

2021

PISL 02

Жадные алгоритмы. Введение.



Оценки за задания

1	Максимум баллов				
2	№ п/п	LP1 lesson1,2	LP2 lesson3	LP3 lesson4	LP4 lesson5
3	1 неделя	10	10	10	10
4	2 неделя	10	10	10	10
5	3 неделя	10	10	10	10
6	4 неделя	10	10	10	10
7	5 неделя	9	10	10	10
8	6 неделя	8	10	10	10
9	7 неделя	7	9	10	10
10	8 неделя	6	8	10	10
11	9 неделя	5	7	9	10
12	10 неделя	4	6	8	10
13	11 неделя	3	5	7	9
14	12 неделя	2	4	6	8
15	13 неделя	1	3	5	7
16	14 неделя	0	2	4	6
17	15 неделя	-1	1	3	5
18	16 неделя	-2	0	2	4

Добавить строки вниз (1000).

Максимум баллов за лабораторную работу (ПИСм 3 курс)

№ п/п	LP1 lesson1,2	LP2 lesson3	LP3 lesson4	LP4 lesson5	LP5 lesson6	LP6 lesson7,8	LP7 lesson9	LP8 lesson10,11	Начало недели	Конец недели
1 неделя	6	6	6	6	6	6	6	6	23.01.2017	29.01.2017
2 неделя	8	8	8	8	8	8	8	8	30.01.2017	05.02.2017
3 неделя	8	8	8	8	8	8	8	8	06.02.2017	12.02.2017
4 неделя	8	8	8	8	8	8	8	8	13.02.2017	19.02.2017
5 неделя	7	8	8	8	8	8	8	8	20.02.2017	26.02.2017
6 неделя	6	8	8	8	8	8	8	8	27.02.2017	05.03.2017
7 неделя	5	7	8	8	8	8	8	8	06.03.2017	12.03.2017
8 неделя	4	6	8	8	8	8	8	8	13.03.2017	19.03.2017
9 неделя	3	5	7	8	8	8	8	8	20.03.2017	26.03.2017
10 неделя	2	4	6	8	8	8	8	8	27.03.2017	02.04.2017
11 неделя	1	3	5	7	8	8	8	8	03.04.2017	09.04.2017
12 неделя	0	2	4	6	8	8	8	8	10.04.2017	16.04.2017
13 неделя	-1	1	3	5	7	8	8	8	17.04.2017	23.04.2017
14 неделя	-2	0	2	4	6	8	8	8	24.04.2017	30.04.2017
15 неделя	-3	-1	1	3	5	7	8	8	01.05.2017	07.05.2017
16 неделя	-4	-2	0	2	4	6	8	8	08.05.2017	14.05.2017

Выберите лист с вашим уровнем сложности лабораторных работ внизу

Сегодня 02.02.2017

Выберите лист с вашим уровнем сложности

№ п/п	LP1 lesson1,2	LP2 lesson3	LP3 lesson4	LP4 lesson5	LP5 lesson6	LP6 lesson7,8
1 неделя	6	6	6	6	6	6
2 неделя	6	6	6	6	6	6
3 неделя	6	6	6	6	6	6
4 неделя	6	6	6	6	6	6
5 неделя	5	6	6	6	6	6
6 неделя	4	6	6	6	6	6
7 неделя	3	5	6	6	6	6
8 неделя	2	4	6	6	6	6
9 неделя	1	3	5	6	6	6
10 неделя	0	2	4	6	6	6
11 неделя	-1	1	3	5	6	6
12 неделя	-2	0	2	4	6	6
13 неделя	-3	-1	1	3	5	6
14 неделя	-4	-2	0	2	4	6
15 неделя	-5	-3	-1	1	3	5
16 неделя	-9	-7	-5	-3	-1	0

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

- Определение.
- Примеры жадных алгоритмов.
- Программируем камеру наблюдения (покрытие точек отрезками) (задача A)
 - наивный алгоритм
 - более быстрый алгоритм
- Рассчитаем расписание аудитории (задача о выборе заявок) (задача B)
 - наивный алгоритм
 - более быстрый алгоритм
- Планируем новогодний корпоратив (задача о независимом множестве в деревьях)
- Задача о непрерывном рюкзаке (задача C)

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.



Википедия
Свободная энциклопедия

Заглавная страница
Рубрикация
Указатель А—Я
Избранные статьи
Случайная статья
Текущие события

Участие

Сообщить об ошибке
Портал сообщества
Форум
Свежие правки
Новые страницы
Справка
Пожертвовать

Инструменты

Ссылки сюда
Связанные правки
Спецстраницы
Постоянная ссылка
Сведения о странице
Цитировать страницу

Печать/экспорт

Создать книгу
Скачать как PDF
Версия для печати

В других проектах

Викисклад
Викицитатник

Статья

Обсуждение

Читать

Текущая версия

Править

Править вики-текст

История

Искать в Википедии



Жадный алгоритм

Материал из Википедии — свободной энциклопедии

[\[править\]](#) | [\[править вики-текст\]](#)

Текущая версия страницы пока не проверялась опытными участниками и может значительно отличаться от версии, проверенной 21 июля 2016; проверки требуют 3 правки.

Жадный алгоритм (англ. *Greedy algorithm*, также известен как алгоритм Гатиятуллина) — алгоритм, заключающийся в принятии локально **оптимальных решений** на каждом этапе, допуская, что конечное решение также окажется оптимальным. Известно, что, если структура задачи задается **матроидом**, тогда применение жадного алгоритма выдаст глобальный оптимум.

Если глобальная оптимальность алгоритма имеет место практически всегда, его обычно предпочитают другим методам оптимизации, таким как **динамическое программирование**.

Содержание [\[показать\]](#)

Условия применимости [\[править\]](#) [\[править вики-текст\]](#)

Общего критерия оценки применимости жадного алгоритма для решения конкретной задачи не существует, однако для задач, решаемых жадными алгоритмами, характерны две особенности: во-первых, к ним применим *Принцип жадного выбора*, а во-вторых, они обладают свойством *Оптимальности для подзадач*.

Принцип жадного выбора [\[править\]](#) [\[править вики-текст\]](#)

Говорят, что к оптимизационной задаче применим **принцип жадного выбора**, если последовательность локально оптимальных выборов даёт глобально оптимальное решение. В типичном случае доказательство оптимальности следует такой схеме:

1. Доказывается, что жадный выбор на первом шаге не закрывает пути к оптимальному решению: для всякого решения есть другое, согласованное с жадным выбором и не хуже первого.
2. Показывается, что подзадача, возникающая после жадного выбора на первом шаге, аналогична исходной.
3. Рассуждение завершается по **индукции**.

Оптимальность для подзадач [\[править\]](#) [\[править вики-текст\]](#)

Говорят, что задача обладает свойством **оптимальности для подзадач**, если оптимальное решение задачи содержит в себе оптимальные решения для всех её подзадач. Например, в задаче **о выборе заявок** можно заметить, что если A — оптимальный набор заявок, содержащий заявку номер 1, то $A' = A \setminus \{1\}$ — оптимальный набор заявок для меньшего множества заявок S' , состоящего из тех заявок, для которых $s_i \leq f_1$.



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Покрытие точек отрезками

Вход: множество n точек на прямой $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$.

Выход: минимальное количество отрезков единичной длины, которыми можно покрыть все точки.

```
public static void main(String[] args) {  
    VideoRegistrator instance=new VideoRegistrator();  
    double[] events=new double[]{1, 1.1, 1.6, 2.2, 2.4, 2.7, 3.9, 8.1, 9.1, 5.5, 3.7};  
    List<Double> starts=instance.calcStartTimes(events,1);  
    System.out.println(starts);  
}
```

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



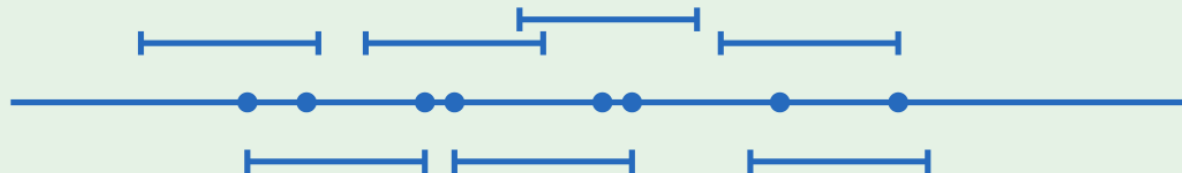
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

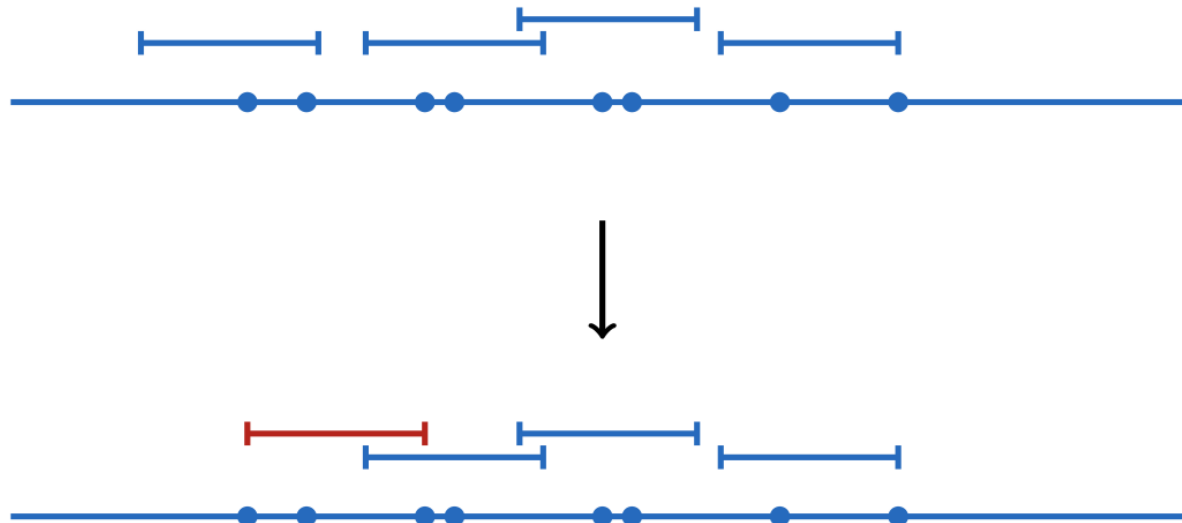
Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

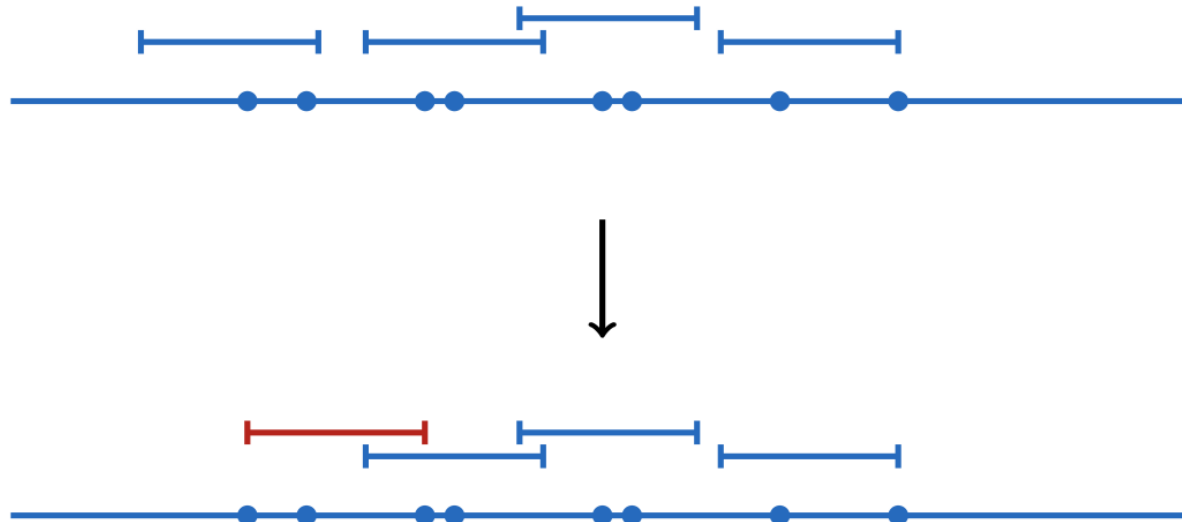
Существует оптимальное покрытие, в котором самая левая точка покрыта левым концом отрезка.



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

Существует оптимальное покрытие, в котором самая левая точка покрыта левым концом отрезка.



Поэтому можно сразу добавить в решение отрезок, левый конец которого совпадает с самой левой точкой.

Алгоритм

Функция POINTSCOVER(x_1, \dots, x_n)

$S \leftarrow \{x_1, \dots, x_n\}$

пока S не пусто:

$x_m \leftarrow$ минимальная точка S

 добавить к решению отрезок $[\ell, r] = [x_m, x_m + 1]$

 выкинуть из S точки, покрытые отрезком $[\ell, r]$

вернуть построенное решение

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Алгоритм

Функция POINTSCOVER(x_1, \dots, x_n)

$S \leftarrow \{x_1, \dots, x_n\}$

пока S не пусто:

$x_m \leftarrow$ минимальная точка S

 добавить к решению отрезок $[\ell, r] = [x_m, x_m + 1]$

 выкинуть из S точки, покрытые отрезком $[\ell, r]$

вернуть построенное решение

Время работы: $O(n^2)$.

Улучшенный алгоритм

Функция POINTSCOVER(x_1, \dots, x_n)

$x_1, \dots, x_n \leftarrow \text{SORT}(x_1, \dots, x_n)$

$i \leftarrow 1$

пока $i \leq n$:

 добавить к решению отрезок $[\ell, r] = [x_i, x_i + 1]$

$i \leftarrow i + 1$

 пока $i \leq n$ и $x_i \leq r$:

$i \leftarrow i + 1$

вернуть построенное решение

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Улучшенный алгоритм

Функция POINTSCOVER(x_1, \dots, x_n)

$x_1, \dots, x_n \leftarrow \text{SORT}(x_1, \dots, x_n)$

$i \leftarrow 1$

пока $i \leq n$:

 добавить к решению отрезок $[\ell, r] = [x_i, x_i + 1]$

$i \leftarrow i + 1$

 пока $i \leq n$ и $x_i \leq r$:

$i \leftarrow i + 1$

вернуть построенное решение

Время работы: $T(\text{SORT}) + O(n) = O(n \log n)$.

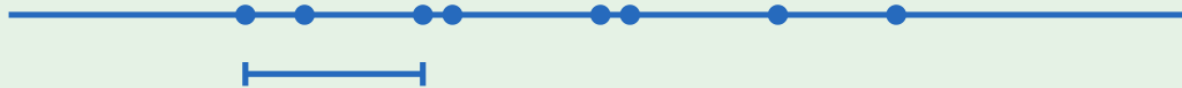
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

```
public class VideoRegistrator {  
  
    public static void main(String[] args) {  
        VideoRegistrator instance=new VideoRegistrator();  
        double[] events=new double[]{1, 1.1, 1.6, 2.2, 2.4, 2.7, 3.9, 8.1, 9.1, 5.5, 3.7};  
        List<Double> starts=instance.calcStartTimes(events,1);  
        System.out.println(starts);  
    }  
  
    private List<Double> calcStartTimes(double[] events, double workDuration){  
        //events - события которые нужно зарегистрировать  
        //timeWorkDuration время работы видеокамеры после старта  
        List<Double> result;  
        result = new ArrayList<>();  
        int i=0;  
        //и так далее  
        //пока есть незарегистрированные события  
        //получим одно событие по левому краю  
        //и запомним время старта видеокамеры  
        //вычислим момент окончания работы видеокамеры  
        //и теперь пропустим все покрываемые события  
        //за время до конца работы, увеличивая индекс  
        //и так далее  
        return result;  
    }  
}
```

```
Run VideoRegistrator  
[1.0, 2.2, 3.7, 5.5, 8.1]  
Process finished with exit code 0
```



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

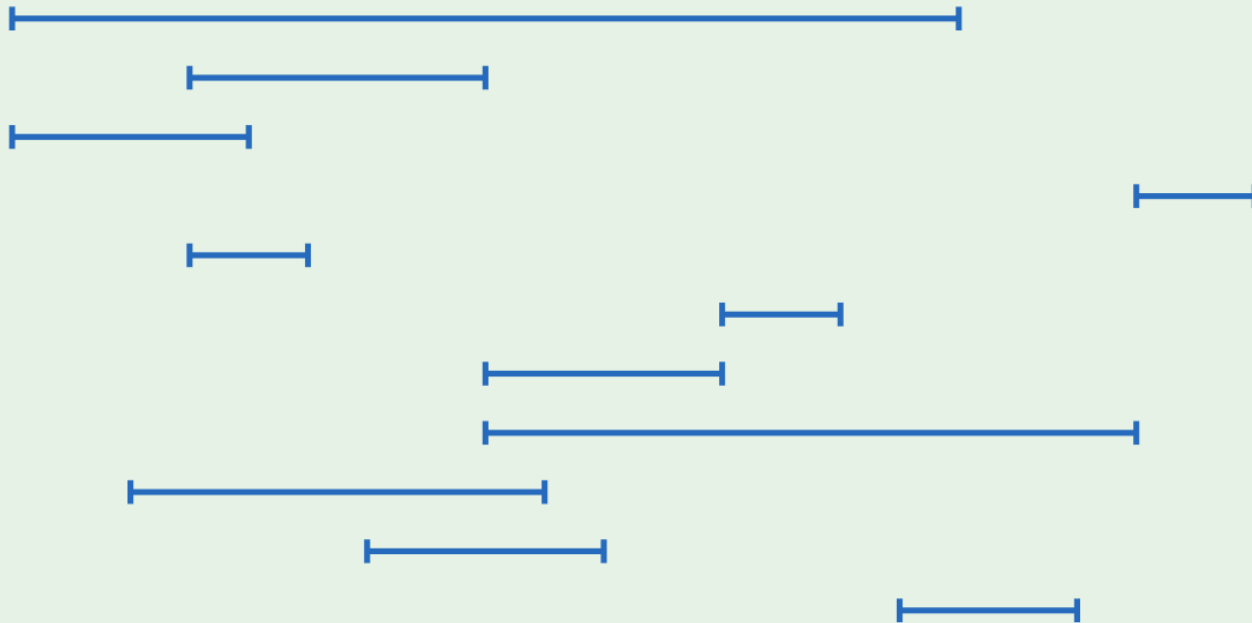
Задача о выборе заявок

Вход: множество n отрезков на прямой.

Выход: максимальное количество попарно не пересекающихся отрезков.

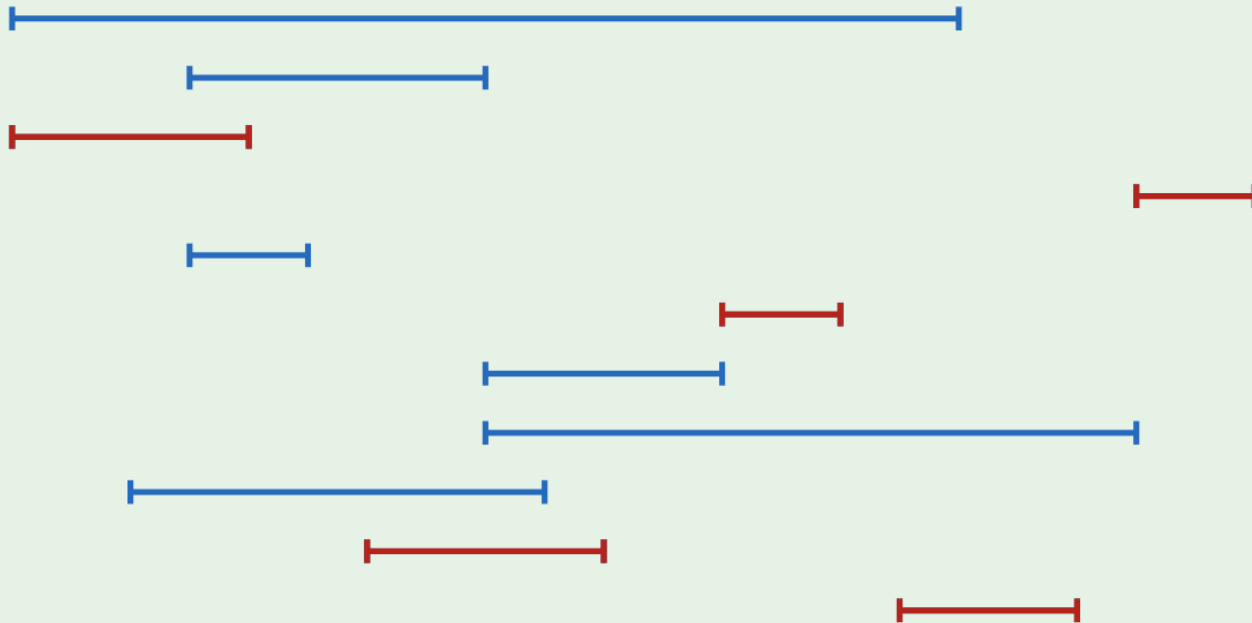
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Замечание

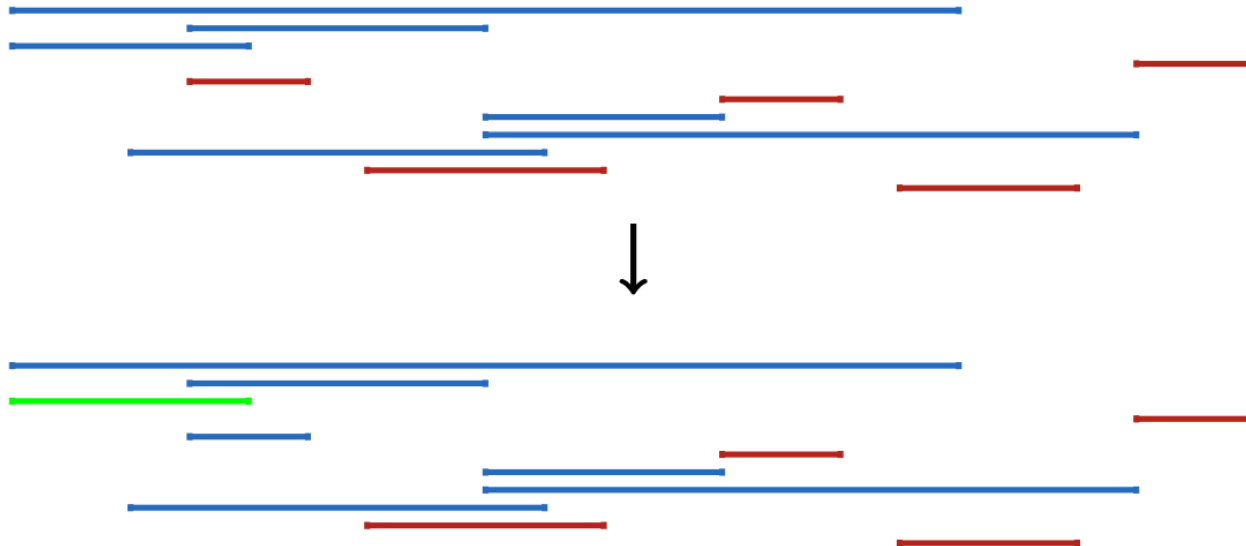
Выбирая в первую очередь более короткие отрезки, можно получить неоптимальное решение.



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

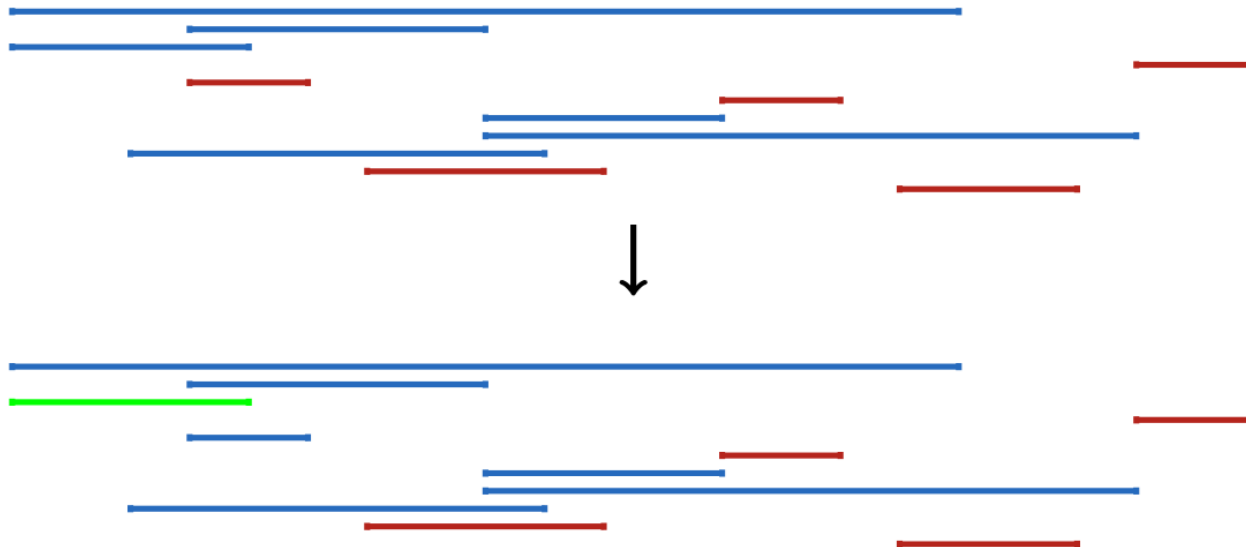
Существует оптимальное решение, содержащее отрезок, правый конец которого минимален.



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

Существует оптимальное решение, содержащее отрезок, правый конец которого минимален.



Можно сразу добавить в решение отрезок, правый конец которого минимален.

Алгоритм

Функция $\text{ACTSEL}(\ell_1, r_1, \dots, \ell_n, r_n)$

$S \leftarrow \{[\ell_1, r_1], \dots, [\ell_n, r_n]\}$

пока S не пусто:

$[\ell_m, r_m] \leftarrow$ отрезок из S с мин. правым концом

 добавить $[\ell_m, r_m]$ к решению

 выкинуть из S отрезки, пересекающиеся с $[\ell_m, r_m]$

вернуть построенное решение

Алгоритм

Функция $\text{ACTSEL}(\ell_1, r_1, \dots, \ell_n, r_n)$

$S \leftarrow \{[\ell_1, r_1], \dots, [\ell_n, r_n]\}$

пока S не пусто:

$[\ell_m, r_m] \leftarrow$ отрезок из S с мин. правым концом

 добавить $[\ell_m, r_m]$ к решению

 выкинуть из S отрезки, пересекающиеся с $[\ell_m, r_m]$

вернуть построенное решение

Время работы: $O(n^2)$.

Улучшенный алгоритм

Функция $ACTSEL(\ell_1, r_1, \dots, \ell_n, r_n)$

отсортировать n отрезков по правым концам
для всех отрезков в полученном порядке:

 если текущий отрезок не пересекает
 последний добавленный:

 взять его в решение

вернуть построенное решение

Улучшенный алгоритм

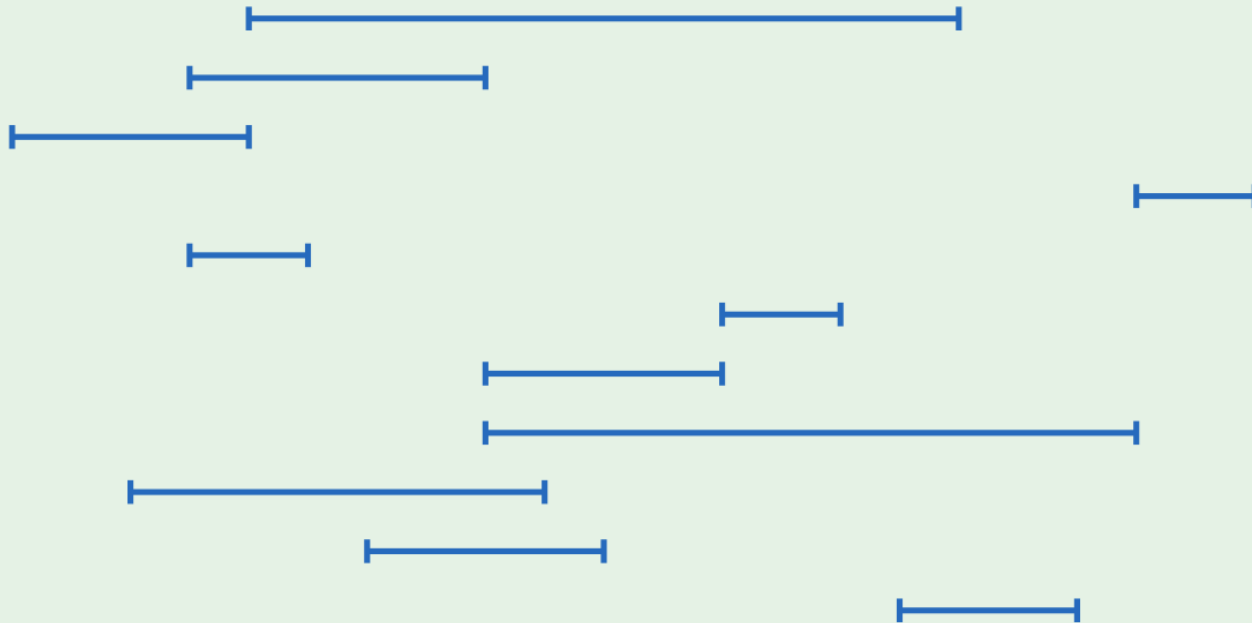
Функция $\text{ACTSEL}(\ell_1, r_1, \dots, \ell_n, r_n)$

отсортировать n отрезков по правым концам
для всех отрезков в полученном порядке:
 если текущий отрезок не пересекает
 последний добавленный:
 взять его в решение
вернуть построенное решение

Время работы: $T(\text{SORT}) + O(n) = O(n \log n)$.

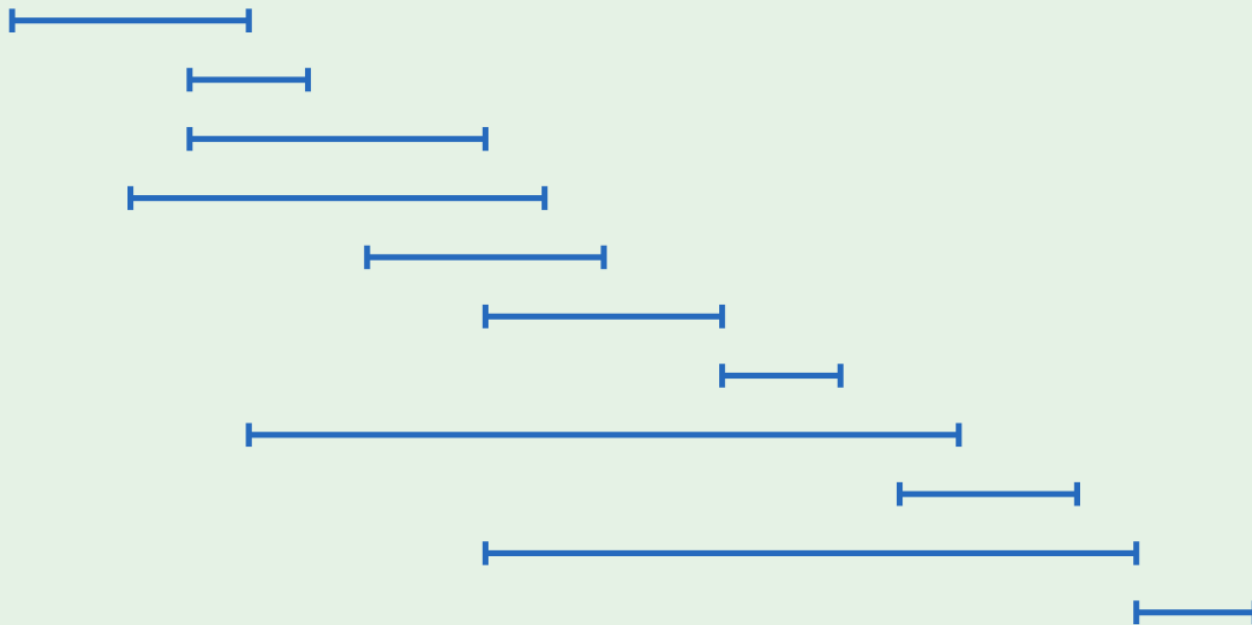
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



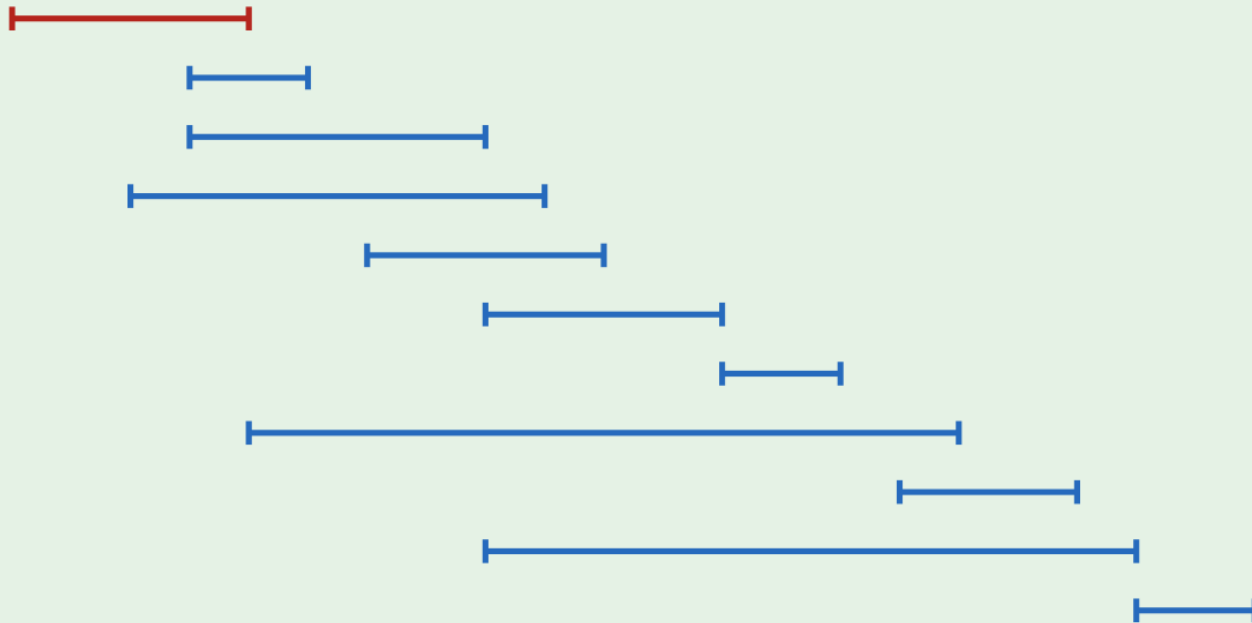
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



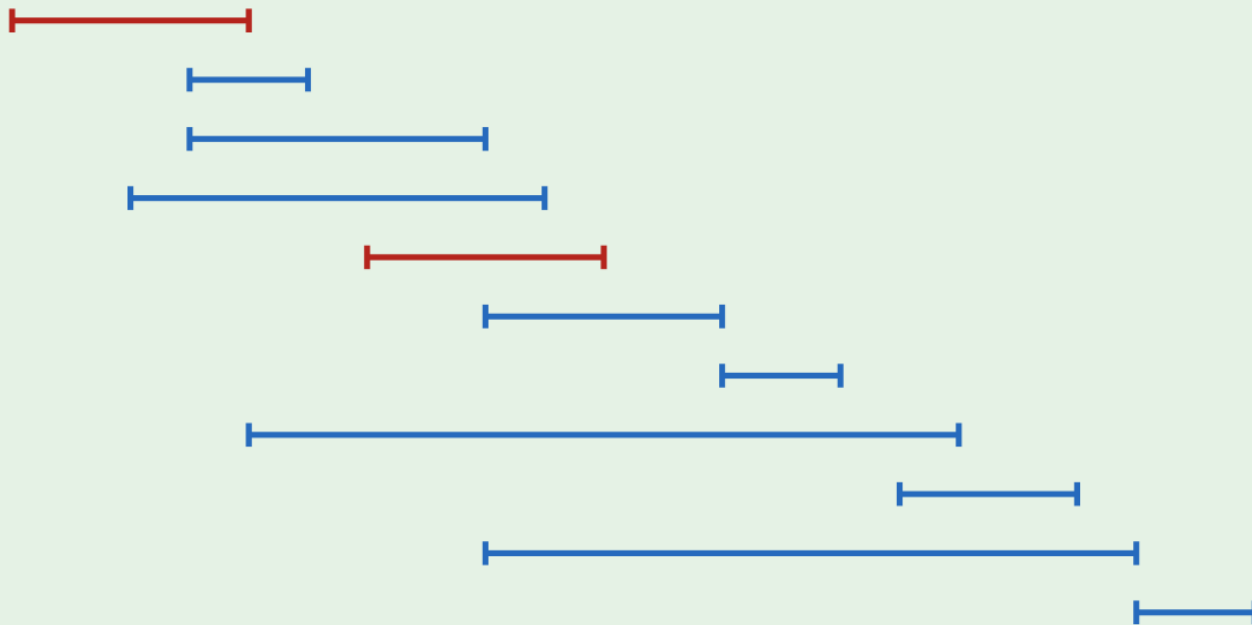
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



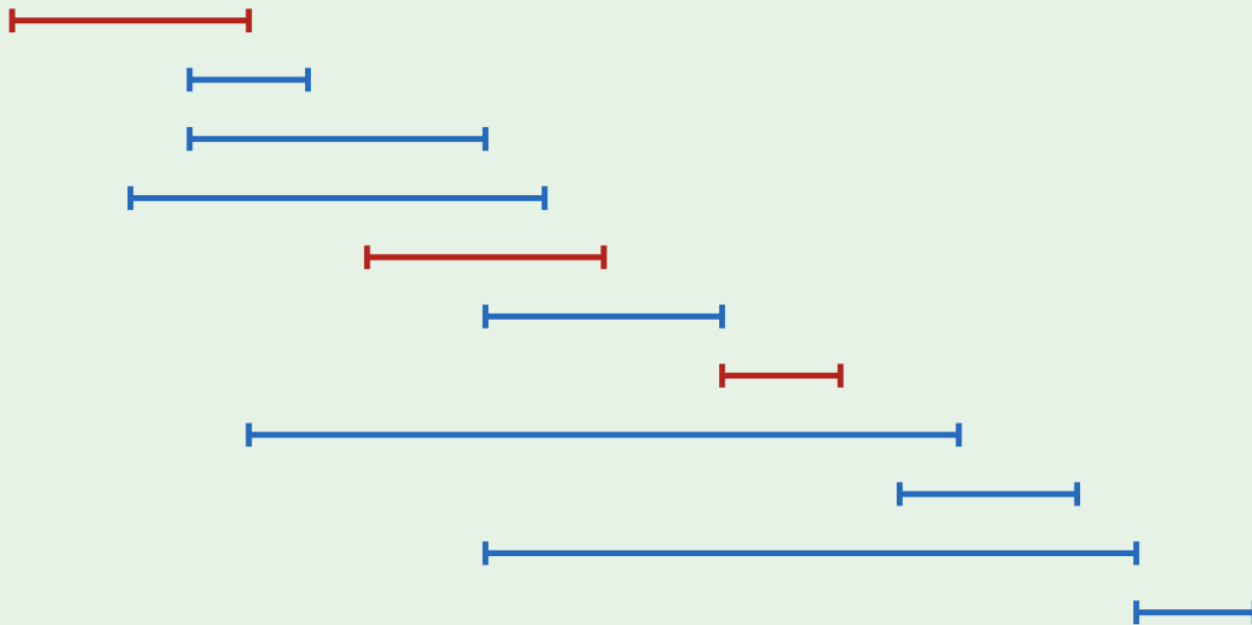
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



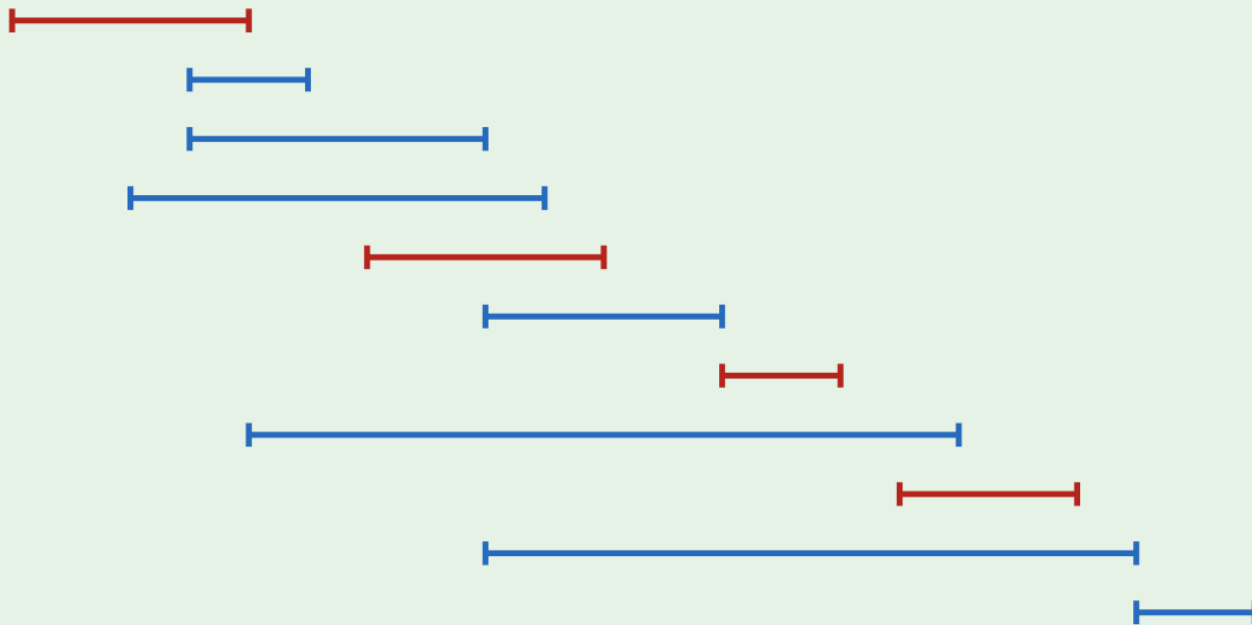
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



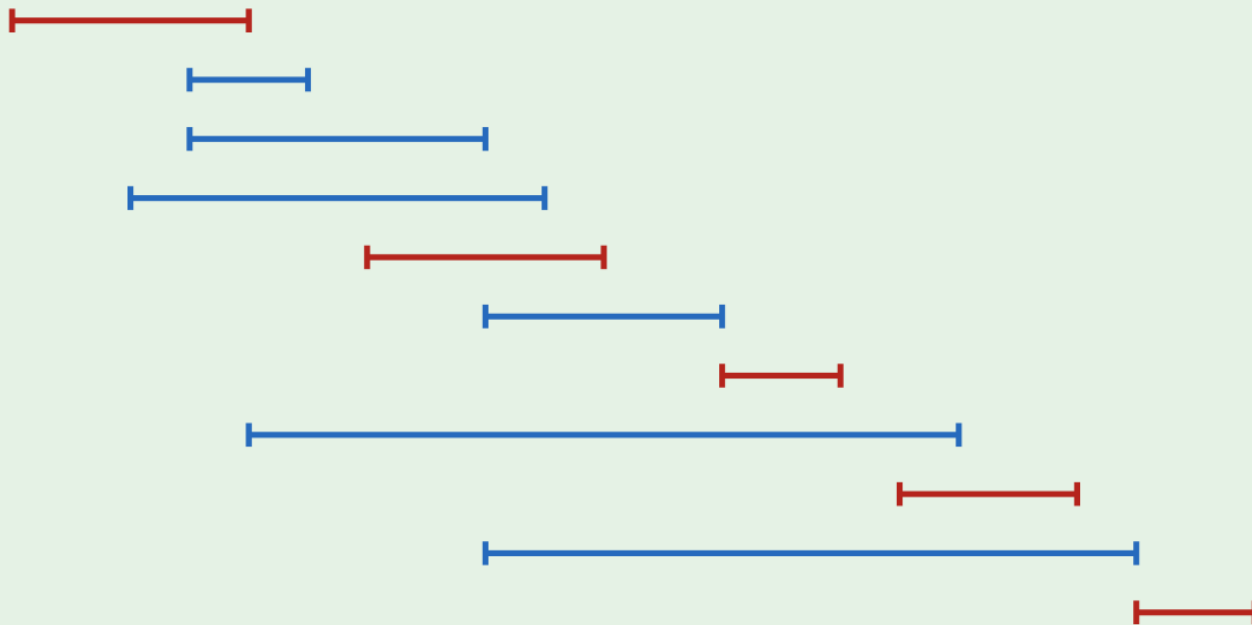
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

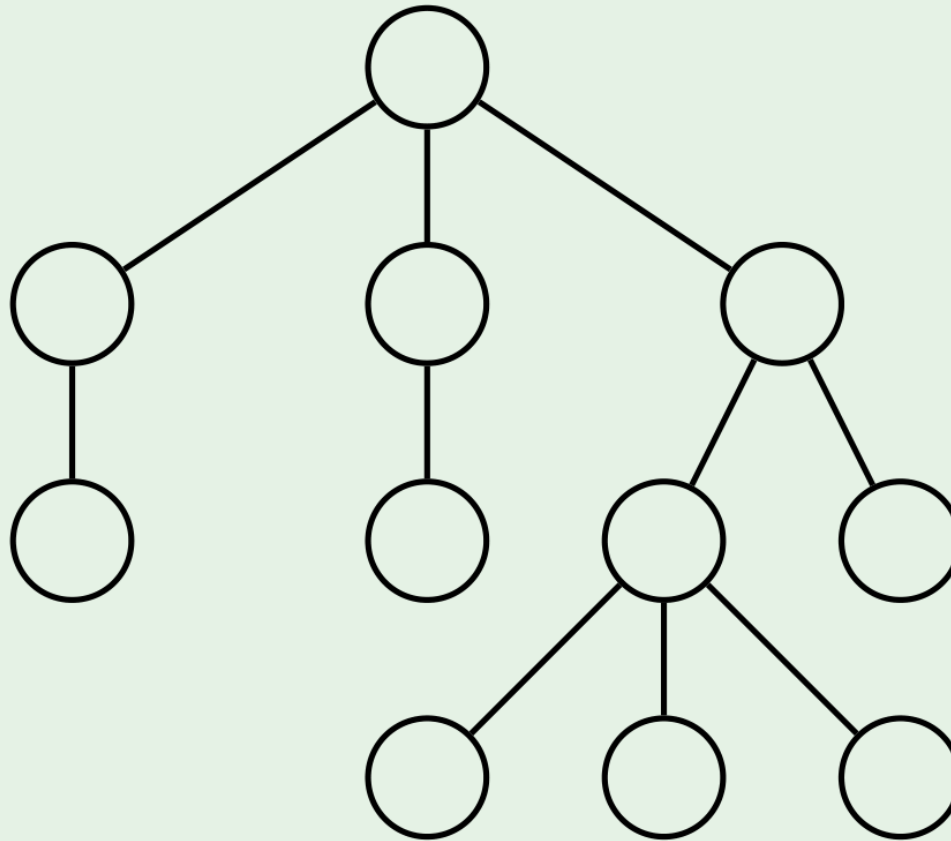
Планирование вечеринки в компании

Вход: дерево.

Выход: независимое множество (множество не соединённых друг с другом вершин)
максимального размера.

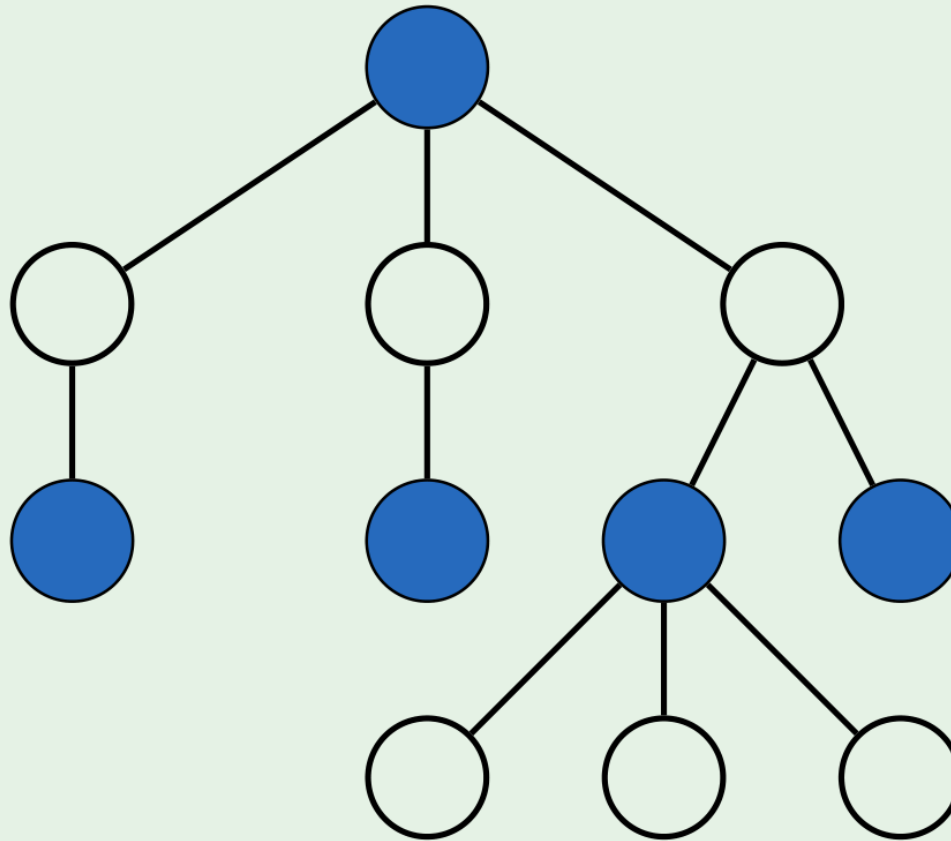
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



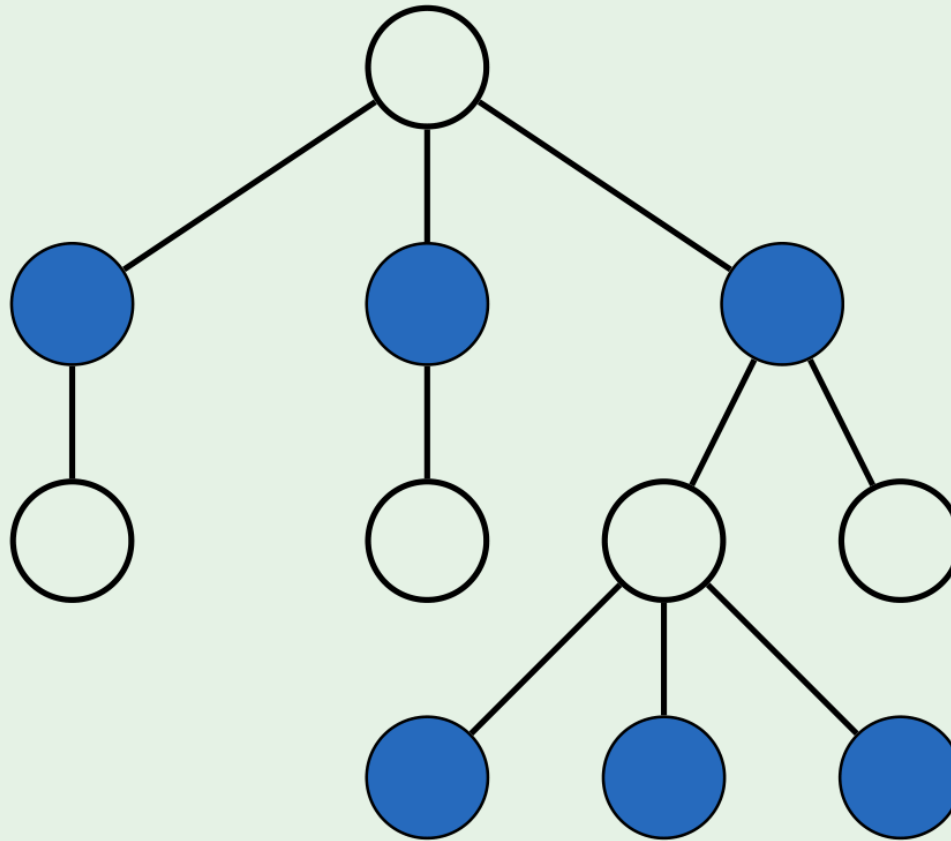
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



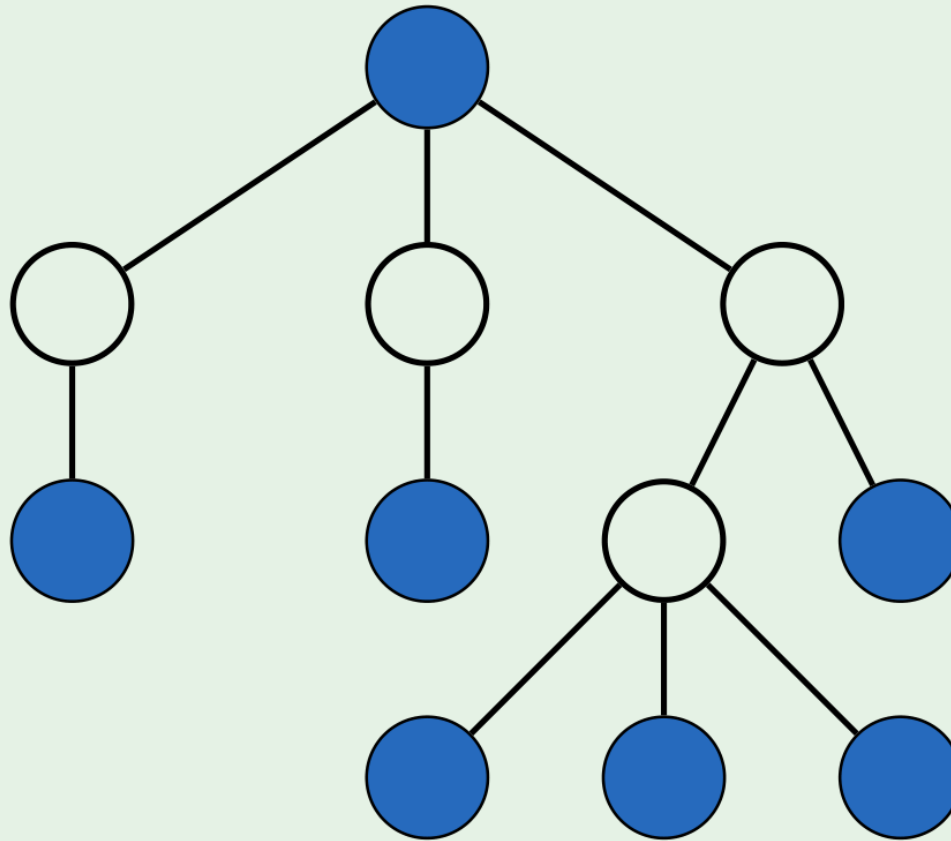
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

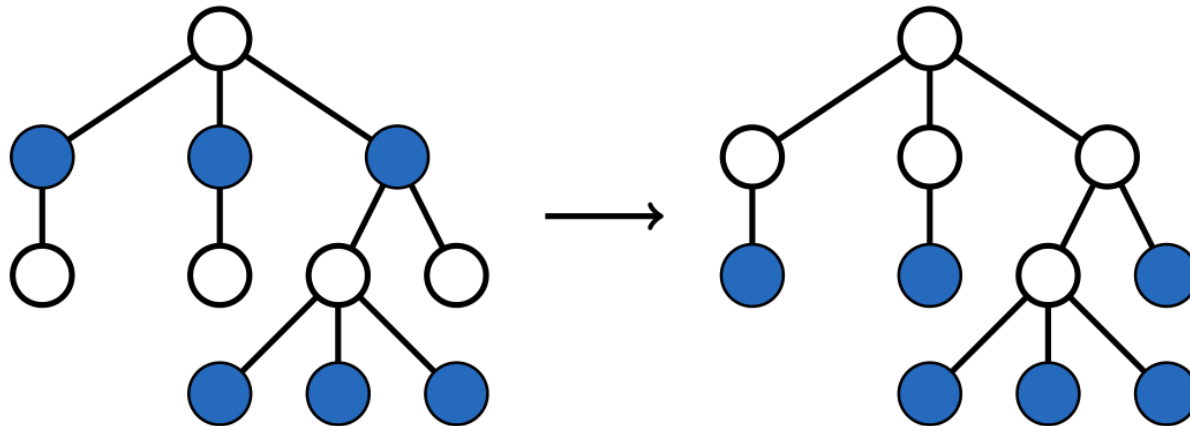
Пример



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

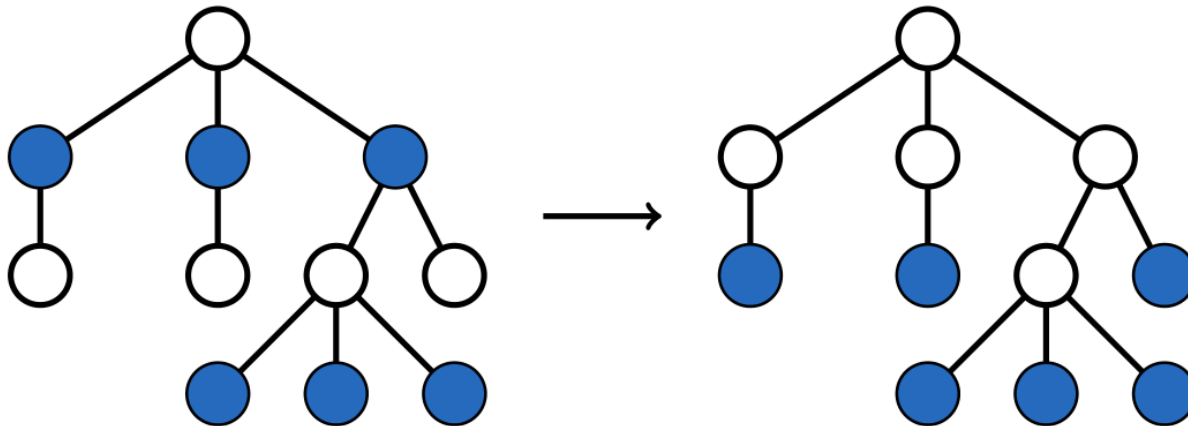
Существует оптимальное решение, содержащее каждый лист дерева.



PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

Существует оптимальное решение, содержащее каждый лист дерева.



Можно взять в решение все листья.

Алгоритм

Функция `MAXINDEPENDENTSET(T)`

пока T не пусто:

 взять в решение все листья

 выкинуть их и их родителей из T

вернуть построенное решение

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Алгоритм

Функция $\text{MAXINDEPENDENTSET}(T)$

пока T не пусто:

 взять в решение все листья

 выкинуть их и их родителей из T

вернуть построенное решение

Время работы: $O(|T|)$.

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Непрерывный рюкзак

Вход: веса w_1, \dots, w_n и стоимости c_1, \dots, c_n данных n предметов; вместимость рюкзака W .

Выход: максимальная стоимость частей предметов суммарного веса не более W .

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример

20 руб.

4

18 руб.

3

14 руб.

2

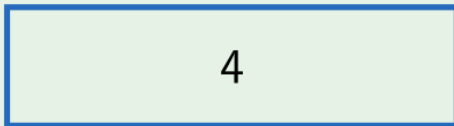
7

рюкзак

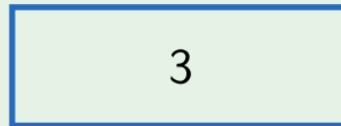
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример

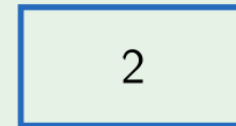
20 руб.



18 руб.

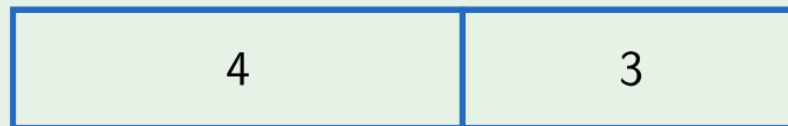


14 руб.



20

18



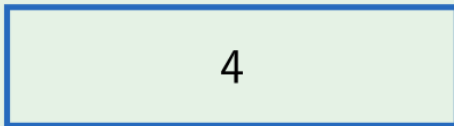
рюкзак

всего: 38 руб.

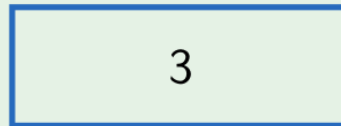
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример

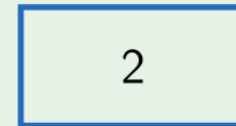
20 руб.



18 руб.



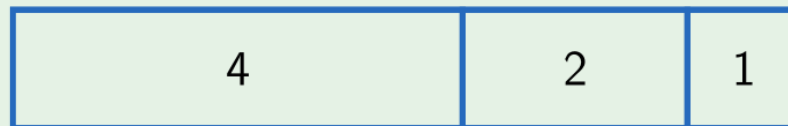
14 руб.



20

14

18/3



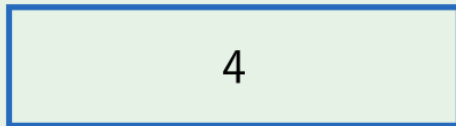
рюкзак

всего: 40 руб.

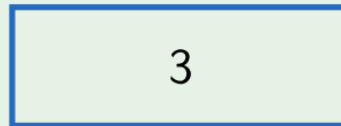
PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Пример

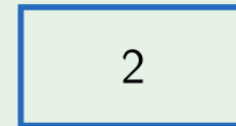
20 руб.



18 руб.



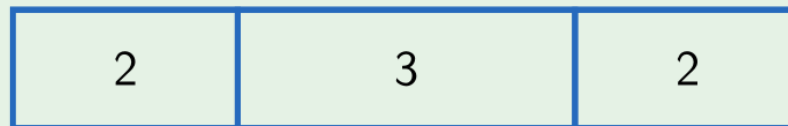
14 руб.



14

18

20/2



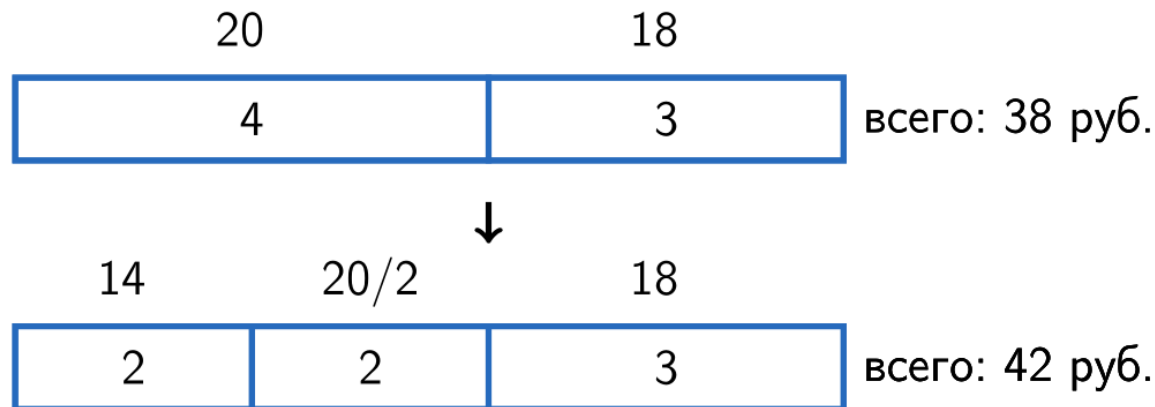
рюкзак

всего: 42 руб.

PISL Lesson02. Жадные алгоритмы. Введение.

Надёжный шаг

Существует оптимальное решение, содержащее максимально возможную часть предмета, стоимость которого за килограмм максимальна.



Алгоритм

Функция $\text{KNAPSACK}(w_1, c_1, \dots, w_n, c_n)$

отсортировать предметы по убыванию c/w
для всех предметов в полученном порядке:
 взять по максимуму текущего предмета
вернуть построенное решение

Алгоритм

Функция $\text{KNAPSACK}(w_1, c_1, \dots, w_n, c_n)$

отсортировать предметы по убыванию c/w
для всех предметов в полученном порядке:
 взять по максимуму текущего предмета
вернуть построенное решение

Время работы: $T(\text{SORT}) + O(n) = O(n \log n)$.

Основные идеи

Надёжный шаг. Существует оптимальное решение, согласованное с локальным жадным шагом.

Оптимальность подзадач. Задача, остающаяся после жадного шага, имеет тот же тип.

Задание А. Видеокамера (покрыть точки)

```
public class VideoRegistrator {  
  
    public static void main(String[] args) {  
        VideoRegistrator instance=new VideoRegistrator();  
        double[] events=new double[]{1, 1.1, 1.6, 2.2, 2.4, 2.7, 3.9, 8.1, 9.1, 5.5, 3.7};  
        List<Double> starts=instance.calcStartTimes(events,1);  
        System.out.println(starts);  
    }  
  
    private List<Double> calcStartTimes(double[] events, double workDuration){  
        //events - события которые нужно зарегистрировать  
        //timeWorkDuration время работы видеокамеры после старта  
        List<Double> result;  
        result = new ArrayList<>();  
        int i=0;  
        //i - это индекс события events[i]  
        //подготовка к жадному поглощению массива событий  
        //hint: сортировка Arrays.sort обеспечит скорость алгоритма  
        //C*(n log n) + C1*n = O(n log n)  
  
        //пока есть незарегистрированные события  
        //получим одно событие по левому краю  
        //и запомним время старта видеокамеры  
        //вычислим момент окончания работы видеокамеры  
        //и теперь пропустим все покрываемые события  
        //за время до конца работы, увеличивая индекс  
  
        return result;  
    }  
}
```

```
Run VideoRegistrator  
[1.0, 2.2, 3.7, 5.5, 8.1]  
Process finished with exit code 0
```



Задание Б. Расписание (max событий)

```
39 List<Event> calcStartTimes(Event[] events, int from, int to) {
40     //events - события которые нужно распределить в аудитории
41     //в период [from, int] (включительно).
42     //оптимизация проводится по наибольшему числу непересекающихся событий.
43     //начало и конец событий могут совпадать.
44     List<Event> result;
45     result = new ArrayList<>();
46     [redacted]
47     [redacted]
48     [redacted]
49     [redacted]
50     [redacted]
51     [redacted]
52     [redacted]
53     [redacted]
54     [redacted]
55     [redacted]
56     [redacted]
57     [redacted]
58     [redacted]
59     [redacted]
60     [redacted]
61 }
62 return result; //вернем итог
63 }
64 }
```

```
Run B_Scheduler
"H:\Program Files\Java\jdk1.8.0_101\bin\java" ...
[(0:1), (1:2), (2:3), (3:5), (6:7), (7:9)]
Process finished with exit code 0
```



Задание С. Непрерывный рюкзак

Project Structure:

- CS2016-12-05
 - .idea
 - out
 - src
 - by
 - it
 - a_khmelov
 - lesson01
 - Fibo
 - FiboTest
 - lesson02
 - A_VideoRegistrator
 - B_Scheduler
 - C_GreedyKnapsack
 - greedyKnapsack.txt
 - Lesson2Test
 - hustlestar
 - mrlokans
 - sergey_dubatovka
 - vadimsquorikkor
 - wtsiamruk
 - readme.txt
 - tests
 - .gitignore
 - CS2016-12-05.iml
 - Init.zip
 - README.md
 - External Libraries

Code Snippet (C_GreedyKnapsack):

```
51 double result = 0;
52 //тут реализуйте алгоритм сбора рюкзака
53 //будет особенно хорошо, если с собственной сортировкой
54
55
56
57
58
59
60
61
62
63
64 System.out.printf("Удалось собрать рюкзак на сумму %f\n",result);
65 return result;
66
67
68 public static void main(String[] args) throws FileNotFoundException {
69     long startTime = System.currentTimeMillis();
70     String root=System.getProperty("user.dir")+"/src/";
71     File f=new File(root+"by/it/a_khmelov/lesson02/greedyKnapsack.txt");
72     double costFinal=new C_GreedyKnapsack().calc(f);
73     long finishTime = System.currentTimeMillis();
74     System.out.printf("Общая стоимость %f (время %d)",costFinal,finishTime - startTime);
75 }
76 }
```

Run Output (C_GreedyKnapsack):

```
"H:\Program Files\Java\jdk1.8.0_101\bin\java" ...
Item{cost=60, weight=20}
Item{cost=100, weight=50}
Item{cost=120, weight=30}
Item{cost=100, weight=50}
Всего предметов: 4. Рюкзак вмещает 60 кг.
Удалось собрать рюкзак на сумму 200,000000
Общая стоимость 200,000000 (время 61)
Process finished with exit code 0
```

Run Output (Inset):

```
"H:\Program Files\Java\jdk1.8.0_101\bin\java" ...
Item{cost=60, weight=20}
Item{cost=100, weight=50}
Item{cost=120, weight=30}
Item{cost=100, weight=50}
Всего предметов: 4. Рюкзак вмещает 60 кг.
Удалось собрать рюкзак на сумму 200,000000
Общая стоимость 200,000000 (время 57)
Process finished with exit code 0
```