Análisis Matemático I,

2º Doble Grado Informática-Matemáticas

Capítulo II: FUNCIONES DIFERENCIABLES. APLICACIONES

Tema 10: TEOREMA DE TAYLOR, EXTREMOS RELATIVOS

María D. Acosta

Universidad de Granada

9-11-2020

Derivadas parciales de orden superior

Derivadas parciales de orden superior

Si $A = \mathring{A} \subset \mathbb{R}^N$ y $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ un campo escalar. Supongamos que f tiene derivadas parciales. Si para cada $k \leq N$, la aplicación $D_k f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ tiene derivadas parciales, diremos que f tiene derivadas parciales de segundo orden. En tal caso, notaremos

$$D_{ij}f(a)=D_i(D_jf)(a)$$

o bien

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x_i x_j}(a) = \frac{\partial}{\partial x_i} \left(\frac{\partial f}{\partial x_j}\right)(a),$$

para $1 \le i, j \le N$. En caso de que i = j escribiremos simplemente $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}(a)$

en lugar de $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i x_i}$. A los elementos del conjunto

$$\{D_{ij}f(a):1\leq i,j\leq N\}$$

se llaman derivadas parciales de segundo orden de f en a.



Matriz hessiana

Matriz hessiana

Las derivadas parciales de orden superior se definen por recurrencia. Si las derivadas parciales de f de orden n admiten derivadas parciales en a, diremos que f admite **derivadas parciales de orden** n+1 y se usa la notación análoga para éstas.

Por ejemplo, $D_{123}f(a)$ es la derivada parcial respecto de la primera variable de $D_{23}f$ en a.

Si f tiene derivadas parciales de segundo orden en a, llamamos **matriz** hessiana de f en a a la dada por

$$Hf(a) = \begin{pmatrix} D_{11}f(a) & D_{12}f(a) & \dots & D_{1N}f(a) \\ D_{21}f(a) & D_{22}f(a) & \dots & D_{2N}f(a) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ D_{i1}f(a) & D_{i2}f(a) & \dots & D_{iN}f(a) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ D_{N1}f(a) & D_{N2}f(a) & \dots & D_{NN}f(a) \end{pmatrix}$$

Campos escalares de clase C^k

Definición

Sea $A = \mathring{A} \subset \mathbb{R}^N$ y $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ un campo escalar. Si $k \in \mathbb{N}$, diremos que f es de **clase** $C^k(A)$ si f tiene derivadas parciales de orden k en A y además éstas son continuas.

Diremos que f es de **clase** $C^{\infty}(A)$ si f es de clase $C^{k}(A)$ para todo natural k.

Ejemplo

Cualquier función racional en \mathbb{R}^N es de clase C^∞ en su dominio de definición.

Simetría de la matriz hessiana

Teorema de Schwarz

Si $f:A\subset\mathbb{R}^N$ \longrightarrow tiene derivadas parciales de segundo orden continuas en a, entonces se verifica que

$$D_{ij}f(a) = D_{ji}f(a) \quad \forall 1 \leq i,j \leq N.$$

Por tanto la matriz hessiana es simétrica.

De hecho, si $k \ge 2$ y f tiene derivadas parciales de orden k continuas, entonces el valor de éstas en un punto dependen del número de veces que se haya derivado respecto de cada variable y no del orden en que se haya derivado respecto de cada variable.

Por ejemplo, si f es un campo escalar definido en \mathbb{R}^3 y tiene derivadas parciales de orden 3 y son continuas, entonces para cada $a \in \mathbb{R}^3$ se tiene

$$D_{123}f(a) = D_{132}f(a) = D_{213}f(a) = D_{231}f(a) = D_{312}f(a) = D_{321}f(a).$$



Recordamos que si $I \subset \mathbb{R}$ es un intervalo no trivial, $a \in I$ y $f: I \longrightarrow \mathbb{R}$ tiene derivada de orden n en a, el polinomio de Taylor de orden n de f en a, que notamos por P_n , es un polinomio de grado menor o igual que n que verifica

$$P_n(a) = f(a), \quad P_n^{(k)}(a) = f^{(k)}(a) \text{ si } k \le n.$$

Para campos escalares daremos un polinomio similar donde se sustituyen las derivadas de la función en *a* por las derivadas parciales de orden menor o igual que *n* en *a*.

Ejemplo

Sea f la función polinómica en dos variables dada por

$$f(x,y) = a_0 + b_1 x + b_2 y + c_1 x^2 + c_2 xy + c_3 y^2,$$

donde a_0, b_1, b_2, c_1, c_2 y c_3 son números reales.

Comprobaremos que los coeficientes anteriores viene determinados por los valores de las derivadas parciales de f en (0,0) de orden menor o igual que 2.



$$f(x,y) = a_0 + b_1 x + b_2 y + c_1 x^2 + c_2 xy + c_3 y^2,$$

Tenemos que

$$D_1f(x,y)=b_1+2c_1x+c_2y, \quad D_2f(x,y)=b_2+c_2x+2c_3y,$$
 $D_{11}f(x,y)=2c_1, \quad D_{21}f(x,y)=D_{12}f(x,y)=c_2, \quad D_{22}f(x,y)=2c_3.$ Por tanto,

$$a_0 = f(0,0), \quad b_1 = D_1 f(0,0), \quad b_2 = D_2 f(0,0),$$

$$c_1 = \frac{D_{11} f(0,0)}{2}, \quad c_2 = \frac{D_{12} f(0,0) + D_{21} f(0,0)}{2}, \quad c_3 = \frac{D_{22} f(0,0)}{2}.$$

Supongamos que $n \in \mathbb{N}$, $A = \mathring{A} \subset \mathbb{R}^N$ y $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ un campo escalar que tiene derivadas parciales de orden n en un punto $a \in A$. Notaremos por

$$d^{1}(f, a, x) = Df(a)(x) = \langle \nabla f(a), x \rangle = \sum_{i=1}^{n} D_{i}f(a)x_{i} \quad (x \in \mathbb{R}^{N}).$$

Si $n \ge 2$, definimos

$$d^2(f,a,x) = \sum_{i,j=1}^n D_{ij}f(a)x_ix_j \quad (x \in \mathbb{R}^N).$$

Para definir $d^k(f, a, x)$, consideramos el siguiente operador "formal" que nos daría $d^2(f, a, x)$ partiendo de $d^1(f, a, x)$.

$$(d^{1}(f, a, x))^{2} = \left(\sum_{i=1}^{N} D_{i}f(a)x_{i}\right)^{2} := \sum_{i,j=1}^{N} D_{i}D_{j}f(a)x_{i}x_{j} =$$

$$\sum_{i,j=1}^{N} D_{ij}f(a)x_{i}x_{j} \quad (x \in \mathbb{R}^{N}).$$



Con el mismo convenio de notación, de esta forma, definimos $d^k(f,a,x)$ de forma que

$$d^{k}(f,a,x) = \left(\sum_{i=1}^{N} D_{i}f(a)x_{i}\right)^{k} \quad (x \in \mathbb{R}^{N}).$$

Ejemplo

Sea $f(x,y) = e^y + x^4 + x^2y$. Luego f es de clase $C^{\infty}(\mathbb{R}^2)$. En este caso, tenemos

$$D_1 f(x, y) = 4x^3 + 2xy$$
, $D_2 f(x, y) = e^y + x^2$.

Como

$$D_1 f(0,0) = 0$$
 y $D_2 f(0,0) = 1$,

si a = (0,0), entonces

$$d^1f(a,(x,y))=y.$$

Dado que

$$D_{11}f(x,y) = 12x^2 + 2y$$
, $D_{21}f(x,y) = D_{12}f(x,y) = 2x$, $D_{22}f(x,y) = e^y$,



entonces

$$D_{11}f(0,0) = 0 = D_{12}f(0,0) = D_{21}f(0,0), \quad \text{y} \quad D_{22}f(0,0) = 1.$$

Como consecuencia

$$d^2(f, a, (x, y)) = y^2$$
.

Sabemos que

$$D_{11}f(x,y) = 12x^2 + 2y$$
, $D_{21}f(x,y) = D_{12}f(x,y) = 2x$, $D_{22}f(x,y) = e^y$,

luego

$$D_{111}f(x,y)=24x, \quad D_{221}f(x,y)=0, \quad D_{112}f(x,y)=2, \quad D_{222}f(x,y)=e^y.$$

Evaluando en (0,0) tenemos

$$D_{111}f(0,0) = 0 = D_{221}f(0,0) = 0, \quad D_{112}f(0,0) = 2, \quad D_{222}f(0,0) = 1.$$

Luego

$$d^3(f, a, (x, y)) = 6x^2y + y^3.$$



Teorema de Taylor

Sea $A = \mathring{A} \subset \mathbb{R}^N$ y $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ un campo escalar tal que f es de clase $C^{k+1}(A)$ y $a, x \in \mathbb{R}^N$ con x tal que $[a, a+x] \subset A$. Entonces existe $c \in]a, a+x[$ tal que

$$f(a+x) = f(a) + \sum_{i=1}^{k} \frac{1}{i!} d^{i}(f,a,x) + \frac{1}{(k+1)!} d^{k+1}(f,c,x).$$

Demostración: Caso particular para k = 2. Por hipótesis, sabemos que

$$\{a+tx:t\in[0,1]\}\subset A.$$

Definimos entonces $\varphi(t)=f(a+tx)$ para $t\in[0,1]$. Llamamos $\sigma(t)=a+tx$, luego σ es derivable en [0,1] con derivada constante igual a x. Como f es de clase 3 en A, entonces es diferenciable, luego φ es derivable. Además

Además

$$\varphi'(t) = D\varphi(t)(1) = D(f \circ \sigma)(t)(1) = (Df(\sigma(t)) \circ D\sigma(t))(1) =$$

$$Df(\sigma(t))(D\sigma(t)(1)) = Df(\sigma(t))(\sigma'(t)) =$$

$$\sum_{i=1}^{N} D_i f(\sigma(t)) x_i = d^1(f, \sigma(t), x)$$

Como σ es afín y f es de clase $C^3(A)$, entonces $D_i f$ es de clase $C^2(A)$, para cada $i \leq N$. En particular φ es derivable en [0,1]. Para calcular φ' usamos el mismo procedimiento que para derivar φ , sólo que ahora para cada $i \leq N$, $D_i f$ hace el mismo papel que antes hacía f. Para cada $i \leq N$, la derivada de $t \mapsto D_i f(\sigma(t)) x_i$ en t vale

$$\sum_{i=1}^{N} D_{j}(Dif)(\sigma(t))x_{i}x_{j}.$$

Por tanto.

$$\varphi''(t) = \sum_{i,j=1}^{N} D_{ij} f(\sigma(t)) x_i x_j = d^2(f,\sigma(t),x)$$

Como f es de clase $C^3(A)$, entonces $D_{ij}f$ tiene derivadas parciales continuas para cada $i,j \leq N$. Luego $D_{ij}f$ es diferenciable, por tanto, φ'' es derivable. Repitiendo el mismo argumento usado para derivar φ , donde ahora $D_{ij}f$ hace el mismo papel de f, se obtiene

$$\varphi^{3)}(t) = \sum_{i,j,k=1}^{N} D_{ijk} f(\sigma(t)) x_i x_j x_k = d^3(f,\sigma(t),x), \quad \forall t \in [0,1].$$

Por las fórmulas obtenidas, al ser f de clase $C^3(A)$, entonces φ es de clase $C^3([0,1])$.

Usamos entonces la fórmula del resto de Taylor de orden 3 para φ desarrollando en 0 y evaluando en 1. Tenemos entonces

$$\varphi(1) = \varphi(0) + \varphi'(0) + \frac{1}{2!}\varphi''(0) + \frac{1}{3!}\varphi^{3}(t_0),$$

para algún punto $t_0 \in]0,1[$.

Dado que $\sigma(1)=a+x, \sigma(0)=a$ y $\varphi(t)=f(\sigma(t))$ sustituyendo las derivadas de φ en la fórmula anterior obtenemos que

$$f(a+x) = f(a) + d^{1}(f,a,x) + \frac{1}{2}d^{2}(f,a,x) + \frac{1}{3!}d^{3}(f,\sigma(t_{0}),x).$$

Si llamamos $c = \sigma(t_0) = a + t_0 x \in]a, a + x[$, ya que $t_0 \in]0, 1[$, tenemos el enunciado para k = 2.

Teorema de Taylor-Young

Sea $A = \mathring{A} \subset \mathbb{R}^N$ y $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ un campo escalar tal que f es de clase $C^k(A)$, $a \in A$ y r > 0 tal que $B(a, r) \subset A$. Entonces existe $\varphi : B(0, r) \longrightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$f(a+x) = f(a) + \sum_{i=1}^{k} \frac{1}{i!} d^{i}(f, a, x) + ||x||^{k} \varphi(x), \forall x \in B(0, r)$$

y además lím $_{x\to 0} \varphi(x) = 0$.

Demostración: Caso particular para k=2. Si $x\in B(0,r)$, sabemos que $a,a+x\in B(a,r)\subset A$. Como las bolas abiertas en un normado son convexas, entonces $[a,a+x]\subset A$. Usamos el Teorema de Taylor, luego existe $c\in]a,a+x[$ tal que

$$f(a+x) = f(a) + d^{1}(f, a, x) + \frac{1}{2}d^{2}(f, c, x).$$

Por tanto,

$$f(a+x) = f(a) + d^{1}(f, a, x) + \frac{1}{2}d^{2}(f, a, x) + \left(\frac{1}{2}d^{2}(f, c, x) - \frac{1}{2}d^{2}(f, a, x)\right).$$

Basta probar que

$$\lim_{x \to 0} \frac{d^2(f, c, x) - d^2(f, a, x)}{\|x\|^2} = 0.$$

Usaremos que las derivadas parciales de segundo orden de f son continuas en a y que el numerador de la expresión anterior es una suma finita de términos de la forma

$$g_{ij}(x) := D_{ij}f(c)x_ix_j - D_{ij}f(a)x_ix_j$$

con $i, j \leq N$.

Probaremos que lí $m_{x \to 0} \frac{g_{ij}(x)}{\|x\|^2} = 0$ para cada $i, j \le N$. En efecto, por la continuidad de $D_{ij}f$ en a, dado $\varepsilon > 0$ existe $0 < \delta < r$ tal que

$$z \in B(a, \delta) \Rightarrow |D_{ij}f(z) - D_{ij}f(a)| \leq \varepsilon.$$

Si $x \in \mathbb{R}^N$, $||x|| < \delta$, entonces $a + x \in B(a, \delta)$, como $c \in [a, a + x] \subset B(a, \delta)$ tenemos que

$$|D_{ii}f(c)-D_{ii}f(a)|\leq \varepsilon.$$

Por tanto,

$$\frac{|g_{ij}(x)|}{\|x\|^2} \leq \frac{|D_{ij}f(c) - D_{ij}f(a)| |x_ix_j|}{\|x\|^2} \leq |D_{ij}f(c) - D_{ij}f(a)| \leq \varepsilon.$$

Extremo relativo

Sea $A \subset \mathbb{R}^N$ y $f: A \longrightarrow \mathbb{R}$. Diremos que f tiene un máximo relativo en a si existe r > 0 tal que

$$B(a,r) \subset A$$
 y $f(x) \leq f(a)$, $\forall x \in B(a,r)$.

Cambiando la última desigualdad se obtiene el concepto de mínimo relativo en a.

Diremos que f tiene un extremo relativo en a si tiene un máximo relativo en a ó un mínimo relativo en a.

Proposición

Sea $A \subset \mathbb{R}^N$, $a \in A$ y supongamos que $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ tiene un extremo relativo en a y además tiene derivada direccional en a según $v \in \mathbb{R}^N$, entonces f'(a; v) = 0.

En particular, si f tiene gradiente en a, entonces $\nabla f(a) = 0$.

Demostración:

Supongamos que f tiene un mínimo relativo en a. Luego existe r>0 que verifica

$$B(a,r) \subset A$$
 y $f(x) \leq f(a)$, $\forall x \in B(a,r)$.

Sea $v \in \mathbb{R}^N$ y supongamos que existe f'(a; v). Si $\delta = \frac{r}{\|v\|}$, entonces $a + tv \in B(a, r) \subset A$ si $|t| < \delta$. Entonces la la función $g:]-\delta, \delta[\longrightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$g(t) = f(a + tv)$$
 $(t \in]-\delta, \delta[),$

tiene un mínimo relativo en 0, y es derivable en 0, luego g'(0)=0. Como

$$g'(0) = \lim_{t \to 0} \frac{g(t) - g(0)}{t} = \lim_{t \to 0} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t} = f'(a; v),$$

luego f'(a; v) = 0.



En particular, si f tiene gradiente en a, entonces tiene derivadas parciales en a, luego éstas han de ser cero Por tanto, f tiene gradiente nulo en a.

Notemos que el papel de f'(a) para funciones de una variable lo desempeña en este caso el vector gradiente.

Para dar un criterio semejante al que existe en una variable para decidir si en un punto crítico una función tiene un extremo relativo, usaremos la matriz hessiana.

Definición

Una forma cuadrática en \mathbb{R}^N es un aplicación $Q: \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ tal que existe una forma bilineal $B: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ verificando

$$Q(x) := B(x,x) \ \forall x \in \mathbb{R}^N$$
.

Formas cuadráticas

Ejemplos

▶ Como en \mathbb{R} las aplicaciones bilineales se identifican con \mathbb{R} , ya que si $B: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}$ es bilineal, se tiene

$$B(s,t) = sB(1,t) = stB(1,1), \quad \forall s,t \in \mathbb{R}$$

entonces las únicas formas cuadráticas en ${\mathbb R}$ son de la forma

$$Q(x) = ax^2, \quad \forall x \in \mathbb{R} .$$

ightharpoonup En \mathbb{R}^2 , como las formas bilineales se identifican con matrices de orden 2, entonces, las únicas formas cuadráticas son de la forma

$$Q(x,y) = ax^2 + by^2 + cxy, \quad \forall (x,y) \in \mathbb{R}^2.$$



Formas cuadráticas

Ejemplos

La aplicación

$$Q(x, y, z) = x^2 - y^2 + xy + yz$$
 $((x, y, z) \in \mathbb{R}^3)$

es una forma cuadrática en \mathbb{R}^3 . Matrices asociadas a las formas cuadráticas anteriores, son, por ejemplo,

$$\left(\begin{array}{ccc} a & \frac{c}{2} \\ \frac{c}{2} & b \end{array}\right) \qquad \left(\begin{array}{cccc} 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}\right) \qquad \text{o bien} \qquad \left(\begin{array}{cccc} 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ \frac{1}{2} & -1 & \frac{1}{2} \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \end{array}\right)$$

Formas cuadráticas, formas bilineales y matrices

Observación: Toda forma cuadrática en \mathbb{R}^N procede de una forma bilineal simétrica, luego está asociada a una matriz simétrica de orden N. **Justificación:** Sea Q una forma cuadrática en \mathbb{R}^N , por tanto, existe una forma bilineal $B: \mathbb{R}^N \times \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ tal que

$$Q(x) = B(x,x) \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$$
.

Ahora bien, la forma bilineal φ dada por $(x,y)\mapsto \frac{1}{2}\Big(B(x,y)+B(y,x)\Big)$ es simétrica y se verifica que

$$Q(x) = B(x,x) = \frac{1}{2} \Big(B(x,x) + B(x,x) \Big) = \varphi(x,x) .$$

Usaremos las siguientes identificaciones y la siguiente notación en lo que sigue:

f. cuadrát. en $\mathbb{R}^N \equiv$ bilineales simét. en $\mathbb{R}^N \equiv$ matrices simét. en \mathbb{R}^N

Q (forma cuadrática) B (bilineal simét.) A (matriz simét.)

Formas cuadráticas

Definición

▶ Una forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ es **definida positiva** si

$$Q(x) > 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$$
.

▶ Una forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ es **definida negativa** si

$$Q(x) < 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N \setminus \{0\}$$
.

▶ Una forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ es **semidefinida positiva** si

$$Q(x) \geq 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N$$
.

▶ Una forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ es **semidefinida negativa** si

$$Q(x) \leq 0, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N.$$

▶ Una forma cuadrática $Q : \mathbb{R}^N \longrightarrow \mathbb{R}$ es **indefinida** si no es de ninguno de los tipos anteriores, esto es,

$$\exists x, y \in \mathbb{R}^N : Q(x) < 0, Q(y) > 0.$$

Criterios para clasificar formas cuadráticas

Proposición

Suponemos que Q es una forma cuadrática en \mathbb{R}^2 y que A es la matriz simétrica asociada.

- ▶ Si $A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$, entonces
 - $ightharpoonup \lambda_1, \lambda_2 > 0$ equivale a que Q sea definida positiva.
 - $ightharpoonup \lambda_1, \lambda_2 < 0$, Q es definida negativa.
 - $ightharpoonup \lambda_i = 0, \lambda_j < 0, Q$ es semidefinida negativa.
 - $\lambda_i = 0, \lambda_j > 0, Q$ es semidefinida positiva.
 - $ightharpoonup \lambda_1 \lambda_2 < 0$, Q es indefinida.
- ▶ Si $A = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix}$, entonces si $\{\lambda_1, \lambda_2\}$ son los valores propios de A, se aplica el mismo criterio del apartado anterior (en función de los valores propios).

Criterios para clasificar formas cuadráticas

Ejemplos

- ► Si $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}$, entonces la forma cuadrática asociada a A $(Q(x,y) = x^2 + 7y^2)$ es definida positiva.
- ► Si $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$, entonces la forma cuadrática Q dada por $Q(x,y) = -3y^2$ es semidefinida negativa (y no es definida negativa).
- ► Si $A = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$, entonces la forma cuadrática asociada a $A = \begin{pmatrix} Q(x,y) = 4x^2 3y^2 \end{pmatrix}$ es indefinida.
- ▶ Si $A = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$, entonces los valores propios son $\{3+\sqrt{2},3-\sqrt{2}\}$, luego ambos son positivos. Entonces la forma cuadrática asociada a esta matriz es definida positiva.

Criterios para clasificar formas cuadráticas

Proposición

Supongamos que Q es una forma cuadrática en \mathbb{R}^3 y que A es la matriz simétrica asociada.

Supongamos que $\{\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3\}$ son los valores propios de la matriz.

- $\lambda_i > 0 \forall i$ equivale a que Q sea definida positiva.
- $\lambda_i < 0 \forall i$ equivale a que Q sea definida negativa.
- $\lambda_i \leq 0, \forall i, Q$ es semidefinida negativa.
- $\lambda_i \geq 0, \forall i, Q$ es semidefinida positiva.
- $\lambda_i \lambda_i < 0$, para ciertos i, j, entonces Q es indefinida.

Proposición

Sea $A \subset \mathbb{R}^N$, $A = \mathring{A}$ y supongamos que $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ es de clase $C^2(A)$ y que $\nabla f(a) = 0$. Sea Q la forma cuadrática asociada a la matriz Hf(a) (hessiano de f en a).

- ▶ Si *Q* es definida positiva, *f* tiene un mínimo relativo en *a*.
- ▶ Si Q es definida negativa, f tiene un máximo relativo en a.
- ▶ Si f tiene un máximo relativo en a, entonces Q es semidefinida negativa.
- ▶ Si f tiene un mínimo relativo en a, entonces Q es semidefinida positiva.
- \triangleright Si Q es indefinida, entonces f no tiene ningún extremo relativo en a.

Proposición

Sea $A \subset \mathbb{R}^N$, $A = \mathring{A}$ y supongamos que $f : A \longrightarrow \mathbb{R}$ es de clase $C^2(A)$ y que $\nabla f(a) = 0$. Sea Q la forma cuadrática asociada a la matriz Hf(a) (hessiano de f en a).

- ▶ Si *Q* es definida positiva, *f* tiene un mínimo relativo en *a*.
- ▶ Si Q es definida negativa, f tiene un máximo relativo en a.
- ▶ Si f tiene un máximo relativo en a, entonces Q es semidefinida negativa.
- ▶ Si f tiene un mínimo relativo en a, entonces Q es semidefinida positiva.
- \triangleright Si Q es indefinida, entonces f no tiene ningún extremo relativo en a.

Demostración: Probaremos que si Q es definida positiva, f tiene un mínimo relativo an a.

Como Q es definida positiva y continua, existe m > 0 tal que

$$Q(x) \ge 2m, \quad \forall x \in \mathbb{R}^N, ||x|| = 1.$$

Por el Teorema de Taylor-Young, sabemos que

$$\lim_{x \to 0} \frac{f(a+x) - f(a) - < \nabla f(a), x > -\frac{1}{2}Q(x)}{\|x\|^2} = 0.$$

Por hipótesis, sabemos que $\nabla f(a) = 0$. Luego existe $\delta > 0$ tal que

$$x \in \mathbb{R}^N, \|x\| < \delta \Rightarrow a + x \in A$$
 y
$$\frac{|f(a+x) - f(a) - \frac{1}{2}Q(x)|}{\|x\|^2} \le m.$$

Por tanto, si $0 < ||x|| < \delta$ se verifica que

$$\frac{f(a)-f(a+x)}{\|x\|^2} \leq m - \frac{1}{2\|x\|^2}Q(x) = m - \frac{1}{2}Q\left(\frac{x}{\|x\|}\right) \leq m - m = 0.$$

Por tanto $f(a) \le f(a+x), \forall x \in B(0,\delta)$, es decir, f tiene un mínimo relativo en a.



Ahora probaremos que si f tiene un mínimo relativo an a, entonces Q es semidefinida positiva.

Como f tiene un mínimo relativo en a existe r>0 tal que $B(a,r)\subset A$ y $f(x)\geq f(a)$ si $x\in B(a,r)$. Por tanto,

$$\frac{f(a+x)-f(a)}{\|x\|^2}\geq 0, \quad \forall x\in B(0,r), x\neq 0.$$

Por el Teorema de Taylor-Young, sabemos que

$$\lim_{x \to 0} \frac{f(a+x) - f(a) - \frac{1}{2}Q(x)}{\|x\|^2} = 0.$$

Sea $v \in \mathbb{R}^N$ tal que $\|v\| = 1$. Tenemos entonces que

$$0 = \lim_{t \to 0} \frac{f(a+tv) - f(a) - \frac{1}{2}Q(tv)}{t^2}.$$

Como $\frac{Q(tv)}{t^2} = Q(v)$, para cada real t, entonces

$$\frac{1}{2}Q(v) = \lim_{t \to 0} \frac{f(a+tv) - f(a)}{t^2} \ge 0.$$



Hemos probado que $Q(v) \ge 0$, para cada vector v en \mathbb{R}^N de norma 1. Como Q es una forma cuadrática, la condición anterior implica que Q es semidefinida positiva.

Las pruebas de los apartados segundo y tercero son similares a las que hemos hecho.

El último apartado es consecuencia de los apartados tercero y cuarto.

Ejemplo

Consideramos el campo escalar definido en \mathbb{R}^2 por $f(x,y)=x^2+y^2$ para cada $(x,y)\in\mathbb{R}^2$. ¿Tiene f extremos relativos?

Como f es diferenciable (es un polinomio en dos variables), entonces tiene gradiente en cada punto.

Para averiguar los puntos donde f tiene posibles extremos relativos, podemos resolver el sistema $\nabla f(x,y) = 0$.

Como en este caso, tenemos que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 2x, \qquad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = 2y,$$

la única solución del sistema

$$(0,0) = \nabla f(x,y) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x,y), \frac{\partial f}{\partial y}(x,y)\right) = (2x,2y)$$

es (0,0).

Para averiguar si (0,0) es un extremo relativo de f, calcularemos lo que se llama el **hessiano de** f en (0,0), formado por las derivadas parciales de segundo orden de f en a.

Para ello usamos las derivadas parciales de primer orden (ya calculadas), que son

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = 2x,$$
 $\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = 2y,$

y calculamos las derivadas parciales de las dos funciones anteriores. Esto es,

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x,y) = 2, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x,y) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)(x,y) = 0,$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x, y) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)(x, y) = 0, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial f}{\partial y}\right)(x, y) = 2.$$

Por último, el hessiano de f en (x, y) viene dado por

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x,y) & \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x,y) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x,y) & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x,y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Ahora sustituimos en el punto crítico ((0,0) en nuestro caso) y obtenemos

$$\left(\begin{array}{cc} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{array}\right)$$

Como los elementos de la diagonal principal de la matriz anterior, son ambos positivos, sabemos que f tiene un mínimo relativo en a. De hecho, en este caso, mirando la def. de la función, es claro que f tiene un mínimo absoluto en (0,0).