

Introduction

Le problème de transport consiste à envoyer des quantités depuis des fournisseurs vers des clients en respectant :

- chaque fournisseur a une **provision** $P[i]$
- chaque client a une **demande** $C[j]$
- chaque trajet (i,j) a un **coût** $c[i][j]$

On souhaite construire une solution qui répond à toutes les demandes en minimisant le coût total.

Dans notre projet, on fait ça en 2 étapes :

1. On trouve une solution initiale faisable (pas optimale la plupart du temps)
2. Puis on optimise cette solution pour baisser le coût

On compare deux façons de faire :

- **Nord-Ouest -> optimisation**
- **Balas-Hammer -> optimisation**

1) Nord-Ouest (solution initiale)

L'objectif : on remplit le tableau en partant de la case en haut à gauche, sans regarder les coûts.

Pseudo-code

```
i <- 1 ; j <- 1
Tant que i ≤ n et j ≤ m :
    x <- min(P[i], C[j])
    envoyer x de i vers j
    P[i] <- P[i] - x
    C[j] <- C[j] - x
    Si P[i] == 0 : i <- i + 1
    Sinon si C[j] == 0 : j <- j + 1
```

Fin

Complexité

- Très rapide : environ $O(n+m)$ (donc $\sim O(n)$ si $n=m$)
 - Mais la solution peut être mauvaise, donc l'optimisation derrière peut être longue.
-

2) Balas-Hammer (solution initiale)

L'objectif : on choisit de manière plus stratégique où envoyer, en utilisant les coûts.

Principe :

- on calcule une pénalité par ligne/colonne (différence entre les 2 plus petits coûts)
- on choisit la ligne/colonne avec la plus grosse pénalité
- on alloue sur la case la moins chère correspondante

Pseudo-code

Tant qu'il reste des demandes/provisions :

```
Pour chaque ligne i :  
    p_ligne[i] <- (2e plus petit coût de la ligne i) - (plus  
petit coût)  
Pour chaque colonne j :  
    p_col[j] <- (2e plus petit coût de la colonne j) - (plus  
petit coût)  
  
choisir la pénalité max (ligne ou colonne)  
  
prendre dans cette ligne/colonne la case (i,j) au coût minimal  
x <- min(P[i], C[j])  
envoyer x de i vers j  
mettre à jour P[i], C[j]  
supprimer la ligne ou colonne finie
```

Fin

Complexité

- Plus lent que Nord-Ouest : souvent proche de $O(n^3)$ (ça grandit vite)
 - Mais donne une meilleure solution initiale → optimisation souvent **plus courte**.
-

3) Marche-pied (optimisation)

Idée : on améliore une solution faisable en trouvant une case vide qui ferait baisser le coût. On calcule des potentiels u et v , puis des coûts réduits Δ .

- si tous les $\Delta \geq 0$ → solution optimale
- sinon on ajoute la meilleure case (Δ le plus négatif) et on ajuste sur un cycle

Pseudo-code

Répéter :

calculer les potentiels $u[i]$, $v[j]$ à partir des cases utilisées

meilleur_delta \leftarrow 0

(p,q) \leftarrow rien

Pour chaque case vide (i,j) :

delta \leftarrow $c[i][j] - (u[i] + v[j])$

Si delta < meilleur_delta :

meilleur_delta \leftarrow delta

(p,q) \leftarrow (i,j)

Si (p,q) n'existe pas :

Stop (optimal)

trouver le cycle en ajoutant (p,q)

theta \leftarrow plus petite quantité sur les cases du cycle à diminuer

ajuster les flux sur le cycle (+theta / -theta)

Jusqu'à optimal

Complexité

- Une itération coûte souvent $O(n^2)$ (on regarde beaucoup de cases)

- Le nombre d'itérations dépend de la solution initiale :
 - après **Nord-Ouest** → souvent plus d'itérations
 - après **Balas-Hammer** → souvent moins d'itérations
-

Stratégie d'expérimentation

Pour chaque taille n :

- on génère un problème aléatoire équilibré
- on mesure :
 - θ_{NO} : temps Nord-Ouest
 - θ_{BH} : temps Balas-Hammer
 - t_{NO} : marche-pied en partant de Nord-Ouest
 - t_{BH} : marche-pied en partant de Balas-Hammer
- on répète 100 fois
- on stocke tout dans un CSV avec aussi :
 - $total_no = \theta_{NO} + t_{NO}$
 - $total_bh = \theta_{BH} + t_{BH}$
 - $ratio = total_no / total_bh$

Conclusion

- **Nord-Ouest** : très rapide, mais donne souvent une solution initiale "pas optimisé" → donc une optimisation beaucoup plus longue.
- **Balas-Hammer** : plus coûteux au début, mais donne une meilleure base → donc une optimisation plus rapide.
- Au final, pour les grandes tailles, Balas-Hammer + marche-pied est souvent plus rentable.