Rapport de séance

Objectif de cette séance :

Lors de cette semaine de projet, nous devions passer un oral afin de présenter notre projet et son avancement et continuer notre projet.

Le but de cette séance pour mon binôme et moi-même était de créer notre application Bluetooth qui permettrait de gérer nos différents composants.

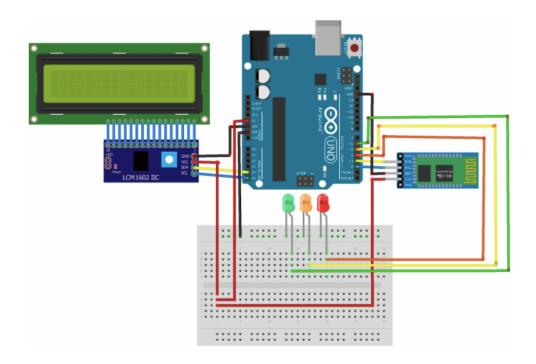
Pour mon binôme, il s'agissait de gérer l'ouverture et la fermeture des portes par Bluetooth et pour ma part, il s'agissait d'allumer des LEDs par Bluetooth.

Déroulement de la séance :

Création de l'application:

J'avais commencé l'application grâce au logiciel MIT App Inventor lors de la première séance. Cependant, je n'avais pas réussi à allumer une LED par Bluetooth. J'ai décidé de tout recommencer à zéro. Parmi les recherches que j'ai faites ce site : https://www.robotique.tech/tutoriel/allumer-et-eteindre-des-leds-avec-smartphone-et-arduino/ expliquait comment allumer et éteindre les LEDS avec un smartphone.

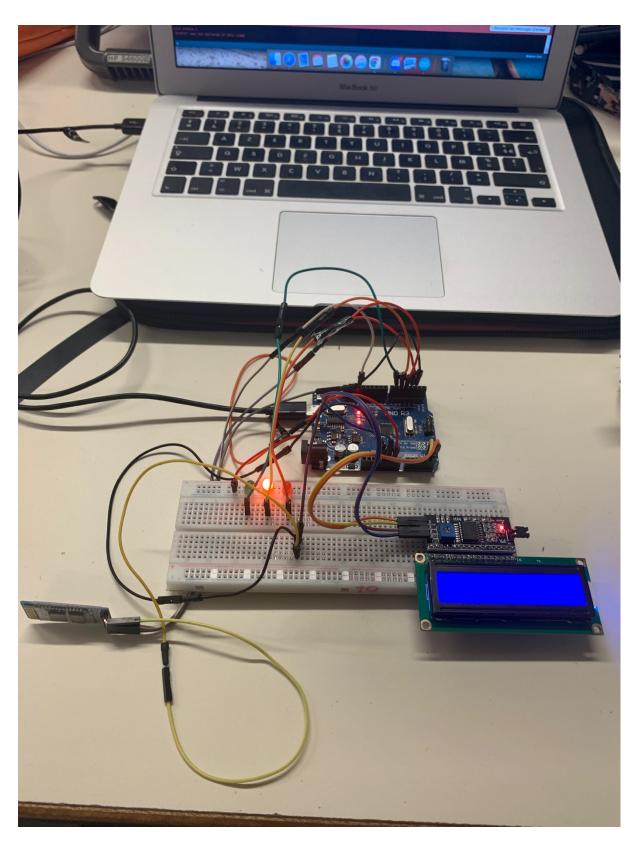
J'ai reproduit ce montage-ci :



Je m'étais inspiré de ce code mais je n'avais pas repris le même :

```
LED | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06 02:34
                                                                              LED | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06 02:34
                                                                    LED
#include <SoftwareSerial.h>
                                                                  pinMode(5,OUTPUT); //règle la borne numérique numéro 5 de la carte A
#include <LiquidCrystal_I2C.h>
                                                                  pinMode(6,0UTPUT); //règle la borne numérique numéro 6 de la carte A
// En cas de non fonctionnement, mettez la ligne 8 en
// commentaire et retirez le commentaire à la ligne 9.
LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 20, 4); // ligne 8
                                                                  void loop(){
SoftwareSerial hc06(2,3);
                                                                  lcd.backlight(); // active le rétro-éclairage
String message="";
                                                                  lcd.setCursor(0, 0); // se positionner à la première ligne
void setup(){
                                                                  //Write data from HC06 to Serial Monitor
pinMode(btnPin,INPUT_PULLUP);
                                                                  if (hc06.available()){
pinMode(bouton, INPUT); // le bouton est une entrée
                                                                  //Serial.write(hc06.read());
lcd.init(); // initialisation de l'afficheur
                                                                  //lcd.clear():
//Initialize Serial Monitor
                                                                  message+=char(hc06.read());
//Initialize Bluetooth Serial Port
                                                                  lcd.clear();
hc06.begin(9600);
                                                                  lcd.print(message); // afficher le message dans l'afficheur LCD
pinMode(4,0UTPUT); //règle la borne numérique numéro 4 de la car }else{
pinMode(5,0UTPUT); //règle la borne numérique numéro 5 de la car if (message=="allumer_rouge") {
pinMode(6,OUTPUT); //règle la borne numérique numéro 6 de la car digitalWrite(4,HIGH); //la LED rouge s'allume
                                                                  if (message=="eteindre_rouge") {
void loop(){
                                                                  digitalWrite(4,LOW); //la LED rouge s'éteint
lcd.backlight(); // active le rétro-éclairage
lcd.setCursor(0, 0); // se positionner à la première ligne
                                                                  if (message=="allumer_jaune") {
//Write data from HC06 to Serial Monitor
                                                                  digitalWrite(5,HIGH); //la LED jaune s'allume
if (hc06.available()){
//Serial.write(hc06.read());
                                                                  if (message=="eteindre_jaune") {
//lcd.clear();
                                                                  digitalWrite(5,LOW); //la LED jaune s'éteint
message+=char(hc06.read());
lcd.clear();
                                                                  if (message=="allumer_verte") {
lcd.print(message); // afficher le message dans l'afficheur LCD
                                                                 digitalWrite(6,HIGH); //la LED verte s'allume
}else{
if (message=="allumer_rouge") {
                                                                  if (message=="eteindre_verte") {
digitalWrite(4,HIGH); //la LED rouge s'allume
                                                                  digitalWrite(6,LOW); //la LED verte s'éteint
if (message=="eteindre_rouge") {
digitalWrite(4,LOW); //la LED rouge s'éteint
                                                                  message="";
if (message=="allumer_igune") {
Enregistrement terminé.
                                        Arduino Uno sur /dev/cu.usbserial- 30
                                                                                                          Arduino Uno sur /dev/cu.usbserial-1420
```

J'ai eu des soucis car aucune LEDs ni le tableau ne s'allumaient à part la LED orange. Voici le résultat :



Étant donné que mon ordinateur ne marche plus, je ne pourrai pas montrer le programme que j'ai effectué durant cette séance vis-à-vis de la création de l'application et de l'allumage des LEDS.

Découverte du servomoteur:

Nous avons décidé d'ouvrir nos fenêtres en fonction de la température, autrement dit, lorsqu'il fait trop chaud dans la maison, les fenêtres s'ouvrent et lorsqu'il fait trop froid nos fenêtres se ferment.

Afin d'apprendre à utiliser ce composant, j'ai commencé à faire des recherches sur le servomoteur TS90A.

Parmi les sites que j'ai trouvés, celui-ci m'a beaucoup aidé : https://arduino.developpez.com/tutoriels/arduino-a-l-ecole/?page=projet-12-utiliser-un-servomoteur .

Durant cette phase d'apprentissage, j'ai réussi à faire bouger le palonnier d'un servomoteur de manière progressive dans les deux sens.

Pour ce code, nous avons besoin de télécharger la bibliothèque Servo.

Voici le code qui permet de faire bouger le palonnier d'un servomoteur de manière progressive :



Code de l'ouverture des fenêtres:

Pour le moment, nous n'avons pas encore défini à quelles températures nos fenêtres doivent se fermer et s'ouvrir. Par conséquent, j'ai affecté une rotation de 40 degrés pour chacune de nos fenêtres.

Voici le code pour l'ouverture des fenêtres :

```
servoFenetreOuverture | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06 02:34

servoFenetreOuverture

#include <Servo.h>

Servo monServo;

void setup()
{
    Serial.begin(9600);
    monServo.attach(9);
}

void loop()

monServo.write(40);
delay(15);
}

Arduino Uno sur /dev/cu.usbserial-1420
```

Voici le code pour la fermeture des fenêtres :

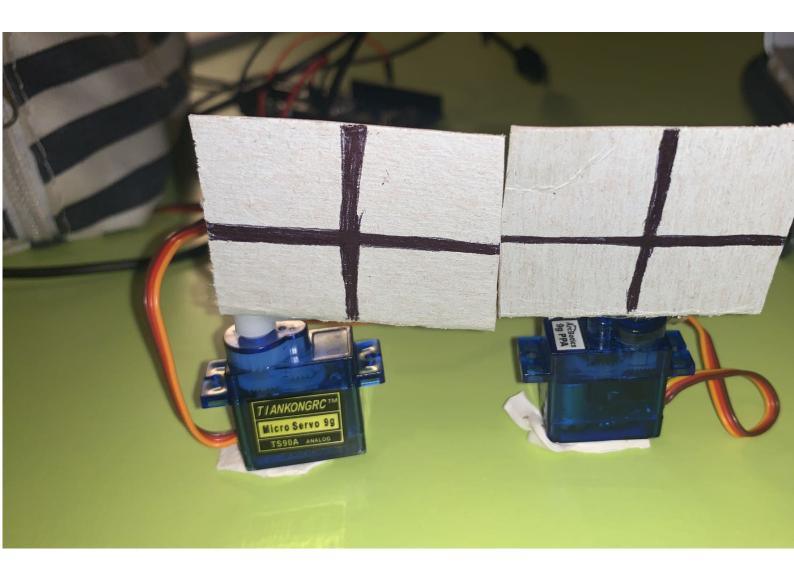
```
servoFenetreFermeture | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06...
  servoFenetreFermeture
#include <Servo.h>
Servo monServo;
void setup()
  Serial.begin(9600);
    monServo.attach(9);
}
void loop()
  monServo.write(180);
  delay(15);
}
                                           Arduino Uno sur /dev/cu.usbserial=1420
```

Lors de cette séance, mon binôme effectue le programme qui permet de détecter la température à l'intérieur de la maison. Ainsi, une fois qu'elle aura fini le thermomètre et que nous aurons décidé des valeurs seuils de température (pour ouvrir/fermer portes), je l'ajouterai au programme et rajouterai des conditions (if..).

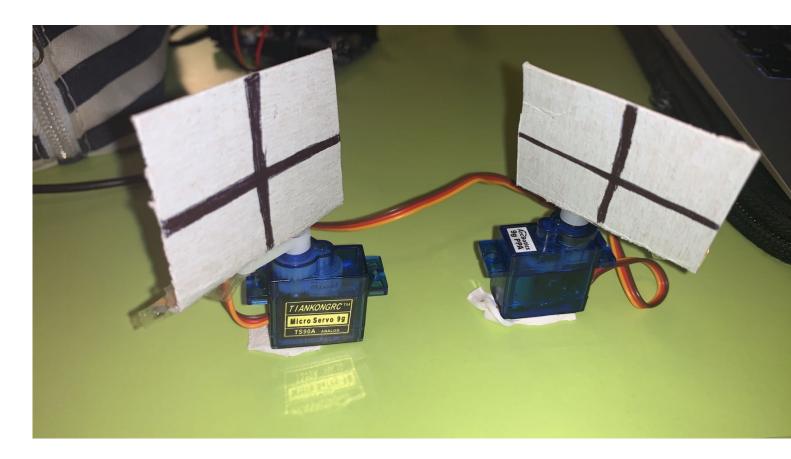
Résultats:

J'ai réalisé chaque fenêtre en carton puis je les ai collés au palonnier du servomoteur afin de visualiser le rendu.

Voici le résultat lorsque les fenêtres sont fermées :



Voici le résultat lorsque les fenêtres sont ouvertes :



Travail à la maison :

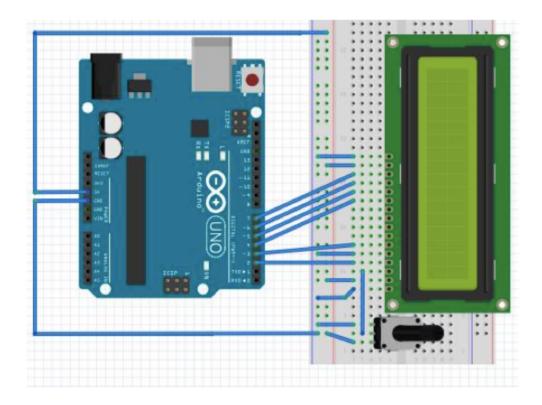
Durant cette semaine, étant donné que nous avions eu a passé un oral, j'ai continué chez moi à programmer l'horloge sur un tableau LCD.

En faisant quelques recherches, j'ai abouti à ce programme-ci :

```
horloge | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06 02:34
  horloge
#include <LiquidCrystal.h>
#include <Wire.h>
#include <ds3231.h>
struct ts t; //déclaration de la variable t
struct ts nt; //déclaration de la variable nt. Si j'utilise t partou
LiquidCrystal lcd(2,3,4,5,6,7);
void setup() {
  Serial.begin(9600);
  lcd.begin(16,2);
  lcd.setCursor(0,0); // (colonne,ligne) 0 est le premier indice
  Serial.println("Test");
  lcd.print("Il est :");
  Wire.begin();
  DS3231_init(DS3231_CONTROL_INTCN); //ligne modifiée
  //Réglage de l'heure
  /*nt.mday = 06;
  nt.mon = 01;
  nt.year = 2022;
  nt.hour = 22;
  nt.min = 10;
  nt.sec=0;
  DS3231_set(nt);
//L'heure est réglée
}
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
```

```
horloge | Arduino 1.8.17 Hourly Build 2021/09/06 02:34
                                                                     O.
  horloge
  nt.min = 10;
  nt.sec=0;
  DS3231_set(nt);
//L'heure est réglée
}
void loop() {
  // put your main code here, to run repeatedly:
  DS3231_get(&t);
  Serial.println(t.year);
  Serial.print("date : ");
  Serial.print(t.mday);
  Serial.print("/");
  Serial.print(t.mon);
  Serial.print("/");
  Serial.print(t.year);
  Serial.print("\t Heure : ");
  Serial.print(t.hour);
  lcd.setCursor(0,1);
  lcd.print(t.hour);
  Serial.print(":");
  Serial.print(t.min);
  lcd.print("h ");
  lcd.print(t.min);
  Serial.print(".");
  Serial.println(t.sec);
  lcd.print("min ");
  lcd.print(t.sec);
  lcd.print("sec");
  delay(1000);
Enregistrement terminé.
15
                                         Arduino Uno sur /dev/cu.usbserial-1420
```

Pour le câblage de l'écran LCD, j'ai utilisé le diaporama de Mr Masson :



Voici le résultat :

