

Définition des vecteurs vitesse et accélération dans un repère

Si \mathcal{R} est un repère de centre O et M un point matériel, on définit:

- Sa vitesse $\vec{v}(M \in \mathcal{R}) = \left. \frac{d\overrightarrow{OM}}{dt} \right|_{\mathcal{R}}$
- Son accélération $\vec{a}(M \in \mathcal{R}) = \left. \frac{d^2\overrightarrow{OM}}{dt^2} \right|_{\mathcal{R}}$