

Définition nabra, gradient, divergence, rotationnel, laplacien scalaire, laplacien vectoriel

Tous les vecteurs sont en coordonnées cartésiennes (x, y, z) , soit A un scalaire et soit $\vec{u} = \begin{vmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{vmatrix}$ un vecteur.

On définit l'opérateur nabra $\vec{\nabla}$ par :

$$\vec{\nabla} = \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{vmatrix}$$

On définit l'opérateur scalaire gradient $\overrightarrow{\text{grad}}$ par :

$$\overrightarrow{\text{grad}}A = \vec{\nabla}A = \begin{vmatrix} \frac{\partial A}{\partial x} \\ \frac{\partial A}{\partial y} \\ \frac{\partial A}{\partial z} \end{vmatrix}$$

On définit l'opérateur vectoriel divergence div par :

$$\text{div} \vec{u} = \vec{\nabla} \cdot \vec{u} = \frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_y}{\partial y} + \frac{\partial u_z}{\partial z}$$

On définit l'opérateur vectoriel rotationnel $\overrightarrow{\text{rot}}$ par :

$$\overrightarrow{\text{rot}} \vec{u} = \vec{\nabla} \wedge \vec{u} = \begin{vmatrix} \frac{\partial u_z}{\partial y} - \frac{\partial u_y}{\partial z} \\ \frac{\partial u_x}{\partial z} - \frac{\partial u_z}{\partial x} \\ \frac{\partial u_y}{\partial x} - \frac{\partial u_x}{\partial y} \end{vmatrix}$$

On définit l'opérateur scalaire laplacien Δ par :

$$\Delta A = \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla}A) = \text{div}(\overrightarrow{\text{grad}}A) = \frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_y}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u_z}{\partial z^2}$$

On définit l'opérateur vectoriel laplacien vectoriel $\vec{\Delta}$ par :

$$\vec{\Delta u} = \begin{pmatrix} \Delta u_x \\ \Delta u_y \\ \Delta u_z \end{pmatrix}$$