

Medidas de tendencia central en datos no agrupados

Media aritmética de datos no agrupados

$$\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^N x_i}{n}$$

$i = (1, 2, 3 \dots N)$.

\bar{X} = Media aritmética,

x_i = Representa el valor de i .

N = Número total de datos.

Media geométrica de datos no agrupados

$$MG = \bar{X}_G = \sqrt[N]{x_1 \cdot x_2 \cdot x_3 \cdot \dots \cdot x_i \cdot \dots \cdot x_N}$$

MG = Media geométrica.

x_i = Elemento del conjunto de datos.

N = Total de elementos del conjunto.

Media armónica de datos no agrupados

$$H = \frac{N}{\frac{1}{x_1} + \frac{1}{x_2} + \dots + \frac{1}{x_i} + \dots + \frac{1}{x_N}}$$

H = Media armónica .

x_i = Elementos del conjunto de datos.

N = Total de elementos del conjunto.

Media cuadrática de datos no agrupados

$$RMS = \sqrt{\frac{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_i^2 + \dots + x_N^2}{N}}$$

RMS = Media cuadrática.

x_i = Elemento del conjunto de datos.

N = total de elementos del conjunto.

Mediana de datos no agrupados

Moda de datos no agrupados

Valor centra de la colección. Hay dos casos para n datos :

*1. **Impar** : el valor de la mediana es el valor central de la misma, dividiendo en dos segmentos iguales la colección.*

*2. **Par** : el valor de la mediana es el promedio aritmético de los valores centrales.*

Valor(es) con la mayor frecuencia (los que más se repiten). Una colección puede ser :

*1. **Modal** : Cuenta con un solo valor de mayor frecuencia.*

*2. **Bimodal** : Cuenta con dos valores con la misma frecuencia.*

*3. **Multimodal** : Cuenta con más de dos valores con la misma frecuencia.*

***Medidas de dispersión
de datos no
agrupados***

Varianza poblacional

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n}$$

Varianza muestral

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n-1}$$

x_i = Término de la colección.

\bar{X} = Media aritmética.

n = Número total de datos.

Desviación estándar poblacional

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n}}$$

Desviación estándar muestral

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{X})^2}{n-1}}$$

x_i = Término de la colección.

\bar{X} = Media aritmética.

n = Número total de datos.

Coficiente de variación

$$CV = \frac{S_{\text{poblacional}}}{V}$$

Medidas de Posición en datos no agrupados

$$PS_p = (n+1) \left(\frac{P}{100} \right)$$

PS_p = Posición del percentil P

n = número total de datos

Valores de P

Percentil : divide la colección en 100 partes iguales.

Decil : divide la colección en 10 partes iguales.

Cuartil : divide la colección en 4 partes iguales.

Agrupación de datos

Marca de clase

$$MC = \frac{L_i + L_s}{s}$$

$$c = L_{iB} - L_{iA}$$

MC = Marca de clase

L_i = Límite inferior

L_s = Límite superior

c = Amplitud de clase

L_{iB} = Límite inferior de B

L_{iA} = Límite inferior de A

Amplitud de clase

$$I = \frac{R}{k}$$

I = Amplitud de clase o tamaño de intervalo.

R = Rango.

k = Cantidad de clases.

Rango

$$Rango = LRS - LRI$$

LRS = Límite real superior de la última clase.

LRS = Límite real inferior de la primera clase.

Regla de Sturges

$$k = 1 + \frac{\text{Log}N}{\text{Log}2}$$

k = Cantidad de clases que deben construirse.

M = Total de elementos en el conjunto de datos.

Nota: si no es entero, entonces siempre debe redondearse al entero inmediato superior.

Medidas de tendencia central en datos agrupados

Media aritmética de datos agrupados

$$\bar{X} = \frac{\sum_{i=1}^n f_i \cdot MC_i}{N}$$

$$i = (1, 2, 3 \dots n)$$

\bar{X} = media aritmética.

f_i = Frecuencia absoluta en el intervalo i .

MC_i = Marca de clase del intervalo i .

N = número total de datos.

Media geométrica de datos agrupados

$$MG = M_g = 10^{\frac{\sum_{i=1}^k f_i \cdot \log(x_i)}{N}}$$

$MG = M_g$ = Media geométrica.

$\log(x_i)$ = Logaritmo de la marca de clase.

k = Total de clases que agrupan al conjunto de datos.

f_i = Frecuencia absoluta de la clase .

N = Total de elementos del conjunto.

Media armónica de datos agrupados

$$H = \frac{N}{\sum_{i=1}^k \frac{f_i}{x_i}}$$

H = Media armónica

x_i = Marca de clase.

k = Total de clases que agrupan al conjunto de datos.

f_i = Frecuencia absoluta de la clase .

N = Total de elementos del conjunto.

Media cuadrática de datos agrupados

$$RMS = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^k x_i^2 \cdot f_i}{N}}$$

RMS = Media cuadrática

x_i = Marca de clase.

k = Total de clases que agrupan al conjunto de datos.

f_i = Frecuencia absoluta de la clase .

N = Total de elementos del conjunto.

Mediana en datos agrupados

$$M_d = LIR_{M_d} + \frac{\frac{N}{2} - fa_{antM_d}}{f_{M_d}} \cdot C$$

M_d = Mediana.

LIR_{M_d} = Límite inferior real de la clase mediana.

fa_{antM_d} = Frecuencia acumulada de la clase anterior a la clase mediana.

f_{M_d} = Frecuencia de la clase mediana.

C = amplitud de clase de la clase mediana.

N = número total de datos.

Moda en datos agrupados

$$M_o = LIR_{M_o} + \frac{(f_{M_o} - f_1)}{(f_{M_o} - f_1) + (f_{M_o} - f_2)} \cdot C$$

M_o = moda.

LIR_{M_o} = límite inferior real de la clase modal.

f_{M_o} = frecuencia de la clase modal.

f_1 = frecuencia anterior a la clase modal.

f_2 = frecuencia posterior a la clase modal.

C = amplitud de clase de la clase mediana.

Medidas de dispersión de datos agrupados

<i>Dimensión estadística</i>	<i>P</i>	<i>M</i>
<i>Media</i>	μ	\bar{X}
<i>Desviación estándar</i>	σ	<i>S</i>
<i>Número de elementos</i>	<i>N</i>	<i>n</i>

P = población

M = muestra

Rango

Rango = *LRS* – *LRI*

LRS = Límite real superior de la última clase.

LRS = Límite real inferior de la primera clase.

Varianza poblacional

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (MC_i - \bar{X})^2 f_i}{n}$$

Varianza muestral

$$S^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (MC_i - \bar{X})^2 f_i}{n-1}$$

MC_i = Marca de clase.

f_i = Frecuencia absoluta.

\bar{X} = Media aritmética.

n = Número total de datos.

Desviación estándar poblacional

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (MC_i - \bar{X})^2 f_i}{n}}$$

Desviación estándar muestral

$$S = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^n (MC_i - \bar{X})^2 f_i}{n-1}}$$

MC_i = Marca de clase.

f_i = Frecuencia absoluta.

\bar{X} = Media aritmética.

n = Número total de datos.

Coefficiente de variación

$$CV = \frac{S_{\text{poblacional}}}{V}$$

Medidas de posición en datos agrupados

$$P_p = LIR_p + \frac{\left(\frac{P}{100} \cdot N\right) - fa_{antP}}{f_p} \cdot C$$

P_p = perceptil P .

LIR_p = Límite inferior real de la clase del perceptil P .

fa_{antP} = Frecuencia acumulada de la clase anterior a la clase percentil.

f_p = Frecuencia de la clase percentil.

N = Número total de datos.

C = Amplitud de clase de la clase percentil.
Valores de P

Percentil : Divide la colección en 100 partes iguales.

Decil : Divide la colección en 10 partes iguales.

Cuartil : Divide la colección en 4 partes iguales.

Momentos estadísticos

Diferencia de marca de clase con respecto a la media

$$Y = MC - \bar{X}$$

Y = marca de clase con respecto a la media.

MC = marca de clase.

\bar{X} = media aritmética.

ME_i = momento estadístico.

Momento estadístico de primer grado

$$ME_1 = \frac{\sum_{i=1}^n f_i \cdot Y_i}{n} = 0$$

Momento estadístico de segundo grado

$$ME_2 = \frac{\sum_{i=1}^n f_i \cdot Y_i^2}{n} = S^2$$

Momento estadístico de tercer grado

$$ME_3 = \frac{\sum_{i=1}^n f_i \cdot Y_i^3}{n}$$

$$k_3 = \frac{ME_3}{S^3}$$

k_3 es el coeficiente de asimetría.

si $k_3 > 0$ la curva de distribución tiene una asimetría derecha o sesgo positivo.

si $k_3 = 0$ la curva de distribución es simétrica.

si $k_3 < 0$ la curva de distribución tiene una asimetría izquierda o sesgo negativo.

Momento estadístico de cuarto grado

$$ME_4 = \frac{\sum_{i=1}^n f_i \cdot Y_i^4}{n}$$

$$k_4 = \frac{ME_4}{S^4}$$

k_4 es el coeficiente de apuntamiento
(o curtosis).

si $k_4 - 3 > 0$ la curva es leptocúrtica.

si $k_4 - 3 = 0$ la curva es mesocúrtica.

si $k_4 - 3 < 0$ la curva es platocúrtica.

f_i = frecuencia del intervalo i

Y_i = diferencia de marca de clase del
intervalo i con respecto a la media.

n = número total de datos.

S = desviación estándar.

Técnicas de conteo

Principio aditivo

$$TP = n + m + p$$

TP = Total de posibles formas de realizar tres tareas excluyentes entre sí.

n = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 1.

m = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 2.

p = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 3.

Principio

multiplicativo

$$TP = n \cdot m \cdot p$$

TP = Total de posibles formas de realizar tres tareas excluyentes entre sí.

n = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 1.

m = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 2.

p = Cantidad de posibles formas de realizar la tarea 3.

Variaciones

Sin repetición

Importa el orden

$$V_n^r = \frac{n!}{(n-r)!}$$

r = Los elementos de cada variación.

n = Número de elementos.

NO entran todos los elementos.

Con repetición

Importa orden

$$VR_m^n = m^n$$

m = Los elementos tomados de *n*.

n = Número de elementos.

NO entran todos los elementos.

Permutaciones

Sin repetición

Importa el orden

$$V_n^n = P_n = n!$$

n = Número de elementos.

Entran todos los elementos.

Con repetición

Importa orden

$$P_n^{a,b,c} = \frac{n!}{a!b!c!}$$

a, b, c = Los elementos tomados de *n*.

n = Número de elementos.

Entran todos los elementos.

Combinaciones

Sin repetición

No importa el orden

$${}_nC_r = C_n^r = \binom{n}{r} = \frac{n!}{r!(n-r)!}$$

r = Los elementos tomados de n .

n = Número de elementos.

Combinaciones

Con repetición

No importa el orden

$${}_nCR_r = CR_n^r = \binom{n+r-1}{r} = \frac{(n+r-1)!}{n!(r-1)!}$$

r = Los elementos tomados de n .

n = Número de elementos.

Probabilidad

Eventos independientes $\rightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$

Eventos dependientes $\rightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P\left(\frac{B}{A}\right)$
 $\rightarrow P(A \cap B) = P(B) \cdot P\left(\frac{A}{B}\right)$

Probabilidad de un evento A

$$P(A) = \frac{\text{número de resultados favorables}}{\text{número total de resultados posibles}}$$

• La probabilidad del evento seguro es un uno $P(A) = 1$

• La probabilidad del evento imposible es cero $P(\phi) = 0$

• La probabilidad de un evento cualquiera toma valores entre cero y uno

• La probabilidad del evento contrario de A $P(\bar{A}) = 1 - P(A)$

$$P\left(\frac{A_i}{B}\right) = \frac{P(A_i) \cdot P\left(\frac{B}{A_i}\right)}{P(B)}$$

$P(A_i) =$ probabilidad a priori

$P\left(\frac{B}{A_i}\right) =$ probabilidad condicional

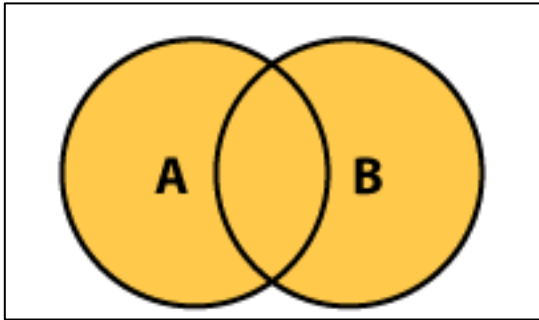
$P(B) =$ probabilidad total

$P\left(\frac{A_i}{B}\right) =$ probabilidad a posteriori

Operaciones con conjuntos

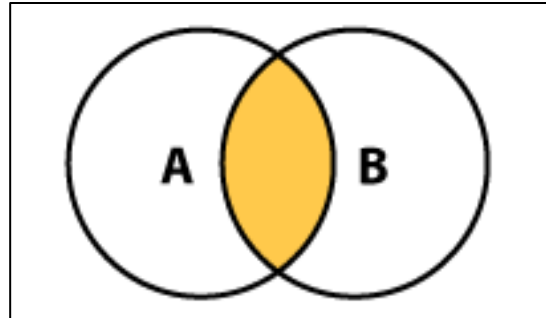
Unión ($A \cup B$)

Notación \cup , o (uno u otro o ambos)



Intersección ($A \cap B$)

Notación \cap , y (uno y otro)



Para eventos compatibles

(se pueden realizar a la vez):

$$P(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B)$$

Para eventos no compatibles

(no se pueden realizar a la vez):

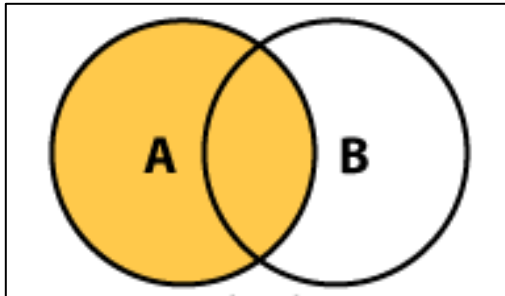
$$P(A \cup B) = P(A) + P(B)$$

por lo tanto $(A \cap B) = 0$

Diferencia $A - B \rightarrow A$ y \bar{B}

(cuando se realiza A y no B)

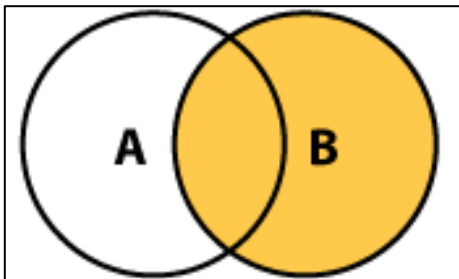
$$A - B = (A \cap \bar{B}) \rightarrow P(A - B) = P(A) - P(A \cap B)$$



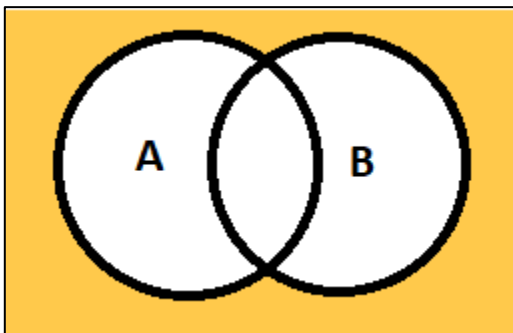
Diferencia $B - A \rightarrow \bar{A}$ y B

(cuando se realiza B y no A)

$$B - A = (\bar{A} \cap B) \rightarrow P(B - A) = P(B) - P(A \cap B)$$

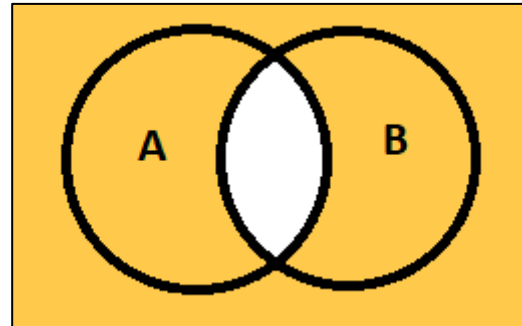


1. El complementario de la unión de dos eventos es la intersección de los complementarios de estos $\overline{(A \cup B)} = \bar{A} \cap \bar{B}$



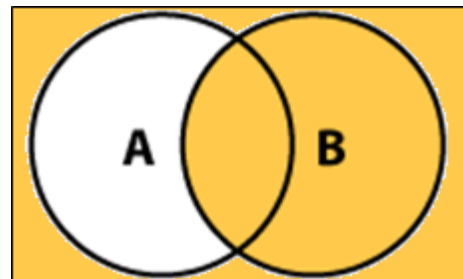
2. El complementario de la intersección de dos eventos es la unión de los complementarios de estos.

$$\overline{(A \cap B)} = \bar{A} \cup \bar{B}$$



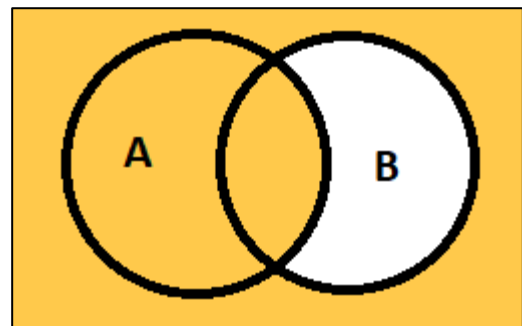
3. El complementario de A

$$A^c = (B - A) \cup \overline{(A \cap B)} = (B - A) \cup \bar{A} \cup \bar{B}$$



4. El complementario de B

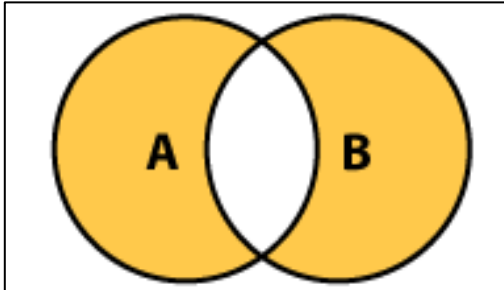
$$B^c = (A - B) \cup \overline{(A \cap B)} = (A - B) \cup \bar{A} \cup \bar{B}$$



Diferencia Simétrica $A \Delta B \rightarrow A \text{ y } \bar{B}$

(cuando se realiza A y B sin intersección)

$$A \Delta B = P(A - B) \cup P(B - A) = P(A) - P(A \cap B)$$



Distribución de probabilidad

Distribución binominal

$$P(x) = \frac{n!}{x!(n-x)!} p^x q^{n-x}$$

$$q = 1 - p$$

Valor esperado np

Varianza npq

n = número de experimentos

x = número de éxitos

p = probabilidad de tener éxito

q = probabilidad de fracaso

Distribución de Poisson

$$P(x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}$$

Valor esperado λ

Varianza λ

λ = número de éxitos en un intervalo de tiempo

x = número de éxitos

Distribución normal

$$P(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

Valor esperado μ

Varianza σ^2

x = número de éxitos

σ = desviación estandar

σ^2 = varianza

μ = media aritmética

Distribución geométrica

$$P(x) = pq^{x-1}$$

$$q = 1 - p$$

Valor esperado $\frac{1}{p}$

Varianza $\frac{1-p}{p^2}$

x = número de intentos hasta el primer éxito

p = probabilidad de éxito

q = probabilidad de fracaso

Distribución exponencial

$$f(x) = \lambda \cdot e^{-\lambda x}$$

$$\text{Valor esperado } \frac{1}{\lambda}$$

$$\text{Varianza } \frac{1}{\lambda^2}$$

x = lapso de tiempo

λ = tasa promedio de ocurrencia

e = base del logaritmo natural

Distribución T de Student

$$t = \frac{\bar{X} - \mu}{\frac{S}{\sqrt{n}}}$$

\bar{X} = media muestral

μ = media poblacional

S = desviación estándar

n = tamaño de la muestra

Distribución hipergeométrica

$$P(x) = \frac{\frac{k!}{n!(n-k)!} \cdot \frac{(N-k)!}{(n-x)!(N-k-n+x)!}}{\frac{N!}{n!(N-n)!}}$$

$$\text{Valor esperado } \frac{nk}{N}$$

$$\text{Varianza } \frac{nk}{N} \left(1 - \frac{k}{N} \right) \left(\frac{N-n}{N-1} \right)$$

n = tamaño de la muestra

x = número de éxitos

N = tamaño de la población

k = número de éxitos en la población

Estimaciones

Para estimar una media poblacional

$$n = \left(\frac{z \cdot \sigma}{E} \right)^2$$

$$E = \bar{X} - m = z\sigma_{\bar{X}}$$

n = tamaño muestral

z = probabilidad de ocurrencia

σ = desviación estándar

E = error muestral

\bar{X} = media muestral

μ = media poblacional

$\sigma_{\bar{X}}$ = error estándar de la media

Para estimar la proporción poblacional

$$n = \frac{z^2 \cdot P \cdot Q}{E^2}$$

$$E = p - P = z\sigma_{\bar{p}}$$

n = tamaño muestral

z = probabilidad de ocurrencia

P = valor de la proporción en la población

$$Q = 1 - P$$

E = error muestral

p = proporción

$\sigma_{\bar{p}}$ = error estándar de la proporción

Proporciones

Proporción promedio

$$\bar{P} = \frac{\sum_{i=1}^{Nm} P_i}{Nm}$$

\bar{P} = promedio muestral de la proporción.

p_i = proporción de la muestra i .

Nm = número de muestras.

Error estándar de la proporción

$$\sigma_{\bar{P}} = \sqrt{\frac{PQ}{n} \cdot \frac{N-n}{N-1}}$$

$\sigma_{\bar{P}}$ = error estándar de la proporción.

P = valor de la proporción en la población.

$$Q = 1 - P.$$

N = número de elementos de la población.

n = número de elementos de la muestra.

Probabilidad de ocurrencia de una proporción

$$z = \frac{p - P}{\sigma_{\bar{p}}}$$

z = probabilidad de ocurrencia de una proporción.

p = proporción.

P = valor de la proporción en la población.

$\sigma_{\bar{p}}$ = error estándar de la proporción.

Intervalo de confianza

Intervalo de confianza para la media poblacional

Valor del límite inferior : $\bar{X} - z\sigma_{\bar{X}}$

Valor del límite superior : $\bar{X} + z\sigma_{\bar{X}}$

Intervalo de confianza para la proporción poblacional

Valor del límite inferior : $\bar{P} - z\sigma_{\bar{P}}$

Valor del límite superior : $\bar{P} + z\sigma_{\bar{P}}$

\bar{X} = media aritmética

z = probabilidad de ocurrencia

$\sigma_{\bar{X}}$ = error estándar de la media

\bar{P} = promedio muestra de la proporción

$\sigma_{\bar{P}}$ = error estándar de la proporción