|  |  |
| --- | --- |
| 0.2 0 0 |  |
| 力很小 但是稳定 |
| 0.4 0 0 |  |
| 超调严重 output最大1400 基本在600 可以全角度 |
| 0.3 0 0 |  |
| 比0.2 抖 output最大在400，驱动力不够不能全角度 |
|  |  |
|  |
| 0.35 |  |
| 驱动力不够（是因为期望太小，并不是因为参数不适合，判断参数适不适合就把期望设为0，看他抖不抖） |

双环

|  |  |
| --- | --- |
| 7 0 7 |  |
| 略抖 |
| 7 0 0 |  |
| 好像和707没有区别 |
| 5 0 0 |  |
| 反馈力没有7大 |
|  |  |
|  |
| 8.5 0 0 |  |
| 有时很不稳定， |
| 8.5 0 8.5 |  |
| 抖 |
|  |  |
|  |