

SBVLIFA: Linguagens Formais e Autômatos

Aula 03: Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Bacharelado em Ciência da Computação
Prof. Dr. David Buzatto

Linguagens Regulares

► Linguagens Regulares

Tipo	Classe de Linguagens	Modelo de Gramática	Modelo de Reconhecedor
0	Recursivamente enumeráveis	Irrestrita	Máquina de Turing
1	Sensíveis ao contexto	Sensível ao contexto	Máquina de Turing com fita limitada
2	Livres de contexto	Livre de contexto	Autômato de pilha
3	Regulares	Linear (direita ou esquerda)	Autômato finito

Tipo 0

Tipo 1

Tipo 2

Tipo 3

Linguagens Regulares

► Relembrando...

- **Autômato Finito Determinístico (DFA):** o controle é determinístico, ou seja, **sempre está em um único estado** em qualquer instante;
- **Autômato Finito Não-Determinístico (NFA):** o controle **pode estar em mais de um estado** em qualquer instante.

Linguagens Regulares

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

- A adição do não-determinismo não permite a definição de quaisquer linguagens que não sejam reconhecidas por DFAs;
- O não-determinismo permite “programar” soluções para problemas usando uma linguagem de alto nível, que depois podem ser “compiladas” em DFAs que, por sua vez, podem então ser executados em computadores convencionais;
- Trocando em miúdos, o não-determinismo nos dá mais ferramentas para descrever o autômato finito, facilitando sua definição e então podemos convertê-lo, usando um algoritmo que estudaremos, para um DFA;
- Em relação à terminologia, chamaremos um Autômato Finito Não-Determinístico de NFA.

Linguagens Regulares

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

- Informalmente, a diferença entre DFAs e NFAs é que os NFAs permitem que haja mais de uma transição com o mesmo símbolo partindo de qualquer estado;
- Isso implica justamente na capacidade do controle de execução do autômato estar em mais de um estado ao mesmo tempo, visto que quando um símbolo for lido e duas ou mais transições forem tomadas, chega-se a estados diferentes;
- Em razão disso, a função de transição dos NFAs tem a mesma “cara”, ou assinatura, da função de transição dos DFAs, ou seja, ela recebe um estado e um símbolo como entrada, mas com a diferença que ela retorna um conjunto de estados, mesmo que unitário, ao ser executada.

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

➤ Definição Formal:

$$A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$$

- **A**: autômato finito não-determinístico, uma 5-upla, onde:
 - Q : conjunto finito de estados;
 - Σ : conjunto finito de símbolos de entrada (alfabeto);
 - δ : função de transição, na forma $\delta(q, a) \rightarrow \{p_1, p_2, \dots, p_n\}$, ou seja, $\delta: Q \times \Sigma \rightarrow \mathcal{P}(Q)$
 - q_0 : estado inicial, tal que $q_0 \in Q$
 - F : conjunto de estados finais ou de aceitação, tal que $F \subseteq Q$
- **Obs**: $\mathcal{P}(Q)$ significa todos os subconjuntos de Q . Lê-se “conjunto potência de Q ”.

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exemplo

► Para:

$$L = \{ x01 \mid x \text{ é qualquer string de } 0\text{'s e } 1\text{'s} \}$$

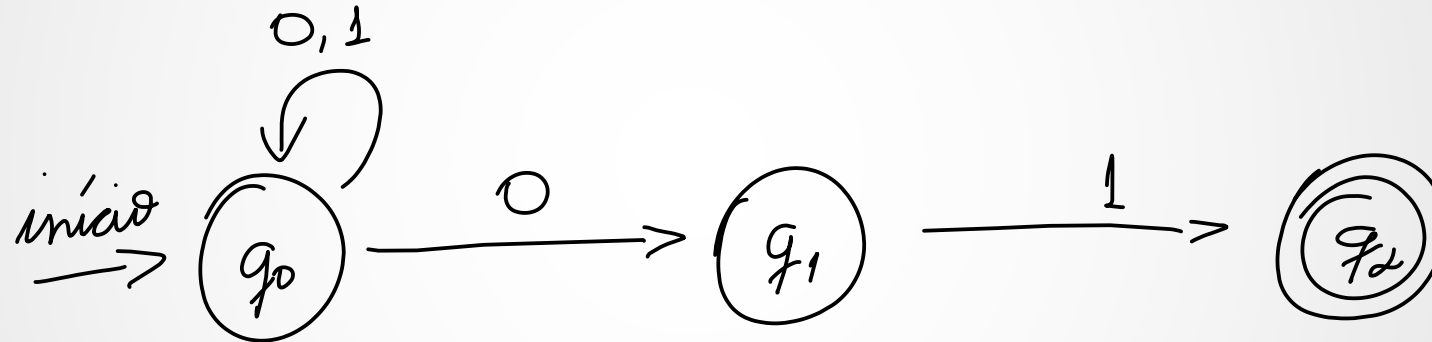
► Strings da linguagem: 01, 1101 e 00101, ...

► Strings que não são da linguagem: ε , 0, 111000, ...

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

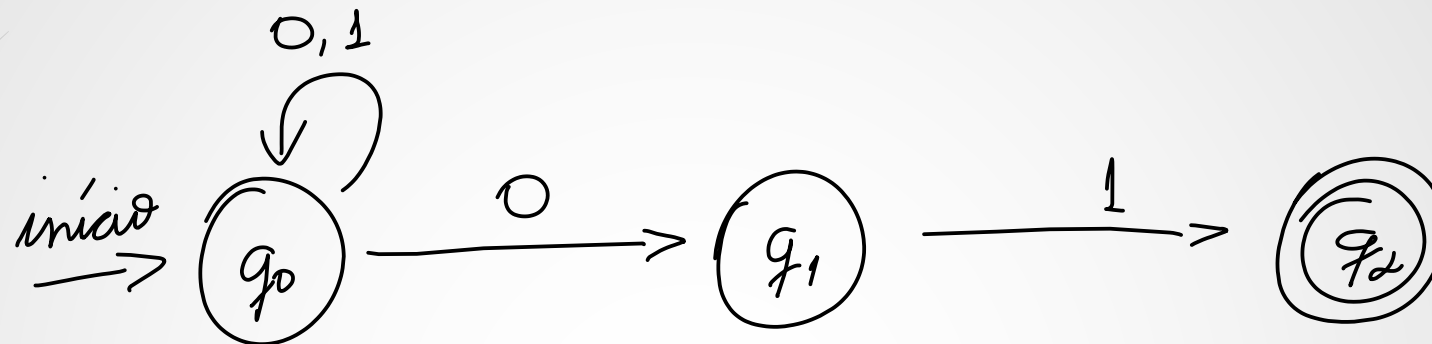
Exemplo

► Diagrama de transições:



Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exemplo



➤ $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$, onde:

➤ $Q = \{ q_0, q_1, q_2 \}$

➤ $\Sigma = \{ 0, 1 \}$

➤ $F = \{ q_2 \}$

➤ δ :

	0	1
$\rightarrow q_0$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0\}$
q_1	\emptyset	$\{q_2\}$
$* q_2$	\emptyset	\emptyset

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Extensão da Função de Transição às Strings

- Necessária para tornar exata a noção da linguagem de um NFA;
- Se δ é a função de transição, $\hat{\delta}$ (delta chapéu) é a função de transição estendida;
- Definição:
 - **Base:** $\hat{\delta}(q, \varepsilon) = \{q\}$
Se estamos em q e não lemos nada, ficamos em q
 - **Indução:**
 - $w = xa$, onde a é o último símbolo de w e x é o restante de w ;
 - $\hat{\delta}(q, x) = \{p_1, p_2, \dots, p_k\}$
 - $\bigcup_{i=1}^k \delta(p_i, a) = \{r_1, r_2, \dots, r_m\}$
 - $\hat{\delta}(q, w) = \{r_1, r_2, \dots, r_m\}$
 - Ou seja, calculamos $\hat{\delta}(q, w)$ calculando primeiro $\hat{\delta}(q, x)$ e depois seguindo todas as transições de quaisquer desses estados que sejam rotuladas por a .

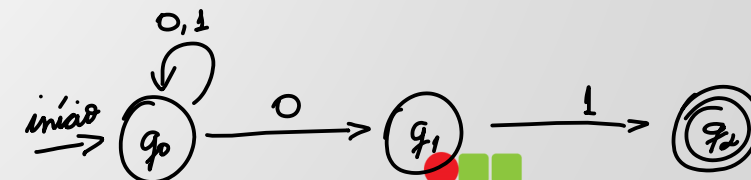
Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Extensão da Função de Transição às Strings

► **Exemplo:** Para $A = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \delta, q_0, \{q_2\})$, realizar a computação de $\hat{\delta}(q_0, w)$ para cada prefixo w de 00101, começando em δ e aumentando o tamanho:

- $\hat{\delta}(q_0, \varepsilon) = \{q_0\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 0) = \delta(q_0, 0) = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 00) = \delta(q_0, 0) \cup \delta(q_1, 0) = \{q_0, q_1\} \cup \emptyset = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 001) = \delta(q_0, 1) \cup \delta(q_1, 1) = \{q_0\} \cup \{q_2\} = \{q_0, q_2\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 0010) = \delta(q_0, 0) \cup \delta(q_2, 0) = \{q_0, q_1\} \cup \emptyset = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 00101) = \delta(q_0, 1) \cup \delta(q_1, 1) = \{q_0\} \cup \{q_2\} = \{q_0, q_2\}$

δ		
	0	1
$\rightarrow q_0$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0\}$
q_1	\emptyset	$\{q_2\}$
$* q_2$	\emptyset	\emptyset



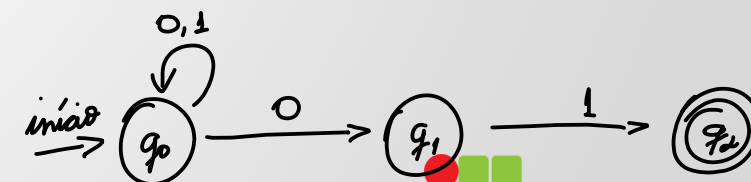
Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Extensão da Função de Transição às Strings

► **Exemplo:** Para $A = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \delta, q_0, \{q_2\})$, realizar a computação de $\hat{\delta}(q_0, w)$ para cada prefixo w de 00101, começando em δ e aumentando o tamanho:

- $\hat{\delta}(q_0, \varepsilon) = \{q_0\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 0) = \delta(q_0, 0) = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 00) = \delta(q_0, 0) \cup \delta(q_1, 0) = \{q_0, q_1\} \cup \emptyset = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 001) = \delta(q_0, 1) \cup \delta(q_1, 1) = \{q_0\} \cup \{q_2\} = \{q_0, q_2\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 0010) = \delta(q_0, 0) \cup \delta(q_2, 0) = \{q_0, q_1\} \cup \emptyset = \{q_0, q_1\}$
- $\hat{\delta}(q_0, 00101) = \delta(q_0, 1) \cup \delta(q_1, 1) = \{q_0\} \cup \{q_2\} = \{q_0, q_2\}$

	δ	
	0	1
$\rightarrow q_0$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0\}$
q_1	\emptyset	$\{q_2\}$
$* q_2$	\emptyset	\emptyset



Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Definição de Linguagem de um NFA

- Dado um NFA $A = (Q, \Sigma, \delta, q_0, F)$, sua linguagem $L(A)$ é definida por:

$$L(A) = \{ w \mid \hat{\delta}(q_0, w) \cap F \neq \emptyset \}$$

- Isto é, $L(A)$ é o conjunto de strings w em Σ^* tais que $\hat{\delta}(q_0, w)$ contém pelo menos um estado de aceitação. **Se L é $L(A)$ para algum NFA A , dizemos que L é uma linguagem regular, pois um NFA possui um DFA equivalente.**

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Equivalência entre DFAs e NFAs

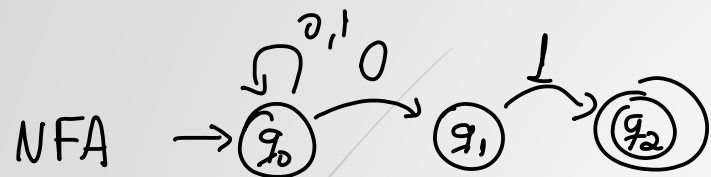
- Dado um NFA $N = (Q_N, \Sigma, \delta_N, q_0, F_N)$, construir o DFA $D = (Q_D, \Sigma, \delta_D, \{q_0\}, F_D)$ tal que $L(N) = L(D)$
 - Os alfabetos são os mesmos;
 - O estado inicial de D é o conjunto que contém apenas o estado inicial de N .
- Construção dos outros componentes:
 - Q_D é o conjunto de subconjuntos de Q_N , isto é, Q_D é o conjunto potência de Q_N . Se Q_N tem n estados, Q_D terá 2^n estados. O número de estados de Q_D pode ser efetivamente muito menor que 2^n , pois vários estados poderão ser inacessíveis e, por consequência, “descartados” do DFA;
 - F_D é o conjunto de subconjuntos S de Q_N tais que $S \cap F_N \neq \emptyset$, isto é, F_D representa todos os conjuntos de estados de N que incluem pelo menos um estado de aceitação de N ;
 - Para cada conjunto $S \subseteq Q_N$ e para cada símbolo de entrada a em Σ ,

$$\delta_D(S, a) = \bigcup_{p \in S} \delta_N(p, a)$$

- Isto é, para calcular $\delta_D(S, a)$, examinamos todos os estados p em S , vemos para quais estados N vai a partir de p sobre a entrada a e unimos todos esses estados.

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Equivalência entre DFAs e NFAs



$$N = (Q_N, \Sigma, \delta_N, q_0, F_N)$$

$$Q_N = \{q_0, q_1, q_2\}$$

$$F_N = \{q_2\}$$

δ_N :

	0	1
$\rightarrow q_0$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_1\}$
q_1	\emptyset	$\{q_2\}$
$* q_2$	\emptyset	\emptyset

Construção da DFA $D = (Q_D, \Sigma, \delta_D, \{q_0\}, F_D)$

$$Q_D = \{\emptyset, \{q_0\}, \{q_1\}, \{q_2\}, \{q_0, q_1\}, \{q_0, q_2\}, \{q_1, q_2\}, \{q_0, q_1, q_2\}\}$$

$$F_D = \{\{q_2\}, \{q_0, q_2\}, \{q_1, q_2\}, \{q_0, q_1, q_2\}\} \rightarrow \text{todos os estados de } Q_D \text{ que têm o(s) estado(s) final(is) de } Q_N$$

δ_D :

	0	1
\emptyset	\emptyset	\emptyset
$\rightarrow \{q_0\}$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_1\}$
$\{q_1\}$	\emptyset	$\{q_2\}$
$* \{q_2\}$	\emptyset	\emptyset
$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0, q_2\}$
$* \{q_0, q_2\}$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0\}$
$* \{q_1, q_2\}$	\emptyset	$\{q_2\}$
$* \{q_0, q_1, q_2\}$	$\{q_0, q_1\}$	$\{q_0, q_2\}$

N tem 3 estados,
D tem 2³ estados

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Equivalência entre DFAs e NFAs

δ_D :

	0	1
\emptyset A	\emptyset A	\emptyset A
$\rightarrow \{q_0\}$ B	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0\}$ B
$\{q_1\}$ C	\emptyset A	$\{q_2\}$ D
* $\{q_2\}$ D	\emptyset A	\emptyset A
$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_2\}$ F
* $\{q_0, q_2\}$ F	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0\}$ B
* $\{q_1, q_2\}$ G	\emptyset A	$\{q_2\}$ D
* $\{q_0, q_1, q_2\}$ H	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_2\}$ F

Renomeando os estados

	0	1
A	A	A
\rightarrow B	E	B
C	A	D
* D	A	A
E	E	F
* F	E	B
* G	A	D
* H	E	F

Quais estados são
aceitáveis?

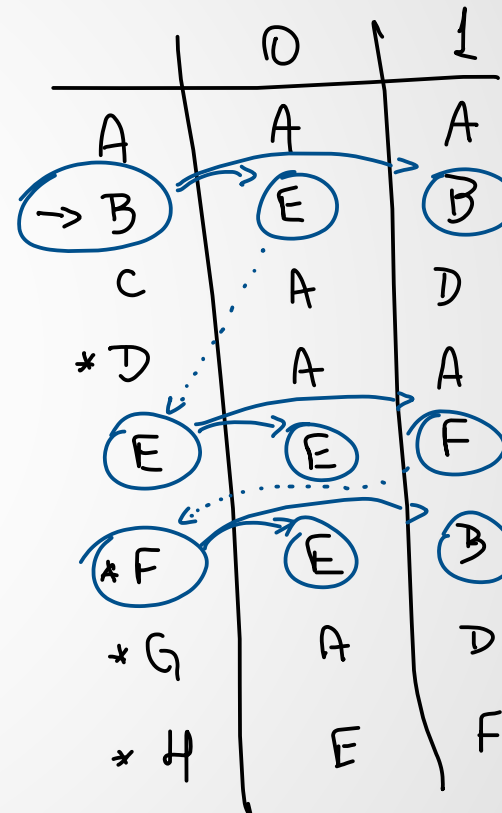
Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Equivalência entre DFAs e NFAs

δ_D :

	0	1
\emptyset A	\emptyset A	\emptyset A
$\rightarrow \{q_0\}$ B	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0\}$ B
$\{q_1\}$ C	\emptyset A	$\{q_2\}$ D
$* \{q_2\}$ D	\emptyset A	\emptyset A
$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_2\}$ F
$* \{q_0, q_2\}$ F	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0\}$ B
$* \{q_1, q_2\}$ G	\emptyset A	$\{q_2\}$ D
$* \{q_0, q_1, q_2\}$ H	$\{q_0, q_1\}$ E	$\{q_0, q_2\}$ F

Renomeando os estados



Quais estados são aceitos?

Os estados aceitos são:
B, E e F

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Equivalência entre DFAs e NFAs

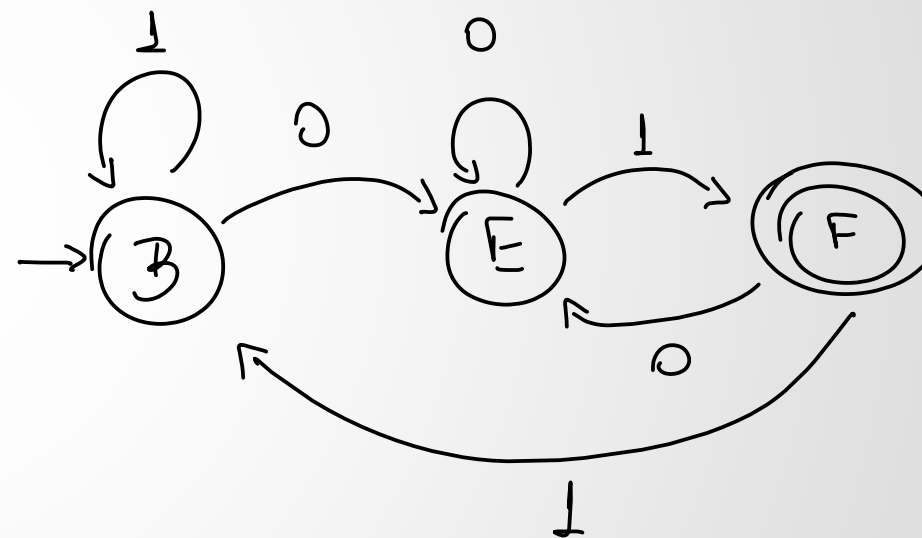
$$D = (Q_D, \Sigma, \delta_D, B, F_D)$$

$$Q_D = \{B, E, F\}$$

$$F_D = \{F\}$$

δ_D :

	0	1
$\rightarrow B$	E	B
E	E	F
*F	E	B



Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exercícios Escritos

Exercício e3.1: Para cada linguagem abaixo, todas sobre o alfabeto $\{0, 1\}$, defina formalmente o seu respectivo NFA, apresentando a tabela e o diagrama de transições:

- a) $L = \{ w \mid w \text{ termina em } 00 \}$
- b) $L = \{ w \mid w \text{ começa com } 1 \text{ e termina com } 0 \}$
- c) $L = \{ w \mid w \text{ possui três } 0\text{'s consecutivos} \}$
- d) $L = \{ w \mid w \text{ contém a subcadeia } 0101, \text{ isto é, } w = x0101y \text{ para algum } x \text{ e algum } y \}$

Dica: procure usar o não-determinismo para facilitar sua modelagem, você perceberá que a construção dos autômatos se tornará quase que trivial em comparação aos DFAs que reconhecem as mesmas linguagens!

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exercícios Escritos

Exercício e3.2: Para cada NFA do exercício anterior, construa um DFA equivalente.

Exercício e3.3: Converta o seguinte NFA em DFA:

	0	1
$\rightarrow p$	$\{p, q\}$	$\{p\}$
q	$\{r\}$	$\{r\}$
r	$\{s\}$	\emptyset
$* s$	$\{s\}$	$\{s\}$

Exercício e3.4: Converta o seguinte NFA em DFA:

	0	1
$\rightarrow p$	$\{q, s\}$	$\{q\}$
$* q$	$\{r\}$	$\{q, r\}$
r	$\{s\}$	$\{p\}$
$* s$	\emptyset	$\{p\}$

Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exercícios Escritos

Exercício e3.5: Converta o seguinte NFA em DFA:

	0	1
$\rightarrow p$	$\{p, q\}$	$\{p\}$
q	$\{r, s\}$	$\{t\}$
r	$\{p, r\}$	$\{t\}$
$* s$	\emptyset	\emptyset
$* t$	\emptyset	\emptyset

Exercício e3.6: Converta o seguinte NFA em DFA:

	a	b	c
$\rightarrow * q_0$	$\{q_1, q_3\}$	$\{q_3\}$	\emptyset
q_1	\emptyset	$\{q_2\}$	$\{q_4\}$
$* q_2$	\emptyset	$\{q_1\}$	\emptyset
q_3	\emptyset	\emptyset	$\{q_1\}$
$* q_4$	\emptyset	\emptyset	$\{q_4\}$



Autômatos Finitos Não-Determinísticos

Exercícios Escritos

Exercício e3.7: Converta o seguinte NFA em DFA:

	a	b
$\rightarrow q_0$	$\{q_1, q_3\}$	$\{q_3\}$
q_1	$\{q_1, q_2\}$	$\{q_1, q_2\}$
q_2	$\{q_2, q_3\}$	$\{q_3\}$
$* q_3$	\emptyset	\emptyset

Exercício e3.8: Converta o seguinte NFA em DFA:

	a	b	c
$\rightarrow q_0$	$\{q_1\}$	$\{q_1\}$	$\{q_2\}$
q_1	$\{q_3\}$	$\{q_4\}$	$\{q_0, q_2, q_3, q_4\}$
q_2	$\{q_0, q_4\}$	$\{q_0, q_3\}$	$\{q_1, q_3, q_4\}$
$* q_3$	$\{q_4\}$	$\{q_4\}$	$\{q_4\}$
$* q_4$	$\{q_3\}$	$\{q_3\}$	$\{q_3\}$

Bibliografia

HOPCROFT, J. E.; ULLMAN, J. D.; MOTWANI, R. **Introdução à Teoria de Autômatos, Linguagens e Computação**. 2. ed. Rio de Janeiro: Elsevier, 2002. 560 p.

RAMOS, M. V. M.; JOSÉ NETO, J.; VEGA, I. S. **Linguagens Formais: Teoria, Modelagem e Implementação**. Porto Alegre: Bookman, 2009. 656 p.

SIPSER, M. **Introdução à Teoria da Computação**. 2. ed. São Paulo: Cengage Learning, 2017. 459 p.