

# ResumenT4.pdf



**martasw99**



**Ecuaciones Diferenciales I**



**3º Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas**

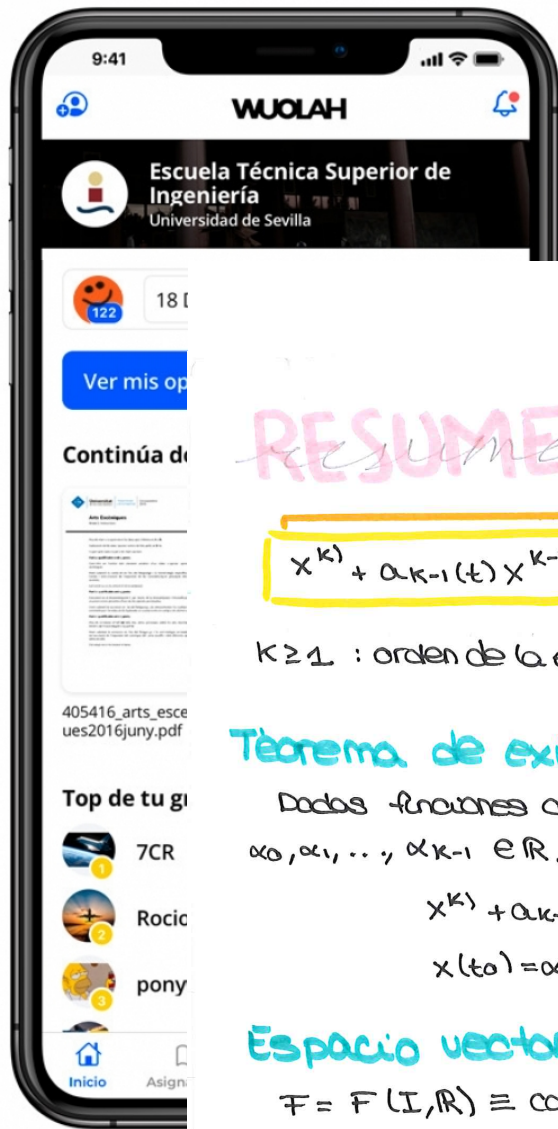


**Facultad de Ciencias  
Universidad de Granada**



**Descarga la APP de Wuolah.**  
Ya disponible para el móvil y la tablet.





**Descarga la APP de Wuolah.**  
Ya disponible para el móvil y la tablet.



## RESUMEN T4:

$L[x]$

## LA ECUACIÓN LINEAL DE ORDEN SUPERIOR

$$x^{(k)} + a_{k-1}(t)x^{(k-1)} + a_{k-2}(t)x^{(k-2)} + \dots + a_1(t)x' + a_0(t)x = b(t)$$

$k \geq 1$  : orden de la ecuación.

> Si  $b(t) = 0 \rightarrow$  Ec. homogénea  
> Si  $b(t) \neq 0 \rightarrow$  Ec. completa

## Teorema de existencia y unicidad:

Dadas funciones continuas  $a_0, a_1, \dots, a_{k-1}, b: I \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $t_0 \in I$  y  $\alpha_0, \alpha_1, \dots, \alpha_{k-1} \in \mathbb{R}$ . Existe una solución al problema:

$$\left. \begin{aligned} x^{(k)} + a_{k-1}(t)x^{(k-1)} + \dots + a_1(t)x' + a_0(t)x &= b(t) \\ x(t_0) &= \alpha_0, x'(t_0) = \alpha_1, \dots, x^{(k-1)}(t_0) = \alpha_{k-1} \end{aligned} \right\} \text{ (P.V.I.)}$$

## Espacio vectorial de las funciones:

$F = F(I, \mathbb{R}) \equiv$  conjunto de todas las funciones  $f: I \rightarrow \mathbb{R}$

- $(f+g)(t) = f(t) + g(t) \quad \lambda \in \mathbb{R}, f \in F \text{ y } g \in F$
- $(\lambda f)(t) = \lambda f(t) \Rightarrow F \text{ es un espacio vectorial real}$

► Independencia lineal:  $f_1, \dots, f_n \in F(I, \mathbb{R})$  son lineal. independientes si se verifica:

$$\lambda_1 f_1 + \lambda_2 f_2 + \dots + \lambda_n f_n = 0 \Leftrightarrow \lambda_1 = \dots = \lambda_n = 0$$

## ► PROPOSICIÓN:

$f_1, \dots, f_n: I \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $n$  funciones derivables hasta el orden  $n-1$ . Se supone que para algún  $t \in I$ :

$$\begin{vmatrix} f_1(t) & \dots & f_n(t) \\ f_1'(t) & \dots & f_n'(t) \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ f_1^{(n)}(t) & \dots & f_n^{(n)}(t) \end{vmatrix} \neq 0 \Rightarrow f_1, \dots, f_n \text{ son lin. indep. en } F$$

$$\text{Determinante Wronskiano} \equiv W(f_1, \dots, f_n)(t)$$

## El operador diferencial:

Dadas  $a_0, \dots, a_{k-1}: I \rightarrow \mathbb{R}$ , definimos el operador

$$L[x] = x^{(k)} + a_{k-1}(t)x^{(k-1)} + \dots + a_1(t)x' + a_0(t)x \quad \text{que actúa sobre } x(t)$$

$$\Rightarrow L[x] = b(t)$$

## La ecuación lineal homogénea:

$$L[x] = 0$$

Donde  $L$  es un operador lineal  $\begin{cases} L[x+y] = L[x] + L[y] \\ L[\lambda x] = \lambda L[x] \end{cases}$

consideramos  $Z \equiv$  conjunto de sol. de la ec. lineal homogénea, entonces:

$$Z = \text{Ker } L = \{x \in C^k(I) : L[x] = 0\}$$

► PROPOSICIÓN:  $\text{Dim } Z = k$

### TEOREMA

Sistema fundamental  $\equiv$  base de  $Z$

Sean  $f_1, \dots, f_k \in Z$ . Son equivalentes:

- i)  $f_1, \dots, f_k$  es un sistema fundamental.
- ii)  $W(f_1, \dots, f_k)(t) \neq 0 \quad \forall t \in I$
- iii)  $W(f_1, \dots, f_k)(t_0) \neq 0$  para algún  $t_0 \in I$

◉ NOTA: En un sist. fundamental el Wronskiano  $\neq 0$  siempre

## Fórmula de Liouville:

Si  $f_1, \dots, f_k \in Z$ , entonces:

$$W(f_1, \dots, f_k)(t) = W(f_1, \dots, f_k)(t_0) \cdot e^{-\int_{t_0}^t a_{k-1}(s) ds}$$

$$\begin{cases} a_{k-1} = 0 \\ 0 \end{cases} \Rightarrow \text{Wronskiano} = cte.$$

Derivada de un determinante: suma de  $k$  determinantes, en cada uno se deriva una fila.

## La ecuación completa:

$$\underbrace{x^{(k)} + a_{k-1}(t)x^{(k-1)} + \dots + a_1(t)x' + a_0(t)x}_{L[x]} = b(t) \quad a_i, b \in \mathbb{R}$$

### 1. Estructura del conjunto de soluciones:

Si sist. compatible  $\Rightarrow$  soluciones dadas por:

$$Z = \{ \text{sol de la ec } x \} = L^{-1}[b] = \{x : L[x] = b\} = x^* + \text{Ker } L$$

donde  $L[x^*] = b$  sol. particular.

Sol particular +  
sol de la homog.

### ◉ MÉTODO DE COEFICIENTES INDETERMINADOS

$$(E) \quad x'' + x = t^2$$

### 1. Homogénea:

$$x'' + x = 0 \quad \begin{cases} f_1(t) = \cos(t) \\ f_2(t) = \sin(t) \end{cases}$$

sol de la homogénea:

$$x(t) = c_1 \cos(t) + c_2 \sin(t) \quad : c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$



**KEEP  
CALM  
AND  
ESTUDIA  
UN POQUITO**



②. Sol particular:

$$x'' + x = t^2$$

Buscamos un polinomio de gr 2  $\Rightarrow x(t) = At^2 + Bt + C$

Sustituimos

$$2A + At^2 + Bt + C = t^2$$

> Igualamos los coeficientes

$$\begin{cases} A = 1 \\ B = 0 \\ 2A + C = 0 \Rightarrow C = -2 \end{cases}$$

Sol particular:

$$x(t) = t^2 - 2$$

Solución general ( $x(t) = x^* + \ker L$ )

$$x(t) = t^2 - 2 + c_1 \cos(t) + c_2 \sin(t)$$

②. PRINCIPIO DE SUPERPOSICIÓN:

Si  $L[x_i] = b_i \quad i=1, \dots, n$  Entonces una combinación lineal de estas soluciones:

$$x = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i \text{ es una sol de } L[x] = b \text{ con } b = \sum \lambda_i b_i$$

$$\textcircled{Ej.} \quad x'' + x = 5t^2 + 3t$$

> Dividimos:

$$\left. \begin{aligned} x'' + x &= 5t^2 \rightarrow x^*_1 = t^2 - 2 \\ x'' + x &= 3t \rightarrow x^*_2 = \frac{1}{10} e^{3t} \end{aligned} \right\} \Rightarrow x^* = (t^2 - 2) + \frac{1}{10} e^{3t}$$

El método de coef. indeterminados  $\left\{ \begin{array}{l} \text{polinomios} \checkmark \\ \text{exponenciales} \checkmark \\ \text{trigonométricas} \checkmark \end{array} \right. (\log x) \times$

**Variación de las constantes:**

Método para resolver una ecuación completa. Empezamos por gr 2 y extendemos.

▷ Ec. de grado 2:

$$x'' + a_1(t)x' + a_0(t)x = b(t)$$

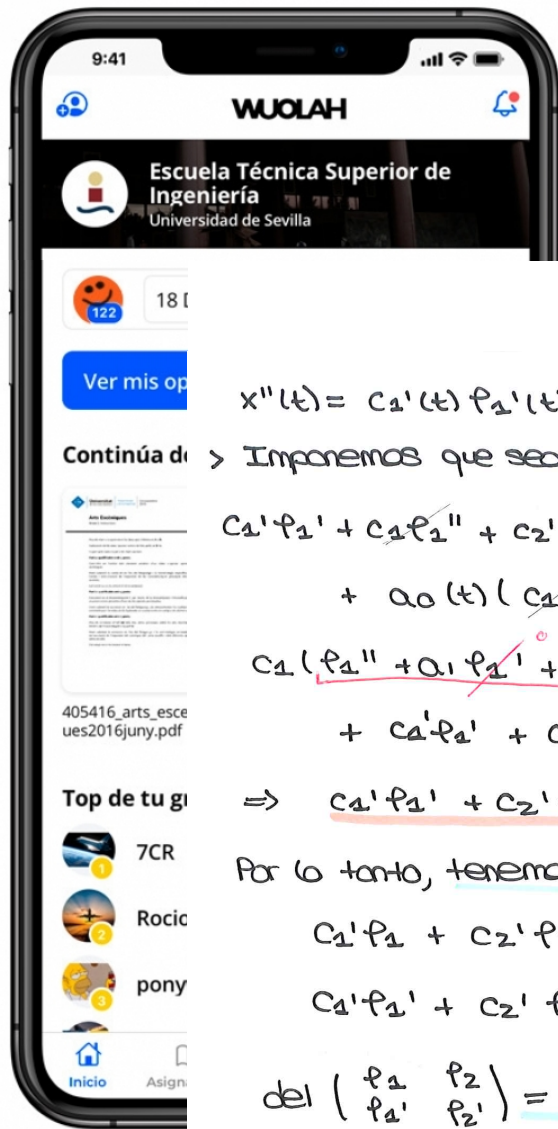
Sea  $\{f_1, f_2\}$  un sist fundamental de la ec. homogénea, las sol de la homogénea son de la forma  $c_1 f_1(t) + c_2 f_2(t)$  :  $c_1, c_2$  ctes.

Buscamos la sol particular de la completa:

$$x(t) = c_1(t)f_1(t) + c_2(t)f_2(t)$$

$$x'(t) = c_1'(t)f_1(t) + c_1(t)f_1'(t) + c_2'(t)f_2(t) + c_2(t)f_2'(t)$$

$$c_1'(t)f_1(t) + c_2'(t)f_2(t) = 0 \text{ lo imponemos}$$



**Descarga la APP de Wuolah.**  
Ya disponible para el móvil y la tablet.



$$x''(t) = c_1'(t) f_1'(t) + c_1(t) f_1''(t) + c_2'(t) f_2'(t) + c_2(t) f_2''(t)$$

Continúa d... > Imponemos que sea sol de la completa:  $x'' + a_1(t)x' + a_0(t)x = b(t)$

$$c_1' f_1' + c_1 f_1'' + c_2' f_2' + c_2 f_2'' + a_1(t)(c_1 f_1' + c_2 f_2') + a_0(t)(c_1 f_1 + c_2 f_2) = b(t)$$

$$c_1(f_1'' + a_1 f_1' + a_0 f_1) + c_2(f_2'' + a_1 f_2' + a_0 f_2) + c_1' f_1' + c_2' f_2' = b(t)$$

*f1 y f2 son de la homogénea.*

$$\Rightarrow c_1' f_1' + c_2' f_2' = b(t)$$

Por lo tanto, tenemos el sistema:

$$\begin{cases} c_1' f_1 + c_2' f_2 = 0 \\ c_1' f_1' + c_2' f_2' = b(t) \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} \text{veamos como magnitudes} \\ c_1' \text{ y } c_2' \end{array} \right\}$$

$$\det \begin{pmatrix} f_1 & f_2 \\ f_1' & f_2' \end{pmatrix} = W \neq 0 \quad \text{por ser } \{f_1, f_2\} \text{ un sist fundamental}$$

$\Rightarrow$  Sist. Compatible Determinado  $\Rightarrow$  Se puede resolver.

> Para resolverlo usamos Cramer:

$$c_1' = \frac{1}{W(f_1, f_2)(t)} \begin{vmatrix} 0 & f_2 \\ b(t) & f_2' \end{vmatrix} = \frac{-b(t) f_2(t)}{W(f_1, f_2)(t)}$$

$$c_2' = \frac{1}{W(f_1, f_2)(t)} \begin{vmatrix} f_1 & 0 \\ f_1' & b(t) \end{vmatrix} = \frac{b(t) f_1(t)}{W(f_1, f_2)(t)}$$

> Integramos para sacar  $c_1$  y  $c_2$

$$\Rightarrow x^*(t) = \overbrace{\left( - \int_{t_0}^t \frac{b(s) f_2(s)}{W(s)} ds \right)}^{c_1} f_1(t) + \overbrace{\left( \int_{t_0}^t \frac{b(s) f_1(s)}{W(s)} ds \right)}^{c_2} f_2(t)$$

sol particular de la ec. completa.

> Extensión a un orden superior:

$$x'''(t) + a_2 x''(t) + a_1 x'(t) + a_0 x(t) = b(t) \quad \{f_1, f_2, f_3\} \text{ sist fund.}$$

$$x(t) = c_1 f_1(t) + c_2 f_2(t) + c_3 f_3(t)$$

$$\left. \begin{array}{l} c_1' f_1' + c_2' f_2' + c_3' f_3' = 0 \\ c_1' f_1' + c_2' f_2' + c_3' f_3' = 0 \\ c_1' f_1'' + c_2' f_2'' + c_3' f_3'' = b(t) \end{array} \right\} \quad \text{Resolvemos por Cramer.}$$

## La ec. homogénea de coef. const:

$$\underbrace{x^{(k)} + a_{k-1}x^{(k-1)} + \dots + a_0x}_{L[x]} = 0 \quad \text{con } a_i \in \mathbb{R}$$

> Buscamos sol. del tipo  $e^{\lambda t}$

$$\begin{aligned} L[e^{\lambda t}] &= \lambda^k e^{\lambda t} + a_{k-1} \lambda^{k-1} e^{\lambda t} + \dots + a_1 \lambda e^{\lambda t} + a_0 e^{\lambda t} = \\ &= (\lambda^k + a_{k-1} \lambda^{k-1} + \dots + a_1 \lambda + a_0) e^{\lambda t} = 0 \\ &\quad p(\lambda) \equiv \text{polinomio característico} \end{aligned}$$

Por cada raíz del polinomio tendremos una solución:

①. Si tenemos  $\lambda_1, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R}$   $\lambda_i = \lambda_j$  (Reales y  $\neq$ )

$$\Rightarrow f_i = e^{\lambda_i t}$$

②.  $\exists \lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R} \Rightarrow$  Una sol. compleja  $\Rightarrow$  conjugado tmbn es sol.

$$\lambda = a + bi \Rightarrow x(t) = e^{(a+bi)t}$$

Aplicamos Fórmula de Moivre:

$$e^{\alpha + \beta i} = e^{\alpha} (\cos \beta + i \sin \beta)$$

$$x(t) = e^{at} (\cos bt + i \sin bt)$$

⚡ Propiedad: Si  $x(t)$  es una sol. compleja  $L[x] = 0$ , entonces la parte real y la imaginaria son sol. reales

$$x_1(t) = e^{at} \cos bt \quad x_2(t) = e^{at} \sin(bt)$$

③. Raíces múltiples

$$\sum_{h=0}^n \binom{n}{h} t^{n-h} e^{\lambda t} p^{(h)}(\lambda)$$

$$\left. \begin{array}{l} e^{2t} \text{ es doble} \\ e^{2t} = p_1 \\ t e^{2t} \\ t^2 e^{2t} \\ \vdots \end{array} \right\}$$

④. Compleja y doble

$\lambda$ : compleja y doble  $\rightarrow e^{\lambda t}, t e^{\lambda t}$

$$\lambda = a + bi$$

$$t e^{\lambda t} = e^{at} (t \cos bt + t i \sin bt)$$

