

IIC2343 - Arquitectura de Computadores

Ayudantía 9

Profesores: Hans-Albert Löbel Díaz, Jurgen Dieter Heysen Palacios Ayudante: Germán Leandro Contreras Sagredo (glcontreras@uc.cl)

Temas a tratar

Los temas a tratar dentro de esta ayudantía son:

■ Paralelismo a nivel de instrucción.

Preguntas

- a. (I3 I/2018) Al hacer un computador con pipeline, por ejemplo en el caso del computador básico, ¿qué componentes se agregan?
 - b. (Examen I/2013) Indique qué capacidades/intrucciones gana y pierde el computador básico al agregar soporte para paralelismo a nivel de instrucción.
 - c. (I3 I/2018) ¿Por qué se permite hacer forwarding en algunos casos en un pipeline en lugar de hacer stalling de la CPU?
 - d. (I3 II/2016) En caso que la única solución para solucionar un *hazard* de datos sea introducir una burbuja, ¿cuál es el momento más adecuado para hacerlo?
 - e. (Examen I/2013) Un computador con microarquitectura avanzada posee un *pipeline* de 30 etapas. ¿Cuál es el elemento de *hardware*, sin contar los registros entre etapas, que tiene el mayor impacto (positivo y negativo) en el rendimiento? Justifique su respuesta.

- 2. a. (I3 II/2016) En promedio, ¿cuántos ciclos por salto pierde un computador con un *pipeline* de 12 etapas, si su unidad predictora acierta el 75 % de las veces? Asuma que los saltos se realizan en la penúltima etapa.
 - b. (I3 I/2016) Estime el tiempo de ejecución de un programa que toma N instrucciones en el computador básico con *pipeline*, en base a las siguientes condiciones:
 - \blacksquare El 50 % de las instrucciones realizan lecturas o escrituras en memoria.
 - El 10 % de las instrucciones son de salto y en el 25 % de estas, el salto finalmente se realiza.
 - \blacksquare En el 50 % de las ocasiones, el dato obtenido desde la memoria debe ser utilizado en la instrucción siguiente.

Cualquier supuesto sobre la solución debe quedar claramente explicado.

- 3. a. (Examen I/2018) Considere la arquitectura del computador básico con pipeline. Una de las grandes desventajas que posee es el hecho de que si la unidad predictora de saltos se equivoca, se pierden tres ciclos, lo que impacta considerablemente el tiempo de ejecución de los programas. ¿Cómo modificaría esta arquitectura para poder perder un ciclo menos por predicción de salto? Puede hacer un diagrama o detallar su implementación.
 - b. (Examen I/2018) Suponga que tiene una empresa que se encuentra desarrollando un dispositivo relativamente simple, que no ejecuta programas de más de 10 instrucciones. Uno de los desarrolladores sugiere que, en pos de la eficiencia, lo diseñen con un *pipeline* de 10 etapas para poder paralelizar las ejecuciones. ¿Es esta una decisión conveniente tomando en cuenta el tiempo de ejecución de los programas? Justifique su respuesta.
 - c. (Examen II/2015) Un computador x86 monoprocesador posee un *pipeline* de 5 etapas que se ejecutan en el siguiente orden:
 - a) Fetch: Obtiene desde la memoria el opcode de la instrucción a ejecutar.
 - b) Decode: Decodifica el opcode, enviando las señales correspondientes a cada componente.
 - c) Read: Lee desde registros y memoria los datos requeridos para ejecutar la operación.
 - d) Execute: Ejecuta la operación aritmética/lógica de la instrucción usando la ALU.
 - e) Write: Almacena en registros o memoria el resultado de la operación aritmética/lógica.

Además de los mecanismos tradicionales para combatir hazards de datos y de control, el computador evita hazards estructurales de acceso a memoria entre las etapas Fetch, Read y Write, al utilizar una memoria RAM que permite realizar de manera simultánea tres solicitudes distintas. A pesar de esto, es posible generar un hazard estructural de ejecución entre las etapas Read y Execute, cuando se procesa una instrucción del tipo MOV Reg1, [Reg2+offset]. ¿Cómo es posible evitar este hazard?

4. (I3 - I/2016) Determine el número de ciclos que se demora el siguiente código, detallando en un diagrama los estados del pipeline por instrucción. El pipeline tiene forwarding entre todas sus etapas, el manejo de stalling es por software (instrucción NOP) y predicción de salto asumiendo que no ocurre. Indique en el diagrama cuando ocurre forwarding, stalling y flushing.

```
DATA:
    n 1
    index 1
    prev1 0
    prev2 1
    res 0
CODE:
    main:
        MOV A, (n)
        MOV B, (index)
         JEQ end
        ADD B,1
        MOV (index),B
         JMP main
    end:
        MOV A, (prev1)
        MOV B, (prev2)
        ADD A,B
        MOV (res),A
```