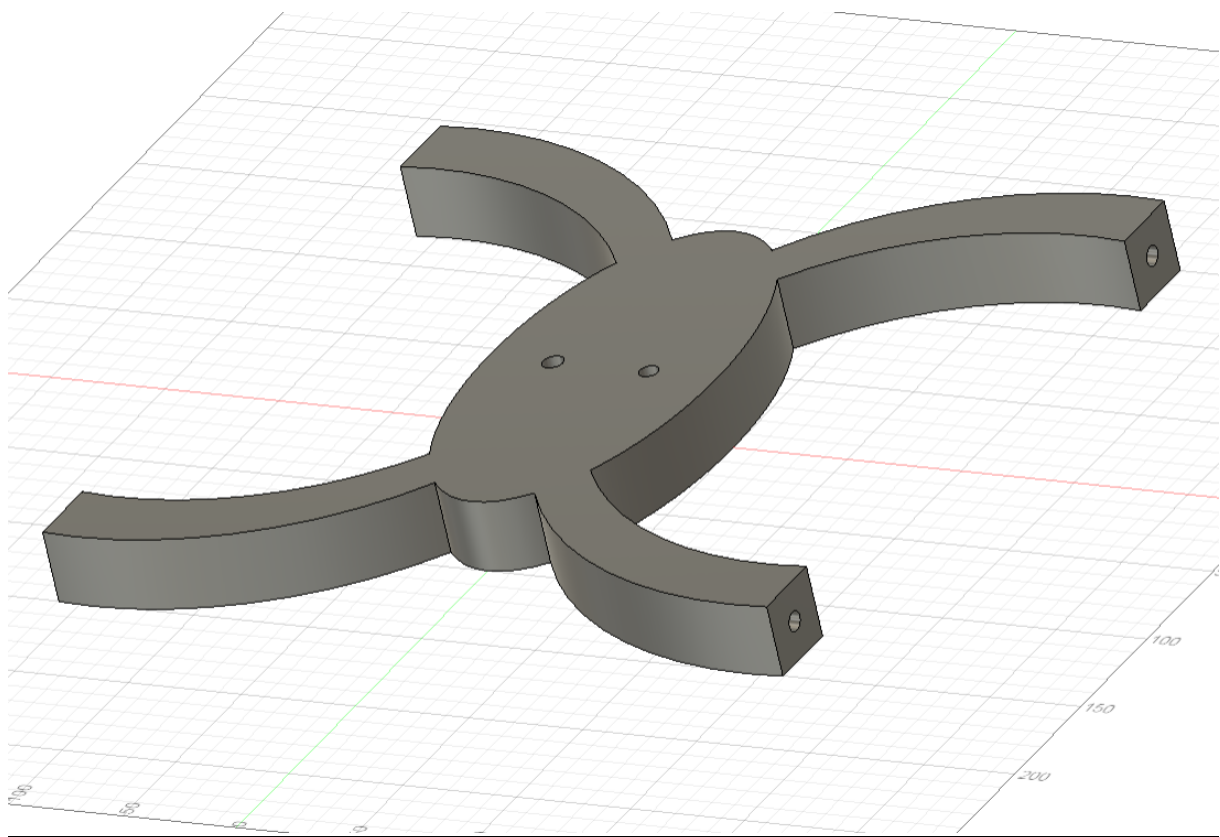


Rapport de séance n°3

Objectif de la séance : - Continuer la modélisation 3D de NEMO

Aux vues des circonstances spéciales de cette séance, n'ayant pas pu être présent lors de celle-ci, le seul moyen pour moi d'aider Victor à avancer sur le projet a été de continuer la modélisation de certaine partie du robot.

Modélisation de la partie inférieure du carénage :



L'objectif de cette pièce est de supporter le cylindre central et de renforcer la rigidité de la structure en reliant les deux pièces latérales modélisées par Victor lors de cette séance.

Les dimensions de l'écartement des pattes et de la largeur de la pièce sera à retravailler suivant les modélisations réalisées par Victor et les besoins en termes d'espaces nécessaires pour les composants internes.

Objectif de la prochaine séance : - Mettre en commun nos modélisations pour avoir un aperçu global de la forme du robot finale.

- Commencez à réfléchir sur la manière de contrôler les moteurs grâce à un joystick ou un autre type de télécommande.