Cours Traitement du signal

Victor Lezaud

$21~{\rm janvier}~2018$

Sommaire

1	Tntn	oduction	3
1	1.1		ა 3
	1.1	• 1 0	ა 3
		V 11	
	1.3	1 0	3
	1.4	Représentation des signaux	3
2	Les	Séries de Fourier	3
	2.1	Introduction	3
	2.2		3
	2.3		3
	2.4	-	4
	2.5	-	4
	2.6	-	4
	2.7		$^{-}4$
	2.8	~	4
	2.9	9	5
			5
3			5
	3.1		5
	3.2		5
	3.3		6
	3.4	Propriétés	6
	3.5	Formule de Parseval / Plancherel	6
		3.5.1 Formule de Parseval	6
		3.5.2 Formule de Plancherel	6
	3.6	Convergence et existence des intégrales de Fourier	6
	3.7	Critère de Carré-Intégralité	6
	3.8	Théorème de Fourier	6
	3.9		6
	3.10	Propriétés générales	7
4	Fore	ctions et Distributions	7
4	4.1		, 7
	4.1	• •	1 7
			1 7
	4.2	-	1 7

	4.3 4.4	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	7 8 8				
5	Tra	Transformée de Fourier et Dérivation					
	5.1	Théorème principal	8				
	5.2	Dérivée d'une fonction continue	8				
	5.3	Le doublet	8				
	5.4	Les dérivations successives	8				
6	Ana	alyse dans le domaine fréquentiel	9				
	6.1	Systèmes linéaire - stationnaires - continus	9				
		6.1.1 Linéaire	9				
		6.1.2 Stationnaire	9				
		6.1.3 Continu	9				
		6.1.4 Définition	9				
	6.2	Réponse d'un filtre linéaire à un signal	9				
	6.3	Exemples de réponses	10				
		6.3.1 Théorème fondamental	10				
		6.3.2 Théorème	10				
7	Ana		LO				
	7.1		10				
	7.2	1	11				
			11				
			11				
		7.2.3 Propriétés du produit de convolution	11				
8	Ech	0	12				
	8.1	Echantillonnage temporel	12				
		8.1.1 Définition	12				
			12				
	8.2	Conséquences de l'échantillonnage	12				
		8.2.1 Décalage temporel	12				
			12				
		8.2.3 Interprétation	13				
	8.3	Echantillonnage et reconstitution	13				
	8.4		13				
	8.5	Echantillonnage fréquentiel	13				

1 Introduction

1.1 Qu'est ce qu'un signal?

Un signal est une grandeur Y qui varie en fonction d'une autre X.

1.2 Qu'apporte le traitement de ces signaux?

D'une façon générale, le traitement du signal sert à :

- Synthétiser les signaux voulus
- Analyser les signaux existants
- Améliorer certains signaux
- Extraire les parties intéressantes
- Transformer certains signaux

1.3 Décomposition d'un signal

Un signal peut être décomposé :

- en valeurs en fonctions du temps, ou même en échantillons
- en un ensemble de fréquences superposées

1.4 Représentation des signaux

Un signal peut-être représenté de deux manières :

- Représentation temporelle ou spatiale
- Représentation fréquentielle (analyseur de spectre)

La représentation fréquentielle décrit mieux le signal que la version temporelle. Elle permet de visualiser les modifications que le signal subit. Permet de réaliser les traitements les plus courants. Tous les signaux physiquement réalisables ont une représentation fréquentielle (en somme de fonctions sinusoïdales...).

2 Les Séries de Fourier

2.1 Introduction

La décomposition en Série de Fourier permet d'exprimer une fonction f comme la somme d'autres fonctions Ψ_n , considéré comme des fonctions de base.

2.2 Fonctions orthogonales

Deux fonctions f et g (à valeurs scalaires) sont orthogonales si et seulement si < f, g >= 0. Les bases orthogonales et orthonormés sont définies comme pour les vecteurs.

2.3 Exemple de bases orthogonales

L'ensemble $B=\{sin(n\omega_0t),cos(n\omega_0t)\}\forall n\in\mathbb{N}$, est une base orthogonales des fonctions physiquement réalisables de période $T_0=\frac{2\pi}{\omega_0}$. De même pour l'ensemble $B'=\{e^{in\omega_0t}\}\forall n\in\mathbb{N}$

2.4 Décomposition en série de Fourier

Soit f_{T_0} une fonction périodique de période T_0 . On peut la décomposer en une somme d'exponentielles complexes.

$$f_{T_0}(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(n) \cdot e^{in\omega_0 t} \ avec\omega_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$$

$$F(n) = \frac{1}{T_0} \int_a^{a+T_0} f_{T_0}(t) \cdot e^{-in\omega_0 t}$$

Les équations ci-dessus sont les équations de synthèse et d'analyse. Les F(n) sont les coefficients de Fourier de f_{T_0}

2.5 Propriétés

On considère f_{T_0} périodique de période T_0 avec :

$$f_{T_0} \Leftrightarrow F(n) = A(n) + i \cdot B(n) = |F(n)| \cdot e^{i \cdot \theta(n)}$$

On obtient les propriétés suivante :

 $f_{T_0}(t)$ est réelle ssi $\overline{F(n)} = F(-n)$

 $f_{T_0}(t)$ est réelle ssi A(n) est paire et B(n) est impaire

 $f_{T_0}(t)$ est réelle ssi |F(n)| est paire et $\theta(n)$ est impaire

 $f_{T_0}(t)$ est réelle paire ssi F(n) est réelle paire

 $f_{T_0}(t)$ est réelle impaire ssi F(n) est imaginaire pure impaire

On définit f_{paire} par $f_{paire} = \frac{1}{2}[f(t) + f(-t)]$ et $f_{impaire}$ par $f_{impaire} = \frac{1}{2}[f(t) - f(-t)]$

f(-t)], dans ce cas :

 $f_{T_0}(t)$ est réelle ssi $f_{paire} \Leftrightarrow A(n)$ et $f_{impaire}(t) \Leftrightarrow i\dot{B}(n)$

2.6 Théorème de Parseval

$$\frac{1}{T_0} \int_a^{a+T_0} |f_{T_0}|^2 dt = \sum_{n=-\infty}^{\infty} |F(n)|^2 = \langle f_{T_0}, f_{T_0} \rangle$$

2.7 Convergence et existence de la série de Fourier

Toute fonction périodique f_{T_0} , ne possède pas une décomposition en série de Fourier. Il faut que les F(n) soient finis et que la série déduite converge pour tout t.

2.8 Critère de Carré-Intégralité

Une fonction périodique f_{T_0} est dite carré-intégrable si :

$$\langle f_{T_0}, f_{T_0} \rangle = \frac{1}{T_0} \int_a^{a+T_0} |f_{T_0}(t)|^2 dt < +\infty$$

Si f_{T_0} est carré-intégrable Alors $F(n)=\frac{1}{T_0}\int_a^{a+T_0}f_{T_0}\cdot e^{-in\omega_0t}dt$ existe (est fini). La fonction $\Phi(t)$ définie

$$\Phi(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F(n) \cdot e^{in\omega_0 t}$$

Elle est égale à f_{T_0} sauf pour un ensemble de valeur discret de valeurs. Toute fonction périodique de période physiquement réalisable vérifie ce critère.

2.9 Théorème de Fourier

Soit f_{T_0} un signal périodique possédant une décomposition en série de Fourier. Cette série de Fourier converge vers le signal de départ f_{T_0} . En un point t_0 de discontinuité la série de Fourier converge vers :

$$\frac{1}{2}(f_{T_0}(t_0^+) + f_{T_0}(t_0^-))$$

2.10 Vitesse de convergence

Si f_{T_0} est une fonction périodique dont les premières dérivées sont continues mais que la dérivée (m+1) ne l'est pas,

Alors pour n grand on a:

$$|F(n)| \le \frac{K}{|n|^{m+2}}$$

Si f_{T_0} n'est pas continue, |F(n)| décroît selon $\frac{K}{|n|^{m+2}}$

3 La transformée de Fourier

3.1 Introduction

La décomposition en Série de Fourier permet de décomposer une fonction périodique en une somme de fonctions exponentielles complexes. Que se passet-il pour les fonctions non-périodiques? Il faut généraliser la décomposition en série de Fourier. Cela conduit à définir la Transformée de Fourier.

3.2 Généralisation des Séries de Fourier

Une fonction non-périodique peut-être vu comme une fonction périodique

de période infinie. L'équation d'analyse :
$$F(n) = \frac{1}{T_0} \int_a^{a+T_0} f_0(t) \cdot e^{-in\omega_0 t} dt \text{ devient : } F(\omega) = \int_{-\infty} +\infty f(t) \cdot e^{-i\omega t} dt$$

$$F(\omega) = \int_{-\infty} +\infty f(t) \cdot e^{-i\omega t} dt$$

ou avec $\omega=2\pi f,\,S(f)=\int_{-\infty}^{+\infty}s(t)\cdot e^{-2\pi ift}dt$ De même, l'équation de synthèse :

$$f_{T_0} = \sum_{n=+\infty}^{+\infty} F(n) \cdot e^{in\omega_0 t} \text{ devient} :$$

 $f_{T_0} = \sum_{n=+\infty}^{+\infty} F(n) \cdot e^{in\omega_0 t} \text{ devient } :$ $f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} +\infty F(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega \text{ ou avec } \omega = 2\pi f, \ s(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} S(f) \cdot e^{2\pi i f t} df$

La transformée de Fourier

Soir s un signal quelconque (périodique ou non) et S sa TF (Transformée de Fourier).

$$s(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} S(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega \text{ ou } s(t) = \int_{-\infty}^{\infty} +\infty S(f) \cdot e^{2\pi i f t} df \qquad (1)$$

$$S(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t) \cdot e^{-i\omega t} dt \text{ ou } S(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} s(t) \cdot e^{-2\pi i f t} dt$$
 (2)

L'équation (1) est l'équation de synthèse ou TF inverse.

L'équation (2) est l'équation d'analyse ou TF direct.

3.4 **Propriétés**

Les propriétés de la transformée de Fourier sont les mêmes que celles de la Série de Fourier.

Formule de Parseval / Plancherel 3.5

3.5.1Formule de Parseval

Soit s un signal périodique possédant une transformée de Fourier S. On a alors:

$$E = \int_{-\infty}^{+\infty} |s(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} |S(\omega)|^2 d\omega$$

Formule de Plancherel

Soit r et s deux signaux et R et S leurs transformées de Fourier. On a alors :

$$\int_{-\infty}^{+\infty} r(t) \cdot \overline{s(t)} dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} R(\omega) \cdot \overline{S(\omega)} d\omega$$

Convergence et existence des intégrales de Fourier 3.6

Comme pour les séries

Critère de Carré-Intégralité

Un signal s est dit carré intégrable si $\int_{-\infty}^{+\infty} |s(t)|^2 dt < +\infty$

Si s est carré-intégrable, alors $S(\omega) = \int_{\infty}^{+\infty} s(t) \cdot e^{-i\omega} dt$ existe (est finie).

Tous les signaux physiquement réalisables vérifient ce critère.

3.8 Théorème de Fourier

Comme pour les séries

Vitesse de convergence

Idem

Propriétés générales

- Linéarité : $c_1 \cdot s_1(t) + c_2 \cdot s_2(t) \Leftrightarrow c_1 \cdot S_1(\omega) + c_2 \cdot S_2(\omega)$
- Dualité : si $s(t) \Leftrightarrow S(\omega)$ alors $S(t) \Leftrightarrow 2\pi \cdot s(-\omega)$
- Translation temporelle : $s(t-\tau) \Leftrightarrow e^{-i\omega\tau}S(\omega)$
- Translation fréquentielle : $s(t) \cdot e^{i\Omega t} \Leftrightarrow S(\omega \Omega)$
- Echelles réciproques : $s(\alpha t) \Leftrightarrow \frac{1}{|\alpha|} S(\frac{\omega}{\alpha})$ donc $s(-t) \Leftrightarrow S(-\omega)$
- Calcul de surface : $\int_{-\infty}^{+\infty} s(t)dt = S(0)$ et $\int_{-\infty}^{+\infty} S(\omega)d\omega = 2\pi \cdot s(0)$

4 Fonctions et Distributions

Quelques fonctions classiques 4.1

4.1.1 Impulsion rectangulaire

$$s(t) = Rect_{\tau}(t) \Leftrightarrow S(\omega =) \tau \cdot sinc(\omega \tau / 2)$$

Remarque : $\int_{-\infty}^{+\infty} sinc(x) dx = \pi$

4.1.2 Exponentielle décroissante (partie positive)

$$\begin{split} s(t) &= e^{-\beta t} \text{ si } t > 0 \text{ et } s(t) = 0 \text{ si } t < 0 \text{ et } s(0) = \frac{1}{2} \Leftrightarrow S(\omega) = \frac{1}{\beta + i\omega} = \frac{\beta - i\omega}{\beta^2 + \omega^2} \\ |S(\omega)| &= \frac{1}{\sqrt{\beta^2 + \omega^2}} \\ Arg(S(\omega)) &= arctg(\frac{-\omega}{\beta} \end{split}$$

Les distributions

La notion de distribution généralise la notion de fonction

4.2.1 Le DIRAC δ

 δ est défini par :

- $-\delta(t) = 0 \text{ pour } t \neq 0$
- $-\delta(t) = ?$ pour t = 0
- $-\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \cdot dt = 1$

 δ n'est pas une fonction au sens classique.

4.2.2 Propriétés du DIRAC δ

- Multiplication d'une fonction par $\delta(t)$ (échantillonnage) : $f(t) \cdot \delta(t) =$ $f(0) \cdot \delta(t)$
- Intégration : $\int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cdot \delta(t) dt = f(0)$
- Transformée de Fourier : $\delta(t) \Leftrightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \cdot e^{-i\omega t} dt = 1$ Localisation : $\delta(t t_0)$ est un Dirac localisé en $t = t_0$
- Multiplication d'une fonction par $\delta(t-\tau)$ (échantillonnage) : $f(t) \cdot \delta(t-\tau)$ $\tau) = f(\tau) \cdot \delta(t - \tau)$
- Transformée de Fourier : $\delta(t-\tau) \Leftrightarrow \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t-\tau) \cdot e^{-i\omega t} dt = e^{-i\omega t}$ Transformée de Fourier inverse : $\delta(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} 1 \cdot e^{i\omega t}$

4.3 Autres fonctions

Fonction	Transformée de Fourier
constante C	$2\pi \cdot C \cdot \delta(\omega)$
Echelon unité	$\frac{1}{i\omega} + \pi \cdot \delta(\omega)$
$e^{i\omega_0 t}$	$2\pi \cdot \delta(\omega - \omega_0)$
$cos(\omega_0 t)$	$\pi[\delta(\omega+\omega_0)+\delta(\omega-\omega_0)]$
$sin(\omega_0 t)$	$i\pi[\delta(\omega+\omega_0)-\delta(\omega-\omega_0)]$

4.4 Les fonctions périodiques

Une fonction périodique f_p est une fonction "éternelle", qui n'est donc pas carré-intégrable. En revanche, si f_p peut se décomposer en série de Fourier, on a :

$$f_p(t) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} F_p \cdot e^{in\omega_0 t}$$

et donc par linéarité :

$$f_p(t) \Leftrightarrow \sum_{n=-\infty}^{+\infty} F_p \cdot \delta(\omega - n\omega_0)$$

5 Transformée de Fourier et Dérivation

5.1 Théorème principal

On note D, l'opérateur de dérivation par rapport à une variable $D \equiv \frac{d}{dt}$

Théorème: Si $s(t) \Leftrightarrow S(\omega)$ alors:

- $-D \cdot s(t) \Leftrightarrow i\omega \cdot S(\omega)$
- $-D^n \cdot s(t) \Leftrightarrow (i\omega)^n \cdot S(\omega)$
- $-P(D) \cdot s(t) \Leftrightarrow P(i\omega) \cdot S(\omega)$

5.2 Dérivée d'une fonction continue

Une fonction non continue en $t=t_0$ donnera, par dérivation, une fonction contenant un Dirac pour $t=t_0$, et de poids p égal au saut de la fonction en $t=t_0$

5.3 Le doublet

Le doublet est le nom que l'on donne à la dérivée du Dirac $\delta(\omega)$. L'application du théorème donne directement :

$$\delta(t) \Leftrightarrow 1 \quad donc \quad D \cdot \delta(t) \Leftrightarrow i\omega$$

5.4 Les dérivations successives

L'utilisation de la relation entre dérivation et transformée de Fourier permet de calculer des transformées de Fourier sans utiliser l'équation d'analyse. Pour calculer la transformée de Fourier $F(\omega)$ de f(t), on procédera donc ainsi :

- On se ramène à une fonction $f_d(t)$ dont on connaît la transformée de Fourier $F_d(\omega)$
- On remonte à la fonction de départ f(t) (par intégration) en appliquant le théorème sur $F_d(\omega)$

6 Analyse dans le domaine fréquentiel

6.1 Systèmes linéaire - stationnaires - continus

6.1.1 Linéaire

 $\forall e_1(t), e_2(t)$ deux entrées $\forall a_1, a_2$, deux valeurs complexes

$$S(a_1 \cdot e_1(t) + a_2 \cdot e_2(t)) = a_1 \cdot S(e_1(t)) + a_2 \cdot S(e_2(t))$$

6.1.2 Stationnaire

$$\forall e(t), \forall \tau \in \mathbb{R}$$

Si $S(e(t)) = s(t)$ alors $S(e(t-\tau)) = s(t-\tau)$

6.1.3 Continu

Pour toute suite d'entrée $e_n(t)$, on a :

$$S(\lim_{n \to +\infty} e_n(t)) = \lim_{n \to +\infty} S(e_n(t))$$

6.1.4 Définition

Un filtre linéaire est un système S linéaire, stationnaire et continu.

Causalité : un filtre linéaire est causal lorsque, si e(t) = 0 pour t < 0 alors s(t) = S(e(t)) = 0 pour t < 0

6.2 Réponse d'un filtre linéaire à un signal

L'équation différentielle à coefficients constants :

$$P_1(D) \cdot y(t) = P_2(D) \cdot x(t)$$

peut se ré-écrire sous la forme :

$$Y(\omega) = \frac{P_2(i\omega)}{P_1(i\omega)} \cdot X(\omega) = H(\omega) \cdot X(\omega)$$

On peut donc obtenir y(t) par :

- Calcul de $X(\omega)$, la TF de x(t)
- Calcul de $Y(\omega)$, la TF par $H(\omega) \cdot X(\omega)$
- Calcul de y(t) par TF inverse de $Y(\omega)$

Définition: $H(\omega)$ est la fonction de transfert ou réponse fréquentielle du filtre linéaire S, caractérisé par l'équation :

$$P_1(D) \cdot y(t) = P_2(D) \cdot x(t)$$

- $H(\omega)$ est une fonction du domaine fréquentiel
- $H(\omega)$ caractérise complètement le filtre linéaire S

L'utilisation de l'équation de synthèse (TF inverse) donne :

$$y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} H(\omega) \cdot X(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega$$

Résultat Important Pour un filtre linéaire de fonction de transfert (ou réponse fréquentielle) $H(\omega)$, on a :

- à l'entrée : $x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega$ à la sortie : $y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} H(\omega) \cdot X(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega$

Conséquence: Un filtre linéaire agit sur le signal entrant e(t) en modifiant l'amplitude et la phase de toutes ses fréquences selon la loi de définie par $H(\omega)$, ce qui donnera la sortie s(t). Adapter $H(\omega)$ permet de modifier (presque) comme on veut une entrée donnée pour avoir la sortie voulue.

6.3 Exemples de réponses

6.3.1 Théorème fondamental

Pour une entrée exponentielle complexe de pulsation ω_0 la réponse d'un filtre linéaire de fonction de transfert $H(\omega)$ est une exponentielle complexe de même pulsation ω_0 . L'amplitude et la phase sont éventuellement différentes selon la valeur de $H(\omega_0)$.

6.3.2Théorème

La réponse d'un filtre linéaire de fonction de transfert $H(\omega)$ à une fonction périodique $x_p(t)$ en entrée est une fonction périodique $y_p(t)$ en sortie, avec :

$$x_p(t) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} X_p(n) \cdot e^{in\omega_0 t}$$

$$y_p(t) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} H(n \cdot \omega_0) \cdot X_p(n) \cdot e^{in\omega_0 t}$$

Analyse dans le domaine temporel 7

7.1 La réponse impulsionnelle

En fréquence
$$X(\omega)$$
 $H(\omega)$ $Y(\omega) = H(\omega) \cdot X(\omega)$
Dans le temps $x(t)$ $h(t)$ $y(t)$

Un cas particulier : Si l'entrée est un Dirac unité, alors $X(\omega) = 1$. $Y(\omega) =$ $H(\omega) \cdot X(\omega) = H(\omega)$ et donc h(t) = y(t)

Définition : La fonction h(t) est la réponse d'un filtre linéaire S de réponse fréquentielle $H(\omega)$, lorsque l'entrée est une impulsion Dirac unité. La fonction h(t) est la réponse impulsionnelle du filtre S.

Le produit de convolution 7.2

On sait que:

$$-Y(\omega) = H(\omega) \cdot X(\omega)$$

$$- y(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} H(\omega) \cdot X(\omega) \cdot e^{i\omega t} d\omega$$

 $\begin{array}{ll} -Y(\omega)=H(\omega)\cdot X(\omega)\\ -y(t)=\frac{1}{2\pi}\int_{-\infty}^{+\infty}H(\omega)\cdot X(\omega)\cdot e^{i\omega t}d\omega\\ \text{Que vaut }y(t)\text{ en fonction de }h(t)\text{ et }x(t)\text{? Cette fonction }C,\text{ telle que }y(t)=0. \end{array}$ C(h(t), x(t)) est le produit de convolution.

7.2.1Définition

Le produit de convolution est noté \otimes et se définit mathématiquement par la formule suivante:

$$h(t) \otimes x(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) \cdot x(t-\tau) d\tau$$

Le résultat de cette fonction du temps.

Théorème de Plancherel 7.2.2

La transformée de Fourier du produit de convolution de deux fonction est le produit simple des transformées de Fourier de ces deux fonctions.

$$x(t) \otimes h(t) \Leftrightarrow X(\omega) \cdot H(\omega)$$

La transformée de Fourier du produit simple de deux fonctions est le produit de consvolution des transformées de Fourier de ces deux fonctions (à $\frac{\pi}{2}$ près pour l'expression en ω)

$$x(t) \cdot h(t) \Leftrightarrow \frac{1}{2\pi} X(\omega) \otimes H(\omega)$$

$$x(t) \cdot h(t) \Leftrightarrow X(f) \otimes H(f)$$

7.2.3Propriétés du produit de convolution

Commutatif:

$$(x \otimes y)(t) = x(t) \otimes y(t) = y(t) \otimes x(t) = (y \otimes x)(t)$$

Associatif:

$$((x \otimes y) \otimes z)(t) = (x(t) \otimes y(t)) \otimes z(t) = x(t) \otimes (y(t) \otimes z(t)) = (x \otimes (y \otimes z))(t)$$

Elément neutre : L'impulsion Dirac unité est l'élément neutre du produit de convolution.

Dérivation:

$$\frac{d^n}{dt^n}(t) = \left[\frac{d^k}{dt^k}x(t)\right] \otimes \left[\frac{d^{n-k}}{dt^{n-k}}y(y)\right]$$

Evaluation pratique de h(t): Pour un filtre linéaire S, de réponse impulsionnelle h(t), d'entrée x(t) et de sortie y(t), on a h(t) = y(t) pour x(t) = chelon unit

8 Echantillonnage et alliasing

8.1 Echantillonnage temporel

8.1.1 Définition

On suppose les échantillons pris toutes les T_e secondes :

- T_e est la période d'échantillonnage
- $-f_e = \frac{1}{T_e}$ est le fréquence d'échantillonnage
- $\omega_e = 2\pi f_e = \frac{2\pi}{T_e}$ est la pulsation d'échantillonnage

8.1.2 Modèle théorique

L'échantillonnage de x(t) correspond à la multiplication de x(t) par un peigne de Dirac $\delta_T(t)$

$$x_e(t) = x(t) \cdot \sum_{n = -\infty}^{+\infty} \delta(t - n \cdot T_e) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} x(n \cdot T_e) \cdot \delta(t - n \cdot T_e)$$

8.2 Conséquences de l'échantillonnage

Les conséquences de l'échantillonnage se constatent sur la transformée de Fourier $X_e(\omega)$ du signal échantillonné $x_e(t)$, de deux façons possibles

8.2.1 Décalage temporel

$$\delta(t - n \cdot T_e) \Leftrightarrow e^{-in\omega T_e}$$
$$x_e(t) \Leftrightarrow X_e(\omega) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} x(n \cdot T_e) \cdot e^{-i\omega nT_e}$$

8.2.2 Transformée de Fourier de la multiplication

Cette multiplication temporelle devient un produit de convolution en fréquences

$$x(t) \Leftrightarrow X(\omega) \quad \delta_T(t) \Leftrightarrow \delta_{\Omega}(\omega) = \omega_e \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - n\omega_e)$$

Donc le produit de convolution s'écrit :

$$X_e(\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\theta) \left[\omega_e \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta(\omega - n\omega_e - \theta)\right] d\theta$$

Ce qui donne après les calculs :

$$X_e(\omega) = \frac{1}{T_e} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} X(\omega - n\omega_e)$$

8.2.3 Interprétation

 $X_e(\omega)$ est la répétition périodique de copies du spectre $X(\omega)$ du signal non-échantillonné d'origine. On retrouve ces copies de $X(\omega)$ tous les ω_e et multipliées par f_e .

 $X_e(\omega)$ est est une fonction périodique de période ω_e

8.3 Echantillonnage et reconstitution

Théorème de Shannon: Soit x(t) un signal de spectre $X(\omega)$ à bende limitée, c'est-à-dire dont les fréquences sont nulles au delà d'une fréquence maximum. La plus grande fréquence contenue dans x(t) est notée $\pm f_{max}$ (ou $\pm \omega_{max}$). Le signal x(t) peut être complètement défini et reconstruit par une séquence d'échantillons saisis à une fréquence f_e si et seulement si :

$$f_e > 2f_{max}$$

On appelle cette fréquence minimale fréquence critique ou fréquence de Nyquist.

8.4 Analyse du processus de reconstruction

Pour reconstruire le signal d'origine, on réalise un filtrage passe-bas du signal échantillonné, à la fréquence $\frac{f_e}{2}$. Mathématiquement, cela revient à multiplier le spectre $X_e(f)$ par $Rect_{fe}(f)$.

8.5 Echantillonnage fréquentiel

L'échantillonnage temporel donne un spectre périodique. L'échantillonnage fréquentiel donne une fonction temporelle périodique. L'échantillonnage fréquentiel, c'est la multiplication du spectre $X(\omega)$ par un peigne de Dirac en fréquence :

$$\delta_{\Omega}(\omega) = \omega_e \sum_{n = -\infty}^{+\infty} \delta(\omega - n\omega_e)$$

Ce qui donne après calculs

$$x_e(t) = \sum_{r=-\infty}^{+\infty} x(t - nT_e) \ avec \ \omega_e = \frac{2\pi}{T_e}$$

Théorème de Shannon : Soit x(t) un signal limité dans le temps à $|t| < T_{max}$. On échantillonne sa transformée de Fourier X(f) périodiquement, tous les f_e , pour produire $X_e(f)$.

La transformée de Fourier inverse de $X_e(f)$ sera une répétition périodique de x(t), avec une période T_e , et il n'y aura pas d'aliasing temporel si et seulement si :

$$T_e > 2T_{max}$$