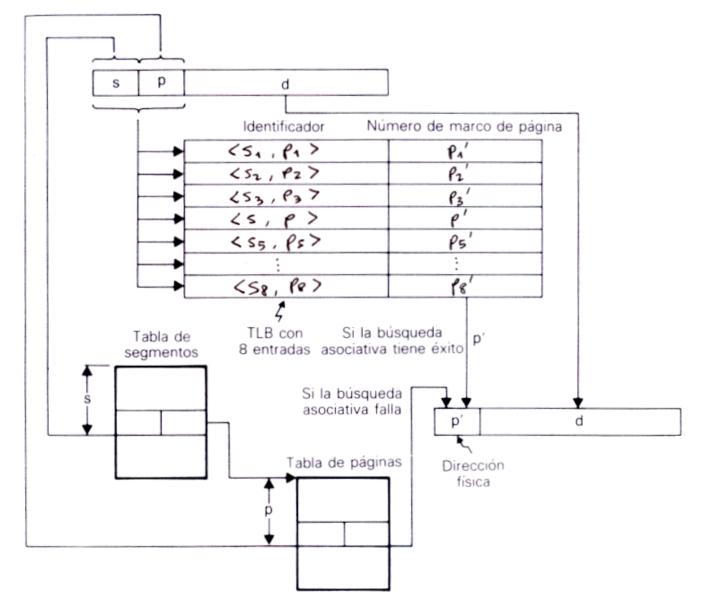
### Solución (basada en la localidad de las referencias):

Búfer de traducción anticipada

### (TLB, Translation Look-aside Buffer)

- Pequeña memoria caché que almacena la información relativa a las últimas direcciones de memoria accedidas
- ¿Por qué hay mejora?
  - Porque el TLB usa una rápida memoria asociativa
  - Porque la tasa de aciertos es alta

# Segmentación paginada



- Estrategias de administración de memoria virtual
  - Política de colocación
    - ¿Dónde puede ubicarse un bloque en MP?
      - Elección entre:
        - » Reducir la frecuencia de fallos
        - » Algoritmo de ubicación sencillo
      - Debido al enorme coste de un fallo, se elige reducir su frecuencia ⇒ los bloques se pueden colocar en cualquier posición de MP (correspondencia totalmente asociativa)

- Selección del tamaño de página
  - Páginas mayores:
    - Se ahorra memoria en la tabla de páginas.
    - Es más eficiente transferir páginas a o desde la memoria secundaria (se aprovecha más la localidad espacial).
  - Páginas menores:
    - Se desperdicia menos memoria debido a la fragmentación interna.
    - Se emplea menor tiempo en cada fallo de página.
- Estrategias para <u>posicionar nuevos segmentos</u> en los huecos libres de MP:
  - Primer ajuste: Fácil de implementar.
  - Mejor ajuste: Genera huecos muy pequeños.
  - Peor ajuste: Evita que se generen huecos pequeños.

#### Política de reemplazo

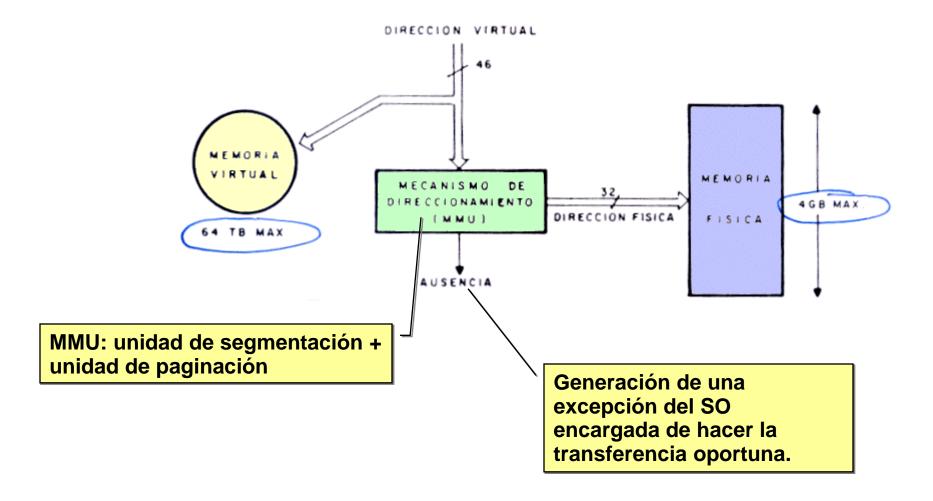
- ¿Qué página debería sustituirse en un fallo de página si la MP está llena?
  - Algoritmo óptimo de Belady o MIN: sustituir la página que no va a necesitarse en el más largo período de tiempo
    - » No es implementable
    - » Se utiliza en simulación para comparar con otros algoritmos y determinar la eficiencia de éstos
  - LRU: reemplazar la página menos recientemente usada
  - LFU: reemplazar la página menos frecuentemente usada
  - FIFO: reemplazar la página que lleva más tiempo en memoria
  - RAND: reemplazar una página escogida aleatoriamente

- Políticas de precaptación de páginas (prefetching)
  - Intentan cargar las páginas que se prevé que se van a utilizar en el futuro
  - Algoritmo de anticipación de bloque:
    - Cuando hay una falta de página, se precapta una página de más, adyacente a la que ha generado la falta. Será la primera en reemplazarse si no es accedida antes.

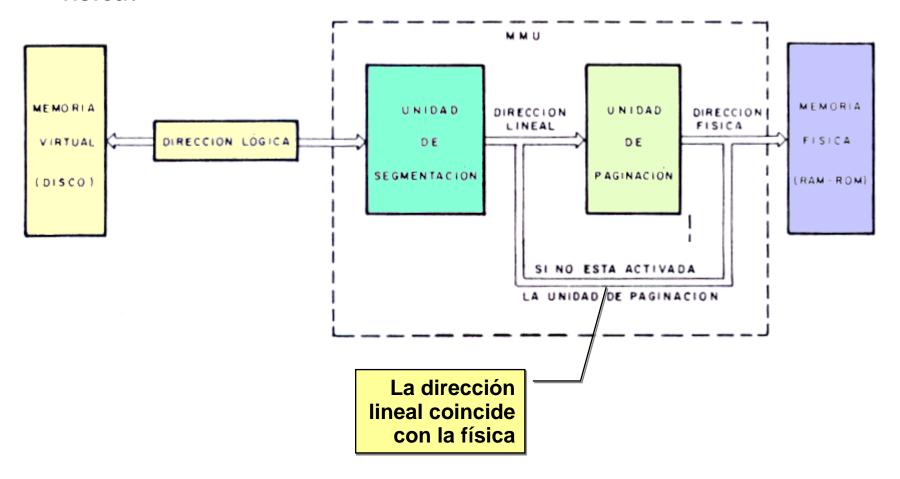
#### Actualización de la memoria virtual

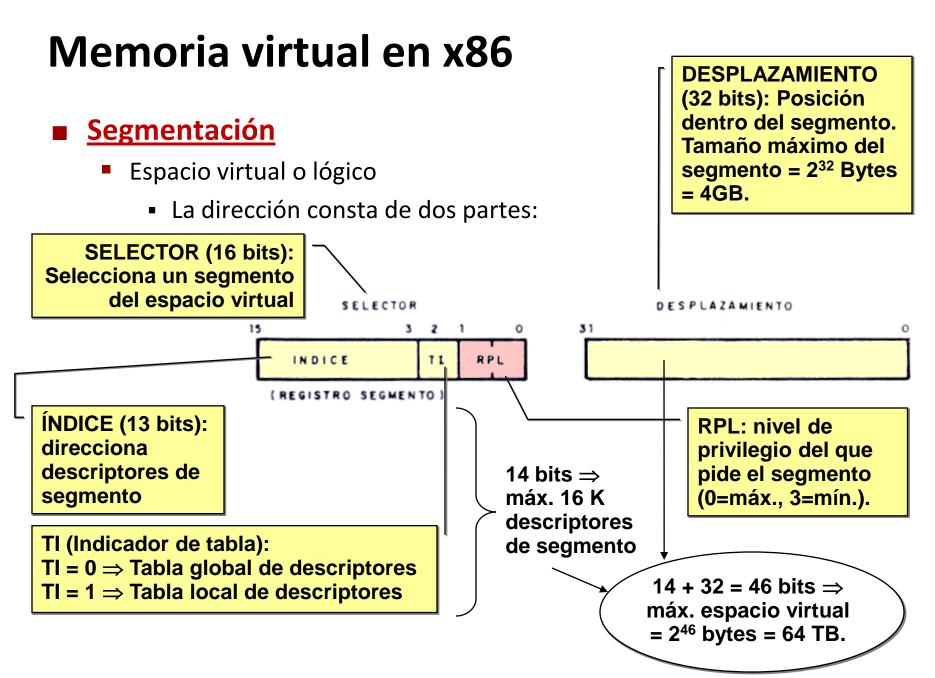
- Discos muy lentos relativamente
- ⇒ La estrategia de escritura siempre es post-escritura, incluyendo un bit de modificaciones (*dirty*), de manera que sólo los bloques alterados se escriban en disco.

- Modo protegido
- Se pueden distinguir tres espacios de direcciones:
  - Espacio virtual o lógico
    - Abarca toda la memoria virtual y es el que maneja el programador de aplicaciones
  - Espacio lineal
    - Las direcciones virtuales hacen referencia a segmentos
    - Al situarse los segmentos sobre la memoria física, tienen dispuestas todas sus posiciones en un orden consecutivo o lineal
  - Espacio físico



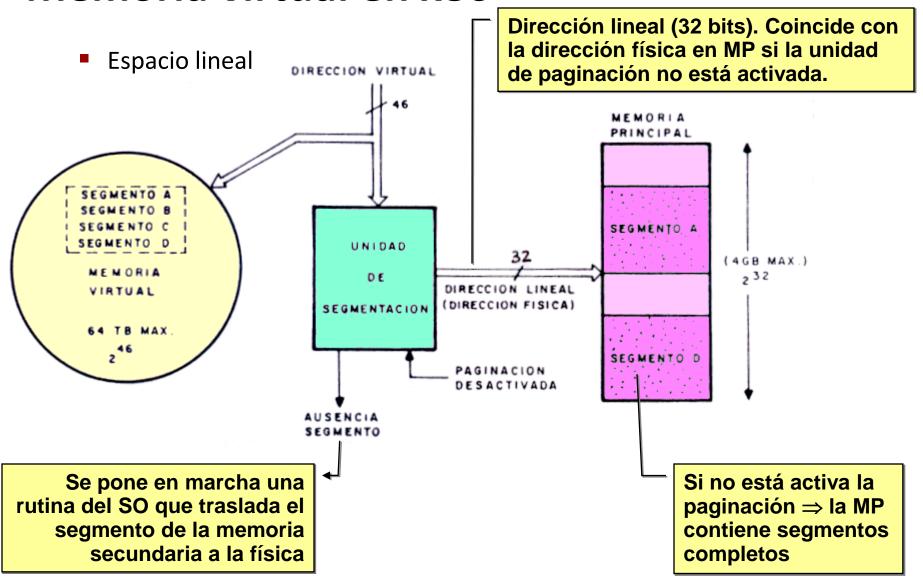
Traducción de la dirección lógica en direcciones lineal y física:



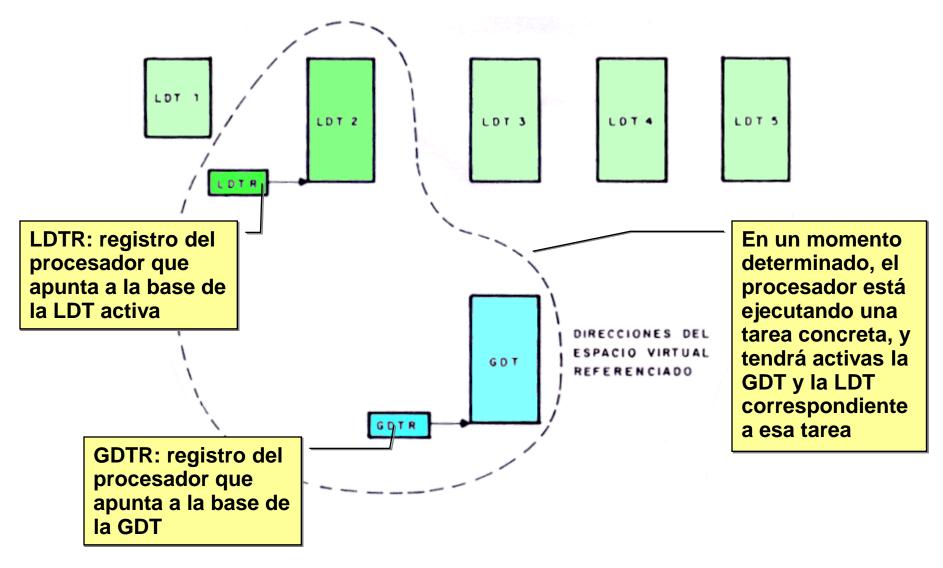


Espacios direccionados:

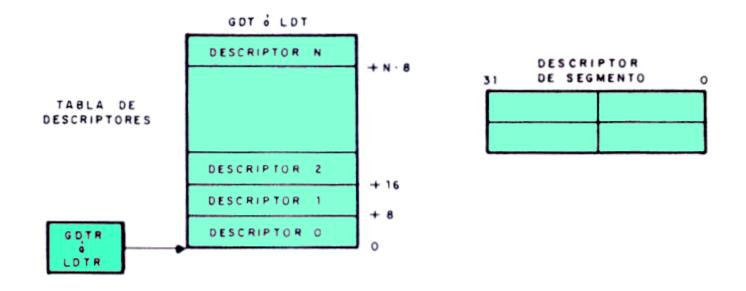
Selector	Desplazamiento	Tipo de segmento
CS	EIP	Código
SS	ESP	Pila
DS, ES, FS, o GS	Se calcula de acuerdo con el modo de direccionamiento de la instrucción.	Datos



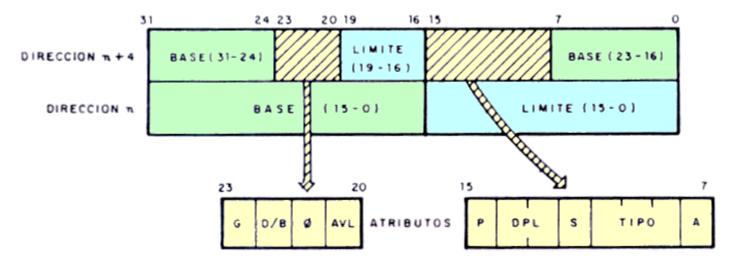
- Tablas de descriptores de segmento
  - Contienen los descriptores de todos los segmentos que usa el procesador.
  - Un <u>descriptor</u> es una estructura de datos (8 bytes) que especifica todos los parámetros que definen un segmento (base, límite y atributos).
  - Tenemos un sistema multitarea compuesto por:
    - Área global:
      - » Hay una tabla global de descriptores (GDT).
      - » En ella residen los segmentos comunes a todas las tareas.
    - Áreas locales:
      - » Hay *n* tablas locales de descriptores (LDT).
      - » Una para cada tarea.



• Estructura de las tablas de los descriptores:



- Descriptores de segmento:
  - Estructura de datos de 8 bytes que contiene los parámetros que definen el segmento referenciado (base, límite, y derechos de acceso o atributos):

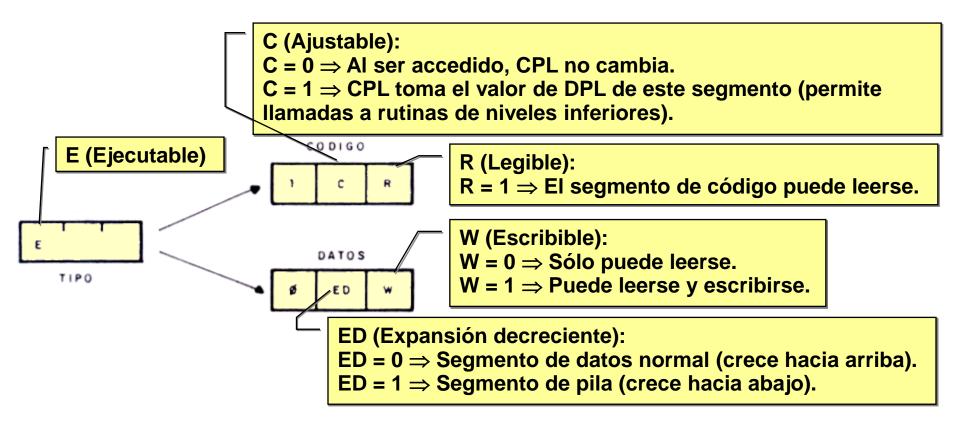


- BASE (32 bits): Dirección donde comienza el segmento.
- LÍMITE (20 bits): Tamaño del segmento en bytes (si G = 0) o en páginas de 4 KB (si G = 1).
- ATRIBUTOS o derechos de acceso (12 bits).

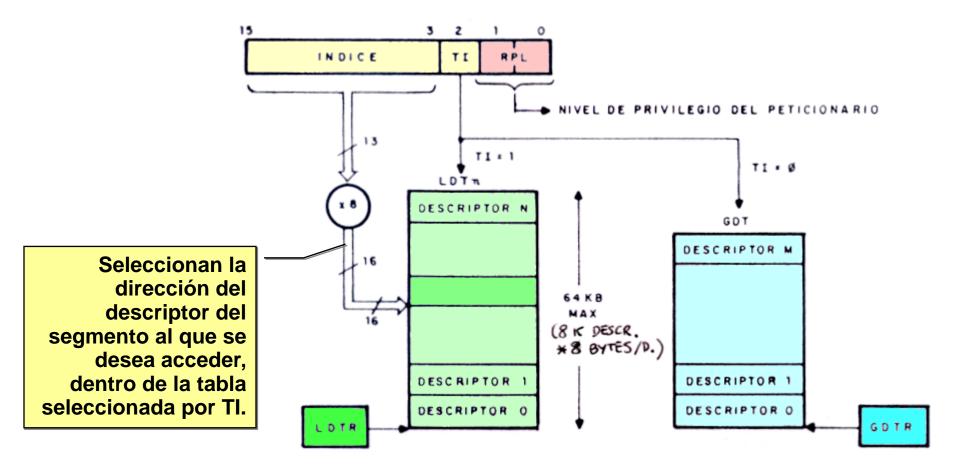
- ATRIBUTOS:
  - G (Granularidad):
    - $-G = 0 \Rightarrow$  Tamaño del segmento (límite) en bytes.
    - G = 1  $\Rightarrow$  Tamaño del segmento (límite) en páginas de 4 KB.
  - D/B (Defecto/Grande):
    - Permite manejar conjuntamente segmentos del 286 con otros del 386 o superior.
  - AVL (Disponible):
    - Bit a disposición del programador.
  - P (Presencia):
    - $P = 0 \Rightarrow$  Segmento ausente de MP.
    - P = 1 ⇒ Segmento presente en MP.

- DPL (Nivel de privilegio):
  - Nivel de privilegio del segmento al que hace referencia el descriptor (de 0 a 3).
- S (Tipo de segmento):
  - $-S = 0 \Rightarrow$  Referencia un recurso especial del sistema.
  - $-S = 1 \Rightarrow Segmento normal (código, datos o pila).$
- A (Accedido):
  - Se pone a 1 cada vez que el procesador accede al segmento.
  - El SO lee y borra este bit periódicamente para implementar el algoritmo LRU.

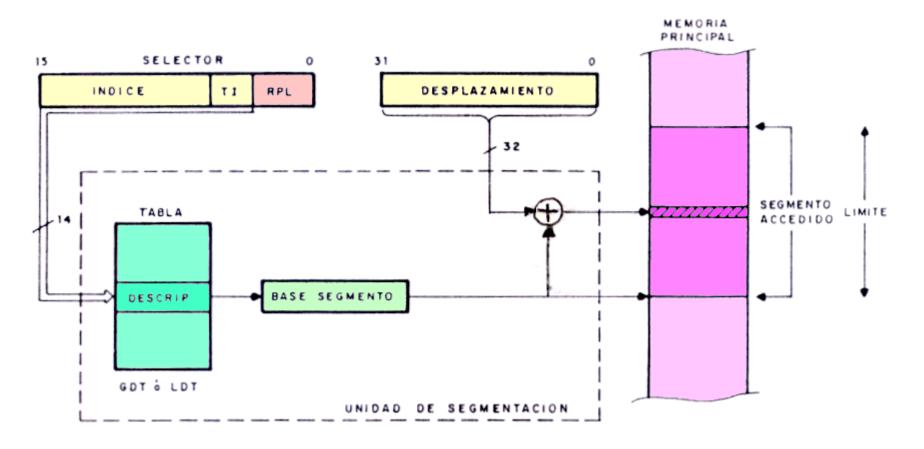
- TIPO: En los segmentos normales...
  - distingue si se trata de uno de código, de datos o de pila.
  - determina el acceso permitido (lectura / escritura / ejecución).



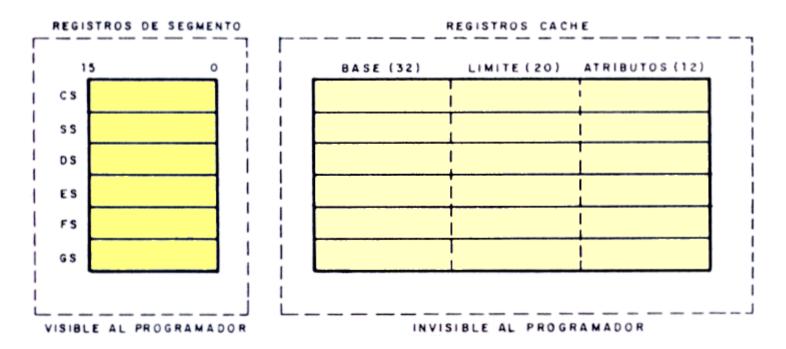
 Obtención de la dirección lineal o física por parte de la unidad de segmentación cuando está inhibida la paginación.



A partir del selector, y a través de las tablas de descriptores, la unidad de segmentación localiza la base del segmento, a la que suma el desplazamiento para obtener la dirección lineal:

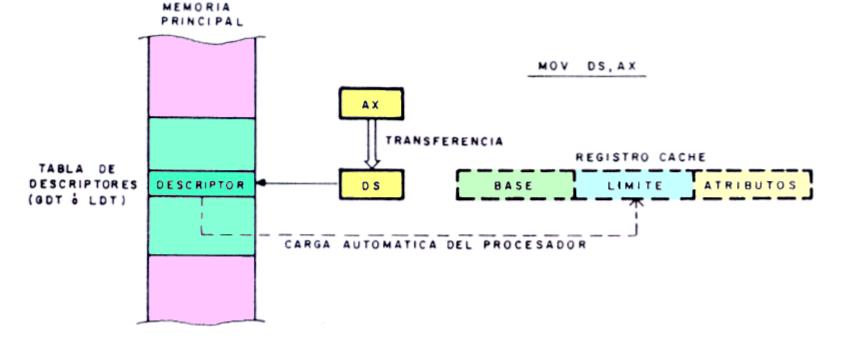


- Registros de segmento y registros caché.
  - CS, SS, DS, ES, FS y GS contienen el campo "selector" de la dirección virtual.
  - Cada uno funciona asociado a un <u>registro caché (64 bits)</u> de alta velocidad de acceso.



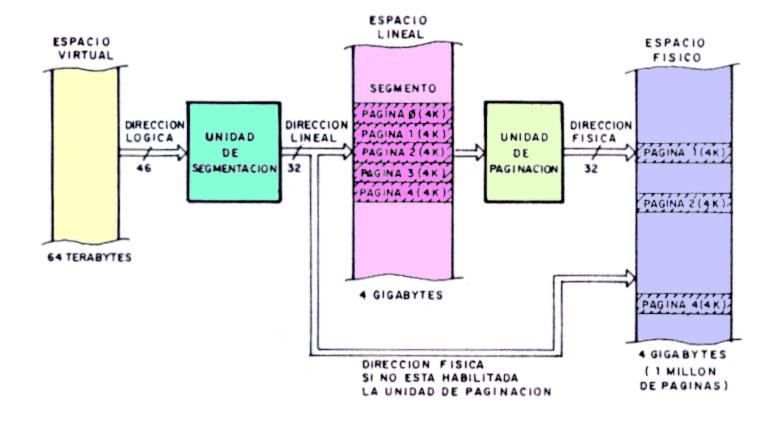
- Cuando <u>se carga un registro de segmento</u>, el contenido del descriptor al que hace referencia se lee de GDT o LDT y se almacena en el registro caché asociado.
- Mientras no se modifique un registro de segmento, <u>el</u>
   <u>procesador accede al segmento a través del registro caché ⇒</u>

   <u>velocidad ↑</u> (sólo hay que acceder a la tabla de descriptores una vez para buscar los parámetros que definen el segmento).



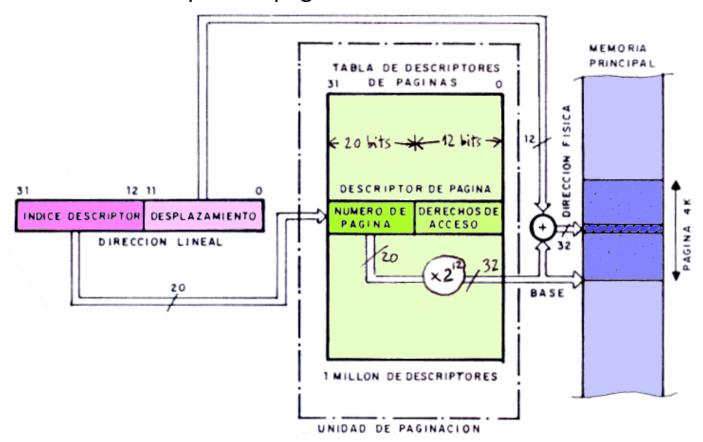
### **Paginación**

- El funcionamiento de la paginación es optativo.
  - Habilitación: poner a 1 el <u>bit PG</u> del registro de control CRO.
- Se divide cada segmento del espacio lineal en páginas.
- La unidad de paginación traduce de dirección lineal a dirección física, distribuyendo en la memoria física las páginas que se precisan en cada momento.
- Tamaño máximo del espacio físico: 4 GB.
- Tamaño de página: 4 KB.



 Aparentemente, la unidad de paginación se comporta como una <u>tabla con 2ºº descriptores de</u> <u>páginas</u>, que traduce de dirección lineal a física. ¡La tabla de páginas ocuparía 4 MR!

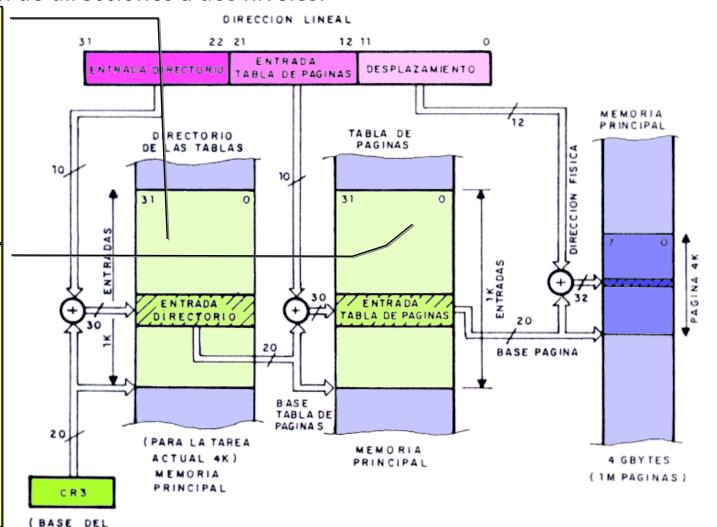
Cada descriptor de página: 32 bits.



Traducción de direcciones a dos niveles:

DIRECTORIO)

- 1. Para cada tarea hay una tabla de 4 KB (1 K entradas de 32 bits) llamada directorio de tablas de páginas. Su base está cargada en el registro de control CR3.
- 2. Se selecciona una entrada del directorio, que contiene la dirección de la base de una página, que actúa como una segunda tabla de páginas (1 K entradas de 32 bits).



Formato de las entradas del directorio y de las tablas de páginas:



- DIRECCIÓN FÍSICA (20 bits):
  - 20 bits más significativos de la dirección base de la página de la siguiente estructura (los 12 bits de menor peso de esa dirección son 0).
- ATRIBUTOS (12 bits).

- ATRIBUTOS:
  - D (Sucio):
    - D = 0  $\Rightarrow$  Página no modificada  $\Rightarrow$  se puede sobrescribir.
    - D = 1 ⇒ Se ha escrito en la página ⇒ actualizarla en MP antes de sobrescribirla.
  - A (Accedido): Se pone a 1 cada vez que se accede a la página. El SO usa este bit para el algoritmo de sustitución LRU.
  - U/S (Usuario/Supervisor):
    - U/S = 1 ⇒ Nivel supervisor. En la página puede haber todo tipo de instrucciones.
  - R/W (Lectura/Escritura):
    - $R/W = 0 \Rightarrow$  Sólo se puede leer.
    - R/W = 1  $\Rightarrow$  Se puede leer y escribir.
  - P (Presencia):
    - P = 0 ⇒ Fallo de página ⇒ se activa una rutina del SO que trae la página de disco a MP.
    - P = 1 ⇒ La página está cargada en la memoria física.

- Tabla de traducción de direcciones lineales (TLB).
  - El mecanismo de traducción de direcciones en la paginación es lento, ya que se requieren dos accesos adicionales a memoria.
  - Solución: uso de un TLB, que guarda la traducción de direcciones lineales a físicas correspondientes a las 32 últimas páginas accedidas.
  - Se han comprobado tasas de acierto de más del 97%.

