VICTOR DEMESSANCE

Elève ingénieur informatique à l'UTC

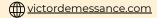
Recherche d'un stage de fin d'étude en R&D dans la conception et le développement de systèmes embarqués autonomes (Septembre 2025)

victordemessance.com

Recherche

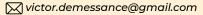
- Septembre 2025 Février 2026
- Stage fin étude (BAC+5)
- Composante de recherche (R&D)

Contact





in Victor Demessance



+336 27 62 55 20

Connaissances

Langage de développement

• Python, C/C++, Php, Js

Développement embarqué

 Linux, ARM, ROS, Matlab/Simulink, VHDL

Optimisation & profilage

• Valgrind, Gprof, Kcachegrind

Langage graphique

• UML, Ladder, Grafcet, Réseaux de pétri

Bases de données

 MySQL, PostgreSQL, MongoDB, phpMyAdmin, Firebase

Web

• HTML, CSS, Javascript, React, Laravel, Filament, PHP

Autres

- · Cmake, Git
- Latex, Jupyter Notebook
- Canva, Blender, InkScape
- Outils bureautiques

Langues

- Anglais B2
- Espagnol B1

Divers

Permis B, véhicule personnel

Rugby:

- 10 ans de compétition nationale au RCME (Massy)
- Equipe universitaire de l'UTC

Passions:

Biologie, Musique, Poésie, Voyage, Jeux-Vidéos, Cognition, Robotique, Photographie,



Formation

Université Technologique Nationale de Séoul ----- 2025 (6 mois)

• Mots clés : Développement Web, Machine learning, Deep learning (NN, CNN, GNN)

Séoul, Corée Du Sud

Université de technologie de Compiègne (UTC) ______ 2020 - 2025

- Diplôme d'ingénieur Filière Informatique Embarquée des Systèmes Autonomes

 Mots clés : FPGA, Systèmes asservis & temps réels, Apprentissage automatique, Traitement de signaux
- Mineure Phiteco: Science des techniques, Cognition, Perception, Philosophie

Diplôme de master spécialisé - Automatique et robotique des systèmes intelligents ----- 2024

• Mots clés : Contrôle, Navigation, Estimation, Perception, Vision robotique, Système de Systèmes

Université technologique de Riga (RTU) ----- 2023 (6 mois)

• Mots clés : Développement et design logiciel, Intelligence artificielle, Réseaux informatique

Riga, Lettonie

Expérience

- Développement et optimisation d'un système de navigation pour véhicule autonome
- Intégration software de capteurs odométriques sur navigateur véhicule
- Profilage mémoire et temporel des processus d'estimations et de calculs logiciels

CCI Eurolam - Distributeur et fabriquant électronique ----- Février 2021
Stagiaire ouvrier Antony, France

- Participation au cycle de production de PCB par l'usinage de produits isolants.
- Formation aux tâches quotidiennes de magasinier en application des normes ISO.

TRB Chemedica – Industrie pharmaceutique – – – – Juillet 2019
Opérateur de conditionnement Vouvry, Suisse

Projets

Localisation par fusion de données GNSS et reconnaissance LiDAR ---- Matlab/Simulink

- Modélisation des systèmes d'évolution et d'observations (GNSS et LiDAR)
- Fusion de données, EKF, UKF, Analyse de consistence
- Application aux contraintes réelles, Algorithme d'association de données, MapMatching

Stabilisation et contrôle d'un quadcopter ------Matlab/Simulink

- Modélisation (Euler-Lagrange), Contrôle du système sous actionné
- Analyse de stabilité, Docking, Convergence sur trajectoire 3D

Pic'Association - Foyer Etudiant - Pôle informatique

- Refonte et déploiement de la nouvelle API/Backoffice de l'association ____ PHP Laravel, Filament
- Mise en service et maintenance des bornes d'achats ———————————————————— React, Redux
- Développement de page Web évènementielle sur serveur web — — — React, HTML/CSS/Js

Traversée d'un labyrinthe par un Turtlebot sous ROS _ _ _ _ _ ROS, Linux, CMake, Python

Modélisation, EKF, Algorithme de contrôle, Docking, traitement LiDAR

Bibliographie sur le traitement des données éparses par GNN en vision robitique

• Données éparses (LiDAR, RGBD), Camera, GNN, Graphes, Vision robotique

Détection et classification de panneaux de signalisation -----Python, PyTorch

• Machine learning, Deep learning, Detection, Classification

Développement d'un noyau TR sur cible (STM32 - ARM) - - - - - Linux, C, ARM • Ordonnancement, Commutation, Sémaphore, Mutex, IVT

oracinariosining commutation, comapniors, mater, m

Analyse et création d'un modèle de classification de la potabilité de l'eau - - - - - Python

• ACP, Kmeans, Knn, ADL, ADQ, Random forest, Régression, Python

Bénévolat

Inter'UT - Evénement sportif - Responsable informatique ----- 2024 (6 mois)

Unis contre Cancer - Responsable Parcours & Informatique - - - - - - - - - 2022 - 2024

Candide - Tutorat scolaire - - - - - 2022 (6 mois)

Epicerie Solidaire - Permanencier ----- 2022 (6 mois)

Intégration de Février (BDI) - Responsable communication - - - - - - - - - - - - - - 2021 - 2022