Tema 6 Câmpul electrostatic în vid II

6.1 Potențialul câmpului electric. Relația dintre potențial și intensitatea câmpului electrostatic

în fizică există și altă posibilitate de descriere a interactiunii, și anume, prin intermediul măsurii acesteia, numită energie potențială¹. Energia potențială a unui sistem a fost definită ca măsura interacțiunii părților lui componente egală cu

lucrul mecanic pe care acest sistem îl poate efectua. Însă trebuie să ne amintim că nu orice câmp de forte poate fi descris cu ajutorul potențiale¹. Doar energiei câmpurile adică acele câmpuri, potentiale, depinde fortelor cărora nu traiectoriei de miscare a corpului în câmp, ci numai de pozițiile sale inițială și finală, pot fi descrise astfel. Clarificăm mai întâi dacă este

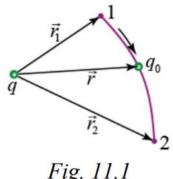


Fig. 11.1

potențial sau nu câmpul electrostatic. Pentru aceasta vom considera două sarcini punctiforme q și q_0 și vom calcula lucrul efectuat de forțele câmpului sarcinii fixe q pentru deplasarea sarcinii q_0

Asupra oricărei sarcini care se află într-un câmp electric acționează o forță electrică care poate deplasa această sarcină. Să determinăm lucrul L efectuat pentru deplasarea unei sarcini de probă q_0 în câmpul electric la o distanță r

$$L = -\Delta E_P = -\int F dr = -\frac{q \, q_0}{4\pi\varepsilon_0} \int \frac{dr}{r^2} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \cdot \frac{q \, q_0}{r} + C. \tag{6.1}$$

Energia potențială a sarcinii de probă q_0 care se află în câmpul sarcinii q la distanța r este

$$E_P = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \cdot \frac{q \, q_0}{r}.\tag{6.2}$$

Din ultima relație rezultă că raportul $\frac{E_P}{q_0}$ nu depinde de sarcina de probă q_0 și din această cauză

este o caracteristică energetică a câmpului numită potențial câmpului electrostatic

$$\varphi = \frac{E_P}{q_0} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \cdot \frac{q}{r}.$$
(6.3)

Conform relației (6.3) rezultă că potențialul φ este numeric egal cu energia potențială a sarcinii pozitive în punctul dat al câmpului.

Lucrul efectuat de către forțele câmpului electrostatic la deplasarea unei sarcini q_0 din punctul I în punctul 2 poate fi reprezentat ca

$$L_{12} = E_{p_1} - E_{p_2} = q_0 (\varphi_1 - \varphi_2) = q_0 U.$$
(6.4)

Prin urmare, lucrul câmpului electric efectuat la deplasarea unei sarcini unitare q_0 din punctul I în punctul 2 al spațiului este egală cu diferența de potențial al câmpului în aceste două puncte. Dacă considerăm că punctul 2 al spațiului este situat la infinit, atunci din relația

precedentă avem
$$L_{\infty} = q_0 \varphi$$
, sau $\varphi = \frac{L_{\infty}}{q_0}$. (6.5)

Astfel potențialul câmpului electric într-un punct al spațiului este definit ca lucrul mecanic al forțelor electrice efectuat pentru a deplasa sarcina de probă din punctul dat la infinit.

$$[\varphi] = \frac{1}{1} \frac{J}{C} = 1 \text{ V (Volt)}.$$

Ca rezultat am stabilit, că câmpul electric poate fi caracterizat cât prin vectorul intensității câmpului \vec{E} atât și prin potențialul scalar φ . Evident, că între aceste mărimi există o careva relație. Pentru a determina relația dintre vectorul \vec{E} și scalarul φ procedăm astfel. Lucrul efectuat de forțele câmpului asupra sarcinii q pe segmentul de drum dl este

$$dL = F_E dl = qE_I dl, (6.6)$$

și respectiv lucrul este egal cu descreșterea energiei potențiale:

$$dL = -dE_p = -d(\varphi q) = -q \frac{\partial \varphi}{\partial l} dl. \tag{6.7}$$

Egalând aceste relații (6.6) cu (6.7) obținem:

$$qE_l dl = -q \frac{\partial \varphi}{\partial l} dl \quad \Rightarrow \quad E_l = -\frac{\partial \varphi}{\partial l},$$
 (6.8)

unde prin l am considerat o direcție arbitrară al spațiului, E_l este proiecția vectorului \vec{E} pe direcția considerată \vec{l} . Relația (6.8) poate fi scrisă și pentru toate direcțiile spațiului:

$$\begin{cases} E_{x} = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}; \\ E_{y} = -\frac{\partial \varphi}{\partial y}; \\ E_{z} = -\frac{\partial \varphi}{\partial z}. \end{cases}$$
(6.9)

$$\vec{E} = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z}\vec{k}\right); \quad \vec{E} = -\left(\frac{\partial}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial}{\partial z}\vec{k}\right)\varphi \ ,$$

sau

$$\vec{E} = -grad \, \varphi = -(\vec{\nabla}\varphi) \tag{6.10}$$

Intensitatea câmpului electric este egală cu gradientul potențialului φ , luat cu semnul "-". Semnul "-" indică că vectorul \vec{E} este orientat în direcția micșorării rapide a scalarului φ .

Câmpul electric poate fi reprezentat intuitiv nu numai folosind liniile de câmp, dar și prin intermediul suprafețelor cu același potențial (*Fig. 9.6a și b*).

Suprafața, în toate punctele căreia potențialul câmpului electric are aceeași valoare se numește suprafață echipotențială.

Liniile de câmp electric și implicit intensitățile câmpului electric sunt perpendiculare pe suprafața echipotențială (*Fig.9.7*). În electrostatică suprafețele metalice sunt suprafețe echipotențiale. Pentru o sarcină punctiformă suprafețele echipotențiale sunt sfere concentrice cu centrul pe sarcina electrică.

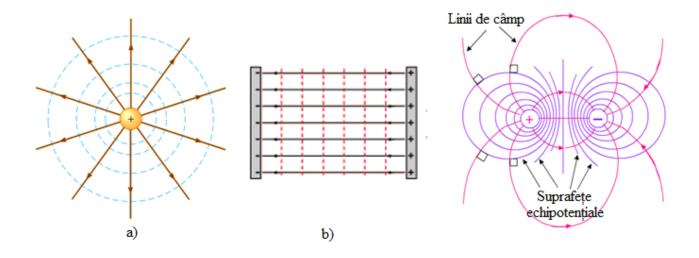


Fig.9.6

Fig. 9.7

În concluzie vom aminti că problema fundamentală a electrostaticii constă în determinarea intensității câmpului electric în orice punct al spațiului, cunoscând mărimea și distribuția sarcinii electrice. Întrucât câmpul electric poate fi caracterizat, de asemenea, cu ajutorul potențialului, problema fundamentală ar putea fi considerată ca și rezolvată dacă s-ar putea afla $\varphi(x,y,z)$ după mărimea și distribuția sarcinii electrice în spațiu.

$$\operatorname{div}(\operatorname{grad}\varphi) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0},$$

adică

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

sau

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}.$$

Această ecuație poate fi scrisă sub o formă mai restrânsă, utilizând operatorul lui Laplace:

$$\Delta \equiv \vec{\nabla}^2 \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}.$$

În acest caz,

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} \equiv \Delta \varphi \equiv \vec{\nabla}^2 \varphi$$

și ecuația capătă forma:

$$\Delta \varphi = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}.$$

Ea se numește ecuația lui Poisson. Dacă nu există sarcini electrice, adică $\rho = 0$, atunci ecuația trece în ecuația lui Laplace:

$$\Delta \varphi = 0$$
.

Astfel, problema fundamentală a electrostaticii în vid se reduce la soluționarea ecuației lui Poisson sau a ecuației lui Laplace