

EjerciciosT52.pdf



martasw99



Ecuaciones Diferenciales I



3º Doble Grado en Ingeniería Informática y Matemáticas

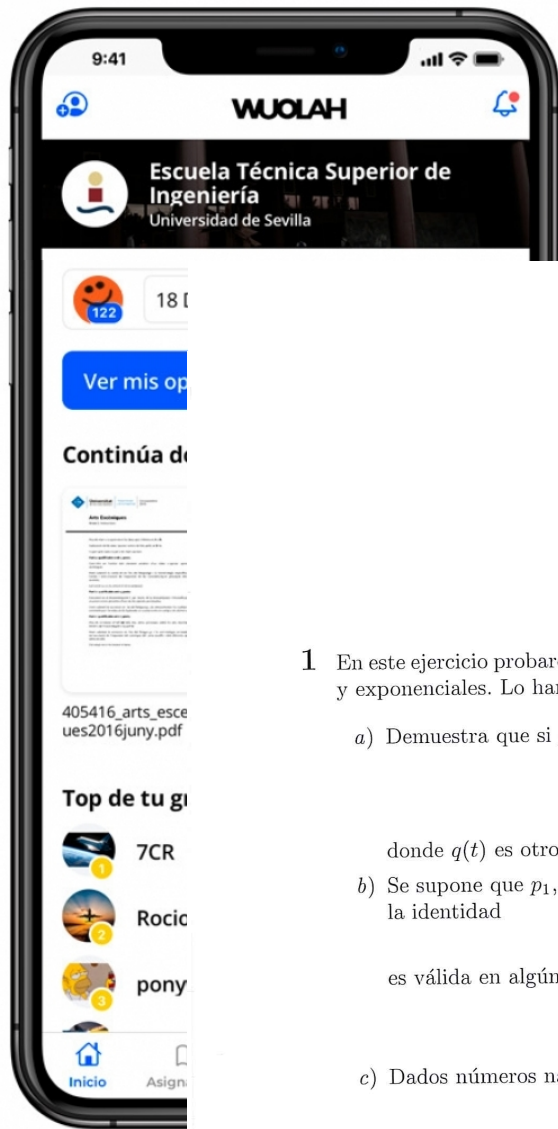


**Facultad de Ciencias
Universidad de Granada**



Descarga la APP de Wuolah.
Ya disponible para el móvil y la tablet.





Descarga la APP de Wuolah.
Ya disponible para el móvil y la tablet.



Ecuaciones Diferenciales I 15/16

Relación de Ejercicios 6

- 1 En este ejercicio probaremos un resultado sobre independencia lineal para funciones que son productos de polinomios y exponenciales. Lo haremos en tres pasos:

a) Demuestra que si $p(t)$ es un polinomio no nulo, $\alpha \neq 0$ es un número y $m = 1, 2, \dots$, entonces

$$\frac{d^m}{dt^m} [p(t)e^{\alpha t}] = q(t)e^{\alpha t},$$

donde $q(t)$ es otro polinomio no nulo.

b) Se supone que p_1, \dots, p_r son polinomios y $\alpha_1, \dots, \alpha_r$ números distintos entre sí ($\alpha_i \neq \alpha_j$ si $i \neq j$). Entonces si la identidad

$$p_1(t)e^{\alpha_1 t} + \dots + p_r(t)e^{\alpha_r t} = 0$$

es válida en algún intervalo I se cumplirá

$$p_1 \equiv p_2 \equiv \dots \equiv p_r \equiv 0.$$

c) Dados números naturales n_1, \dots, n_r las funciones

$$e^{\alpha_1 t}, te^{\alpha_1 t}, \dots, t^{n_1} e^{\alpha_1 t}, \dots, e^{\alpha_r t}, te^{\alpha_r t}, \dots, t^{n_r} e^{\alpha_r t}$$

son linealmente independientes en I .

- 2 Se considera el operador diferencial

$$L[y] = y^{(k)} + a_{k-1}y^{(k-1)} + \dots + a_1y' + a_0y$$

donde a_0, a_1, \dots, a_{k-1} son números reales.

a) Demuestra, para cada $m \geq 0$, la identidad

$$L[t^m e^{\lambda t}] = \left[\sum_{h=0}^m \binom{m}{h} t^{m-h} p^{(h)}(\lambda) \right] e^{\lambda t}$$

donde $p(\lambda) = \lambda^k + a_{k-1}\lambda^{k-1} + \dots + a_1\lambda + a_0$.

b) Utiliza esta identidad y el ejercicio anterior para obtener un sistema fundamental de la ecuación $L[y] = 0$. Se distinguirá el caso de raíces complejas.

c) Resuelve la ecuación

$$y^{(5)} - y^{(4)} + 2y''' - 2y'' + y' - y = 0.$$

d) Se pasa la ecuación del apartado anterior a un sistema $x' = Ax$, con $x \in \mathbb{R}^5$, por el cambio $x_1 = y, x_2 = y', x_3 = y'', x_4 = y''', x_5 = y^{(4)}$. Diseña dos posibles estrategias para calcular e^{At} . ¿Cuál sería más conveniente?.

- 3 ¿Es cierta la identidad $e^A e^B = e^{A+B}$ para matrices arbitrarias $A, B \in \mathbb{R}^{N \times N}$?

4 Calcula e^A para las matrices $A = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}$ y $A = \begin{pmatrix} 0 & b_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & b_2 & \dots & 0 \\ \cdot & \cdot & \cdot & \dots & \cdot \\ 0 & 0 & 0 & \dots & b_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$.

- 5 Dada $A \in \mathbb{R}^{N \times N}$ se considera el sistema $x' = Ax$.

- a) Prueba que $e^{(t-t_0)A}$ es matriz fundamental principal en $t = t_0$.
- b) $(e^{tA})^{-1} = e^{-tA}$.
- c) Se considera ahora el problema de valores iniciales $x' = Ax + b(t)$, $x(t_0) = x_0$ donde $b : I \rightarrow \mathbb{R}^N$ es una función continua. Prueba que la solución está dada por la fórmula

$$x(t) = e^{tA}x_0 + \int_{t_0}^t e^{(t-s)A}b(s)ds.$$

- 6** Dada una matriz $A \in \mathbb{R}^{N \times N}$ define $\sin(A)$ y $\cos(A)$. Calcula $\cos \begin{pmatrix} t & 1 \\ 0 & t \end{pmatrix}$.



**KEEP
CALM
AND
ESTUDIA
UN POQUITO**

RELACIÓN-6:

4

calcula e^A para $A = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix}$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & b_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & b_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & b_{N-1} & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$x' = Ax \quad A = \begin{pmatrix} a & b \\ -b & a \end{pmatrix} : a, b \in \mathbb{R}$$

▷ Diagonalizamos A:

$$|A - \lambda I| = \begin{vmatrix} a - \lambda & b \\ -b & a - \lambda \end{vmatrix} = a^2 - 2a\lambda + \lambda^2 + b^2 = \lambda^2 - 2a\lambda + a^2 + b^2 =$$

$$\lambda = \frac{2a \pm \sqrt{4a^2 - 4(a^2 + b^2)}}{2}$$

$$\lambda = \frac{a \pm \sqrt{-b^2}}{1} \Rightarrow \lambda = a \pm bi \quad \text{Raíces complejas}$$

$$\underline{\lambda = a + bi}$$

$$\begin{pmatrix} -ib & b \\ -b & -ib \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}$$

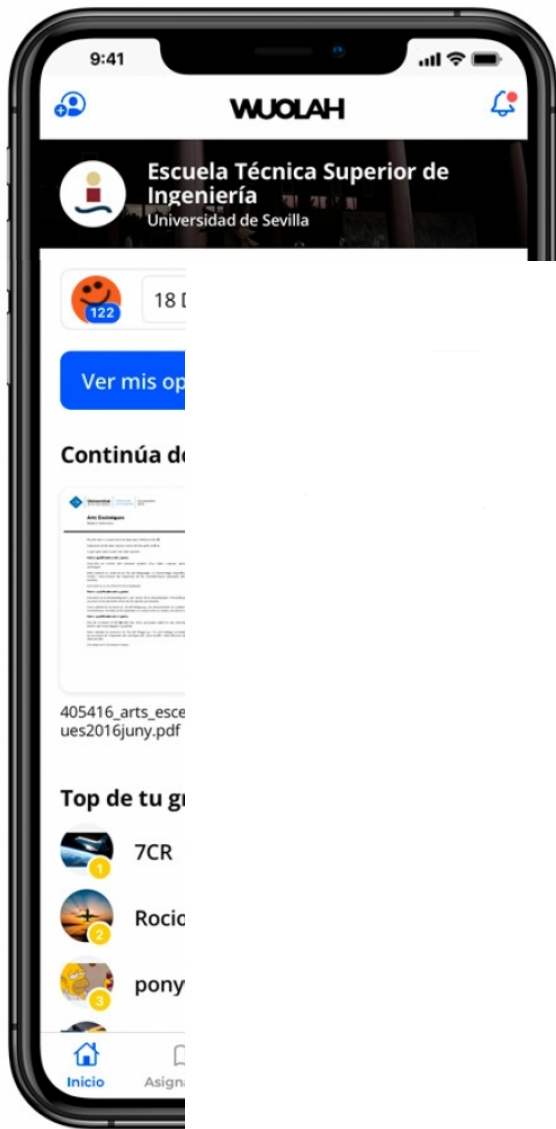
$$\underline{\lambda = a - bi}$$

$$\begin{pmatrix} ib & b \\ b & ib \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix}$$

$$\text{Matriz de paso } P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix} \quad |P| = -i - i = -2i$$

$$P^{-1} = \frac{-1}{2i} \begin{pmatrix} -i & -1 \\ -i & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 1/i \\ 1 & -1/i \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 1 & i \end{pmatrix}$$

$$e^A = P \begin{pmatrix} e^{\lambda_1} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2} \end{pmatrix} P^{-1} \Rightarrow e^{At} = P \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} P^{-1}$$



Descarga la APP de Wuolah.

Ya disponible para el móvil y la tablet.

