Escalonamento de Tarefas



Fundamentos dos Sistemas de Tempo Real Rômulo Silva de Oliveira eBook Kindle, 2018

www.romulosilvadeoliveira.eng.br/livrotemporeal Outubro/2018

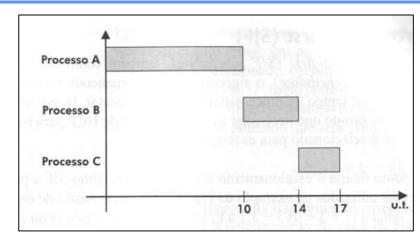


Escalonamento de Tarefas

- ☐ Sistemas de tempo real são organizados em torno do conceito de tarefas
- ☐ Tarefas podem ser implementadas como:
 - Funções em um executivo cíclico
 - Tratadores de interrupções
 - Threads
- ☐ Forma mais comum: tarefa implementada como thread
 - Pode ser com microkernel ou com kernel complexo
- ☐ Em geral existem muito mais tarefas do que processadores
- ☐ É preciso definir que algoritmo será usado para escolher qual tarefa será executada a seguir
 - No caso de multicore, quais serão executadas

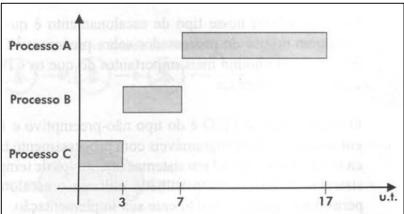
Sistemas de Propósito Geral 1/11

Algoritmo Ordem de Chegada FCFS (First-Come, First-Served) ou FIFO (First-In, First-Out)

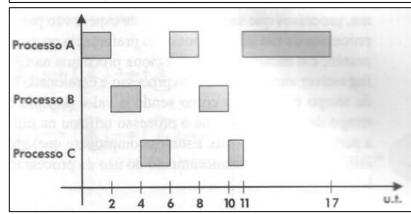


Processo	Tempo de processador (u.t.)
Α	10
В	4
С	3

Algorimo conhecido como SJF (*Shortest Job First*)



Algoritmo **Fatias de Tempo** ou **RR** (*round-robin*)

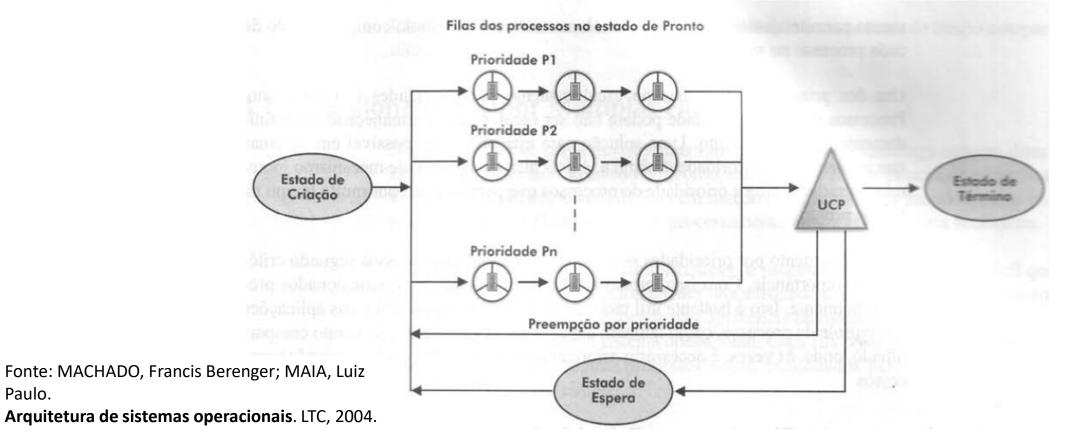


Fonte: MACHADO, Francis Berenger; MAIA, Luiz Paulo. **Arquitetura de sistemas operacionais**. LTC, 2004.

Sistemas de Propósito Geral 7/11

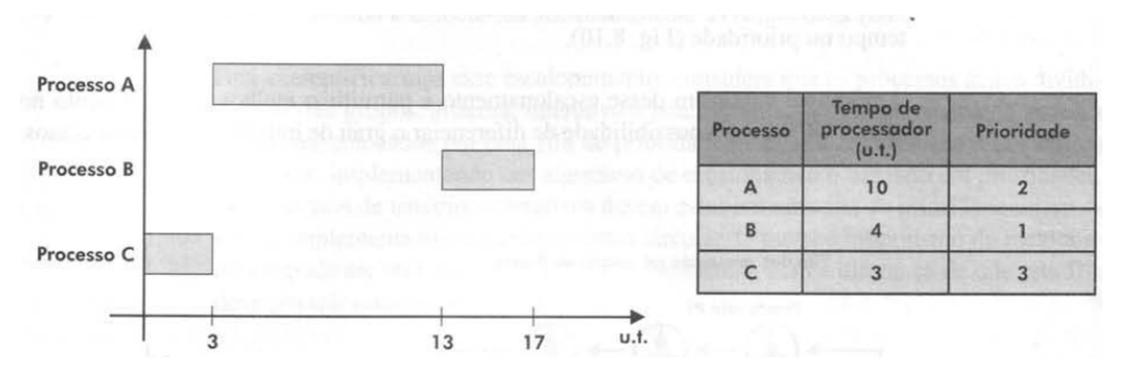
☐ Algoritmo baseado em **prioridades**

- Executa antes a tarefa apta com prioridade mais alta
- Fila de aptos mantida ordenada pelas prioridades
- Quando uma tarefa fica apta, ela é inserida na fila conforme a suaprioridade
- Quando o processador fica disponível, tarefa com prioridade mais alta executa



9

☐ Algoritmo baseado em **prioridades**



Fonte: MACHADO, Francis Berenger; MAIA, Luiz Paulo. **Arquitetura de sistemas operacionais**. LTC, 2004.

Sistemas de Propósito Geral 9/11

- □ O que fazer quando uma tarefa de prioridade mais baixa está executando e uma tarefa de prioridade mais alta torna-se apta?
- ☐ Prioridades Preemptivas:
 - Contexto da tarefa de baixa prioridade é salvo
 - Ela é re-inserida na fila de aptos
 - Tarefa de alta prioridade assume o processador
- ☐ Esta é a forma natural de implementar prioridades, pois respeita a atribuição de prioridades feita pelo sistema e/ou o usuário

Sistemas de Propósito Geral 10/11

- ☐ Prioridades Não Preemptivas
 - Quando tarefa é colocada para executar, ela permanece até que faça uma chamada de sistema e fique bloqueada
 - Tarefa de alta prioridade liberada (ficou apta) é inserida na fila de aptos
 - Ela não "preempta" a tarefa de baixa prioridade em execução
- □ Prioridades não preemptivas geram inversão de prioridades
- ☐ Tarefa de alta prioridade na fila de aptos espera pela tarefa de baixa prioridade em execução
- ☐ Tal situação não é desejada em sistemas operacionais de propósito geral e muito menos em sistemas de tempo real

Escalonamento em Sistemas de Tempo Real 1/2

- ☐ Ênfase do escalonamento está no atendimento dos requisitos temporais: deadlines
- □ Executivo cíclico:
 - Ordem de execução das tarefas expressa no próprio código do executivo
 - Solução não preemptiva
- □ Laço principal com tratadores de interrupção:
 - Tratadores de interrupção possuem prioridade preemptiva mais alta que o laço principal
 - Entre interrupções o hardware define uma ordem de prioridade
 - Ordem pode ser definida pelo software durante a inicialização do sistema
 - Interrupção de mais alta prioridade ocorre durante tratador de mais baixa prioridade ?
 - Em alguns sistemas todos os tratadores de interrupção executam com interrupções desabilitadas
 - Em outros sistemas é permitido que uma interrupção de mais alta prioridade interrompa o tratador em execução
 - Tratadores de interrupção podem ou não ser preemptados, depende do sistema

Escalonamento em Sistemas de Tempo Real 2/2

- ☐ Escalonamento das tarefas quando um microkernel ou kernel é usado
- ☐ Tarefas de tempo real são implementadas como threads
- ☐ Algoritmo preferido: prioridades preemptivas
 - desenvolvedor gerencia o uso do processador
- □ Como definir as prioridades ?
 - □ Prioridades Fixas
 - ☐ Prioridades Variáveis

Prioridades Fixas 2/5

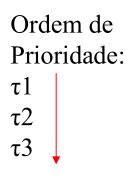
- □ Rate Monotonic RM (Taxa Monotônica)
 - Prioridade mais alta para a tarefa com período menor
 - Prioridade fixa
- □ Deadline Monotonic DM (Deadline Monotônico)
 - Prioridade mais alta para a tarefa com deadline relativo menor
 - Prioridade fixa
 - Igual ao RM quando D = P
- □ Importância
 - Prioridade mais alta para a tarefa mais importante da aplicação
 - Prioridade fixa
- □ Outras

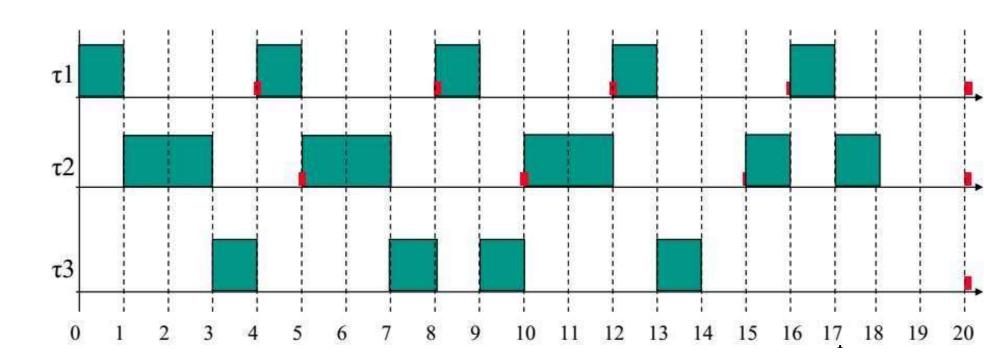
Prioridades Fixas 3/5

- □ Rate Monotonic RM (Taxa Monotônica)
 - Prioridade mais alta para a tarefa com período menor
 - Prioridade fixa
- □ Exemplo

Três tarefas periódicas τ1, τ2 e τ3

Períodos P1=4, P2=5 e P3=20 e tempos de execução C1=1, C2=2 e C3=4.





Prioridades Fixas 4/5

- □ Deadline Monotonic DM (Deadline Monotônico)
 - Prioridade mais alta para a tarefa com deadline relativo menor
 - Prioridade fixa
 - Igual ao RM quando D = P
- □ Exemplo

Três tarefas periódicas τ1, τ2 e τ3

Períodos P1=4, P2=5 e P3=20 e tempos de execução C1=1, C2=2 e C3=4 e deadlines relativos D1=4, D2=3 e D3=20

